

Instrumentation

=> Exercices sur la transformée en Z

Exercice 1

Calculer la transfo en Z et en deduire la transfo de Fourier

$$x(n) = \alpha^{-n} u(-n-1) + \alpha^n u(n) \quad (0 < \alpha < 1)$$

(U est l'unité)

$$\begin{aligned} \Rightarrow X(z) &= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x(n) \cdot z^{-n} \\ &= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} (\alpha^{-n} u(-n-1) + \alpha^n u(n)) z^{-n} \\ &= \sum_{n=-\infty}^{-1} \alpha^{-n} \cdot z^{-n} + \sum_{n=0}^{+\infty} \alpha^n z^{-n} \\ &= \sum_{k=1}^{+\infty} (\alpha z)^k + \sum_{n=0}^{+\infty} (\alpha z)^n \end{aligned}$$

si on pose $k = -n$

On a la formule de la somme géométrique

$$\sum_{n=0}^N x^n = \frac{1-x^{N+1}}{1-x} \quad \text{Si } N \rightarrow \infty: \frac{1}{1-x}$$

$$\hookrightarrow \sum_{n=0}^{\infty} x^n = \frac{1}{1-x} \quad \text{et } \sum_{n=1}^{\infty} x^n = \frac{x}{1-x}$$

$$= \frac{\alpha z}{1-\alpha z} + \frac{1}{1-\alpha z^{-1}} \quad \text{Il faut } |\alpha z| \text{ et } |\alpha z^{-1}| < 1$$

$$\Rightarrow |\alpha| < |z| < \frac{1}{|\alpha|}$$

car comme $0 < \alpha < 1 \rightarrow 1 \leq |z| < \dots$

\hookrightarrow le cercle unité fait parti du domaine de convergence \rightarrow Transfo de Fourier OK!

$$X(e^{j\omega}) = X(z)|_{z=e^{j\omega}} = \frac{\alpha e^{j\omega}}{1-\alpha e^{j\omega}} + \frac{1}{1-\alpha e^{-j\omega}}$$

Exercice 2 : Transformée inverse

Calculer la transformée en z inverse de

$$X(z) = \frac{2}{z-4} \quad |z| > 4$$

$$\Rightarrow X(z) = \frac{2}{z-4} \cdot \frac{z^{-1}}{z^{-1}} = \frac{2z^{-1}}{1-4z^{-1}}$$

$$\text{on sait que } x(n) = \alpha^n u(n) \xleftrightarrow{Z} X(z) = \frac{1}{1-\alpha z^{-1}}$$

+ il reste le z^{-1} qui correspond à un décalage

$$\Leftrightarrow X_1(z) = \frac{2}{z-4} \xleftrightarrow{Z} x_1(n) = 2 \cdot 4^n u(n)$$

$$\Rightarrow X(z) = X_1(z) \cdot z^{-1} \xleftrightarrow{Z} x(n) = 2 \cdot 4^{n-1} u(n-1)$$

Exercice 3 : Sommateur - différentiateur

calculer la fonction de transf. du som. et du diff. et

on déduire pôle et zéro. Discuter de la stabilité

à temps discret et en déduire leurs rep. en freq.

a) Sommateur : $L(n) = u(n)$

$$L(n) = u(n) = \alpha^n u(n) \text{ où } \alpha = 1$$

$$\text{or on a } \alpha^n u(n) \xleftrightarrow{Z} \frac{1}{1-\alpha z^{-1}}$$

$$\Rightarrow H(z) = \frac{1}{1-z^{-1}} \quad \text{pour } |z| > 1$$

$$\Leftrightarrow H(z) = \frac{z}{z-1} \quad : \text{Pôle en } z=1$$

$$\text{Zéro en } z=0$$

↳ Instable car tous les pôles ne sont pas à l'intérieur du cercle unité

↳ on ne peut pas remplacer z par $e^{j\omega}$, il n'y a donc pas de réponses en fréquence.

