

Álgebra Linear CC

— 1º teste — 25 de novembro de 2015 — duração: 2 horas —

1. (a) Considere as matrizes

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 1 & -2 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & -2 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad b = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

Determine a matriz real  $X$  que é solução da equação matricial  $AB + X = 2bb^T$ .

Uma vez que

$$\begin{aligned} AB + X = 2bb^T & \quad \text{sse} \quad -(AB) + (AB + X) = -AB + 2bb^T \\ & \quad \text{sse} \quad (-AB + AB) + X = -AB + 2bb^T \\ & \quad \text{sse} \quad (\mathbf{0}_n) + X = -AB + 2bb^T \\ & \quad \text{sse} \quad X = -AB + 2bb^T, \end{aligned}$$

$$AB = \begin{bmatrix} 0 & -5 & -2 \\ 1 & 4 & -1 \\ 2 & 3 & 0 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad 2bb^T = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \end{bmatrix},$$

tem-se

$$X = - \begin{bmatrix} 0 & -5 & -2 \\ 1 & 4 & -1 \\ 2 & 3 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 5 & 4 \\ -1 & -4 & 1 \\ 0 & -3 & 2 \end{bmatrix}.$$

(b) Diga, justificando, se são verdadeiras ou falsas as afirmações seguintes:

- i. Se  $C \in \mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{R})$  e  $D \in \mathcal{M}_{p \times 1}(\mathbb{R})$  são matrizes tais que a expressão  $(CD)^T - 2C$  define uma matriz, então  $p = 1$ .

A afirmação é verdadeira.

Admitamos que a expressão  $(CD)^T - 2C$  define uma matriz. Então o produto  $CD$  está definido e, por definição de multiplicação de matrizes, o número de colunas de  $C$  tem de ser igual ao número de linhas de  $D$ ,  $n = p$ , e  $CD \in \mathcal{M}_{m \times 1}(\mathbb{R})$ . Por conseguinte, por definição de transposta de uma matriz,  $(CD)^T \in \mathcal{M}_{1 \times m}(\mathbb{R})$ . Relativamente à matriz  $-2C$ , sabe-se que  $-2C \in \mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{R})$ , uma vez que  $C \in \mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{R})$  e atendendo à definição de produto de um escalar por uma matriz. Por último, uma vez que a adição de matrizes apenas está definida para matrizes da mesma ordem, segue que as matrizes  $(CD)^T$  e  $-2C$  têm de ser da mesma ordem, pelo que  $m = 1$  e  $n = m$ . Logo  $p = n = m = 1$ .

- ii. **Para quaisquer matrizes  $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ , se  $A$  e  $B$  são matrizes simétricas, então  $AB$  é simétrica.**

A afirmação é falsa.

Uma matriz  $X \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  diz-se simétrica se  $X^T = X$ .

Se considerarmos as matrizes

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad B = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$$

é simples verificar que se tratam de matrizes simétricas, pois  $A = A^T$  e  $B = B^T$ . No entanto, a matriz  $AB$  não é simétrica, uma vez que

$$AB = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \neq \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} = (AB)^T.$$

- (c) **Sejam  $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . Mostre que se  $A$  e  $AB$  são matrizes ortogonais, então  $B$  é também uma matriz ortogonal.**

Uma matriz  $X \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  diz-se ortogonal se  $XX^T = I_n = X^T X$ . Admitindo que  $A$  e  $AB$  são matrizes ortogonais, tem-se  $AA^T = I_n = A^T A$  e  $(AB)(AB)^T = I_n = (AB)^T(AB)$ . Então, atendendo a que

$$\begin{aligned} (AB)^T(AB) = I_n &\Rightarrow B^T A^T AB = I_n && ((AB)^T = B^T A^T) \\ &\Rightarrow B^T I_n B = I_n && (A^T A = I_n) \\ &\Rightarrow B^T B = I_n && (I_n \text{ elemento neutro para a multiplicação}) \end{aligned}$$

e

$$\begin{aligned} (AB)(AB)^T = I_n &\Rightarrow ABB^T A^T = I_n && ((AB)^T = B^T A^T) \\ &\Rightarrow A^T (ABB^T A^T) A = A^T I_n A \\ &\Rightarrow (A^T A) BB^T (A^T A) = A^T A && (I_n \text{ elemento neutro ; associatividade}) \\ &\Rightarrow I_n BB^T I_n = I_n && (A^T A = I_n) \\ &\Rightarrow BB^T = I_n, && (I_n \text{ elemento neutro para a multiplicação}) \end{aligned}$$

concluimos que  $BB^T = I_n$  e  $B^T B = I_n$  e, portanto,  $B$  é ortogonal.

