

Institut für Informatik

Discovering Popular Routes from Trajectories

MediaQ - Hauptseminar SS 2015

Markus Götz
Muhibullah Nasari
Sandro Kurpiers

22.05.2015



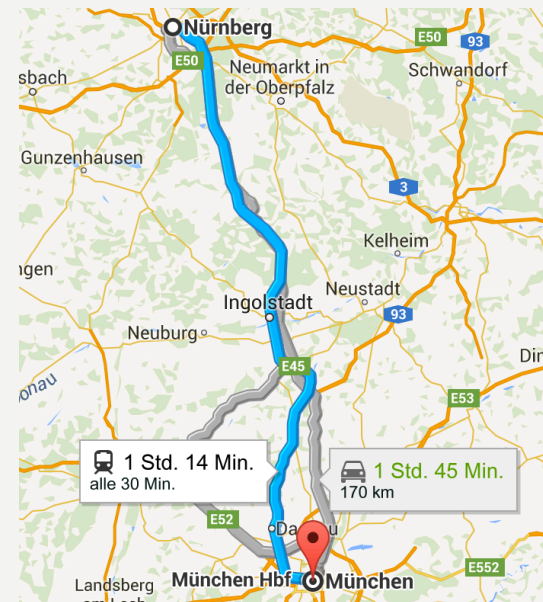
Agenda

1. Einführung in das Paper
2. Coherence Expanding
3. Absorbing Markov Chain
4. Maximum Probability Product
5. Idee für ein MediaQ Projekt

Einführung in die Thematik des Paper

Meistens gibt es Auskunft über die kürzeste / schnellste Route zwischen zwei Orten

Wie aber kann die beliebteste Route (MPR) zwischen zwei Orten gefunden werden?



Einführung in die Thematik des Paper

Warum die beliebteste Route?

- Nützlich für Leute die an fremde Orte reisen
→ Touristen die viel sehen möchten
- Hilfreich für LKW-Fahrer um qualitativ hochwertigere Straßen zu finden



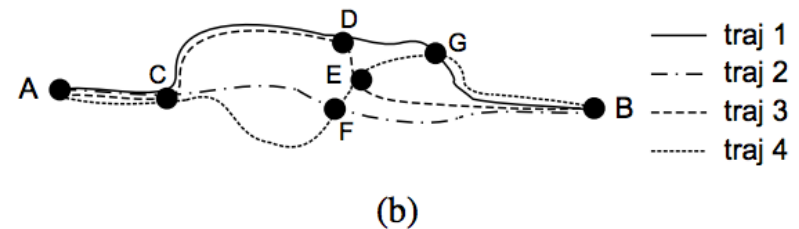
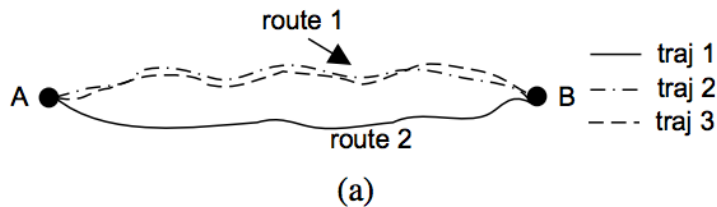
Einführung in die Thematik des Paper

Wie erhält man die beliebteste Route?

- Anhand des Start- und Zielorts können alle Routen ausgemacht werden die diese beiden Orten verbinden
 - Die Anzahl der Trajektorien für jede dieser Routen wird gezählt
- Route mit größter Anzahl gilt als beliebteste

