算法设计与分析

主讲人: 吴庭芳

Email: tfwu@suda.edu.cn

苏州大学 计算机学院















第十二讲 贪心算法

内容提要:

- □ 贪心算法思想
- 口 活动选择问题
- 口 贪心算法原理



贪心算法思想

- 求解最优化问题的算法通常需要经过一系列的步骤,在每个步骤面临多种选择。使用动态规划算法是将这些选择都计算一遍,从而得到最优选择
- □ 实际上,对于有些问题可以使用更简单、更高效的算法:贪心算法
 - 贪心算法是这样一种策略:它在每一步都做出当时看起来最佳的 选择,也就是做出局部最优的选择,并寄希望这样的选择最终能 导致全局最优解
 - > 贪心算法并不保证得到最优解,但对很多问题确实可以求得最优解
 - 贪心方法是一种强有力的算法设计方法,可以很好地解决很多问题,比如最小生成树算法、单源最短路径的 Dijkstra 算法等















第十二讲 贪心算法

内容提要:

- 口 贪心算法思想
- □ 活动选择问题
- 口 贪心算法原理



□ 调度竞争共享资源的多个活动选择问题:

- 》 假定有一个包含 n 个活动的集合 $S=\{a_1, a_2, ..., a_n\}$,这些活动使用同一个资源(例如同一个教室),而这个资源在某个时刻只能供一个活动使用
- 每个活动 a_i 都有一个开始时间 s_i 和结束时间 f_i , 其中 $0 \le s_i < f_i$ 。如果被选中,任务 a_i 发生在半开区间 $[s_i, f_i]$ 期间
- 》 如果两个活动 a_i 和 a_j 满足 $[s_i, f_i)$ 和 $[s_j, f_j)$ 不重叠,则称它们是兼容的,即 $s_i \ge f_j$ 或 $s_j \ge f_i$
- 在活动选择问题中,希望选出一个最大兼容活动集。不失一般性,设 活动已经按照结束时间单调递增排序:

$$f_1 \leqslant f_2 \leqslant f_3 \leqslant \cdots \leqslant f_{n-1} \leqslant f_n$$
 Soochow University



例如:设有 11 个待安排的活动,它们的开始和结束时间如下,并假设活动已经按结束时间的非减序排序:

i	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
s_i	1	3	0	5	3	5	6	8	8	2	12
f_i	4	5	6	7	9	9	10	11	12	14	16

按结束时间的非减序排序

- 》 则 $\{a_3, a_9, a_{11}\}$ 、 $\{a_1, a_4, a_8, a_{11}\}$ 、 $\{a_2, a_4, a_9, a_{11}\}$ 都是兼容活动 集合
- 》 其中 $\{a_1, a_4, a_8, a_{11}\}$ 、 $\{a_2, a_4, a_9, a_{11}\}$ 是最大兼容活动集合。显然最大兼容活动集合不一定是唯一的



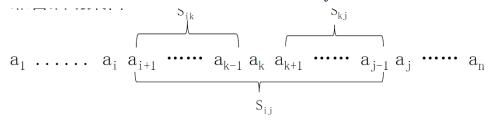
□ 活动选择问题分析:

- 》 可以通过动态规划方法将活动选择问题分为两个子问题,然后 将两个子问题的最优解整合成原问题的一个最优解。在确定将 哪些子问题用于最优解时,要考虑几种选择
- 贪心算法更简单一些,只需要考虑一个选择(即贪心选择)。
 在做贪心选择时,只留下一个非空子问题



□ 活动选择问题的最优子结构

 \Rightarrow \Diamond S_{ij} 表示在 a_i 结束之后开始,且在 a_j 开始之前结束的那些活动的集合



- 》 设 A_{ij} 是 S_{ij} 的一个最大兼容活动集合,并设 A_{ij} 包含活动 a_k (做出一个选择 k) ,则得到两个子问题:寻找 S_{ik} 的最大兼容活动集合(在 a_i 结束之后开始且 a_k 开始之前结束的那些活动)和寻找 S_{kj} 的最大兼容活动集合(在 a_k 结束之后开始且 a_j 开始之前结束的那些活动)
- \Rightarrow 令 $A_{ik}=A_{ij}\cap S_{ik}$, $A_{kj}=A_{ij}\cap S_{kj}$, 则 A_{ik} 包含 A_{ij} 中 a_k 开始之前结束的活动子集, A_{kj} 包含 A_{ij} 中 a_k 结束之后开始的活动子集,因此有 $A_{ij}=A_{ij}\cup\{a_k\}\cup A_{kj}$ (原问题 S_{ij} 的最优解 A_{ij} 由两个子问题的解所构成)



□ 活动选择问题具有最优子结构性, 即:

