



PONTIFÍCIA UNIVERSIDADE CATÓLICA DE MINAS GERAIS

Instituto de Ciências Exatas e de Informática

Trabalho de Projeto e Análise de Algoritmos - Caminho Mais Curto em um Grafo com Aresta de Peso Negativo*

Luiz Gustavo Bragança dos Santos¹
Pedro Augusto Prosdocimi Resende²
Pedro Henrique Silva Xavier³

* Artigo apresentado ao Instituto de Ciências Exatas e Informática da Pontifícia Universidade Católica de Minas Gerais como pré-requisito para obtenção do título de Bacharel em Ciência da Computação.

¹ Aluno, Ciência da Computação, Brasil, luiz.braganca@sga.pucminas.br.

² Aluno, Ciência da Computação, Brasil, pedro.prosdocimi@sga.pucminas.br.

³ Aluno, Ciência da Computação, Brasil, phsxavier@sga.pucminas.br.

Sumário

| | |
|---|-----------|
| Lista de Figuras | 2 |
| 1 Introdução | 3 |
| 2 Algoritmo de Dijkstra | 3 |
| 2.1 Restrições | 3 |
| 3 Algoritmo de Bellman-Ford | 3 |
| 3.1 Restrições | 4 |
| 4 Implementação | 4 |
| 4.1 A Classe Grafo | 4 |
| 4.2 Algoritmo de Dijkstra | 5 |
| 4.3 Algoritmo de Bellman-Ford | 8 |
| 5 Ambiente Computacional Utilizado | 9 |
| 5.1 Entrada e saída Padrão | 9 |
| 6 Análise de complexidade | 10 |
| 6.1 Melhor Caso | 10 |
| 6.1.1 Dijkstra | 10 |
| 6.1.2 Bellman-Ford | 10 |
| 6.2 Pior Caso | 11 |
| 6.2.1 Dijkstra | 11 |
| 6.2.2 Bellman-Ford | 12 |
| 7 Testes Realizados | 12 |
| 8 Conclusão | 15 |
| 9 Anexos | 15 |
| Referências | 16 |

Lista de Figuras

1 INTRODUÇÃO

Um problema clássico na área da Teoria de grafos trata-se de encontrar o caminho mais curto em grafos dirigidos ou não dirigidos. O presente trabalho objetiva apresentar o Algoritmo de Dijkstra e Bellman-Ford para encontrar o caminho mais curto tanto em grafos com arestas com peso positivo quanto em grafos com arestas possuindo peso negativo, respectivamente. Os algoritmos desenvolvidos neste trabalho, primeiramente verificam a existência de arestas com peso negativo, caso não exista é aplicado tanto Dijkstra quanto Bellman-Ford para resolver o problema, e caso exista é utilizado apenas Bellman-Ford em que também é feita a verificação de existência de ciclos, pois caso ocorram há comprometimento do resultado. Será também apresentado no decorrer deste trabalho, a classe grafo a qual o trabalho utiliza, análise de complexidade e testes realizados para verificação do funcionamento dos Algoritmo de Dijkstra e Bellman-Ford.

2 ALGORITMO DE DIJKSTRA

O algoritmo de Dijkstra^[2], objetiva encontrar o caminho mínimo partindo-se de um vértice inicial, aos demais vértices. O algoritmo pode ser utilizado seja para grafos orientado ou não orientado, e se assemelha a outro algoritmo aplicado em grafos, Busca em largura^[3]. É um algoritmo guloso, pois no momento da execução, toma a provável decisão ótima. Possui ordem de complexidade $O([m + n] \log n)$ onde m é o número de arestas e n o número de vértices.

2.1 Restrições

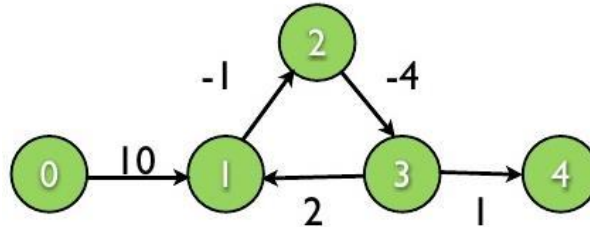
Mesmo sendo um algoritmo que solucione o problema de encontrar o menor caminho entre um vértice inicial e os demais tanto para grafos direcionado quanto não direcionado, no entanto as arestas do grafo devem ter custos não negativos.

