

UMach

eine virtuelle Maschine

L. Beraru W. Linne S. Beer W. Fink

Betreuer: Prof. Dr. Kern
Georg-Simon-Ohm-Hochschule

29. November 2012

Überblick

1. Projektbeschreibung
2. Architektur
3. Assembler
4. Debugging
5. Demos

UMach ist eine sehr lange Geschichte...

Teil I

Projektbeschreibung

Inhalt I

Zielsetzung

Was wird geliefert

Ähnliche Werke

Das Ziel

- ▶ Eine komplette virtuelle Maschine soll entworfen, dokumentiert und implementiert werden.
- ▶ Die Maschine soll praktisch benutzbar sein – man sollte Programme assemblieren und ausführen können.

Gewünschter Workflow

1. Assembler Programm editieren.

```
loop:    SET  R1  137
         CMP  R1  ZERO
         BE   finish
         DEC  R1
         JMP  loop
finish:  EOP
```

2. Das Programm assemblieren.

```
uasm -o myprog.umx myprog.uasm
```

3. „Bytecode“ ausführen.

```
umach -v myprog.umx
```

Was wird geliefert

1. Spezifikation der Maschine
2. Spezifikation des Assemblers
3. Maschine in C99
4. Assembler in C99
5. Debugger (integriert und als Qt-Anwendung)
6. Demos

Ähnliche Werke

JVM Die Java Virtual Machine (virtuelle Stackmaschine).

MMIX Wurde von Donald Knuth entwickelt.
Wird in „The Art of Computer Programming“ als hypothetischer Rechner benutzt.
64 Bit, RISC, 256 Befehle, 256 Register,
MMIXAL als ASM-Sprache.
Kennt keiner.
Wichtigste Inspirationsquelle.

Teil II

Architektur und Implementierung

Inhalt I

Architektur

- Maschinentyp

- Register

 - Allzweckregister

 - Spezialregister

- Befehlsformat

- Befehlsmenge

- Speichermodell

- I/O

- Interrupts

Implementierung

- Programmablauf

- Sprungtabellen

Maschinentyp

- ▶ UMich ist eine registerbasierte RISC Maschine.
Wenige Befehle (69) mit fester Länge (32 Bit).
- ▶ Load/Store Speicherzugriff über Registerangabe.

LW R1 R2 # R1 \leftarrow mem(R2)

SW R1 R2 # R1 \rightarrow mem(R2)

- ▶ Big endian
- ▶ Port I/O

IN R17 R18 R19

OUT R1 R2 R3

Register

- ▶ 32 Allzweckregister und 13 Spezialregister.
- ▶ Jedes Register ist genau 32 Bit lang.
- ▶ Register werden intern durch Nummern identifiziert:
Register Nummer 0, 1, 2... 44.

Allzweckregister

- ▶ Register mit Nummern 1 bis 32 können frei verwendet werden.
- ▶ Werden von der Maschine ohne explizite Anweisung nicht geändert, außer dass sie mit Null initialisiert werden.
- ▶ Namen entsprechen der Nummerierung:
R1, R2, ... R32.

Spezialregister

- ▶ Dienen der Steuerung der Maschine.
- ▶ Haben besondere Aufgaben.
- ▶ Werden von der Maschine im Betrieb verändert.
- ▶ Meisten sind schreibgeschützt.

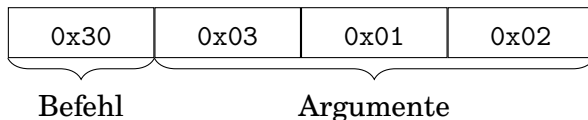
Spezialregister - Liste

Name	Nummer	Beschreibung
PC	33	Program Counter
DS	34	Data Segment
HS	35	Heap Segment
HE	36	Heap End
SP	37	Stack Pointer
FP	38	Frame Pointer
IR	39	Instruction Register
STAT	40	Status Register
ERR	41	Error Register
HI	42	Higher 32 Bits (Division, Multiplik.)
LO	43	Lower 32 Bits (Division, Multiplik.)
CMPR	44	Ergebniss von CMP
ZERO	0	Immer konstant Null

Befehlsformat

Allgemeines Format

Befehlslänge: 4 Byte. Erstes Byte ist der Befehlscode.