2. **Para  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ , considere o sistema de equações lineares  $A_\alpha x = b_\beta$ , onde:**

$$A_\alpha = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & \alpha + 1 \\ \alpha & 1 & 1 \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_{3 \times 3}(\mathbb{R}), \quad b_\beta = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \beta \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_{3 \times 1}(\mathbb{R}) \quad \text{e} \quad x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}.$$

- (a) **Discuta o sistema  $A_\alpha x = b_\beta$ , em função dos parâmetros  $\alpha$  e  $\beta$ .**

O sistema  $A_\alpha x = b_\beta$  é possível se e só se  $\text{car}(A_\alpha) = \text{car}([A_\alpha | b_\beta])$ . Caso seja possível, o sistema é:

- determinado se e só se  $\text{car}(A_\alpha) = \text{n}^\circ \text{ incógnitas} = 3$ ;
- indeterminado se e só se  $\text{car}(A_\alpha) < \text{n}^\circ \text{ incógnitas} = 3$ .

Aplicando o método de eliminação de Gauss à matriz ampliada  $[A_\alpha | b_\beta]$  do sistema, temos

$$[A_\alpha | b_\beta] = \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & \alpha + 1 & 0 \\ \alpha & 1 & 1 & \beta \end{array} \right] \xrightarrow[l_3 \rightarrow l_3 - \alpha l_1]{l_2 \rightarrow l_2 - 2l_1} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \alpha - 1 & 0 \\ 0 & 1 - \alpha & 1 - \alpha & \beta \end{array} \right]$$

$$\xrightarrow{l_2 \leftrightarrow l_3} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 - \alpha & 1 - \alpha & \beta \\ 0 & 0 & \alpha - 1 & 0 \end{array} \right]$$

Então,

- para  $\alpha \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$  e  $\beta \in \mathbb{R}$ , o sistema é possível e determinado, pois  $\text{car}(A_\alpha) = 3 = \text{car}([A_\alpha | b_\beta])$  e  $\text{car}(A_\alpha) = 3 = \text{n}^\circ \text{ incógnitas}$ .
- para  $\alpha = 1$  e  $\beta = 0$ , o sistema é possível e indeterminado, pois  $\text{car}(A_\alpha) = 1 = \text{car}([A_\alpha | b_\beta])$  e  $\text{car}(A_\alpha) = 1 < \text{n}^\circ \text{ incógnitas}$ .
- para para  $\alpha = 1$  e  $\beta \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$ , o sistema é impossível, uma vez que  $\text{car}(A_\alpha) = 1 \neq 2 = \text{car}([A_\alpha | b_\beta])$ .

- (b) **Utilizando o método de eliminação de Gauss, determine o conjunto de soluções do sistema  $A_1 x = b_0$ . Diga se  $(1, 0, 1)$  é uma solução deste sistema.**

Considerando o método de eliminação de Gauss aplicado à matriz  $[A_\alpha | b_\beta]$  na alínea anterior, conclui-se que para  $\alpha = 1$  e  $\beta = 0$ , a matriz  $[A_1 | b_0]$  é equivalente por linhas à matriz

$$[U | c] = \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right].$$

Por conseguinte, o sistema  $A_1 x = b_0$  é equivalente ao sistema associado à matriz  $[U | c]$ , ou seja, é equivalente ao sistema

$$\left\{ \begin{array}{l} x_1 + x_2 + x_3 = 0 \end{array} \right. .$$

Assim,

$$\begin{aligned} \text{Sol}(A_1 x = b_0) &= \{(a_1, a_2, a_3) \in \mathbb{R}^3 \mid a_1 + a_2 + a_3 = 0\} \\ &= \{(-a_2 - a_3, a_2, a_3) \in \mathbb{R}^3 \mid a_2, a_3 \in \mathbb{R}\}. \end{aligned}$$

Facilmente se verifica que  $(1, 0, 1)$  não é solução do sistema  $A_1 x = b_0$ , pois este elemento não satisfaz a condição que caracteriza o conjunto de soluções do sistema  $(1 + 0 + 1 \neq 0)$ .

- (c) **Justifique que a matriz  $A_0$  é invertível e, utilizando o método de eliminação de Gauss-Jordan, determine a sua inversa.**

Da alínea (a) sabe-se que para  $\alpha = 0$ ,  $\text{car}(A_0) = 3$ . Como  $A_0$  é uma matriz quadrada de ordem 3 e  $\text{car}(A_0) = 3$ , concluímos que  $A_0$  é invertível.