3 ALGORITMO DE BELLMAN-FORD

O algoritmo de Bellman-Ford^[4], assim como Dijkstra, encontra o menor caminho de um vértice a outro, porém resolve o problema quando existem arestas com peso negativo. O que torna-se necessário, no entanto, com esse algoritmo é encontrar ciclos negativos, caso existam. A existência de um ciclo negativo compromete o algoritmo, pois cada vez que se entra no ciclo, o somatório dos pesos diminui e então nunca alcançará um limite inferior para esse somatório. Na imagem 2 abaixo, segue um exemplo de como se tornará impossível encontrar um caminho mínimo caso existam *loops* negativos.

3.1 Restrições

Encontrar ciclos negativos, caso existam. Sendo encontrados não haverá como determinar o caminho mínimo.



No exemplo desta imagem, é possível perceber que ao tentar descobrir um caminho de custo mínimo entre os vértices 0 e 4, entramos em ciclo negativo cuja a cada passagem o valor do somatório dos pesos das arestas é decrementado, de forma que não conseguiremos um valor final.

No pseudocódigo acima, a função recebe como parâmetro uma lista de vértices e arestas. Utilizando os atributos distância e anterior, os vértices serão modificados para armazenar o caminho mais curto.

4 IMPLEMENTAÇÃO

4.1 A Classe Grafo

Para a realização deste trabalho, foi criada uma classe Grafo, para grafos orientados, cuja representação utilizada foi matriz de adjacência. A classe Grafos, elabora o grafo da seguinte forma:

- Para N vértices, é criada uma matriz NxN;
- O Número de vértices é indicado pela variável numVertice
- Matriz[i][j] contém o peso relacionado a aresta i para j e,
- Caso não exista aresta entre i e j o peso é 0.

Apresentação de algumas partes da classe Grafo e suas respectivas funções:

```

1 //A classe Grafo possui os atributos: numVertice e grafo
2 //numVertice serve para saber a dimensão da matriz.
3 //o construtor abaixo utilizado para construir a matriz de Adjacência.
4 //o destrutor, para liberar o espaço que foi alocado.
5 class Grafo {

```

```

6     private :
7         int numVertice;
8         int ** grafo;
9
10    public :
11        bool negAresta;
12
13    Grafo(int n){
14        numVertice = n;
15        negAresta = false;
16        grafo = new int*[numVertice];
17        for(int i = 0; i < numVertice; i++){
18            grafo[i] = new int[numVertice];
19        }
20    }
21
22    ~Grafo() {
23        for(int i = 0; i < numVertice; i++){
24            delete grafo[i];
25        }
26    }
27
28    //M todo para preencher a matriz conforme entrada:
29    void criarGrafo() {
30        int tmp = 0;
31
32        for(int i = 0; i < numVertice; i++){
33            for(int j = 0; j < numVertice; j++){
34                scanf("%d", &(tmp));
35                grafo[i][j] = tmp;
36                if(tmp < 0) negAresta = true;
37            }
38        }
39    }

```

4.2 Algoritmo de Dijkstra

```

1 void dijkstra(int verticeIni ,Grafo* grafo) {
2     int n_v = grafo->getnumVertice();
3     bool visitado[n_v];
4     int prox[n_v];
5     int distancia[n_v];
6
7     // inicializando os vetores.
8     for(int i = 0; i < n_v; i++)
9         distancia[i] = INT_MAX, visitado[i] = false , prox[i] = -1;