Befehlsformat

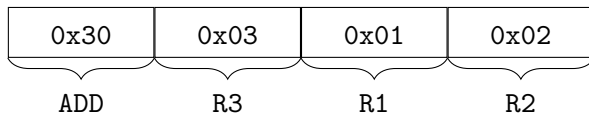
Format	zweites Byte	drittes Byte	viertes Byte
000	nicht verwendet		
NNN	3 Bytes Zahl		
R00	R_1	nicht verwendet	
RNN	R_1	2 Bytes Zahl	
RR0	R_1	R_2	nicht verwendet
RRN	R_1	R_2	1 Byte Zahl
RRR	R_1	R_2	R_3

(R_1 , R_2 , R_3 : erste, zweite, dritte Registernummer)

Alle Zahlenangaben: big endian.

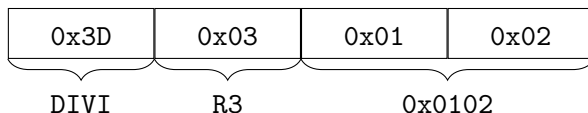
Befehlsformat - Beispiel RRR

ADD: drei Registernummern.

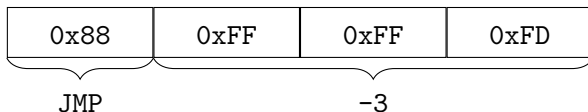


Befehlsformat - Beispiel RNN

DIVI: eine Registernummer und eine 2-Byte Zahl.



JMP: ein 3-Byte Offset (vorzeichenbehaftet).



Befehlsmenge

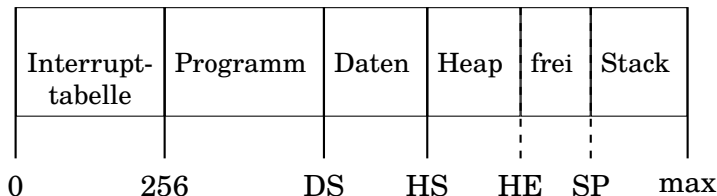
Kategorien

1. Kontrollinstruktionen: NOP, EOP
2. Lade- und Speicherbefehle: SET, LW, SB, PUSH
3. Arithmetische Instruktionen: ADD, SUB, INC
4. Logische Instruktionen: AND, XOR, SHL, ROTL
5. Vergleichsinstruktionen: CMP, CMPI
6. Sprunginstruktionen: JMP, BE, BL
7. Unterprogramminstruktionen: CALL, RET, GO
8. Systeminstruktionen: INT
9. I/O Instruktionen: IN, OUT

Insgesamt 69 Befehle.

Speichermodell

Speichersegmente



Segmentation Fault: schreiben in Code-Segment.

Stack Overflow: Befehl PUSH führt zum Überlappen der Register SP und HE.

Heap und Stack Manipulieren

```
ADDI HE HE 128
# ...
SUBI HE HE 128
```

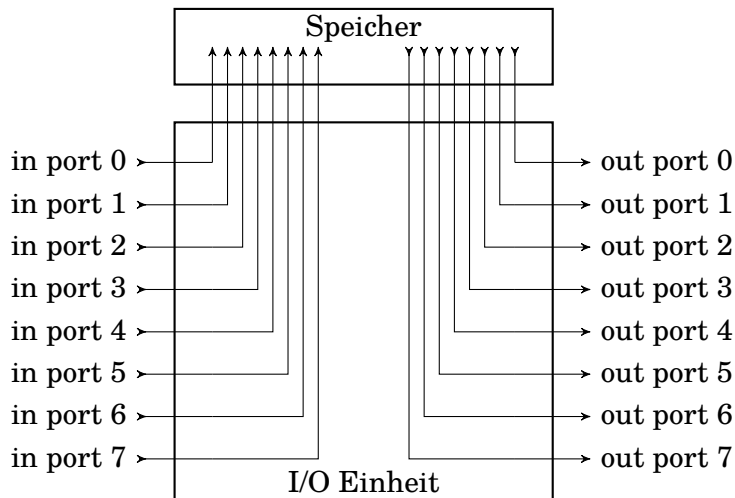
Speicher auf dem Heap reservieren erfolgt dadurch, dass der Inhalt des Registers HE (Heap End) hochgezählt wird.
Speicher freigeben durch runterzählen.

```
SUBI SP SP 32
# ...
ADDI SP SP 32
```

