

Розрахунково-графічна робота

Методи обчислень

Виконав:

Студент 3 курсу НН ФТІ

групи ФІ-92

Поночевний Назар Юрійович

Варіант 12

Завдання:

Чисельно розв'язати рівняння:

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + a \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} - f;$$

$$u(0) = u_0 \neq 0;$$

$$u(1, y, t) = u(2, y, t);$$

$$u(x, 1, t) = k(u_{const} - u(x, 1, t));$$

Функція f - довільна ненульова, не залежить від часу, $k = 0,5$; $u_{const} = 200$. Стан u повинен бути невід'ємним. Моделювання здійснювати на сітці 20×20 вузлів упродовж 10 часових кроків.

Бачимо, що це нестационарне рівняння дифузії (параболічне диференціальне рівняння у часткових похідних), де f - функція джерела, a - коефіцієнт дифузії та k - коефіцієнт проникності середовища. Воно може описувати, наприклад, поширення розчиненої речовини внаслідок дифузії або перерозподіл температури тіла в результаті теплопровідності.

- 1) Стан u можна обрахувати наближеною дискретною функцією застосовуючи метод скінченних різниць. Для розв'язку можна обрати метод Кранка-Ніколсон чи зворотний метод Ейлера. Метод Кранка-Ніколсон є безумовно чисельно стабільним для рівняння теплопровідності та дифузії. Проте, при використанні великого кроку сітки розв'язок може містити сильні коливання. У випадку, коли крок різницевої сітки змінити неможливо, при нестабільності розв'язку рекомендується використовувати менш точний, але також чисельно стабільний неявний зворотний метод Ейлера. Ми ж можемо змінити крок, тому виберемо метод Кранка-Ніколсон
- 2) Явно-неявна схема (Кранка-Ніколсон):

$$\frac{u_{i,j}^{k+1} - u_{i,j}^k}{\Delta t} = a \left(\lambda \left[\frac{u_{i+1,j}^{k+1} - 2u_{i,j}^{k+1} + u_{i-1,j}^{k+1}}{\Delta x^2} + \frac{u_{i,j+1}^{k+1} - 2u_{i,j}^{k+1} + u_{i,j-1}^{k+1}}{\Delta y^2} \right] + (1 - \lambda) \left[\frac{u_{i+1,j}^k - 2u_{i,j}^k + u_{i-1,j}^k}{\Delta x^2} + \frac{u_{i,j+1}^k - 2u_{i,j}^k + u_{i,j-1}^k}{\Delta y^2} \right] \right) - f$$
$$u_{i,j}^{k+1} = u_{i,j}^k + a \Delta t \left(\lambda \left[\frac{u_{i+1,j}^{k+1} - 2u_{i,j}^{k+1} + u_{i-1,j}^{k+1}}{\Delta x^2} + \frac{u_{i,j+1}^{k+1} - 2u_{i,j}^{k+1} + u_{i,j-1}^{k+1}}{\Delta y^2} \right] + (1 - \lambda) \left[\frac{u_{i+1,j}^k - 2u_{i,j}^k + u_{i-1,j}^k}{\Delta x^2} + \frac{u_{i,j+1}^k - 2u_{i,j}^k + u_{i,j-1}^k}{\Delta y^2} \right] \right) - f \Delta t$$

$$\begin{aligned}
& -a\lambda\Delta t \left[\frac{u_{i+1,j}^{k+1}}{\Delta x^2} + \frac{u_{i,j+1}^{k+1}}{\Delta y^2} \right] + \left[1 + 2a\lambda\Delta t \left(\frac{1}{\Delta x^2} + \frac{1}{\Delta y^2} \right) \right] u_{i,j}^{k+1} - a\lambda\Delta t \left[\frac{u_{i-1,j}^{k+1}}{\Delta x^2} + \frac{u_{i,j-1}^{k+1}}{\Delta y^2} \right] = \\
& a(1-\lambda)\Delta t \left[\frac{u_{i+1,j}^k}{\Delta x^2} + \frac{u_{i,j+1}^k}{\Delta y^2} \right] + \left[1 - 2a(1-\lambda)\Delta t \left(\frac{1}{\Delta x^2} + \frac{1}{\Delta y^2} \right) \right] u_{i,j}^k + a(1-\lambda)\Delta t \left[\frac{u_{i-1,j}^k}{\Delta x^2} + \frac{u_{i,j-1}^k}{\Delta y^2} \right] - f\Delta t \\
& \mu = \frac{a\Delta t}{2} \left(\frac{1}{\Delta x^2} + \frac{1}{\Delta y^2} \right) \\
& \Delta x = \Delta y \Rightarrow \mu = \frac{a\Delta t}{\Delta x^2} \\
& (1 + 4\lambda\mu) u_{i,j}^{k+1} - \lambda\mu \left[u_{i+1,j}^{k+1} + u_{i,j+1}^{k+1} + u_{i-1,j}^{k+1} + u_{i,j-1}^{k+1} \right] = (1 - 4(1-\lambda)\mu) u_{i,j}^k + \\
& (1-\lambda)\mu \left[u_{i+1,j}^k + u_{i,j+1}^k + u_{i-1,j}^k + u_{i,j-1}^k \right] - f\Delta t
\end{aligned}$$