```

```

10
11 // Distancia de "verticeIni" ate ele mesmo    0
12 distancia[verticeIni] = 0;
13
14 // procurar o menor caminho para cada vertice
15 for (int count = 0; count < n_v -1; count++) {
16     //procurar a menor distancia , apos encontrar marca o vertice como
17     ↪ visitado
18     int x = minDistance(distancia , visitado , n_v);
19     visitado[x] = true;
20
21     // atualizar a distancia dos vizinhos do vertices "u"
22     for (int M = 0; M < n_v; M++){
23         int peso = grafo->getPeso(x, M);
24
25         // atualizar a distancia se encontrar outro caminho menor
26         // atualizar so os vertices nao visitados, pois no caso seu
27         ↪ menor caminho ja esta definido
28         if (!visitado[M] && grafo->aresta(x, M) && distancia[x] !=
29         ↪ INT_MAX && distancia[x]+ grafo->getPeso(x, M) < distancia
30         ↪ [M]) {
31             distancia[M] = distancia[x] + grafo->getPeso(x, M);
32             prox[M] = x;
33         }
34     }
35 }
36 printf(distancia , n_v , prox);
37 }

```

O método acima recebe como parâmetro um vértice inicial e um grafo, e utilizando 3 vetores estabelece então um caminho deste vértice inicial recebido á todos os outros. Sobre os vetores:

- O vetor visitado, é utilizado apenas quando se tem certeza que o caminho do vértice inicial, até o vértice analisado é o menor possível. Então o vértice em questão é marcado como visitado;
- O vetor de distancia, armazena as distancias do vetor inicial a todos os outros. Apenas é armazenada a distancia caso esta seja a menor;
- O vetor prox, guarda o menor caminho entre o vértice inicial a todos os outros.

O algoritmo de Dijkstra acima implementado no trabalho, utiliza também da seguinte função:

```
1 int minDistance(int dist[], bool visited[], int V)
2 {
3     // inicializar o min
4     int min = INT_MAX, min_index;
5
6     for (int v = 0; v < V; v++)
7         if (visited[v] == false && dist[v] <= min)
8             min = dist[v], min_index = v;
9
10    return min_index;
11 }
```

Esta função fornece o vértice ainda não visitado e cuja distancia seja menor do que a distancia já conhecida, ou seja dado um vértice que já se sabe sua distancia utiliza-se esta função para retornar o seu vértice adjacente ainda não visitado e como distancia menor do que a conhecida.

4.3 Algoritmo de Bellman-Ford

```

1  bool bellmanFord(int verticeIni, Grafo* grafo){
2      int n_v = grafo->getnumVertice();
3      int prox[n_v];
4      int distancia[n_v];
5      bool resposta = false;
6
7      // inicializando vetor de distancia :
8      for(int i = 0; i < n_v ; i++){
9          distancia[i] = INT_MAX, prox[i] = -1;
10
11         //distancia do vertice inicial a ele mesmo e' 0
12         distancia[verticeIni] = 0;
13         for( int i = 0; i < n_v-1; i++){
14             for( int j = 0 ; j < n_v; j++){
15                 for(int k = 0; k < n_v; k++){
16                     int x, v, peso;
17                     x = j, v = k, peso = grafo->getPeso(j, k);
18
19                     // verifica se existe aresta direcionada j->k,
20                     //caso tenha menor distancia passando por estas arestas
21                     //↪ atualiza vetor distancia.
22                     if(grafo->aresta(j, k) && distancia[x] != INT_MAX &&
23                        //↪ distancia[x] + peso < distancia[v]){
24                         distancia[v] = distancia[x] + peso;
25                         prox[v] = x;
26                     }
27                 }
28             }
29         }
30         //verificando se existe ciclo negativo,
31         //a cada passagem sera obtido um valor menor.
32         for(int j = 0; j < n_v; j++){
33             for(int k = 0; k < n_v; k++){
34                 int x = j, v = k, peso = grafo->getPeso(j, k);
35                 if( grafo->aresta(j, k) && distancia[x] != INT_MAX && distancia
36                    //↪ [x] + peso < distancia[v]){
37                     resposta = true;
38                 }
39             }
40         }
41         if(!resposta) {
42             printf(distancia, n_v, prox);
43         }
44         else{
45             printf("Existe ciclo negativo!!");
46         }
47     }

```



```
44 |     return resposta ;  
45 | }
```

A função `bellmanFord()` acima, recebe como parâmetro o vértice inicial a partir do qual irá determinar a menor distância para todos os outros utilizando a estratégia de programação dinâmica. Utilizando-se de dois vetores `prox` e `distancia` acompanha-se o menor caminho do vértice inicial a todos os outros.

