$\begin{array}{c} UMach \\ eine \ virtuelle \ Maschine \end{array}$

 $Georg\hbox{-}Simon\hbox{-}Ohm\hbox{-}Hoch schule$

Überblick

- 1. Projektbeschreibung
- 2. Architektur
- 3. Assembler
- 4. Demos
- 5. Debugging

UMach ist eine sehr lange Geschichte...

Teil I

Projekt be schreibung

Inhalt

Zielsetzung

Was wird geliefert

Ähnliche Werke

Das Ziel

Es soll eine komplette virtuelle und programmierbare Maschine entworfen, dokumentiert und implementiert werden.

Dabei soll die Maschine auch praktisch benutzbar sein – man sollte Programme assemblieren und ausführen können.

Gewünschter Workflow

1. Assembler Programm editieren.

loop: SET R1 137 CMP R1 ZERO BE finish

> DEC R1 JMP loop

finish: EOP

2. Das Programm assemblieren.

uasm -o myprog.umx myprog.uasm

3. "Bytecode" ausführen.

umach -v myprog.umx

Nützlichkeit

- ► Studienmaterial für GDI, Rechnerarchitektur, Betriebssysteme, virtuelle Maschinen.
- ► Interesse an der ISA-Ebene, Low Level Arbeit mit Bits, Adressen, Registern.
- ► Alternative zur MIPS ASM?

Was wird geliefert

- 1. Spezifikation der Maschine
- 2. Spezifikation des Assemblers
- 3. Maschine in C99
- 4. Assembler in C99
- 5. Debugger (integriert und als Qt-Anwendung)
- 6. Demos

Ähnliche Werke

JVM Die Java Virtual Machine. Kennen nur wenige als virtuelle Stackmaschine.

MMIX Wurde von Donald Knuth entwickelt (der Mann hinter TEX und Literate Programming).

Wird in "The Art of Computer Programming" als hypothetischer Rechner benutzt.

64 Bit, RISC, 256 Befehle, 256 Register,

MMIXAL als ASM-Sprache.

Kennt keiner.

Wichtigste Inspirationsquelle.

Teil II

Architektur und Implementierung

Inhalt

Architektur Maschinentyp Register Allzweckregister Spezialregister Befehle Befehlsformate Befehlsmenge Speichermodell I/O Interrupts Implementierung Programmablauf Sprungtabellen

Maschinentyp

- ► UMach ist eine registerbasierte RISC Maschine. Wenige Befehle (69) mit fester Länge.
- ► Load/Store Speicherzugriff über Registerangabe.

```
LW R1 R2 # R1 \leftarrow mem(R2)
SW R1 R2 # R1 \rightarrow mem(R2)
```

► Port I/O

```
IN R17 R18 R19
OUT R1 R2 R3
```

- ► Keine Pipeline
- ▶ Big endian

Register

Die UMach Maschine hat 32 Allzweckregister und 13 Spezialregister.

Jedes Register ist genau 32 Bit lang.

Die Register werden intern durch Nummern identifiziert:

Register Nummer 0, Nummer 1, Nummer 2... Nummer 44.

Allzweckregister

Die Register mit Nummern 1 bis 32 können frei verwendet werden. Sie werden von der Maschine ohne explizite Anweisung nicht geändert, außer dass sie beim Start der Maschine mit dem Wert Null belegt werden. Die Allzweckregister haben die Namen $R1, R2, \ldots R32$. Register mit den Namen R0 und R33 gibt es nicht.

Register

Spezialregister

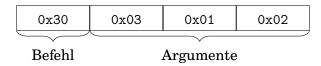
Dienen der Steuerung der Maschine und haben besondere Aufgaben. Sie werden von der Maschine verändert. Die meisten sind schreibgeschützt. Register

Spezial register - Liste

Name	Nummer	Beschreibung	
PC	33	Program Counter	
DS	34	Data Section (begin)	
HS	35	Heap Section (first byte)	
\mathbf{HE}	36	Heap Section (last byte)	
SP	37	Stack Pointer	
FP	38	Frame Pointer	
IR	39	Instruction Register	
STAT	40	Status Register	
ERR	41	Error Register	
HI	42	Higher 32 Bits (Division, Multiplik.)	
LO	43	Lower 32 Bits (Division, Multiplik.)	
CMPR	44	Ergebniss von CMP	
ZERO	0	Immer konstant Null	

Befehle

Ein Befehl ist immer 32 Bits lang (4 Byte), auch wenn er keine Argumente nimmt (RISC Architektur). Erstes Byte ist der Befehl, die anderen 3 Bytes sind eventuelle Argumente.