b) Differentiateur: $h(n) = \delta(n) - \delta(n-1)$

Par def: $H(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h(n) \cdot z^{-n}$

$$\Rightarrow H(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} (\delta(n) - \delta(n-1)) \cdot z^{-n}$$

$$= z^0 - z^{-1} = 1 - z^{-1}$$

$$\Rightarrow H(z) = \frac{z-1}{z}$$

Pole en $z=0$

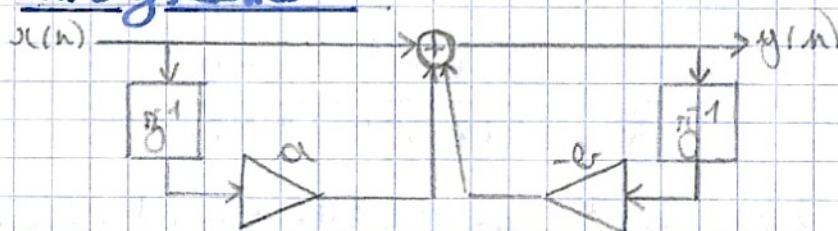
Zero en $z=1$

Systeme stable car tout les poles dans la unite

↳ Rep. en frequ: $H(e^{j\omega}) = 1 - e^{-j\omega}$

Exercice 4: Systeme causal du 1er ordre

a) Systeme 1



$$a = -\frac{b}{4}$$

$$b = \frac{b}{3}$$

1. Determiner la fonction de transf

$$\text{on a } y[n] = x[n] + a \cdot x[n-1] - b \cdot y[n-1]$$

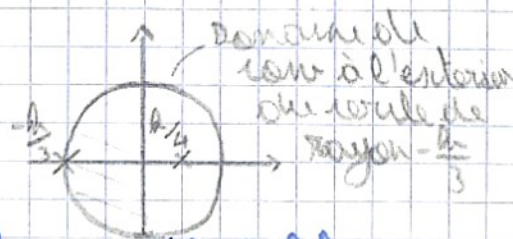
$$\xrightarrow{Z} Y(z) = X(z) + a z^{-1} X(z) - b z^{-1} Y(z)$$

$$\Rightarrow H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{1 + a z^{-1}}{1 + b z^{-1}} = \frac{b + a}{z + b}$$

2. Rechercher les poles et zeros

$$\text{Zero en } -a = \frac{b}{4}$$

$$\text{Pole en } -b = -\frac{b}{3}$$



3. Valeur de b pour que le systeme soit stable

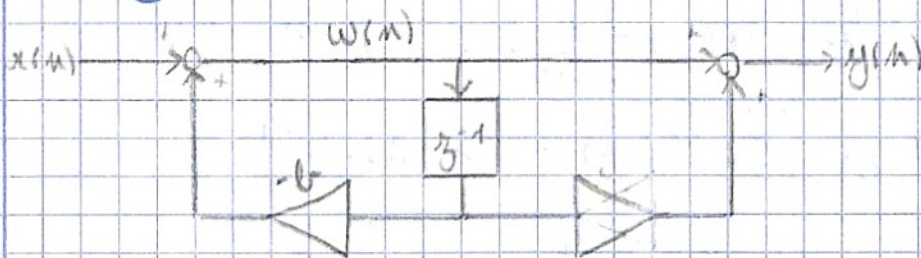
$$\hookrightarrow \text{Cercle unite \& dom. de conv} \Leftrightarrow \left| -\frac{b}{3} \right| < 1 \Leftrightarrow |b| < 3$$

4. Le filtre est-il reeurif?

Le filtre est reeurif car la sortie $y[n]$ depend des valeurs anterieures de $y[n-1]$

↳ la rep. imp du filtre sera donc infinie

Ex 2 Systeme 2



1. Determiner la fonction de transfert

$$\text{on a } w[n] = x[n] - b w[n-1]$$

$$\text{et } y[n] = w[n] + a w[n-1]$$

$$\Rightarrow \begin{cases} W(z) = X(z) - b z^{-1} W(z) \\ Y(z) = W(z) + a z^{-1} W(z) \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} W(z) = \frac{1}{1+bz^{-1}} X(z) \\ Y(z) = \frac{1}{1+bz^{-1}} X(z) + \frac{a z^{-1}}{1+bz^{-1}} X(z) \end{cases}$$

