

- function 1

- 顾名思义，像尺子一样取一段，借用挑战书上面的话说，尺取法通常是对**数组保存一对下标，即所选取的区间的左右端点**，**然后根据实际情况不断地推进区间左右端点以得出答案**。之所以需要掌握这个技巧，是因为尺取法比直接暴力枚举区间效率高很多，尤其是数据量大的。
- 这种方法很类似于==蚯蚓的蠕动==。
- 图大概是这样的：

[illegible]

1 / 9

共两行，第一行包含两个整数，表示方可元从第几格走到第几格（第一格必须为员工的藏身点），第二行包含一个整数，表示抓到的员工数。

MyCode

*case_2_求和

题目

给定一个数组和一个数s，在这个数组中找一个区间，使得这个区间之和等于s

- 如：数组int x[14] = {1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10, 11, 12, 13, 14};和一个s = 15。那么，可以找到的区间就应有0到4，3到5，6到7.（注意这里的下标从0开始）

正常的思维：

```
/**先用一个数组sum[i]存放前i个元素的和，其实用的是"递推思想"*/
sum[0] = x[0]; //x为给定的原数组
for(int i = 1; i < n; i++){
    sum[i] += sum[i-1]; //递推思想
}
/**然后通过两层循环求解**
for(int i = 0; i < n; i++)
    for(int j = n-1; j >= 0; j--)
    {
        if(sum[j]-sum[i]==s)
            printf("%d---%d\n", i, j);
    }
```

- 那么，用"尺取法"做上面这道题思路应该是这样的：
 - 用一对脚标i, j。最开始都指向第一个元素。
 - 如果区间i到j之和比s小，就让j往后挪一位，并把sum的值加上这个新元素。相当于蚯蚓的头向前伸了一下。
 - 如果区间i到j之和比s大，就让sum减掉第一个元素。相当于蚯蚓的尾巴向前缩了一下。
 - 如果i到j之和刚好等于s，则输入。

[illegible]

(二) 背包

- 想法 给一个参数f[i],当我的体积为i的时候,我放还是不放这个物品i
- 实现

*case 2 背包1.0

有 N 件物品和一个容量为 M 的背包。第 i 件物品的重量是 W_i ，价值是 D_i 。求解将哪些物品装入背包可使这些物品的重量总和不超过背包容量，且价值总和最大。

第二行至第 $N+1$ 行: 第 i 个物品的重量 W_i 和价值 D_i 。

输出一行最大价值。

- 样例输入 #1

```
4 6
1 4
2 6
3 12
2 7
```

- 样例输出 #1

```
23
```

code

(三) 关于周围的计数

想要统计\$ a_{ij} \$的周围

想法: 定义一个\$ vector_{ij} \$表示上下左右或其他

- 如:表示上下左右可以:

```
int vector[4][2] = {{0,1},{0,-1},{1,0},{-1,0}}; //即上下左右
//运用:
for(int i = 0;i<n;i++)
    for(int j = 0;j<m;j++)
        for(int k = 0;k<4;k++)
            cnt[i][j] += a[i+vector[k][0]][j+vector[k][1]];
```

- 如:表示前后各两个可以:

```
int vector[4][2] = {{-2,0},{-1,0},{1,0},{2,0}}; //即前前后后
//运用:
for(int i = 0;i<n;i++)
    for(int j = 0;j<m;j++)
        for(int k = 0;k<4;k++)
            cnt[i][j] += a[i+vector[k][0]][j+vector[k][1]];
```