Após as inicializações, verifica-se a existência de aresta direcionada e caso esta possui menor distancia é então colocado este valor no vetor distância. Após todo esse processo é verificado a existência de ciclo negativo, caso exista a cada passagem um valor menor será obtido e a variável controladora `resposta`, que informará a existência de ciclo, assumirá o estado verdadeiro, caso contrario permanece como instanciada indicando que não há ciclos.

5 AMBIENTE COMPUTACIONAL UTILIZADO

Todo o trabalho foi desenvolvido utilizando o sistema operacional Linux versão 16.04. O programa foi desenvolvido no editor Sublime Text. O compilado utilizado g++.

Para compilar o programa basta:

```
1 $ g++ CaminhoM.cpp -o CaminhoM
```

Para executar o programa basta:

```
1 $ ./CaminhoM < entradaX.txt > saidaX
```

O X se refere a qual entrada padrão é utilizada, gerando então uma saída.

5.1 Entrada e saída Padrão

A entrada padrão utilizado é um arquivo de texto, com as seguintes especificações:

- A primeira linha se refere ao tamanho da matriz quadrada(vértices);
- A segunda linha ao vértice inicial utilizado para a busca;
- O restante se refere a composição da matriz utilizada.

A saída padrão é feita de acordo com o algoritmo utilizado para obter o menor caminho dado o vértice inicial. Caso utilizado o Dijkstra, é apresentado na parte superior do arquivo de saída que utilizou-se dijkstra, caso contrário Bellman, ou ambos.

6 ANÁLISE DE COMPLEXIDADE

6.1 Melhor Caso

Ocorre quando o grafo é nulo.

6.1.1 *Dijkstra*

Operações relevantes definidas são:

- Comparação entre elementos do vetor;
- Atribuição ao vetor.

Os acessos aos métodos da classe grafo possuem função de custo $T(n) = \theta(n)$.

Função: minDistance()

$$\sum_{i=0}^n (1 + 2n + \sum_{j=1}^n 4) = 6n^2 - 5n = \theta(n^2)$$

Análise de complexidade para o for que procura o menor caminho para cada vértice:

- Esta estrutura de repetição ocorre n-1 vezes (o número de vértices menos 1), no melhor caso, ocorreria uma única chamada à função minDistancia(), uma única atribuição ao vetor e então a estrutura de repetição que se segue seria executada.

Análise de complexidade do melhor caso da estrutura de repetição(*for*) cuja função é atualizar a distancia dos vizinhos dos vértices "u":

Esta estrutura de repetição ocorre n vezes (n = número de vértices), sendo que no melhor caso ocorrerá 3 comparações com elementos do vetor e 3 chamadas a métodos da classe grafo.

6.1.2 *Bellman-Ford*

A seguintes operações foram definidas como relevantes:

- Comparação com elementos do vetor;
- Atribuição ao vetor.

Os acessos aos métodos da classe grafo possuem função de custo $T(n) = \theta(n)$.

A parte do código direcionada ao relaxamento. Para a primeira e segunda estrutura de repetição relacionada ao relaxamento. Ambas estruturas estão aninhadas, e possuem o mesmo

número de repetições, sendo que fazem duas comparações com elementos do vetor e dois acessos a métodos get e set da classe grafo :

$$T(n) = \sum_{i=0}^{n-1} \sum_{j=0}^{n-1} 3 = 3n^2 = \theta(n^2)$$

Para a estrutura de repetição mais interna, acessa duas vezes os métodos da classe Grafo e duas comparações:

$$T(n) = \sum_{i=0}^n \sum_{j=0}^{n-1} \sum_{k=0}^{n-1} 3 = \theta(n^3)$$

6.2 Pior Caso

6.2.1 Dijkstra

Operações relevantes definidas são:

- Comparação entre elementos do vetor;
- Atribuição ao vetor.