Wie MMIX von Knuth, hat UMach mehrere Befehlsformate, d.h. mehrere Arten, wie man die Argumente einteilen und interpretieren kann.

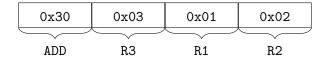
Manche Befehle erwarten Registernummern, andere direkte nummerische Angaben verschiedener Längen, andere eine Mischung davon, andere keine Argumente.

Format	zweites Byte	drittes Byte	viertes Byte	
000	nicht verwendet			
NNN	3 Bytes Zahl			
R00	R_1	nicht verwendet		
RNN	R_1	2 Bytes Zahl		
RR0	R_1	R_2	nicht verwendet	
RRN	R_1	R_2	1 Byte Zahl	
RRR	R_1	R_2	R_3	
RNN RR0 RRN	$egin{array}{c c} R_1 & R_1 & \\ R_1 & R_1 & \\ R_1 & \\ R_1 & \\ \hline \end{array}$	$egin{array}{ c c c c } & 2 \ \mathrm{By} \\ & R_2 \\ & R_2 \\ & \end{array}$	rtes Zahl nicht verwend 1 Byte Zahl	

 $(R_1,R_2,R_3:$ erste, zweite, dritte Registernummer) Alle Zahlenangaben: big endian.

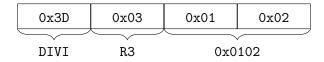
Befehlsformate - Beispiel RRR

ADD: drei Registernummern.



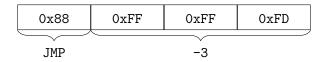
Befehlsformate - Beispiel RNN

DIVI: eine Registernummer und eine 2-Byte Zahl.



Befehlsformate - Beispiel NNN

JMP: ein 3-Byte Offset (vorzeichenbehaftet).



Befehlsmenge

- 1. Kontrollinstruktionen: NOP, EOP
- 2. Lade- und Speicherbefehle: SET, LW, SB, PUSH
- 3. Arithmetische Instruktionen: ADD, SUB, INC
- 4. Logische Instruktionen: AND, XOR, SHL, ROTL
- 5. Vergleichsinstruktionen: CMP, CMPI
- 6. Sprunginstruktionen: JMP, BE, BL
- 7. Unterprogramminstruktionen: CALL, RET, GO
- 8. Systeminstruktionen: INT
- 9. I/O Instruktionen: IN, OUT

Insgesamt 69 Befehle.

Speichermodell

Der Speicher der UMach Maschine enthält hauptsächlich

- Programmcode
- ► Programmdaten
- Freier Speicher

Kein Memory Mapped I/O.

Gesamte Speichergröße ist nach dem Start der Maschine fest.

Segmente

Der Speicher wird in Segmenten eingeteilt.

- 1. Interrupttabelle
- 2. Programmcode (Code-Segment)
- 3. Programmdaten (Daten-Segment)
- 4. Heap (Freispeicher)
- 5. Stack (Lokaler Speicher)

Der Code- und Daten-Segment werden aus der Programmdatei geladen. Der Rest ist dynamisch und kann durch Register (HE, SP) oder Befehle (PUSH, POP) manipuliert werden.

Heap und Stack Manipulieren

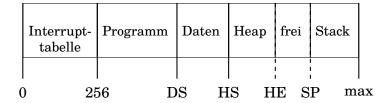
```
ADDI HE HE 128
# ...
SUBI HE HE 128
```

Speicher auf dem Heap reservieren erfolgt dadurch, dass der Inhalt des Registers HE (Heap End) hochgezählt wird. Speicher freigeben durch runterzählen.

```
SUBI SP SP 32
# ...
ADDI SP SP 32
```

Lokaler Speicher wird durch Veränderung des Registers SP (Stack Pointer) erreicht.