*case_1_扫雷

*case_2_数独

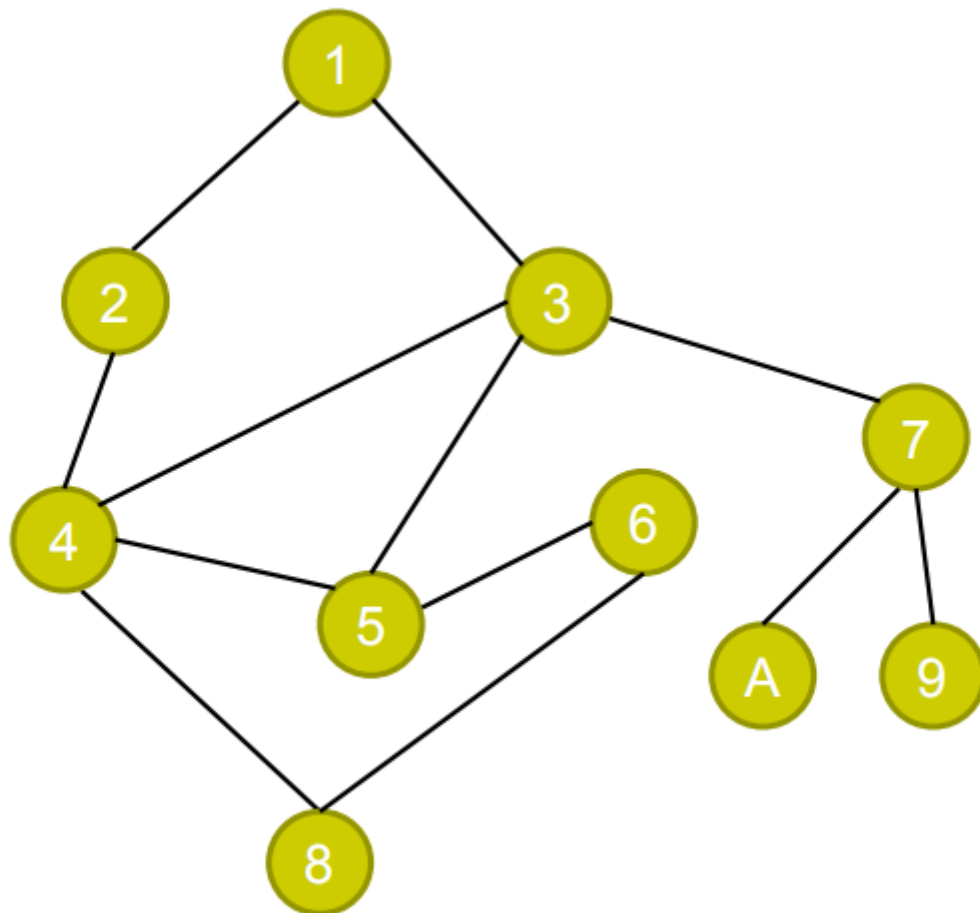
(四)遍历与排他的思考

ff

(五)DFS深度优先搜索算法

介绍

- 深度优先搜索算法（Depth First Search，简称DFS）：一种用于遍历或搜索树或图的算法。
- 沿着树的深度遍历树的节点，尽可能深的搜索树的分支。当节点v的所在边都已被探寻过或者在搜寻时节点**不满足条件**，搜索将回溯到发现节点v的那条边的起始节点。整个进程反复进行直到**所有节点**都被访问为止。
- 属于盲目搜索,最糟糕的情况算法时间复杂度为 $O(n!)$ 。



case_1

case_2

case_3

(六) 排序

菜鸟教程

需要问助教

排序算法	平均时间复杂度	最好情况	最坏情况	空间复杂度	排序方式	稳定性
冒泡排序	$O(n^2)$	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(1)$	In-place	稳定
选择排序	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	In-place	不稳定
插入排序	$O(n^2)$	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(1)$	In-place	稳定
希尔排序	$O(n \log n)$	$O(n \log^2 n)$	$O(n \log^2 n)$	$O(1)$	In-place	不稳定
归并排序	$O(n \log n)$	$O(n \log n)$	$O(n \log n)$	$O(n)$	Out-place	稳定
快速排序	$O(n \log n)$	$O(n \log n)$	$O(n^2)$	$O(\log n)$	In-place	不稳定
堆排序	$O(n \log n)$	$O(n \log n)$	$O(n \log n)$	$O(1)$	In-place	不稳定
计数排序	$O(n + k)$	$O(n + k)$	$O(n + k)$	$O(k)$	Out-place	稳定
桶排序	$O(n + k)$	$O(n + k)$	$O(n^2)$	$O(n + k)$	Out-place	稳定
基数排序	$O(n \times k)$	$O(n \times k)$	$O(n \times k)$	$O(n + k)$	Out-place	稳定