Os acessos aos métodos da classe grafo possuem função de custo $T(n) = \theta(n)$.

Função: minDistance()

O número de comparações que ocorre é $2n$, logo:

$$T(n) = \theta(n)$$

Análise de complexidade para o for que procura o menor caminho para cada vértice:

Esta estrutura de repetição ocorre $n-1$ vezes (o número de vértices menos 1), no pior caso, ocorreria uma chamada à função minDistance(), uma atribuição ao vetor e então a estrutura de repetição que se segue seria executada.

Análise de complexidade do pior caso da estrutura de repetição (for) cuja função é atualizar a distância dos vizinhos dos vértices "u":

Esta estrutura de repetição ocorre n vezes (n = número de vértices), sendo que no pior caso ocorrerá 3 comparações com elementos do vetor e 3 chamadas a métodos da classe grafo e duas atribuições ao vetor:

$$\sum_{i=0}^n (1 + 2n + \sum_{j=1}^n 4) = 6n^2 - 5n = \theta(n^2)$$

6.2.2 Bellman-Ford

A seguintes operações foram definidas como relevantes:

- Comparação com elementos do vetor;
- Atribuição ao vetor.

Os acessos aos métodos da classe grafo possuem função de custo $T(n) = \theta(n)$.

A parte do código direcionada ao relaxamento. Para a primeira e segunda estrutura de repetição relacionada ao relaxamento. Ambas estruturas estão aninhadas, e possuem o mesmo número de repetições, sendo que fazem duas comparações com elementos do vetor e dois acessos a métodos get e set da classe grafo, resultando na função de custo:

$$T(n) = \sum_{i=0}^n \sum_{j=0}^n 4 = 4n^2 = \theta(n^2)$$

Para a estrutura de repetição mais interna, realiza duas comparações com elementos do vetor, duas atribuições e duas chamadas a métodos da classe Grafo, resultando na seguinte função de custo:

$$T(n) = \sum_{i=0}^n \sum_{j=0}^{n-1} \sum_{k=0}^{n-1} 5 = \theta(n^3)$$

Análise de complexidade para classe Grafo:

Para a análise de complexidade, foram definidas as operações relevantes:

- Comparação com os elementos do vetor;
- Atribuição de valores ao vetor;
- Operação de leitura;
- Operação de exibição em tela(printF).

Os métodos get set utilizados na classe Grafo possui função de curso: $T(n) = 0 = \theta(0)$.

O método printF() fora da classe grafo possui função de custo: $T(n) = n + 1 = \theta(n)$.

O construtor e destrutor possui função de custo: $T(n) = n = \theta(n)$.

O método CriarGrafo() possui função de custo: $T(n) = n^2 = \theta(n^2)$.

7 TESTES REALIZADOS

Os Testes foram realizados utilizando-se a entrada padrão. Foram utilizadas quatro entradas que seguem a baixo:

Entrada 1: Corresponde a um Grafo simples. Para encontrar o menor caminho, pode-se utilizar qualquer um dos dois algoritmos.

```

1 6
2 0
3 0 5 0 0 9 0
4 0 0 12 15 0
5 0 0 0 3 0 0
6 0 0 0 0 0 0
7 0 2 0 0 0 4
8 0 0 1 0 0 0

```

Saída 1: Vértice inicial 0

```

Dijkstra
Vertice      Distancia      Caminho
0            0              0
1            5              1 < para 0
2           14             2 < para 5 < para 4 < para 0
3           17             3 < para 2 < para 5 < para 4 < para 0
4            9              4 < para 0
5           13             5 < para 4 < para 0

Bellman-Ford
Vertice      Distancia      Caminho
0            0              0
1            5              1 < para 0
2           14             2 < para 5 < para 4 < para 0
3           17             3 < para 2 < para 5 < para 4 < para 0
4            9              4 < para 0
5           13             5 < para 4 < para 0

```

Entrada 2: Corresponde a um Grafo simples, que possui aresta negativa. Para encontrar o caminho mínimo pode-se utilizar apenas Bellman-Ford.

```

1 4
2 0
3 0 5 2 8
4 0 0 -1 2
5 0 0 0 0
6 1 1 1 0

