# 作业6

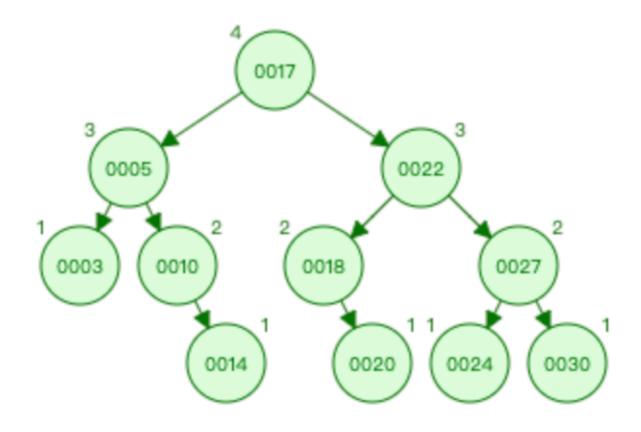
## Exercise1

- 首先考虑覆盖: 若 $u \leq x, v \leq y$ , 就说明点(u, v)被点(x, y)覆盖
- 预处理方法是对于每个点,记下:  $n(x,y) = |(0,x] \times (0,y] \cap P|$
- 为此需要花费  $O(n^2)$ 的时间在预处理阶段
- 在查找阶段考虑容斥原理。要找一个区域里面的点,需要考虑这个区域的左下角、左上角、右上角、右下角的四个点的覆盖的数量

• 这样效果就非常快,只需要O(logn)的时间,但是需要 $n^2$ 的空间

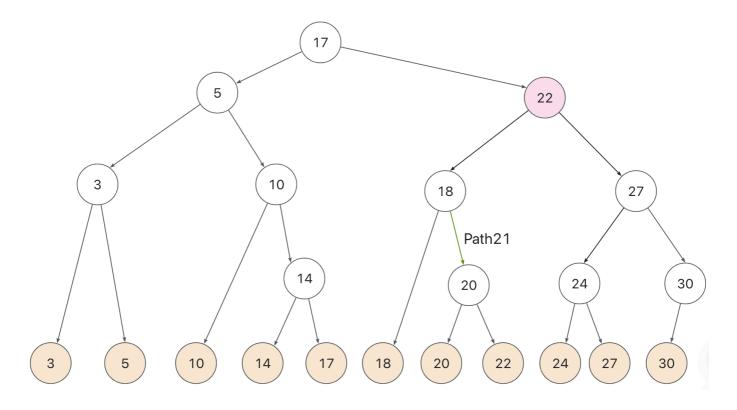
### Exercise2

• 如下树所示

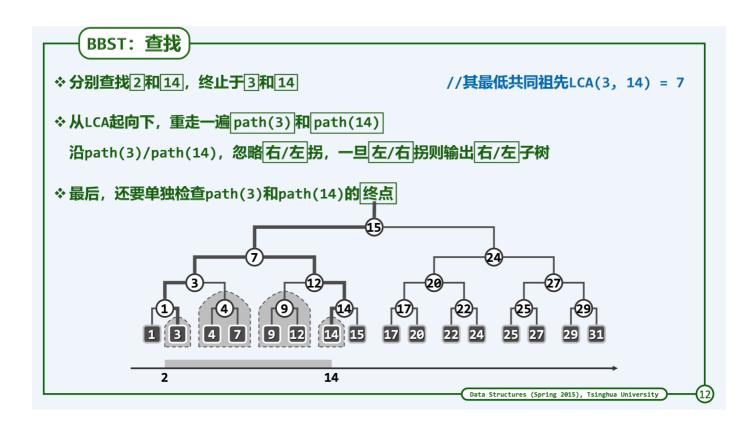


- 先搜索21, 搜索的结果终止于20号, 这是path(21)
- 再搜索27, 搜索的结果终止与27号, 这是path(27)

- 可以得到两个路径的他们的共同祖先是22
- 从共同祖先是22的**左儿子**出发,然后沿着path(21),忽略右拐,一旦左拐就输出右子树,对于终点单独检查 发现20不满足条件。最终发现没有输出
- 从共同祖先是22的**右儿子**出发,然后沿path(27),忽略左拐,一旦右拐输出左子树(结果22的右儿子就是27,相当于没有走)对于27这个节点,发现他还有左儿子,就执行输出,输出了(24、27)
- 再考虑共同的祖先节点22 (这个需要单独加进来)
- 所以一共是22、24、27
- 个人认为PPT的算法说的不严谨,需要有所修正

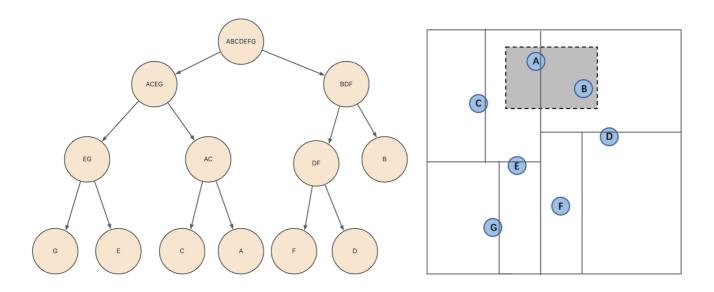


• PPT说的不严谨的地方是一旦左拐(从共同祖先出发的时候左拐是不算的,否则就会输出错误的东西)



## Exercise3

• 画图结果如下所示



#### Exercise4

- 发现搜索的区域同时包含了两个根节点儿子的区域(也就是说对于根节点ABCDEFG的左右两个儿子的范围都有覆盖)
  - 在ACEG节点递归搜索**灰色的部分的左边区域(简称左灰)**,发现左灰部分完全在在ACEG的右儿子(AC)区域部分。进一步递归搜索。
  - 。 在AC节点递归搜索左灰部分,发现左灰区域完全在AC节点的右儿子区域里面
  - 。 搜索发现了A节点

- 。 在BDF节点递归搜索**灰色的部分的右边区域(简称右灰)**,发现右灰部分完全在BDF节点的右儿子范围 里面
- 。 递归进入B节点,发现了B节点
- 搜索结束,发现了AB节点

#### Exercise5

消除多点共垂直、共水平的退化情况?

- 轮换坐标轴,比如我们上面Exercise3采用就是这种轮流用x、y轴来划分。其实如果不严格要求使用什么轴来划分区域,我们尽可能选择不那么容易出现重复的轴
  - 。 比如假设x轴坐标容易重复,那我就尽可能用y轴划分
  - 。 比如假设y轴坐标容易重复,那我就尽可能用x轴划分
  - 。 数据分析中,通常选择方差更大的作为轴
- 从根源解决问题,尽可能避免数据的重复,假如我的数据能精确到小数点后3位,并且这时候能保证数据各不相同,那我就尽可能的保留三位小数,而不是保留整数(带来更多的数字重复性问题),来构造这个KD树
- 添加随机扰动:如果可以对于数据做一个适当范围的微小修改,可以在每一次划分数据集时,可以添加一个随机扰动,使得数据点稍微偏离垂直或水平的线。这样可以避免多点共垂直或共水平的情况,从而避免 KD-Tree 的退化。