名称	数据对象	稳定性	时间复杂度		额外空间复杂度	描述
			平均	最坏		
冒泡排序	数组	✓	$O(n^2)$		$O(1)$	(无序区, 有序区)。 从无序区透过交换找出最大元素放到有序区前端。
选择排序	数组	✗	$O(n^2)$		$O(1)$	(有序区, 无序区)。 在无序区里找一个最小的元素跟在有序区的后面。对数组: 比较得多, 换得少。
	链表	✓	$O(n^2)$		$O(1)$	(有序区, 无序区)。 把无序区的第一个元素插入到有序区的合适的位置。对数组: 比较得少, 换得多。
插入排序	数组、链表	✓	$O(n^2)$		$O(1)$	(最大堆, 有序区)。 从堆顶把根卸出来放在有序区之前, 再恢复堆。
归并排序	数组	✓	$O(n \log n)$		$O(1)$	把数据分为两段, 从两段中逐个选最小的元素移入新数据段的末尾。 如果不是从下到上进行。
			$O(n \log^2 n)$		$O(1)$	
			$O(n \log n)$		$O(n) + O(\log n)$	
快速排序	数组	✗	$O(n \log n)$	$O(n^2)$	$O(\log n)$	(小数, 基准元素, 大数)。 在区间中随机挑选一个元素作基准, 将小于基准的元素放在基准之前, 大于基准的元素放在基准之后, 再分别对小数区与大数区进行排序。
希尔排序	数组	✗	$O(n \log^2 n)$	$O(n^2)$	$O(1)$	每一轮按照事先决定的间隔进行插入排序, 间隔会依次缩小, 最后一次一定要是1。
计数排序	数组、链表	✓	$O(n + m)$		$O(n + m)$	统计小于等于该元素值的元素的个数 <i>i</i> , 于是该元素就放在目标数组的索引位 (<i>i</i> ≥0)。
桶排序	数组、链表	✓	$O(n)$		$O(m)$	将值为 <i>i</i> 的元素放入 <i>i</i> 号桶, 最后依次把桶里的元素倒出来。
基数排序	数组、链表	✓	$O(k \times n)$	$O(n^2)$		一种多关键字的排序算法, 可用桶排序实现。

