

# Bitacora de Buzz Lightyear

vf.hurtadodemendozad

December 2019

## 1. Extraccion de nodos de Open Street Maps

Para poder extraer los datos sobre las redes de las calles usaremos un modulo de python llamado **osmnx**. Para ello, en el terminal ejecutaremos el comando `pip install osmnx` o `pip3 install osmnx` (dependiendo de la version de python)

Una vez instalado, procedemos a desarrollar nuestro codigo.

```
import osmnx as ox
place_name = "Lima, Perú"
graph = ox.graph_from_place(place_name, which_result=1, network_type='drive')
```

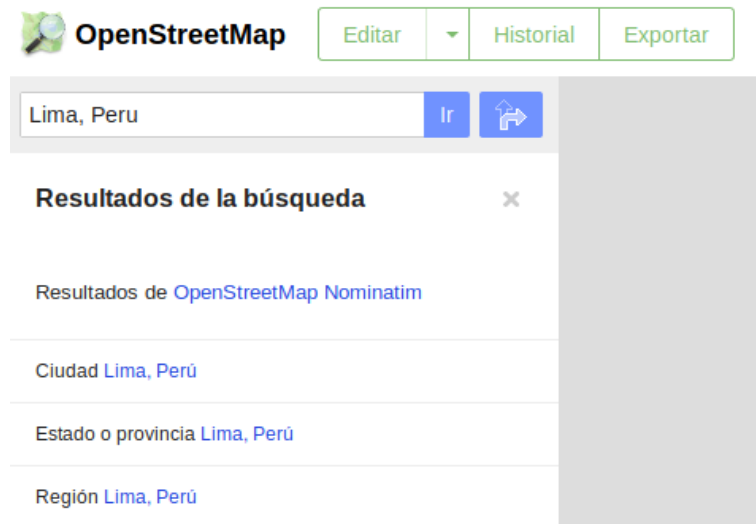
En la primera linea de codigo, importamos la libreria que utilizaremos, en este caso **osmnx**. Luego declaramos una variables en la que guardaremos el nombre del lugar que deseamos extraer. Finalmente, llamamos a la funcion **ox.graph\_from\_place** definiendo los parametros **place\_name** (lugar que escogimos), **network\_type** como "drive" ya que lo que buscamos son caminos por los puedan circular vehiculos y finalmente la variable **which\_result** que explicaremos posteriormente.

Para poder visualizar el area extraida, utilizaremos la siguiente linea de codigo:

```
fig, ax = ox.plot_graph(graph)
```



Podemos notar que el area capturada es solo Lima distrito, lo cual no es lo que buscamos. Para arreglar este problema, cambiaremos el valor de nuestra **which\_result**. Si buscamos Lima, Peru en Open Street Maps veremos que nos muestra distintas opciones que podrian referirse a la palabra clave buscada. Podemos notar que Lima región es la tercera opcion y la que se desea obtener.



Por lo tanto, nuestra variable **which\_result** sera finalmente 3. Ahora, si visualizamos el mapa obtendremos lo siguiente:

```
fig, ax = ox.plot_graph(graph)
```



Despues de extraer el area requerida nos toca conseguir la data de cada nodo y arista de las calles. Para ello usaremos la funcion `ox.graph_to_gdfs(graph)` la cual enviara todos los datos espaciales obtenidos a un dataframe.

```
nodes, edges = ox.graph_to_gdfs(graph)
print(nodes)
```

	y	x	osmid	highway	ref	\
1738539013	-12.035662	-76.988852	1738539013	NaN	NaN	
197656584	-12.122907	-77.035870	197656584	NaN	NaN	
4335599626	-12.119177	-77.027573	4335599626	NaN	NaN	
197656586	-12.123298	-77.036945	197656586	NaN	NaN	
5499175423	-11.864833	-77.089699	5499175423	NaN	NaN	
...	...	...	...	...	...	...
442761203	-12.163186	-76.990775	442761203	traffic_signals	NaN	
6242172919	-11.886359	-77.015505	6242172919	NaN	NaN	
1738539004	-12.033600	-76.986739	1738539004	NaN	NaN	
1253310462	-11.942150	-77.053062	1253310462	NaN	NaN	
386138111	-12.134593	-77.009598	386138111	traffic_signals	NaN	

	geometry
1738539013	POINT (-76.98885 -12.03566)
197656584	POINT (-77.03587 -12.12291)
4335599626	POINT (-77.02757 -12.11918)
197656586	POINT (-77.03695 -12.12330)
5499175423	POINT (-77.08970 -11.86483)
...	...
442761203	POINT (-76.99078 -12.16319)
6242172919	POINT (-77.01550 -11.88636)
1738539004	POINT (-76.98674 -12.03360)
1253310462	POINT (-77.05306 -11.94215)
386138111	POINT (-77.00960 -12.13459)

[113422 rows x 6 columns]

Dividimos el dataframe en 2 que representaran los nodos y aristas.  
Finalmente, guardaremos ambos dataframes en archivos csv para uso posterior.

```
nodes.to_csv("limanodes.csv")
edges.to_csv("limaedges.csv")
```