Speicher-Layout



Segmentation Fault: schreiben in Code-Segment. Stack Overflow: Befehl PUSH führt zum Überlappen der Register SP und HE.

Port I/O

Die UMach Maschine verwendet Port I/O, d.h. sie hat Befehle zum Ausgeben und Einlesen von Daten. Es werden Ports verwendet: durchnummerierte Ausgänge und Eingänge.

Ports

Es gibt 8 Ausgabeports und 8 Eingabeports, die jeweils von 0 bis 7 durchnummeriert sind.

Ausgabeport 0: stdout.

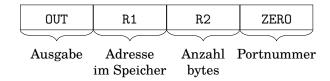
Eingabeport 0: stdin.

Transfer

Der Datentransfer findet direkt zwischen Speicher und I/O-Ports statt. Der Transfer blockiert die Maschine solange der Transfer noch nicht fertig ist.
Die I/O-Befehle haben das Format RRR (drei Registernummern).

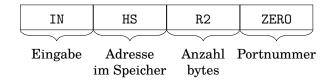
Ausgabe

Die Ausgabe erfolgt durch verwendung des Befehls OUT



Eingabe

Die Eingabe erfolgt durch verwendung des Befehls IN



Interrupts

Unterbrechungen im normalen Programmfluss, die mit einer Interruptnummer versehen sind und die abgefangen werden können. Analog zu "exceptions" in Java/C++.

Abfangen heißt, dass eine Subroutine mit der Interruptnummer verbunden wird.

Ist ein Interrupt nicht mit einer Subroutine verbunden, so stoppt die Maschine wenn der Interrupt passiert.

Arten von Interrupts

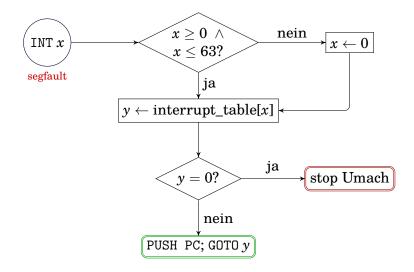
- Hardware-Interrupts: wenn etwas schief mit einem Befehl geht: Division durch Null, Stack Overflow, falsche Befehlsnummer, ungültige Speicheraddresse, schreiben in das Codesegment, etc.
- 2. Software-Interrupts: werden vom Programmierer durch den Befehl INT angestoßen.

Interrupttabelle

Die Interrupttabelle startet an der Addresse Null und besteht aus 64 Einträgen, jeweils 32 Bit groß (=256 Bytes). Jeder der 64 Einträge entspricht einer Interruptnummer. Interrupt $26 \rightarrow Adresse \ 26 \cdot 4 = 104$.

An jedem Index steht entweder Null oder die Addresse einer Subroutine (Interrupt Handler). Diese wird ausgeführt, wenn der entsprechende Interrupt generiert wird. Adresse des Interrupt Handlers ist Null \mapsto Maschine ausschalten.

Wie läuft ein Interrupt ab



Programmablauf

Die Maschine hat grundsätzlich zwei Schritte, die sie immer wieder wiederholt: fetch und execute.

```
void core_run_program(void)
{
    while (running) {
        core_fetch();
        core_execute();
    }
}
```

Fetch

Fetch: die nächste Instruktion aus dem Speicher holen.

Lese 4 Bytes aus dem Speicher ab der Adresse PC in den Puffer instruction.

Nach fetch steht der neue Befehl im globalen Array instruction [4]. (big endian)

Execute

Befehl ausführen und PC inkrementieren.

Es wird nach einem Funktionszeiger gesucht, der dem Befehlscode entspricht (die Funktion implementiert den Befehl). Fall vorhanden, ausführen. Falls nicht, Interrupt generieren.

(Der Funktionszeiger ist in einer Struktur command gepackt.)

Sprungtabellen

Wie wird schnell nach einem Funktionszeiger gesucht? Mit Sprungtabellen: ein Array von Funktionszeigern in Strukturen gepackt, wo jede Struktur genau an dem Index steht, der gleich dem entsprechenden Befehlscode ist. Suchaufwand O(1). Schneller geht's nicht.