Einführung in die Thematik des Paper

Beispiele

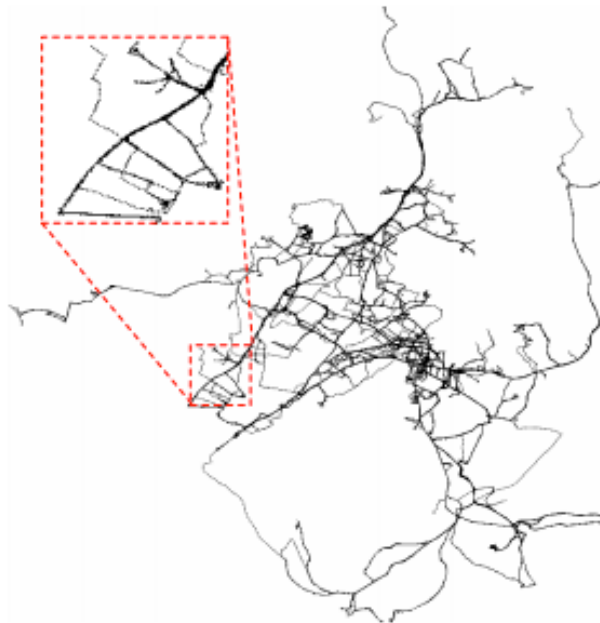


→ Funktion zur Berechnung der Popularität einer Route wird benötigt

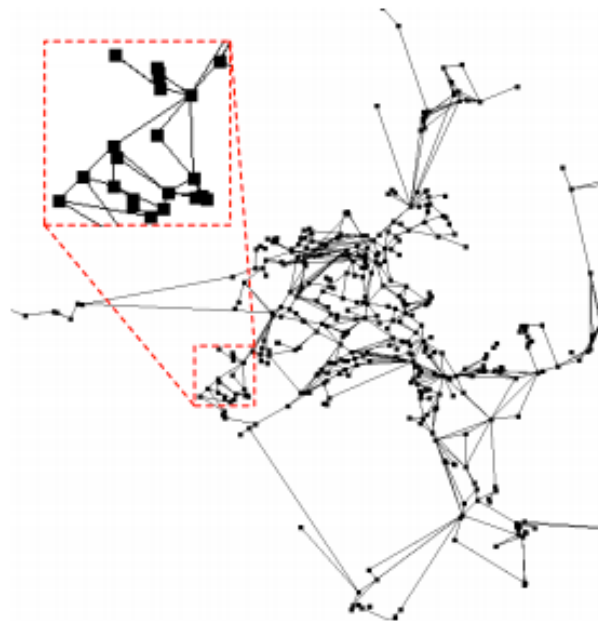
Erstellung eines Transfer Networks

- Jeder Knoten im Transfer Network gilt als “significant location” (SL) – jede Trajektorie zwischen zwei Knoten gilt als Transferkante
 - Transfer-Wahrscheinlichkeit für jede SL zum Zielort wird errechnet und gilt als Indikator für die Beliebtheit einer Route
- ➔ Beliebtheit einer Route ist das Produkt aus Transferwahrscheinlichkeiten aller SL auf einer Route

Erstellung eines Transfer Networks



(a) Distribution of Trajectory Points



(b) Transfer Network

Coherence Expanding Algorithmus

Algorithm 1: Coherence Expanding

input : A set of trajectory points P ; Threshold τ, φ ;
output: clusters[]

```
1 for each point  $p \in P$  do
2   if  $p.classified=false$  then
3      $p.classified \leftarrow true$ ;
4     cluster = expand( $p$ );
5     if cluster.size  $\geq \varphi$  then
6       clusters.add(cluster);
7 return clusters;
```

Algorithm 2: expand(p)

input : A point p
output: A set of points $result$

```
1 Queue seeds  $\leftarrow$  new Queue();
2 seeds.add( $p$ );
3 result.add( $p$ );
4 while seeds  $\neq null$  do
5   seed  $\leftarrow$  seeds.pop();
6   points  $\leftarrow$  rangeQuery(seed, radius);
7   for  $i=0 ; i < points.size ; i++$  do
8     pt  $\leftarrow$  points.get( $i$ );
9     if  $pt.classified=false \wedge coh(seed, pt) \geq \tau$  then
10      seeds.add( $pt$ );
11      result.add( $pt$ );
12 return result;
```

Absorbing Markov Chain

Aufstellung einer transition matrix P

$$P = \begin{array}{c|cccc} & n_1 & n_2 & \cdots & n_m \\ \hline n_1 & P(1,1) & P(1,2) & \cdots & P(1,m) \\ n_2 & P(2,1) & P(2,2) & \cdots & P(2,m) \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ n_m & P(m,1) & P(m,2) & \cdots & P(m,m) \end{array}$$

$$P(i,j) = \begin{cases} 1 & \text{if } n_i \text{ is an absorbing state \& } i = j \\ Pr_d(n_i \rightarrow n_j) & \text{if } n_i \text{ is a transient state \& } i \neq j \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases} \quad (5)$$