Lokaler Speicher wird durch Veränderung des Registers SP (Stack Pointer) erreicht.

Port I/O

≠ Memory Mapped I/O

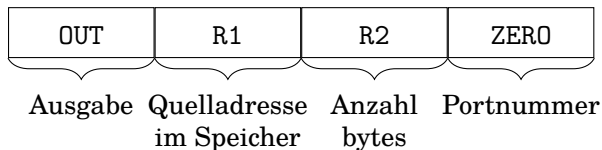


Datentransfer

- ▶ Direkt zwischen Speicher und I/O-Ports.
- ▶ Blockiert die Maschine solange der Transfer noch nicht fertig ist.

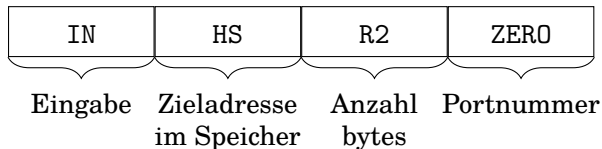
Ausgabe

Die Ausgabe erfolgt durch verwendung des Befehls OUT



Eingabe

Die Eingabe erfolgt durch verwendung des Befehls IN



Interrupts

Unterbrechungen im normalen Programmfluss (analog zu „exceptions“ in Java/C++).

- ▶ Mit einer Interruptnummer versehen (INT 26).
- ▶ Können abgefangen werden (interrupt handlers).

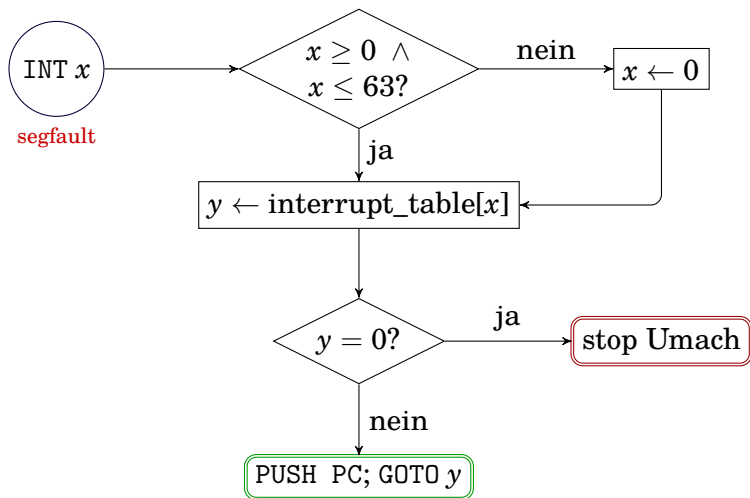
Arten von Interrupts

1. Hardware-Interrupts: wenn etwas schief mit einem Befehl geht: Division durch Null, Stack Overflow, falsche Befehlsnummer, ungültige Speicheradresse, schreiben in das Codesegment, etc.
2. Software-Interrupts: werden vom Programmierer durch den Befehl INT angestoßen.

Interrupttabelle

- ▶ Startet an der Adresse Null.
- ▶ 64 Einträge, jeweils 32 Bit groß.
- ▶ Jeder Eintrag entspricht einer Interruptnummer.
Interrupt 26 \rightarrow Adresse $26 \cdot 4 = 104$.
- ▶ Eintrag enthält entweder Null oder die Adresse eines „interrupt handlers“.