Aplicando o método de eliminação Gauss-Jordan à matriz  $[A_0 | I_3]$ , temos

$$\begin{aligned}
[A_0 | I_3] &= \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{l_2 \rightarrow l_2 - 2l_1} \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \\
&\xrightarrow{l_2 \leftrightarrow l_3} \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & -2 & 1 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{\substack{l_2 \rightarrow l_2 + l_3 \\ l_1 \rightarrow l_1 + l_3}} \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & -2 & 1 & 0 \end{array} \right] \\
&\xrightarrow{l_1 \rightarrow l_1 - l_2} \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & -2 & 1 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{l_3 \rightarrow -l_3} \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -1 & 0 \end{array} \right].
\end{aligned}$$

Logo

$$(A_0)^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -2 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \end{bmatrix}.$$

3. No espaço vetorial real  $\mathbb{R}^3$ , considere os vetores  $u_1 = (1, 1, 0)$ ,  $u_2 = (0, -1, 1)$ ,  $u_3 = (0, 1, 0)$  e  $u_4 = (1, 1, 1)$ . Sejam  $S$  e  $T$  os subespaços vetoriais de  $\mathbb{R}^3$ , ambos de dimensão 2, tais que  $S = \langle u_1, u_2 \rangle$  e  $T = \langle u_3, u_4 \rangle$  e seja  $U$  o subespaço vetorial de  $\mathbb{R}^3$  dado por

$$U = \{(a, b, c) \in \mathbb{R}^3 : a - b - c = 0\}.$$

- (a) **Determine uma base de  $U$ .**

Tem-se

$$\begin{aligned}
U &= \{(a, b, c) \in \mathbb{R}^3 : a - b - c = 0\} \\
&= \{(a, b, c) \in \mathbb{R}^3 : a = b + c\} \\
&= \{(b + c, b, c) \in \mathbb{R}^3 : b, c \in \mathbb{R}\} \\
&= \{b(1, 1, 0) + c(1, 0, 1) \in \mathbb{R}^3 : b, c \in \mathbb{R}\} \\
&= \langle (1, 1, 0), (1, 0, 1) \rangle.
\end{aligned}$$

Logo  $\{(1, 1, 0), (1, 0, 1)\}$  é um conjunto gerador de  $U$ . Uma vez que os vetores  $(1, 1, 0)$  e  $(1, 0, 1)$  são não nulos e, para todo  $\lambda \in \mathbb{R}$ ,  $(1, 1, 0) \neq \lambda(1, 0, 1)$ , concluímos que estes vetores são linearmente independentes. Por conseguinte, atendendo a que

- (i)  $\{(1, 1, 0), (1, 0, 1)\}$  é um conjunto gerador de  $U$ ,
  - (ii) os vetores  $(1, 1, 0)$ ,  $(1, 0, 1)$  são linearmente independentes,
- a sequência  $((1, 1, 0), (1, 0, 1))$  é uma base de  $U$ .

- (b) **Determine as dimensões de  $S + T$  e  $S \cap T$ .**

Uma vez que  $S = \langle u_1, u_2 \rangle$  e  $T = \langle u_3, u_4 \rangle$ , então

$$S + T = \langle u_1, u_2, u_3, u_4 \rangle.$$

Atendendo a que  $u_4 = u_1 + u_2 + u_3$ , segue que

$$S + T = \langle u_1, u_2, u_3 \rangle.$$

Os vetores  $u_1, u_2, u_3$  são linearmente independentes, uma vez que, para todo  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \in \mathbb{R}$ ,

$$\begin{aligned} \alpha_1 u_1 + \alpha_2 u_2 + \alpha_3 u_3 = 0_{\mathbb{R}^3} &\Rightarrow \begin{cases} \alpha_1 &= 0 \\ \alpha_1 - \alpha_2 + \alpha_3 &= 0 \\ \alpha_2 &= 0 \end{cases} \\ &\Rightarrow \begin{cases} \alpha_1 &= 0 \\ \alpha_2 &= 0 \\ \alpha_3 &= 0 \end{cases} \end{aligned}$$

Então, uma vez que  $\{u_1, u_2, u_3\}$  é um conjunto gerador de  $S + T$  e os vetores  $u_1, u_2, u_3$  são linearmente independentes, a sequência  $(u_1, u_2, u_3)$  é uma base de  $S + T$ . Por conseguinte, toda a base de  $U$  tem 3 vetores e  $\dim(S + T) = 3$ .