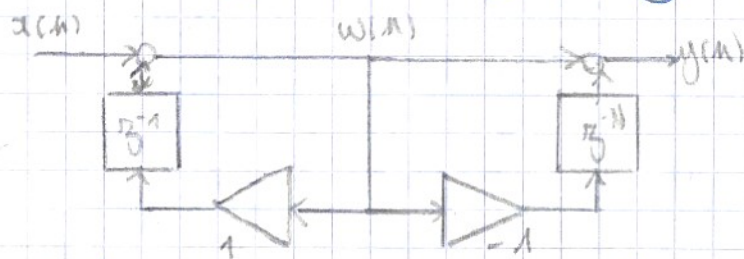
$$\Rightarrow H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{1 + a z^{-1}}{1 + b z^{-1}} = \frac{z + a}{z + b}$$

↳ même fonction de transfert que au a)

↳ même conclusion

Exercice : filtre à moyenne glissante

Exercices : filtre à moyenne glissante



Soit le filtre à moy. gliss. donner par

$$y(n) = x(n) + x(n-1) + x(n-2) + \dots + x(n-N+1)$$

1. Déterminer la fonction de transfert

$$Z \Rightarrow Y(z) = X(z) + z^{-1}X(z) + z^{-2}X(z) + \dots + z^{-N+1}X(z)$$

$$\Leftrightarrow H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = 1 + z^{-1} + z^{-2} + \dots + z^{-N+1} = \sum_{k=0}^{N-1} z^{-k}$$

$$\Leftrightarrow H(z) = \frac{1 - z^{-N}}{1 - z^{-1}}$$

2. Comparer au système représenté

$$\Rightarrow \begin{cases} w(n) = x(n) + w(n-1) \\ y(n) = w(n) - w(n-N) \end{cases}$$

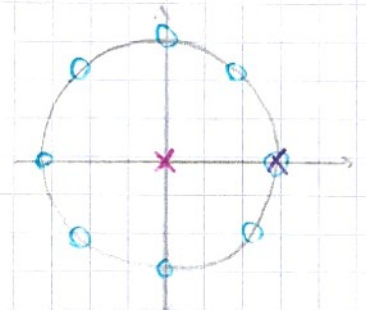
$$\Leftrightarrow \begin{cases} W(z) = X(z) + z^{-1}W(z) \\ Y(z) = W(z) - z^{-N}W(z) \end{cases} \Rightarrow H(z) = \frac{1 - z^{-N}}{1 - z^{-1}}$$

\hookrightarrow ils ont la même fonction de transfert.

Ce système synthétise donc le filtre à moy. gliss.

3. Tracer les pôles et les zéros et discuter de la stabilité

$$H(z) = \dots = \frac{z - z^{-(N-1)}}{z - 1} = \frac{z^N - 1}{z^{N-1}(z - 1)}$$



× Pole en $z=0$ de mult. $N-1$

× Pole en $z=1$

○ Zero : $z^N = 1 \Leftrightarrow z = e^{j2\pi \frac{k}{N}}$ où $k=0, \dots, N-1$

\Rightarrow Pole en $z=1 \rightarrow$ devrait être instable

Mais est compensé par un zéro en $z=1$

\hookrightarrow ils s'annulent et donc le système est stable

4. Déterminer la réponse en fréquence

$$H(z) = \frac{1 - z^{-N}}{1 - z^{-1}} \rightarrow H(e^{j\omega}) = \frac{1 - e^{-j\omega N}}{1 - e^{-j\omega}}$$
$$\Leftrightarrow H(e^{j\omega}) = \frac{e^{-j\omega \frac{N}{2}}}{e^{-j\omega/2}} \left(\frac{e^{j\omega \frac{N}{2}} - e^{-j\omega \frac{N}{2}}}{e^{j\omega/2} - e^{-j\omega/2}} \right)$$
$$= e^{-j\omega \frac{(N-1)}{2}} \frac{\sin(\omega N/2)}{\sin(\omega/2)}$$

$$\hookrightarrow |H(e^{j\omega})| = \left| \frac{\sin(\omega N/2)}{\sin(\omega/2)} \right|$$