Wie läuft ein Interrupt ab



Programmablauf

Die Maschine führt grundsätzlich zwei Schritte aus, die sich immer wieder wiederholen: fetch und execute.

```
void core_run_program(void)
{
    while (running) {
        core_fetch();
        core_execute();
    }
}
```


Fetch

Fetch: die nächste Instruktion aus dem Speicher holen.

```
void core_fetch(void)
{
    if (! running) { return; }
    mem_read                // read from mem
    ( instruction,          // whereto
      registers[PC].value,  // wherefrom
      4                     // how much
    );
}
```

Lese 4 Bytes aus dem Speicher ab der Adresse \$PC in den globalen Puffer `uint8_t instruction[4]`.

Execute

Befehl ausführen und PC inkrementieren.

```
int opcode = instruction[0];

int (*cmd) (void) =
    command_by_opcode(opcode);

if (cmd != NULL) { cmd(); }
else { interrupt(INT_INVALID_CMD); }
registers[PC].value += 4;
```

Es wird nach einem Funktionszeiger cmd gesucht, der dem Befehlscode entspricht. Fall vorhanden, ausführen. Falls nicht, Interrupt generieren.

Frage

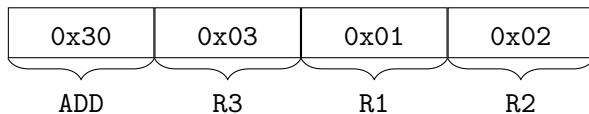
Wie wird schnell nach einem Funktionszeiger gesucht?

Sprungtabellen – Auszug

```
int (*opmap[]) (void) = {  
// opcode -> function  
// -----  
    [0x00] = core_nop,  
    [0x04] = core_eop,  
    [0x10] = core_set,  
    [0x30] = core_add,  
    ....  
    [0x91] = core_cal,  
    [0x92] = core_ret,  
    [0xA0] = core_int,  
    [0xB0] = core_in ,  
    [0xB8] = core_out ,  
};
```

Suchaufwand $O(1)$. Schneller geht's nicht.

Ein Beispiel: ADD-Befehl



Eintrag in der Sprungtabelle:

`[0x30] = core_add,`

ADD – Implementierung

```
int core_add(void) {  
    int32_t a = 0;  
    int32_t b = 0;  
  
    read_register (instruction[2], &a );  
    read_register (instruction[3], &b );  
    write_register (instruction[1], a + b);  
    return 0;  
}
```

(Veränderte Version, Error Checks gelöscht).

Teil III

Assembler

Inhalt I

Zielsetzung

- Aufgabe des Assemblers

- Erwünschte Eigenschaften

Bedienung & Syntax

- Bedienung

- Assembler Syntax Beispiel

- Assembler Syntax Regeln

Implementierung

- Toolchain

- Datenstrukturen

- Commands

- Register

- Symbole

- Variablen

- Assembler Pass 1

- Assembler Pass 2

Inhalt II

Alternativen

Performance

Fehlerdiagnose

Debuginformationen

File Map

Debug File

Symbol File

Aufgabe des Assemblers

Der Assembler übersetzt Quelltext in UMach Bytecode und erstellt Debuginformationen.

Erwünschte Eigenschaften

- ▶ “Angenehme” Syntax
- ▶ Performance
- ▶ Aussagekräftige Fehlermeldungen
- ▶ Nützliche Debuginformationen

Bedienung

Der Assembler “uasm” wird über eine Shell aufgerufen.