Pelo Teorema das Dimensões, tem-se  $\dim(S + T) = \dim S + \dim T - \dim(S \cap T)$ . Então, como  $\dim(S + T) = 3$  e  $\dim S = \dim T = 2$ , resulta que  $\dim(S \cap T) = 1$ .

(c) **Diga, justificando, se:**

i.  $S = U$ .

Uma vez que

- $u_1 \in U$  (pois  $1 - 1 - 0 = 0$ ) e  $u_2 \in U$  (pois  $0 - (-1) - 1 = 0$ ),
- $U$  é um subespaço vetorial de  $\mathbb{R}^3$ ,
- $S$  é o menor subespaço vetorial de  $\mathbb{R}^3$  que contém  $\{u_1, u_2\}$ ,

segue que  $S \subseteq U$ . Atendendo a que  $S \subseteq U$  e  $\dim S = \dim U$ , concluímos que  $S = U$ .

ii.  $T \cup U$  é um subespaço vetorial de  $\mathbb{R}^3$ .

Sabe-se que  $T \cup U$  é um subespaço vetorial de  $\mathbb{R}^3$  se e só se  $T \subseteq U$  ou  $U \subseteq T$ . Porém, é óbvio que  $T \not\subseteq U$ , pois  $u_4 \in T$  e  $u_4 \notin U$  (note-se que  $1 - 1 - 1 \neq 0$ ). Também é simples verificar que  $U \not\subseteq T$ , pois  $(1, 1, 0) \in U$  e  $(1, 1, 0) \notin T$  (admitindo que  $(1, 1, 0) \in T$ , existem  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  tais que  $(1, 1, 0) = \alpha u_3 + \beta u_4$ , donde obtemos o sistema

$$\begin{cases} \alpha_2 &= 1 \\ \alpha_1 + \alpha_2 &= 1 \\ \alpha_2 &= 0 \end{cases},$$

o qual é impossível).

Logo  $T \cup U$  não é um subespaço vetorial de  $\mathbb{R}^3$ .

iii.  $\mathbb{R}^3 = S \oplus T$ .

Tem-se  $\mathbb{R}^3 = S \oplus T$  se  $\mathbb{R}^3 = S + T$  e  $S \cap T = \{0_{\mathbb{R}^3}\}$ . Contudo, da alínea (b) sabe-se que  $\dim(S \cap T) = 1$ . Logo  $S \cap T \neq \{0_{\mathbb{R}^3}\}$  e, portanto,  $\mathbb{R}^3 \neq S \oplus T$ .

- (d) **Mostre que se  $u$  é um vetor de  $\mathbb{R}^3$  tal que  $(u_1, u_2, u)$  é uma sequência de vetores linearmente independentes, então  $S \cap \langle u \rangle = \{0_{\mathbb{R}^3}\}$ .**

A interseção de quaisquer dois subespaços vetoriais de  $\mathbb{R}^3$  é um subespaço vetorial de  $\mathbb{R}^3$ . Logo  $\{0_{\mathbb{R}^3}\} \subseteq S \cap \langle u \rangle$ . Assim, para concluir que  $S \cap \langle u \rangle = \{0_{\mathbb{R}^3}\}$ , basta mostrar que  $\dim(S \cap \langle u \rangle) = 0$ . Ora, admitindo que  $(u_1, u_2, u)$  é uma sequência de vetores linearmente independentes, tem-se  $\dim \langle u_1, u_2, u \rangle = 3$  e  $u \neq 0_{\mathbb{R}^3}$  (caso contrário, os vetores  $u_1, u_2, u$  seriam linearmente dependentes). Logo  $\dim(\langle u_1, u_2 \rangle + \langle u \rangle) = 3$  e  $\dim \langle u \rangle = 1$ . Por conseguinte, atendendo a que pelo Teorema das Dimensões

$$\dim(\langle u_1, u_2 \rangle + \langle u \rangle) = \dim \langle u_1, u_2 \rangle + \dim \langle u \rangle - \dim(\langle u_1, u_2 \rangle \cap \langle u \rangle)$$

e que  $\dim \langle u_1, u_2 \rangle = 2$ , resulta que  $\dim \langle u_1, u_2 \rangle \cap \langle u \rangle = 0$ . Logo  $\langle u_1, u_2 \rangle \cap \langle u \rangle = \{0_{\mathbb{R}^3}\}$ , ou seja,  $S \cap \langle u \rangle = \{0_{\mathbb{R}^3}\}$ .