Умова стійкості (умова Куранта):

$$\mu = \frac{a\Delta t}{2} \left(\frac{1}{\Delta x^2} + \frac{1}{\Delta y^2} \right) \leq \mu_{max} \Rightarrow$$

$$\Delta t \leq \frac{2\mu_{max}}{a} \frac{(\Delta x \Delta y)^2}{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2} \Rightarrow \Delta t = \frac{1}{2a} \frac{(\Delta x \Delta y)^2}{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2}$$

3) Визначимо константи:

$$f = 10\Delta t$$

$$a = 50$$

$$\lambda = 0.75$$

$$\Delta x = \Delta y = 0.05$$

$$u(0) = u_0 = 10$$

$$u(x, 1, t) = 100/3$$

4) Реалізуємо програму

```

"""
Solving a Partial Differential Equation

"""

import numpy as np
from matplotlib import cm
import matplotlib.pyplot as plt
from mpl_toolkits.mplot3d import Axes3D

# ----- Input -----

a = 50.
w = h = 250.
dx = dy = 50.
lambda_value = 0.75

# ----- Code -----

```

```

def create_matrix(w, h, nx, ny, mu, lambda_value, func):
    r = 0.001 * w
    r2 = r**2
    cx, cy = 0.5 * w, 0.5 * h

    C = np.identity(nx * ny)
    B = np.identity(nx * ny)
    F = np.zeros((nx, ny))
    for i in range(nx):
        for j in range(ny):
            p2 = (i * dx - cx)**2 + (j * dy - cy)**2
            if p2 < r2:
                F[i, j] = func

    F = F.reshape((nx * ny, 1))
    for i in range(nx, len(C) - nx):
        if i % nx != 0 and (i + 1) % nx != 0:
            for j in range(len(C[0])):
                if j == i - 1 or j == i + 1 or j == i - nx or j == i +
nx:
                    C[i, j] = -mu * lambda_value
                if j == i:
                    C[i, j] = 1 + 4 * mu * lambda_value

    for i in range(len(C)):
        if i % nx == 0:
            C[i, i + 1] = -1
        if (i + 1) % nx == 0:
            C[i, i-1] = -1

    for i in range(nx, len(B) - nx):
        if i % nx != 0 and (i + 1) % nx != 0:
            for j in range(len(B[0])):
                if j == i - 1 or j == i + 1 or j == i - nx or j == i +
nx:
                    B[i, j] = mu * (1 - lambda_value)
                if j == i:
                    B[i, j] = 1 - 4 * mu * (1 - lambda_value)

    for i in range(len(B)):
        if i % nx == 0:
            B[i, i + 1] = -1
        if (i + 1) % nx == 0:
            B[i, i - 1] = -1

```

```

    B = np.linalg.inv(B)
    A = np.dot(B, C)
    Func = np.dot(B, F)
    Func = Func.reshape((nx * nx,))

    return A, Func

def visualize(A, F, b, nsteps, nx, ny):
    x = np.arange(-nx, ny, 2)
    y = np.arange(-nx, ny, 2)
    x, y = np.meshgrid(x, y)

    fig = plt.figure(figsize=(15, 15))
    fignum, nfig = 0, [0, round(nsteps * 1/3), round(nsteps * 2/3),
nsteps - 1]
    for m in range(nsteps):
        if m in nfig:
            fignum += 1
            ax = fig.add_subplot(2, 2, fignum, projection='3d')
            surf = ax.plot_surface(x, y, b.reshape((nx, nx)), rstride=1,
cstride=1,
                                cmap=cm.hot)
            ax.set_title('{:.1f} ms'.format(m * dt * 1000))
            ax.set_xlabel('x')
            ax.set_ylabel('y')
            ax.set_zlabel('z')
            b = np.linalg.solve(A, b - F)

    fig.subplots_adjust(right=0.8, wspace=0.4, hspace=0.4)
    cbar_ax = fig.add_axes([0.9, 0.15, 0.03, 0.7])
    cbar_ax.set_xlabel('$colorbar$', labelpad=20)
    fig.colorbar(surf, cax=cbar_ax)
    plt.show()

nx, ny = int(w / dx), int(h / dy)
dx2, dy2 = dx * dx, dy * dy
dt = dx2 * dy2 / (2 * a * (dx2 + dy2))
mu = a * dt / dx2
func = 1e+1 * dt * dt
print(f"Net size: {nx, ny}")
print(f"Time step: {dt}")
print(f"Mu: {mu}, Function: {func}")