Aufrufsyntax: `uasm [-o outfile] [-g] [-w] file(s)`

Assembler Syntax Beispiel

```
SET R1 hello
```

```
myloop:  #useful comment
```

```
    CALL println
```

```
    DEC R2
```

```
    CMP R2 ZERO
```

```
BNE myloop
```

```
#lines containing only a comment or nil are ignored
```

```
SET R1 9001
```

```
EOP
```

```
.data  #begin of data definitions
```

```
.string hello  "Hello World!"
```

```
.int    answer 42
```

```
.int    drink  0xCAFE
```

Assembler Syntax Regeln

- ▶ Beliebige viele ‘\t’ und ‘_’ vor und nach Tokens
- ▶ Nur Symbolbezeichner sind case-sensitiv
- ▶ Symbolbezeichner dürfen keine Zahlenwerte sein
- ▶ Symbolbezeichner bestehen aus genau einem Wort

Assembler Syntax Regeln

- ▶ Definition einer Sprungmarke endet mit ‘:’
- ▶ Sprungmarken stehen in einer eigenen Zeile
- ▶ Für alle Dateien gilt der gleiche Namensraum
- ▶ Ab ‘#’ beginnt ein Kommentar bis einschl. ‘\n’

Implementierung

- ▶ 2-pass Assembler, geschrieben in C99
- ▶ Abhängigkeiten: glibc und glib
- ▶ Funktioniert mit 32- und 64-Bit Compiler

Implementierung

Toolchain

Ausschließlich FOSS Komponenten:

- ▶ GNU/Linux
- ▶ GCC und clang
- ▶ GNU make und gdb
- ▶ glib
- ▶ Git
- ▶ L^AT_EX
- ▶ Valgrind

Implementierung

Datenstrukturen

- ▶ Drei Hashtabellen für
 1. Befehle (*statisch*)
 2. Register (*statisch*)
 3. Symbole (*dynamisch*)
- ▶ Eine verkettete Liste für den Inhalt von Variablen

Commands

```
typedef enum {  
    CMDFMT_NUL , CMDFMT_NNN , CMDFMT_R00 ,  
    CMDFMT_RNN , CMDFMT_RR0 , CMDFMT_RRN ,  
    CMDFMT_RRR  
} cmdformat_t;
```

```
typedef struct {  
    uint8_t      opcode;  
    char         *opname;  
    cmdformat_t  format;  
    char         has_label;  
} command_t;
```

Register

```
typedef struct {  
    uint8_t regcode;  
    char    *regname;  
} register_t;
```

Symbole

```
typedef enum {  
    SYMTYPE_JUMP ,  
    SYMTYPE_INTDAT ,  
    SYMTYPE_STRDAT  
} symbol_type_t;
```

```
typedef struct {  
    char          *sym_name;  
    symbol_type_t  sym_type;  
    uint32_t       sym_addr;  
} symbol_t;
```

Variablen

```
typedef struct {  
    char *label;  
    char *value;  
} string_data_t;
```

```
typedef struct {  
    char    *label;  
    int32_t value;  
} int_data_t;
```

Variablen

```
typedef enum {  
    DATATYPE_INT, DATATYPE_STRING  
} data_type_t;
```

```
typedef struct {  
    data_type_t type;  
    union {  
        string_data_t string_data;  
        int_data_t      int_data;  
    };  
} data_t;
```

Implementierung

Assembler Pass 1

“Predict”

- ▶ Findet Sprungmarken und berechnet deren Adresse
- ▶ Berechnet die gesamte Codegröße
- ▶ Speichert init. Werte von Variablen
- ▶ Berechnet Adressen von Variablen

Implementierung

Assembler Pass 2

“Execute”

- ▶ Generiert UMach Bytecode
- ▶ Generiert Debuginformationen
- ▶ Speichert init. Werte von Variablen in das Outputfile

Implementierung

Alternativen

Der Parser muss nicht unbedingt selbst geschrieben werden, Tools wie z.B. *GNU Bison* können aus einer Grammatik einen Parser generieren.

