Aprendizado de Máquinas Árvore de decisão

Douglas Rodrigues

Universidade Federal Fluminense

Árvores com rpart()

- Vamos construir árvores de decisão usando o comando rpart().
 - > library(rpart)
 - > library(rpart.plot) #Para desenhar a árvore
 - > playTree<-rpart(Play~.,data=golf)</pre>
 - > rpart.plot(playTree) #Para desenhar a árvore

Árvores com rpart()

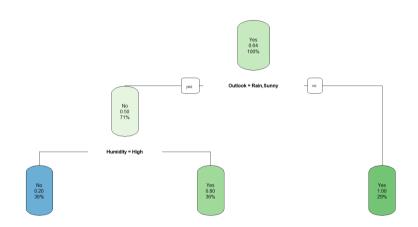
- Vamos construir árvores de decisão usando o comando rpart().
 - > library(rpart)
 - > library(rpart.plot) #Para desenhar a árvore
 - > playTree<-rpart(Play~.,data=golf)</pre>
 - > rpart.plot(playTree) #Para desenhar a árvore
- Observe que a árvore ficou "vazia": assuma Yes sempre, e acerte com precisão de 64%.
- Isso ocorre devido aos valores iniciais do comando rpart.control(), que ajusta os parâmetros da função rpart().
 - > rpart.control

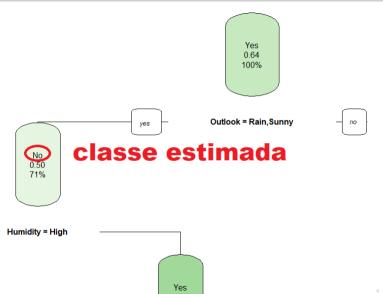
rpart.control()

Principais parâmetros:

- minsplit: o número mínimo de observações que devem existir em um nó para que uma divisão seja tentada. Padrão: minsplit=20.
- minbucket: o número mínimo de observações em qualquer nó terminal (folhas).
 Padrão: minbucket=minsplit/3.
- cp (complexity parameter): O mínimo de ganho de ajuste que devemos ter em cada divisão. O principal papel desse parâmetro é economizar tempo de computação removendo as divisões que obviamente não valem a pena. Padrão: cp=0.01
- maxdepth: Profundidade máxima da árvore (a profundidade da raiz é zero). Não pode ser maior que 30.

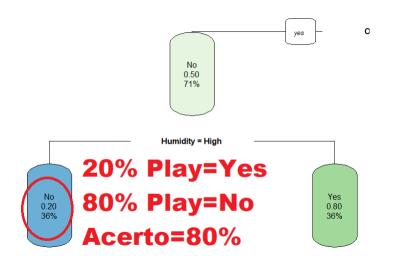
```
• Exemplo 1
 > ctrl=rpart.control(minsplit=0)
 >playTree<-rpart(Play~.,data=golf,control=ctrl)
 > rpart.plot(playTree)
• Exemplo 2
 > ctrl=rpart.control(minsplit=0,cp=0.1)
 > playTree<-rpart(Play~.,data=golf,control=ctrl)
 > rpart.plot(playTree)
• Exemplo 3
 > ctrl=rpart.control(minsplit=0,maxdepth=3)
 > playTree<-rpart(Play~.,data=golf,control=ctrl)
 > rpart.plot(plavTree)
```











- Carregar banco de dados. Separar amostras teste/treino.
 - > load("heart_disease.rda")
 - > set.seed(100)
 - > inTrain <- createDataPartition(data\$hd, p=0.7,list=F)</pre>
 - > training <- data[inTrain,]</pre>
 - > testing <- data[-inTrain,]</pre>
- Treinar o modelo.
 - > modFit<-train(hd~., method="rpart", data=training)
- Observe que através do train(), são testados vários valores de cp (complexity parameter), e é eleito aquele com maior taxa de acurácia.
 - > modFit

```
CART
208 samples
 13 predictor
 2 classes: 'Healthy', 'Unhealthy'
No pre-processing
Resampling: Bootstrapped (25 reps)
Summary of sample sizes: 208, 208, 208, 208, ...
Resampling results across tuning parameters:
           Accuracy Kappa
 ср
 0.0312500 0.7392669 0.4702968
 0.0625000 0.7251036 0.4430745
 0.4895833 0.6477880 0.2759826
```

Accuracy was used to select the optimal model using the largest value.

```
CART
208 samples
 13 predictor
 2 classes: 'Healthy', 'Unhealthy'
No pre-processing
Resampling: Bootstrapped (25 reps)
Summary of sample sizes: 208, 208, 208, 208, ...
Resampling results across tuning parameters:
           Accuracy Kappa
 ср
 0.0312500 0.7392669 0.4702968
 0.0625000 0.7251036 0.4430745
 0.4895833 0.6477880 0.2759826
```

Accuracy was used to select the optimal model using the largest value.

- Aplicar o modelo na amostra teste.
 - > hdFit<-predict(modFit,testing)
- Avaliar o erro na amostra treino.
 - > confusionMatrix(testing\$hd,hdFit)
- Plota árvore.
 - > rpart.plot(modFit\$finalModel)

- Limitação de utilizar rpart com train: o único argumento que podemos alterar é o cp (complexity parameter).
 - > modelLookup("rpart")
- Para fixa-lo, utilizamos os comandos a seguir:
 - > rpart.grid <- expand.grid(.cp=0.2)</pre>
 - > modFit<-train(hd~., method="rpart", data=training, tuneGrid=rpart.grid)
 - > modFit