Canonische Form

$$P^t = \begin{array}{c|cc} & \text{TR} & \text{ABS} \\ \hline \text{TR} & Q^t & * \\ \text{ABS} & 0 & I \end{array}$$

$$Pr_d(n_i \rightarrow n_j)$$

Absorbing State (ABS)

Transition State (TR)

= Turning probability

Absorbing Markov Chain

Transferwahrscheinlichkeit $n \downarrow i \rightarrow d$ in t Schritten:

$$\begin{aligned} Pr^t(n_i \rightarrow d) &= \sum_{j=1}^t p_{n_i, d}^j \\ &= \sum_{j=1}^t \sum_{n_k \in \text{TR}} (P^{j-1}(i, k) \cdot P(k, d)) \end{aligned}$$

Vektor mit allen Transferwahrscheinlichkeiten zu einem best. Ziel:

$$V = [Pr^t(n_1 \rightarrow d), Pr^t(n_2 \rightarrow d), \dots, Pr^t(n_l \rightarrow d)]^T$$

Absorbing Markov Chain

Algorithm 3: Deriving Transfer Probability

input : A transfer network $G(N, E)$

output: A vector V for each node $\in N$

```
1 for each transfer node  $n_i \in N$  do  
2   set  $n_i$  as the destination;  
3   construct the transition matrix  $P$  by Equation 5;  
4   re-organize  $P$  in a canonical form;  
5   acquire  $Q, S$  from  $P$ ;  
6   derive  $V$  by Equation 10;  
7   store  $V$ ;
```

Maximum Probability Product

„Transfer probability“ oder „popularity indicator“

Wahrscheinlichkeit, dass ein Knoten zum gewünschten Ziel (d) führt

$$n_i.\textit{popularity}(d) = Pr^t(n_i \rightarrow d)$$

Route

Sequenz von Transfer Nodes

$$n_1 \rightarrow n_2 \rightarrow \dots n_i$$

Maximum Probability Product

Route Popularity ($p(R)$)

Produkt aller popularity indicators von jedem Transfer Node

$$\rho(R) = \prod_{j=1}^i n_j \cdot \text{popularity}(d)$$

Most Popular Route (MPR)

Route mit maximalem $p(R)$

Maximum Probability Product

Algorithm 4: Maximum Probability Product

input : A transfer network $G(N, E)$,
 $N = \{n_1, n_2, \dots, n_m\}$;
 Start node s ; Destination node d

output: The most popular route MPR

```

1 For all  $n_i \in N$ , label  $L(n_i) \leftarrow 0$ ;
2  $L(s) \leftarrow 1$ ;
3 Priority Queue  $PQ \leftarrow \text{null}$ ;
4 Scanned Nodes  $SN \leftarrow \text{null}$ ;
5  $PQ.\text{enqueue}(s)$ ;
6 while  $PQ \neq \text{null}$  do
7    $u \leftarrow PQ.\text{extractMax}()$ ;
8   if  $u = d$  then
9     return MPR;
10   $SN.\text{add}(u)$ ;
11  for each  $v \in u.\text{adjacentNodes}$  do
12    if  $L(v) < L(u) \times v.\text{popularity}(d)$  then
13       $L(v) \leftarrow L(u) \times v.\text{popularity}(d)$ ;
14       $v.\text{predecessor} \leftarrow u$ ;
15       $PQ.\text{add}(v)$ ;
```

$L(n \downarrow i)$

Maximale Wahrscheinlichkeit der Route
 $S \rightarrow n \downarrow i$

Gibt es eine populärere Route nach v über u ?