ver_n

ver_00_猴子

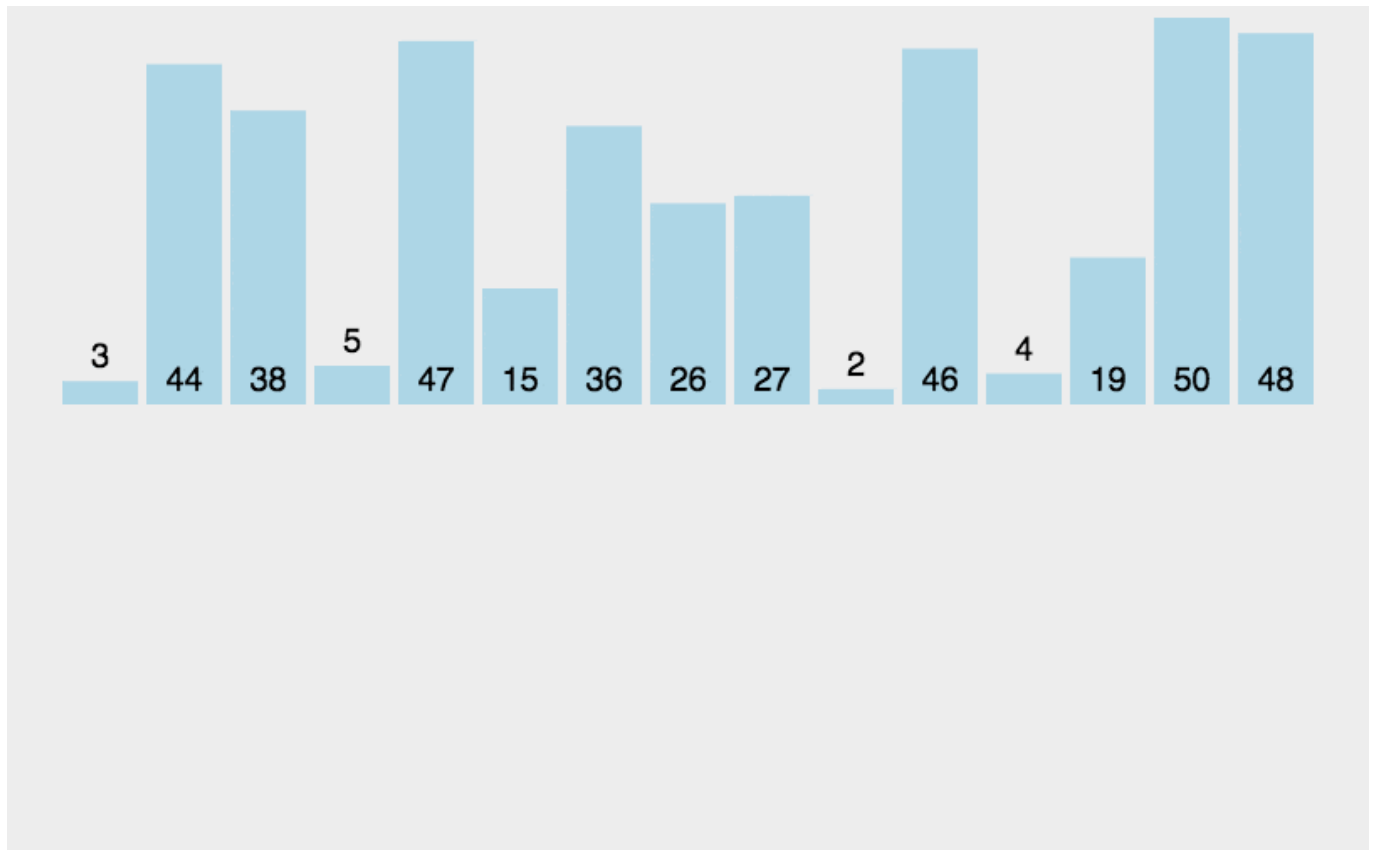
ver_000_睡眠纯娱乐

- 记录时间

ver_0_选择

ver_1_冒泡

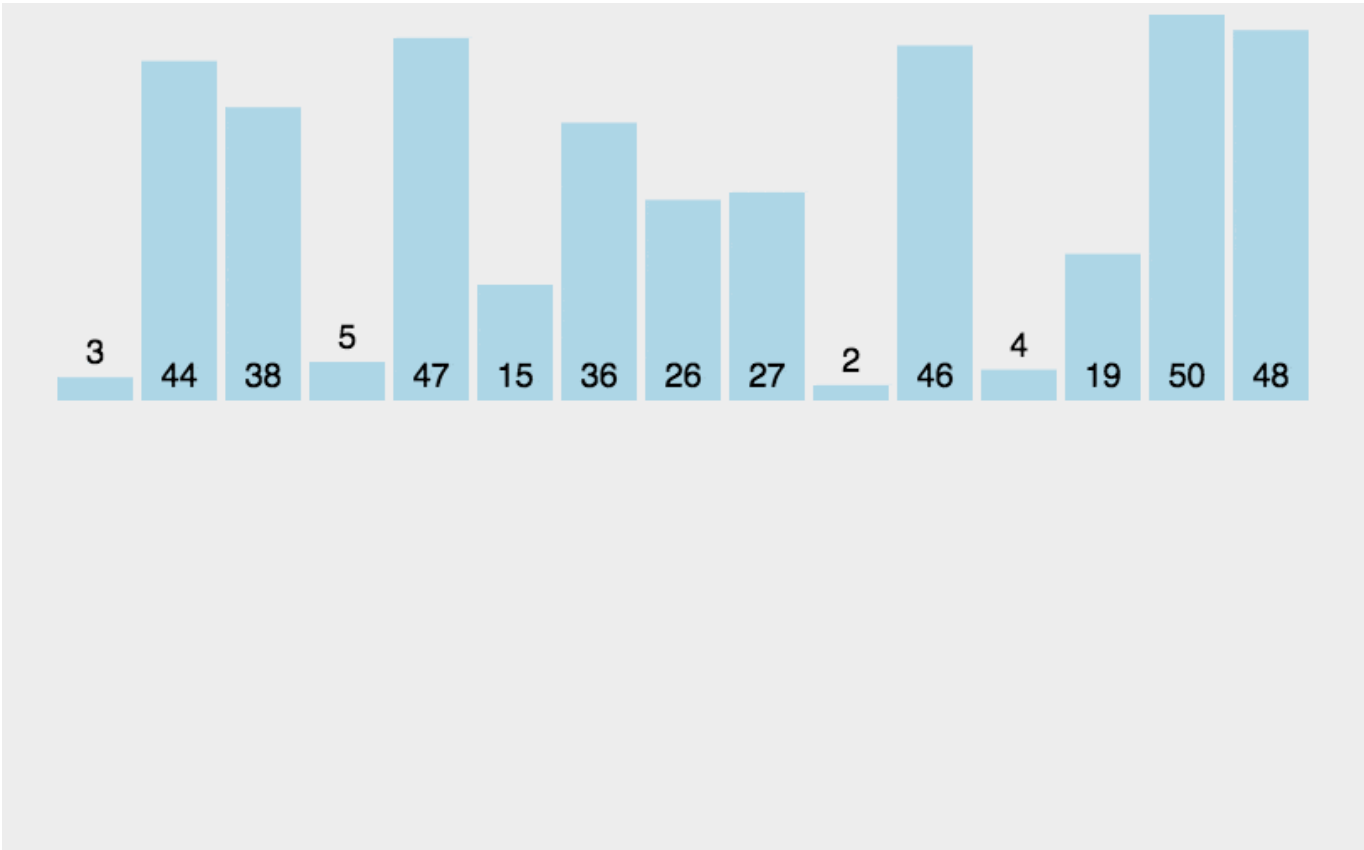