```

Saída 2: Vértice inicial 0

```

Para Dijkstra existe peso negativo!

Bellman-Ford
Vertice      Distancia      Caminho
0            0              0
1            5              1 < para 0
2            2              2 < para 0
3            7              3 < para 1 < para 0

```

Entrada 3: Corresponde a um Grafo simples, com aresta negativa e também possui um ciclo negativo, logo mesmo utilizando Bellman-Ford não encontrará o menor caminho.

```

1 8
2 0
3 0 4 4 0 0 0 0 0
4 0 0 0 0 0 0 0 0
5 0 0 0 0 4 -2 0 0
6 3 0 2 0 0 0 0 0
7 0 0 0 1 0 0 -2 0
8 0 3 0 0 -3 0 0 0
9 0 0 0 0 0 2 0 2
10 0 0 0 0 -2 0 0 0

```

Saída 3: Vértice inicial 0

```

Para Dijkstra existe peso negativo!

Bellman-Ford
Existe ciclo negativo!!

```

Entrada 4: Corresponde a um grafo simples, sem arestas negativas.

Pode-se utilizar Dijkstra, assim como Bellman-Ford.

```

1 6
2 0
3 0 5 0 0 9 0
4 0 0 12 15 0
5 0 0 0 3 0 0
6 0 0 0 0 0 0
7 0 2 0 0 0 4
8 0 0 1 0 0 0

```

Saída 4: Vértice inicial 0

```

Dijkstra
Vertice      Distancia      Caminho
0            0            0
1            3            1 < para 0
2            6            2 < para 4 < para 0
3            5            3 < para 1 < para 0
4            5            4 < para 0

Bellman-Ford
Vertice      Distancia      Caminho
0            0            0
1            3            1 < para 0
2            6            2 < para 4 < para 0
3            5            3 < para 1 < para 0
4            5            4 < para 0

```

8 CONCLUSÃO

Utilizando-se os algoritmos Dijkstra e Bellman-Ford, é possível resolver problemas de caminho mínimo desde que não possuam ciclos negativos. O algoritmo de Dijkstra é possível apenas resolver os problemas cujo Grafo não possua arestas negativa, isso ocorre porque Dijkstra toma a melhor decisão do momento e não volta atrás, por tanto pode ainda haver caminhos menores porém não serão encontrados. O algoritmo de Bellman-Ford é capaz de resolver problemas de caminho mínimo com arestas de peso negativo, pois possibilita a mudança da distância caso encontre um caminho menor do que o já encontrado, ao contrário de Dijkstra, porém a presença de ciclos negativos ainda é um problema.

Conclui-se também nesta trabalho, que caso o grafo possua ciclo negativo, mas esse não seja atingido, o funcionamento do algoritmo Bellman-Ford é garantido, pois ciclos negativos comprometem o resultado visto que o algoritmo pode entrar no ciclo diversas vezes e sempre obtendo valores menores.

9 ANEXOS

O programa está devidamente incluído em sua pasta com o nome "codigo", onde possui o arquivo chamado CaminhoM.cpp, o qual possui a implementação dos algoritmos: Dijkstra e Bellman-Ford, e dentro da pasta "entrada", possui os exemplos de entradas para o código, com aresta com peso positivo e negativo.

Referências

GEEKSFORGEEKS. **Bellman–Ford Algorithm | DP-23**. Disponível em: <<http://www.geeksforgeeks.org/dynamic-programming-set-23-bellman-ford-algorithm/>>.

MISA, Thomas J; FRANA, Philip L. An interview with edsgar w. dijkstra. **Communications of the ACM**, ACM, v. 53, n. 8, p. 41–47, 2010.

PROFESSEURS. **Busca em Largura**. 2001. Disponível em: <<http://www.professeurs.polymtl.ca/michel.gagnon/Disciplinas/Bac/Grafos/Busca/busca.html#Larg>>.

WIKIPÉDIA. **Bellman-Ford**. 2019. Disponível em: <https://pt.wikipedia.org/wiki/Algoritmo_de_Bellman-Ford>.