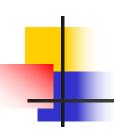
数值方法

---方程求根之开放法

秦品乐

中北大学大数据学院



什么是开法法及与划界法的区别

划界法的收敛性分析

划界法是收敛的,原因是在给定区间内已知必存在根,而根据 二分及试位算法的特点,区间又在不断收缩,所以计算越来越 靠近根的真实值。

什么是开放法

顾名思义,开放法并不一定界定根所在的区间,而是基于一个公式,该公式仅需要x的一个初始值或两个并不一定定根的初始值。正因如此,开放法有时会发散,或者说计算过程中越来越离开真实根。但当开放法是收敛的时候,它一般会比划界法收敛速度快。



简单定点迭代法

所谓迭代,就是通过当前值计算下一步的值。即有下式

$$x_{i+1} = g(x_i)$$

从上式可以看到,如果想要用到迭代,需要将函数化为上式,例如

$$x^2$$
-2 x =0 $\Rightarrow x$ = $\sqrt{2x}$

此方程可以看作求 $y1=x,y2=\sqrt{2x}$ 两个方程的交点,改成迭代形式

$$x_{i+1} = \sqrt{2x_i}$$

简单定点迭代原理

定点迭代的几何意义就是求两个方程的的交点

定点迭代实例1

定点迭代实例2(1例从不同初始点)

定点迭代实例3

定点迭代实例4(不成功的)

定点迭代实例5(不成功的)

定点迭代实例6(不成功的)



迭代的收敛性分析

观察以上几个图是否发现问题的所在?

对于定点迭代法,如果在某个区间有 | g'(x) | < 1成立,则定点迭代法收敛。

证明:

迭代的收敛性分析

因
$$x_{i+1} = g(x_i)$$
,设真实解为 $x_r = g(x_r)$,将两式相减得 $x_r - x_{i+1} = g(x_r) - g(x_i)$ (1)

利用拉格朗日中值定理:
$$g(b)-g(a)=g'(\xi)(b-a)$$
 (2)

$$令 a = x_i, b = x_r$$
则2式可写成

$$\frac{g(x_r)-g(x_i)}{(x_r-x_i)}=g'(\xi)$$

代入1式可得: $x_r - x_{i+1} = g'(\xi)(x_r - x_i)$

如果第i次迭代真误差写为

$$E_{t,i} = x_r - x_i$$
, $\text{Mf}E_{t,i+1} = g'(\xi)E_{t,i}$



迭代的收敛性分析结论

如果在某个区间有 | g'(x) | <1成立,则定点迭代法收敛,即每次误差会降低,且导数为正时误差为正,迭代的解是单调的,如果导数为负误差会振荡。

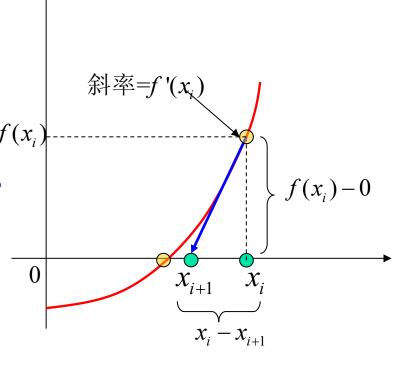


牛顿切线法

牛顿切线法又称牛顿-瑞普逊法,是所有求根公式中,用的最为广泛的一种方法。基本原理: ⁴

如果根的初始估计值是xi,则可以在点[xi,f(xi)]处绘制一条与函数相切的切线,该切线与 $x^{f(x_i)}$ 轴的交点通常表示根的新估计值。

$$f'(x_i) = \frac{f(x_i) - 0}{x_i - x_{i+1}} \Rightarrow x_{i+1} = x_i - \frac{f(x_i)}{f'(x_i)}$$



牛顿切线法原理动画

牛顿切线法动画

牛顿法的终止条件和误差估计

牛顿法的终止条件:

当真实误差低于一个给定值时算法终止。

$$\varepsilon_a = \left| \frac{x_{i+1} - x_i}{x_{i+1}} \right| \times 100\%$$



牛顿法的误差估计

由泰勒定理得

$$f(x_{i+1}) = f(x_i) + f'(x_i)(x_{i+1} - x_i) + \frac{f''(\xi)}{2!}(x_{i+1} - x_i)^2$$

将级数中一阶导数后面项省略,得一近似表达式

$$f(x_{i+1}) \cong f(x_i) + f'(x_i)(x_{i+1} - x_i)$$

上式与x轴交点处, $f(x_{i+1})$ 应为0,则有:

$$0 = f(x_i) + f'(x_i)(x_{i+1} - x_i) \Rightarrow x_{i+1} = x_i - \frac{f(x_i)}{f'(x_i)}$$



牛顿法的误差估计

如果函数的真实值为 x_r ,可令 $x_{i+1}=x_r$,且 $f(x_r)=0$

$$0 = f(x_i) + f'(x_i)(x_r - x_i) + \frac{f'''(\xi)}{2!}(x_r - x_i)^2$$

和牛顿切线方法公式相减得

$$0 = f'(x_i)(x_r - x_{i+1}) + \frac{f''(\xi)}{2!}(x_r - x_i)^2$$

由误差理论得 $E_{t,i+1} = (x_r - x_{i+1}) \pi E_{t,i} = (x_r - x_i)$ 得

$$0 = f'(x_i)E_{t,i+1} + \frac{f''(\xi)}{2!}E_{t,i}^2 \Rightarrow E_{t,i+1} = \frac{-f''(\xi)}{2f'(x_i)}E_{t,i}^2$$



牛顿法的误差估计

结论: 牛顿切线法的误差大致与前一迭代的误差平方成正比, 这表示每次迭代后, 正确的小数位数约翻了一倍

牛顿法的缺陷

牛顿法不成功的实例



正割法

正割法可以认为是牛顿切线法的一个近似实现。回忆牛顿法的迭代公式

$$x_{i+1} = x_i - \frac{f(x_i)}{f'(x_i)}$$

因导数可以用弦长近似表示 $f'(x_i) = \frac{f(x_{i-1}) - f'(x_i)}{x_{i-1} - x_i}$ 上式表示成

$$x_{i+1} = x_i - \frac{f(x_i)(x_{i-1} - x_i)}{f(x_{i-1}) - f(x_i)}$$



正割法演示动画

正割法实现动画