ver_2_插入



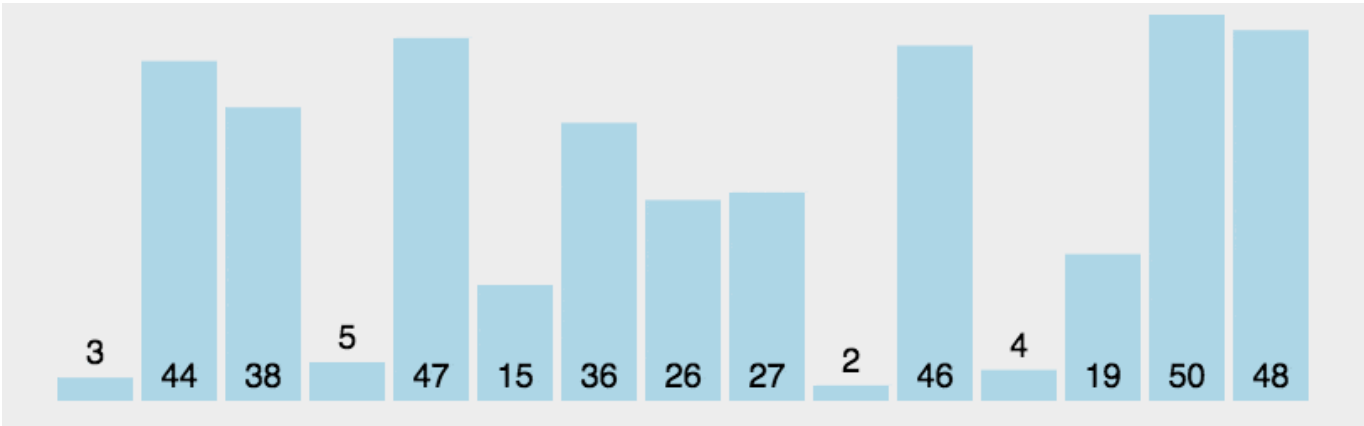
ver_2plus_希尔排序(非稳定)

- 可以理解成插入,从每次移一格的插入,变成每次移动 $x/2$ 格,直到移动数为一格.