```

```

A, F = create_matrix(w, h, nx, ny, mu, lambda_value, func)
b = 10 * np.ones(nx * nx)
for i in range(len(b)):
    if (i >= 0 and i <= nx - 1) or (i >= nx * (nx - 1) and i <= nx * nx
    - 1):
        b[i] = 15
print(f"\nA's shape: {A.shape}")
print(f"F's shape: {F.shape}")
print(f"b's shape: {b.shape}")
visualize(A, F, b, 100, nx, ny)

```

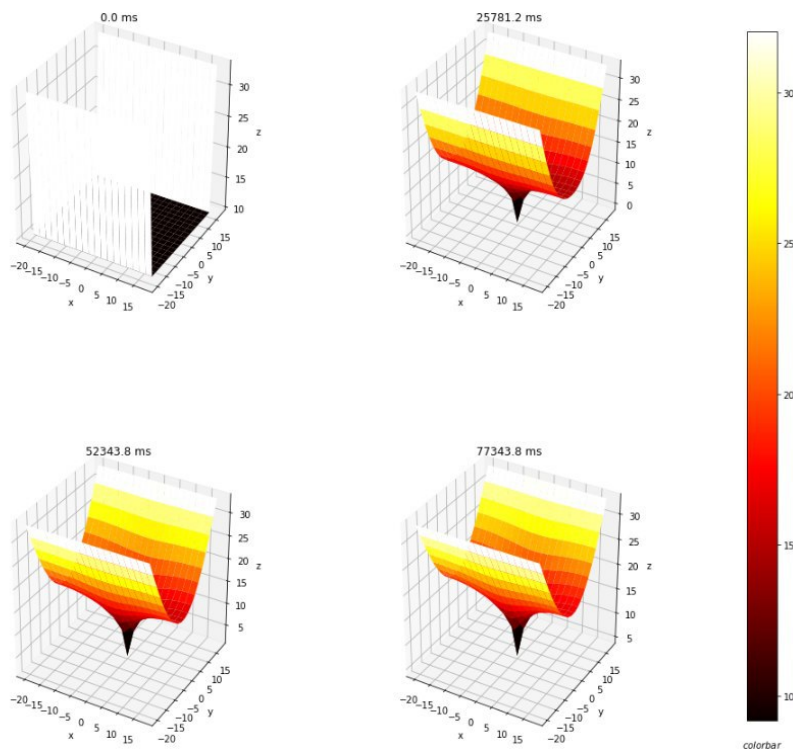
5) Результат

```

Net size: (5, 5)
Time step: 12.5
Mu: 0.25, Function: 1562.5

A's shape: (25, 25)
F's shape: (25,)
b's shape: (25,)

```



6) Висновки

Під час числової реалізації обчислення наближеного розв'язку диференційного рівняння у часткових похідних треба обачно обирати константи та декілька разів перевіряти тонкощі реалізації, щоб всі обчислення виконувалися точно. Також, якщо користуватися сучасними засобами вирішення СЛАР, то можна суттєво пришвидшити збіжність і час виконання, бо сучасні бібліотеки Python

використовують паралельні обчислення і пришвидчувачі\оптимізатори методів. Загалом, у реальному житті треба користуватися готовими методами (наприклад, `sympy.pde`), які дозволяють ефективно проводити обчислення за допомогою безлічі сучасних способів. Проте, для подальшого покращення і модифікації методів, треба розуміти внутрішню структуру і принципи реалізації на алгоритмічному та апаратному рівнях.

7) Список використаних джерел:

- http://csc.ucdavis.edu/~cmg/Group/readings/pythonissue_3of4.pdf
- https://www.wikiwand.com/uk/%D0%A0%D1%96%D0%B2%D0%BD%D1%8F%D0%BD%D0%BD%D1%8F_%D0%B4%D0%B8%D1%84%D1%83%D0%B7%D1%96%D1%97
- https://uk.wikipedia.org/wiki/%D0%9C%D0%B5%D1%82%D0%BE%D0%B4_%D0%9A%D1%80%D0%B0%D0%BD%D0%BA%D0%B0-%D0%9D%D1%96%D0%BA%D0%BE%D0%BB%D1%81%D0%BE%D0%BD
- http://www.mitht.rssi.ru/it/pdf/cm/7_krank.pdf
- https://en.wikipedia.org/wiki/Courant%E2%80%93Friedrichs%E2%80%93Lewy_condition
- https://studme.org/231876/matematika_himiya_fizik/raznostnaya_shema_krank_anikanikolsona
- http://wiki.tomabel.org/images/c/c2/Paul_Summers_Final_Write_up.pdf
- <https://mybiblioteka.su/tom2/1-54383.html>
- https://en.wikipedia.org/wiki/Alternating_direction_implicit_method#Example:_2D_diffusion_equation