MPR : $d \rightarrow n \downarrow d-1 \rightarrow n \downarrow d-2 \rightarrow \dots \rightarrow s$

Maximum Probability Product

Problem:

Anwender startet auf keinem Transfer Knoten sondern auf einer Transfer Kante → 2 MPR von beiden Randpunkten

Zukünftig Kantenlänge in Betracht ziehen

MPR-alternative

Popularity indicator = $Pr\downarrow d(n\downarrow i \rightarrow n\downarrow j)$ (Turning Probability)

Problem:

Betrachtet nur Lokalität, keine t Schritte weiter → ggf. falsche Ergebnisse

Experimente

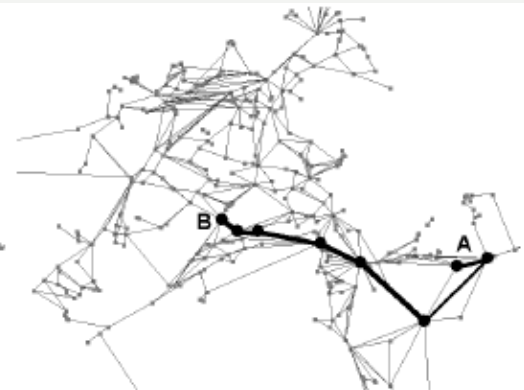
- 276 Lastwagen in Athen --> 292.394 Wegpunkte