ver_3_归并



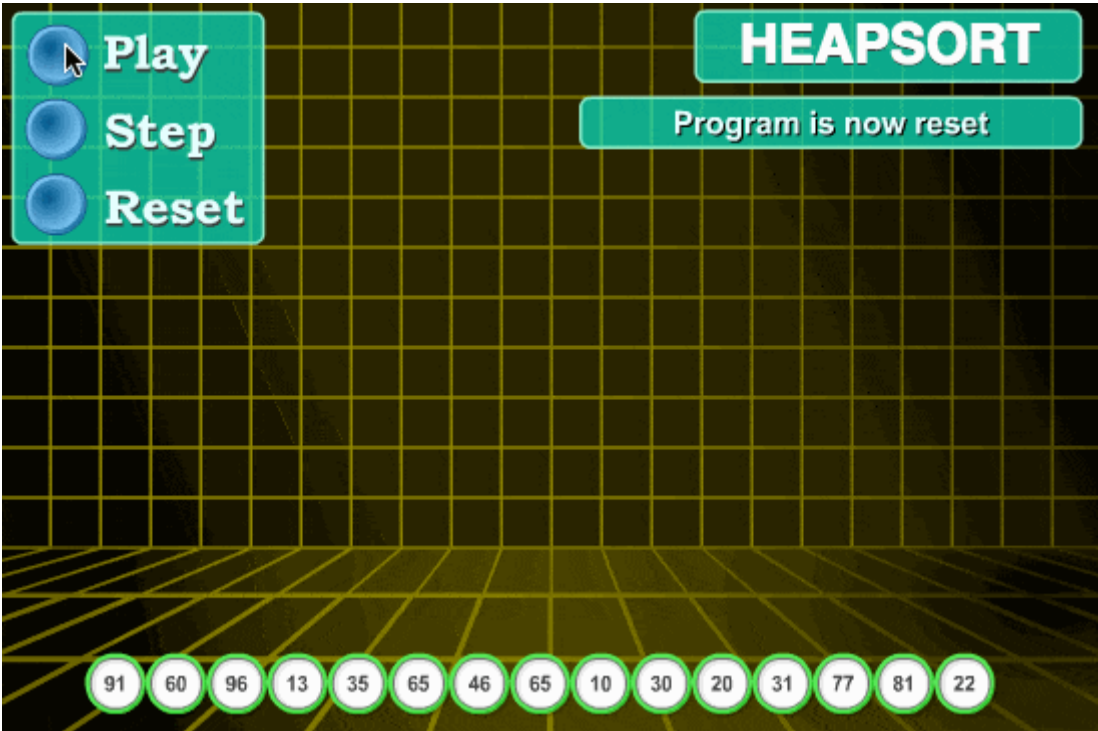
ver_4_快排 not code



ver_4.1_二分快排他人

ver_4.2_二分快排助教思路

ver_5_堆排序



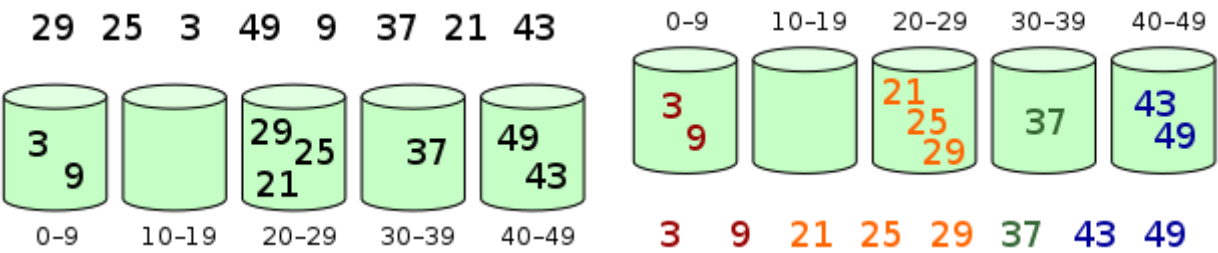
ver_6_非比较算法排序: 计数 桶 基数

ver_6.1_计数排序

- 就是下标计数

ver_6.2_桶排序

- 就是一个桶里面装的多一点



ver_6.3_基数排序

- 根据键值的每位数字来分配桶