Vorteile:

- ▶ Verständlich
- ▶ Weniger Aufwand bei komplexer Syntax

Nachteile:

- ▶ Hoher Lernaufwand
- ▶ Geringere Performance

Performance

Durchsatz $\approx 1.4 \times 10^6 \frac{\text{Zeilen}}{\text{Sekunde}}$ (AMD Athlon II X2 250, 3 GHz)

Speicherbedarf wächst linear mit der Anzahl der Symbolen

Auflösung von Symbolen meist in $\mathcal{O}(1)$

Keine linearen Suchen; Programmlaufzeit in $\mathcal{O}(n)$

Fehlerdiagnose

Der uasm Assembler informiert den Benutzer u.a. über folgende Fehler im Quelltext:

- ▶ Unbekannte Befehle
- ▶ Ungültige Argumente zu einem Befehl
- ▶ Unbekannte Symbole (Sprungmarken und Variablen)
- ▶ Unbekannte Register
- ▶ Ungültige Deklaration einer Variable
- ▶ Re-Definition einer Sprungmarke
- ▶ etc...

Fehlerdiagnose

Zusätzlich zur Art des Fehlers wird Name & Zeilennummer der Quelltextdatei in welcher der Fehler gefunden wurde ausgegeben.

Beispiele:

```
echo.uasm, line 1: No such command: <SQRT>
echo.uasm, line 2: Command <CMP> expects RR0: REG,REG
echo.uasm, line 3: Unset label <getinput>
echo.uasm, line 4: Not a register: <R77>
echo.uasm, line 6: Label <get_input> already exists
echo.uasm, line 8: No content for <myint> provided
```

Debuginformationen

Wird das generieren von Debuginformationen per
“\$uasm -g ...” aktiviert, werden folgende Dateien erstellt:

- ▶ `u.out.fmap`
- ▶ `u.out.sym`
- ▶ `u.out.debug`

File Map

Die Textdatei `u.out.fmap` enthält n 1:1 Relationen
(File-ID, File-Name).

Beispiel:

```
0 tictactoe.uasm
1 func/inputint.uasm
2 func/newline.uasm
3 func/printint.uasm
4 func/putchar.uasm
```

Debug File

Die Binärdatei `u.out.debug` enthält n 32Bit-Datentripel (File-ID, Line-No, Address).

Beispiel:

00000000:	00 00 00 00	00 00 00 05	00 00 01 00
0000000c:	00 00 00 00	00 00 00 08	00 00 01 04
00000018:	00 00 00 00	00 00 00 09	00 00 01 08
00000024:	00 00 00 00	00 00 00 0d	00 00 01 0c
00000030:	00 00 00 00	00 00 00 0e	00 00 01 10
0000003c:	00 00 00 00	00 00 00 0f	00 00 01 14
00000048:	00 00 00 00	00 00 00 11	00 00 01 18
00000054:	00 00 00 00	00 00 00 15	00 00 01 1c
00000060:	00 00 00 00	00 00 00 16	00 00 01 20
0000006c:	00 00 00 00	00 00 00 17	00 00 01 24

Symbol File

Die Textdatei `u.out.sym` enthält n Datentripel
(Address, Symbol-Type, Symbol-Name).

Beispiel:

```
000005e0 jmp start_inputint
000006b4 jmp printint_convert
0000050c jmp p1Won
000004d0 jmp draw
0000070c jmp putchar
00000784 str promptdraw
00000794 int newln
00000540 jmp p2Won
000005ec jmp inputint_nextnbr
```

Teil IV

Debugger

Inhalt I

Zielsetzung & Anforderungen

GUI

Anforderungen

Debugging

Aufgaben eines Debuggers

Realisierung der Steuerungsfunktionalität

Prozesskommunikation

Übersicht

Schaubild

QSystemSemaphore

QSharedMemory

Kontrollzyklus

QT Bibliothek

Warum QT?

Signal & Slot Prinzip

Signal

Inhalt II

Emit

Slot

Connect

GUI & Demo

Projektdatei

Demo

Ausblick

GUI

Grafisches Benutzerinterface für die UmachVM zur
Entwicklung und für das Debuggen

Anforderungen

- ▶ Gui und Core eigene Prozesse
- ▶ Debugging
 - ▶ Setzen von Haltepunkten
 - ▶ Einzelschritt
 - ▶ Anzeigen der Codestelle
 - ▶ Auslesen und Manipulieren der Register und Daten
- ▶ Plattformunabhängig