Sprungtabellen – Auszug

```
struct command opmap[OPMAX] = {
    [0x00] = \{0x00, "NOP", core_nop, NUL\},
    [0x04] = \{0x04, "EOP", core_eop, NUL\},
    [0x10] = \{0x10, "SET", core_set, RNN\},
    [0x90] = \{0x90, "GO", core_go, ROO\},
    [0x91] = \{0x91, "CALL, core_call, NNN\},
    [0x92] = \{0x92, "RET", core ret, NUL\},
    [OxAO] = \{OxAO, "INT", core int, NNN\},
    [0xB0] = \{0xB0, "IN", core in, RRR\},
    [0xB8] = \{0xB8, "OUT", core out ,RRR\}
};
(C99 Magie.)
```

Suchen in der Sprungtabelle

Wie findet mal die Funktion, die einem Befehlscode entspricht?

```
struct command* command_by_opcode
(int opcode)
{
    if (opmap[opcode].opname) {
        return & opmap[opcode];
    } else {
        return NULL;
    }
}
```

Sprungtabellen

Ein Beispiel: ADD-Befehl

Eintrag in der Sprungtabelle:

```
[0x30] = \{0x30, "ADD", core\_add, RRR\}
```

Der Befehl ADD hat die Befehlsnummer 0x30 und die Funktion core_add steht am Index 0x30 in der Sprungtabelle.

Sprungtabellen

ADD – Implementierung

```
int core_add(void) {
   int32_t a = 0;
   int32_t b = 0;

   read_register (instruction[2], &a );
   read_register (instruction[3], &b );
   write_register (instruction[1], a + b);
   return 0;
}
```

(Veränderte Version, Error Checks gelöscht).

Teil III

Demos

Fibonacci Zahlen

Inhalt

Meist verwendete Befehle

Hilfsfunktionen

Hello World

Fibonacci Zahlen

Zahl raten

Tic Tac Toe

Hilfsfunktionen

SET

SET R1 5 oder SET R1 label Tut das und jenes. Label wird durch Adresse ersetzt. Beispiel:

Hilfsfunktionen

Sprungbefehle

- ▶ JMP label
- ▶ BL label springt zum angegebenen Label, falls R1 kleiner R2 ist Weitere Möglichkeiten: BLE, BG, BGE, BE

Vergleiche

CMP R1 R2 Immer or einer bedingten Verzweigung.

IO-Befehle

- ► IN R1 R2 ZERO
- ► OUT R1 R2 ZERO

Fibonacci Zahlen

Meist verwendete Befehle

Arithmetische Befehle

ADD Addiert a + b = 0

SUB

INC

DEC Berechnet $\pi^2 = \frac{a^i}{a}$

MUL

DIV Muss man auf die Null aufpassen, denn die Null wurde erst im 9ten Jahrhundert erfunden und alte Programme nicht mehr kompilieren.

und die entsprechenden Immediate-Varianten

Funktionen

CALL funktion

Hilfsfunktionen

- ► inputint
- ► printint
- ► putchar
- ► newline

Zahl raten

Tic Tac Toe

Fibonacci Zahlen

SET R1 hello SET R2 13 OUT R1 R2 ZERO

- .data
- .string hello "Hello World!"

Fibonacci Zahlen

Meist verwendete Befehle

Folge
$$X_n = X_{n-1} + X_{n-2}$$
 mit $X_1 = 1$, und $X_2 = 2$

Zahl raten

Erzeugt eine Pseudozufallszahl aus dem eingegebenen Seed. Gibt Rückmeldung ob die geratene Zahl kleiner oder größer als die gesuchte ist.

Zählt die Anzahl der Versuche.

Tic Tac Toe

Belegung der Register:

- ► R1-R9: Spielfelder
- ► R10: Aktueller Spieler
- ► R20: Anzahl der Spielzüge

Spielzyklus:

- 1. Eingabe
- 2. Ausgabe
- 3. Auswertung

Am ende des Spiels:

- ▶ neue Runde oder Beenden
- ▶ bei neuer Runde aufräumen