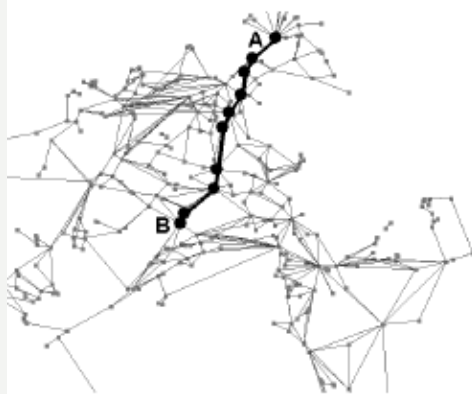
(a) 1st query, Shortest Path



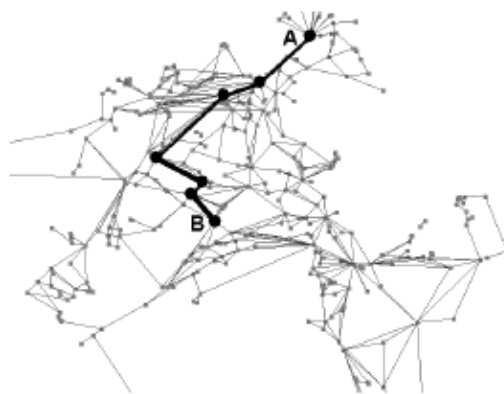
(b) 1st query, MPR



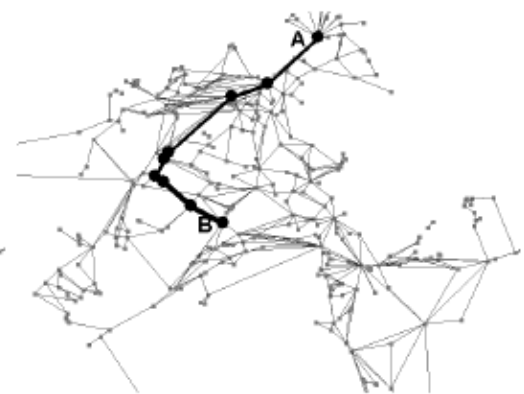
(c) 1st query, MPR-alternative



(d) 2nd query, Shortest Path

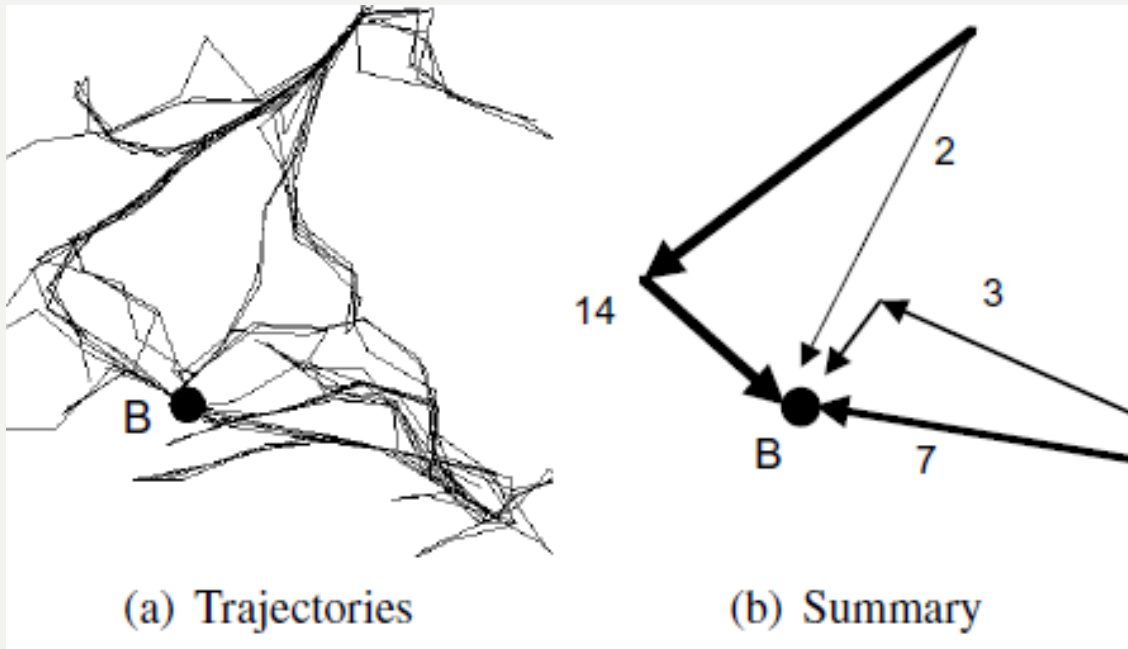


(e) 2nd query, MPR



(f) 2nd query, MPR-alternative

Experimente



→ MPR nicht immer der kürzeste Weg

Der kreative Teil

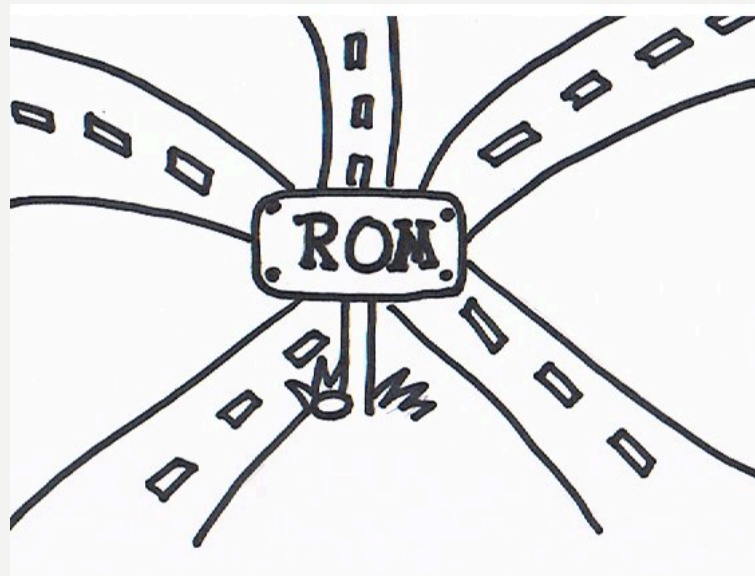
Idee 1: Berechnung eines Panoramavideos



Problem: Zu wenige Daten/Videos

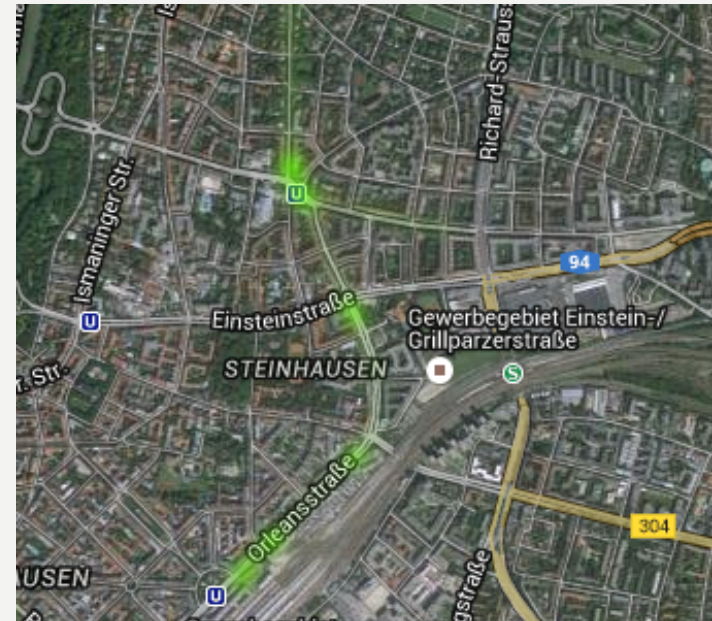