Aufgaben eines Debuggers

- ▶ Steuerung des Programmablaufs (Haltepunkt, Einzelschritt)
- ▶ Inspizieren (Daten, Zustand)
- ▶ Modifizieren (Daten, Zustand)

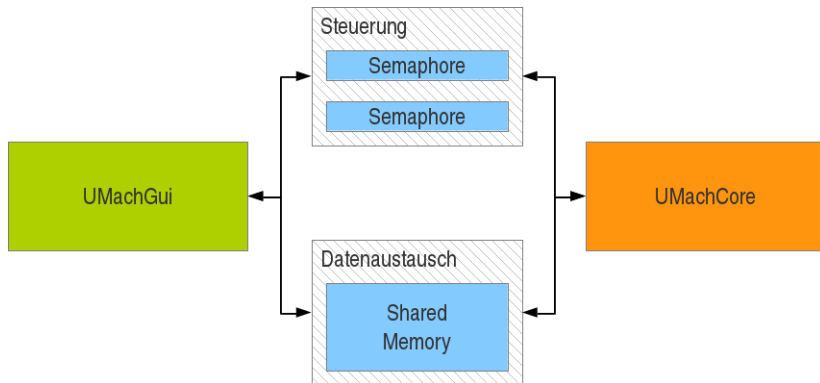
Realisierung der Steuerungsfunktionalität

- ▶ Temporäres ersetzen von Instruktionen durch spez. Interrupt
- ▶ Abgleich der Instruktionsadresse (Hardware, Software)
- ▶ Umach
 - ▶ Abgleich der Adresse
 - ▶ Assembler liefert Tabelle

Übersicht

- ▶ VM läuft als eigener Prozess
- ▶ Kommunikation zur Steuerung und Datenaustausch
- ▶ Debugging
 - ▶ Steuerung der VM
 - ▶ Auslesen der VM

Schaubild



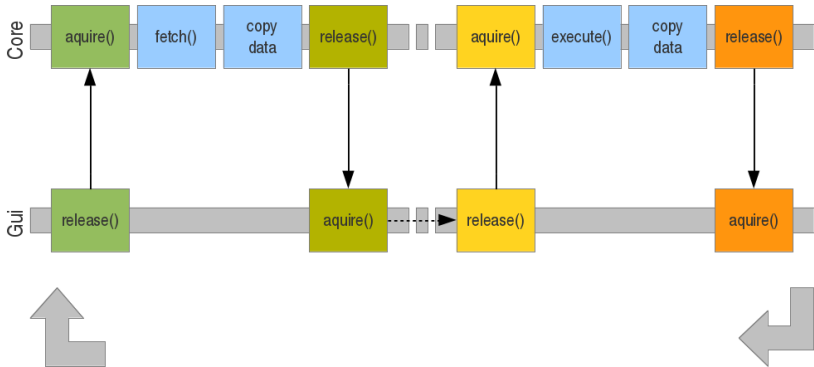
QSystemSemaphore

- ▶ Ressourcenzähler
- ▶ `acquire()`
Ressource anfordern
- ▶ `release()`
Ressource freigeben
- ▶ Blockiert Prozess wenn keine Ressource verfügbar
- ▶ Zugriff über ID

QSharedMemory

- ▶ Prozessübergreifender Speicher
- ▶ Erster Konstruktoraufruf erzeugt Shared Memory
- ▶ Zugriff über ID
- ▶ attach()
Anhängen an den Prozess
- ▶ detach()
Abhängen vom Prozess
- ▶ Letzter Aufruf von detach() zerstört QSharedMemory
- ▶ Sicherstellung der Freigabe

Kontrollzyklus



Warum QT?