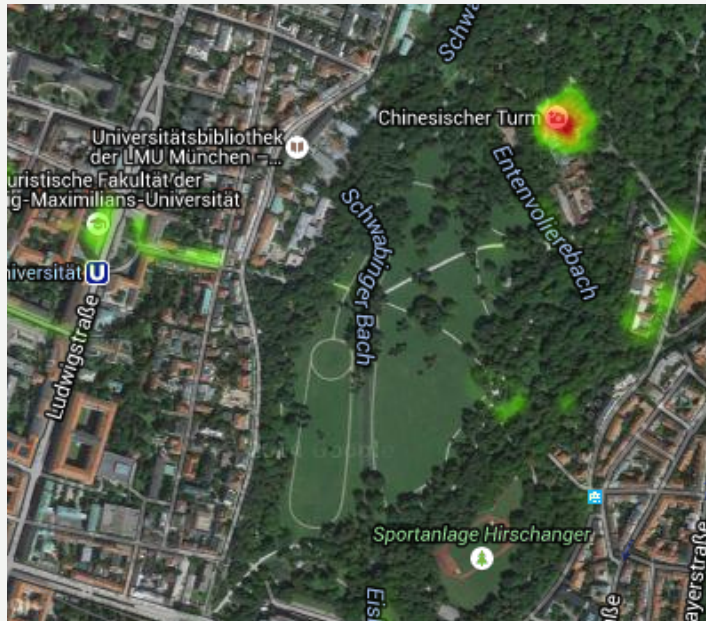
Idee 2: Most Popular Route

Umsetzung des Konzepts aus dem Paper

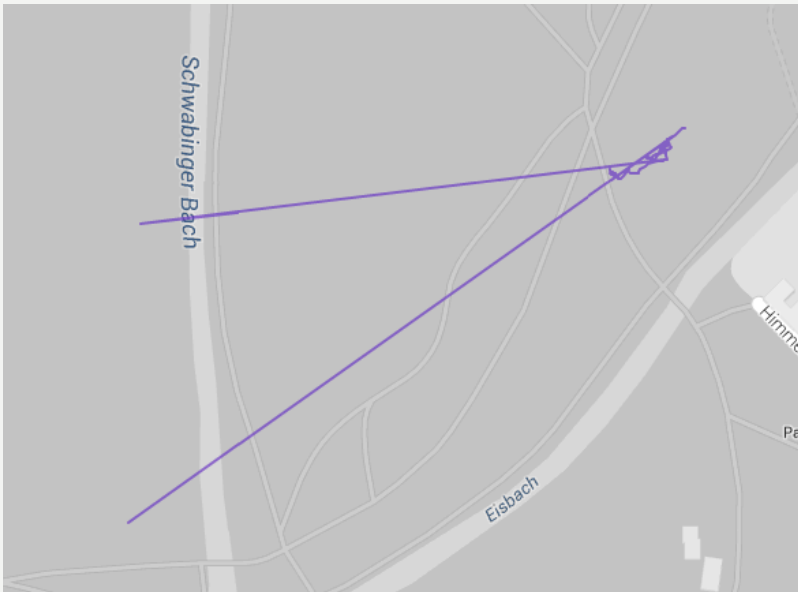


Problem: Zu wenige Daten/Pfade

Idee 3: Location Data Heatmap



Idee 4: Outlier Detection & Clustering

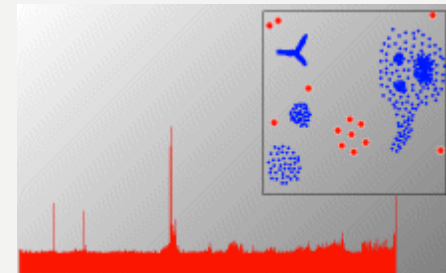


Konzepte aus KDD:

- DBSCAN (Density-Based Spatial Clustering of Applications with Noise)
- OPTICS (Ordering Points To Identify the Clustering Structure)
- LOF (Local Outlier Factors)

Mehr Infos:

<http://www.dbs.informatik.uni-muenchen.de/Forschung/KDD/Clustering/>



Fragen & Feedback