- ▶ Einfach zu verwenden, gute Dokumentation
- ▶ Plattformunabhängigkeit
- ▶ Flache Hierarchie - Einfach zu erweitern
- ▶ Vorhandene Erfahrungswerte

Signal & Slot Prinzip

- ▶ Alternative zu Callback
- ▶ Einfache Syntax
- ▶ Minimal langsamer als Callback
- ▶ Benötigt Meta Object Compiler

Signal

```
signals:  
    void requestOpenFileInTab(IFile *file);
```


Emit

```
if (!asmFiles[i]->isOpen()) {  
    emit requestOpenFileInTab(asmFiles[i]);  
}
```

Slot

```
private slots:  
    void openFileInTab(IFile *file);
```

Connect



```
connect (m_project ,  
        SIGNAL(requestOpenFileInTab(IFile)),  
        this ,  
        SLOT(openFileInTab(IFile))));
```

```
m_menu = new QMenu(this);  
m_actionOpen = m_menu->addAction("Open");  
connect (m_actionOpen, SIGNAL(triggered()),  
        this, SLOT(openFile()));
```

Projektdatei

- ▶ Projektdatei .umproject
 - ▶ Zugehörige Assemblerdateien
 - ▶ Speicherung von Einstellungen und Haltepunkten
- ▶ Benötigt Make-Routine

Demo

- ▶ fibonacci.umx
- ▶ Haltepunkte
- ▶ Nächste Instruktion
- ▶ Registerinhalt

Ausblick

- ▶ Speichern von Optionen
- ▶ Symbolinformation
- ▶ Manipulation Daten & Zustand
- ▶ Weitere Ideen
 - ▶ Speicheranzeige
 - ▶ Graphische Darstellung Speicherbelegung
 - ▶ ...

Teil V

Demos

Inhalt I

Meist verwendete Befehle

Hilfsfunktionen

Hello World

Fibonacci Zahlen

Zahl raten

Tic Tac Toe

SET

SET R1 5 oder SET R1 label

Setzt das Register R1 auf den angegebenen Wert. Labels werden durch Adressen ersetzt.

Arithmetische Befehle

ADD	R1	R2	R3	Addiert $R1 \leftarrow R2 + R3$
SUB	R1	R2	R3	Subtrahiert $R1 \leftarrow R2 - R3$
INC	R1			Inkrementiert $R1++$
DEC	R1			Dekrementiert $R1--$
MUL	R1	R2		Multiplikation
DIV	R1	R2		Division durch 0 führt zu Interrupt

und die entsprechenden Immediate-Varianten

Bedingte Sprünge

- ▶ `CMP R1 R2` Vergleicht das Register R1 mit R2.
- ▶ `BL label` Springt zum angegebenen Label, falls R1 kleiner R2 ist. Weitere Möglichkeiten: `BLE`, `BG`, `BGE`, `BE`

Unbedingte Sprünge

- ▶ `JMP label`
- ▶ `CALL funktion`

IO-Befehle

- ▶ `IN R1 R2 ZERO`
- ▶ `OUT R1 R2 ZERO`

Hilfsfunktionen

- ▶ `inputint`
- ▶ `printint`
- ▶ `putchar`
- ▶ `newline`

Hello World

```
SET R1 hello
SET R2 13
OUT R1 R2 ZERO
.data
.string hello "Hello World!"
```

Fibonacci Zahlen

Folge $X_n = X_{n-1} + X_{n-2}$ mit $X_1 = 1$, und $X_2 = 2$

- Unterscheidung zwischen $n = 1$, $n = 2$ und $n \geq 3$ notwendig

Zahl raten

- ▶ Seed erzeugen
- ▶ Pseudozufallszahl generieren
- ▶ Formel: $X_{n+1} = (a + b * X_n) \bmod m$
- ▶ Spieler rät die Zahl
- ▶ Rückmeldung ob die geratene Zahl größer oder kleiner der gesuchten ist
- ▶ Anzahl der Versuche

Tic Tac Toe

Belegung der Register:

- ▶ R1-R9: Spielfelder
- ▶ R10: Aktueller Spieler
- ▶ R20: Anzahl der Spielzüge

Spielzyklus:

1. Eingabe
2. Ausgabe
3. Auswertung

Am Ende des Spiels:

- ▶ neue Runde oder Beenden
- ▶ bei neuer Runde aufräumen