- 》 证明: 用剪切-粘贴法证明最优解 $A_{ij} = A_{ik} \cup \{a_k\} \cup A_{kj}$ 必然包含两个子问题 S_{ik} 和 S_{kj} 的最优解,即 A_{ik} 必是 S_{ik} 一个最大兼容活动子集, A_{kj} 必是 S_{kj} 一个最大兼容活动子集
 - 设 S_{kj} 存在另一个最大兼容活动集 A'_{kj} , 满足 $|A'_{kj}| > |A_{kj}|$, 则可以将 A'_{kj} 作为 S_{ij} 最优解的一部分。这样就构造出一个兼容活动集合,其 大小

$$|A_{ik}| + |A'_{kj}| + 1 > |A_{ik}| + |A_{kj}| + 1 = |A_{ij}|$$
 ,

与 A_{ij} 是最大兼容活动集合相矛盾



□ 动态规划方法

- > 活动选择问题具有最优子结构性, 所以可用态规划方法求解
- 令 c[i,j] 表示集合 S_{ij} 的最优解大小,即兼容活动的个数,可以得到递归式如下:

$$c[i,j] = c[i,k] + c[k,j] + 1$$

为了选择 k,有:

$$c[i,j] = egin{cases} 0 & ext{if} \quad S_{ij} = arnothing \ \max_{oldsymbol{a}_k \in S_{ij}} \{c[i,k] + c[k,j] + 1\} & ext{if} \quad S_{ij}
eq arnothing \end{cases}$$

> 可以设计带备忘机制的或自底向上的动态规划算法进行求解



□ 活动选择问题的贪心算法

- 》 假如无需求解所有子问题就可以选择出一个活动加入到最优解中,那么可以省去上述递归式中考查所有选择的过程(遍历 k)。实际上,对于活动选择问题,只需考虑一个选择: 贪心选择
- > **贪心选择**:在贪心算法的每一步所做的当前最优选择(局部最优选择)
- 活动选择问题的贪心选择:每次总选择具有最早结束时间的兼容活动加入到集合 A 中
- 为什么? 直观上,按这种方法选择兼容活动可以为未安排的活动留下尽可能多的时间。也就是说,该算法的贪心选择意义是使剩余的可安排时间段最大化,以便安排尽可能多的兼容活动

Soochow <mark>U</mark>niversity



□ 活动选择问题的贪心算法

- 注意:选择最早结束的活动并不是本问题唯一的贪心选择方法
- 练习16.1-3,其他贪心选择有:选择持续时间最短者、选择与其他剩余活动重叠最少者、以及选择最早开始者,但均不能得到最优解



□ 例:	i	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
	s_i	1	3	0	5	3	5	6	8	8	2	12
	f.	4	5	6	7	9	Q	10	11	12	14	16

结束时间递增

- 由于活动已按结束时间单调递增的顺序排序,贪心选择就是活动 a₁。
 当做出贪心选择后,只剩下一个子问题需要求解:寻找在 a₁ 结束后开始的活动
- 》为什么不需要考虑在 a_1 开始前结束的活动?因为 $s_1 < f_1$,且 f_1 是最早结束时间,所以不会有活动的结束时间早于 s_1 。因此所有与 a_1 兼容的活动都是在 a_1 结束之后开始
- 令 $S_k = \{a_i \in S \mid s_i \geq f_k\}$ 为在 a_k 结束之后开始的任务集合。当做出贪心选择,选择了 a_1 后,剩下的 S_1 是唯一需要求解的子问题 Southeast Numbers of the south state of the south



□ 例∶	•
------	---

i	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
s_i	1	3	0	5	3	5	6	8	8	2 14	12
f_i	4	5	6	7	9	9	10	11	12	14	16

结束时间递增

- > 已经证明活动选择问题具有最优子结构性质,根据最优子结构性质: 如果 a_1 在最优解中,那么原问题的最优解由活动 a_1 及子问题 S_1 的最优子解构成
- » 对 S₁ 可以继续按照相同的方式递归求解



- □ **直觉正确吗**?即按照上述贪心选择(最早结束的活动)方法选择的活动 集合是问题最优解吗?即证明<mark>贪心选择性质</mark>
- 口 定理 16.1 考虑任意非空子问题 S_k ,令 a_m 是 S_k 中结束时间最早的活动,则 a_m 必在 S_k 的某个最大兼容活动子集中。
- - 2) 否则,令 $A'_{k} = (A_{k} \{a_{j}\}) \cup \{a_{m}\}$,即将 A_{k} 中的 a_{j} 替换为 a_{m} 。因为 A_{k} 中的活动都不相交, a_{j} 是 A_{k} 中结束时间最早的活动,而 a_{m} 是 S_{k} 中结束时间最早的活动,所以 $f_{m} \leq f_{j}$,即 A'_{k} 中的活动也是不相交的。

由于 $|A'_k| = |A_k|$, 所以 A'_k 也是 S_k 的一个最大兼容活动子集,且包含 a_m ,

得证_{2023/12/15}



\square 定理 16.1 的含义: 选结束时间最早的 a_m 不会错!

- 对于活动选择问题,虽然可以用动态规划方法进行求解,但是并不需要这么麻烦
- 上相反,从 S_0 开始,可以反复选择<mark>结束时间最早</mark>的活动,重复这一过程直至不再有剩余的兼容活动。所得子集就是最大兼容活动集合
- 由于结束时间严格递增,故只需按照结束时间的单调递增顺序处理所有活动,每个活动只需考查一次
- 贪心选择算法通常是自顶向下设计:作出一个选择,然后求解剩余的那个子问题。而不是像动态规划策略那样自底向上地求解出很多子问题,然后再作出选择



活动选择问题的贪心算法

采用自顶向下的设计:首先做出一个选择,然后求解剩下的子问题。每次选择将问题转化成一个规模更小的问题

RECURSIVE-ACTIVITY-SELECTOR (s, f, k, n)

```
m = k + 1

m = k + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

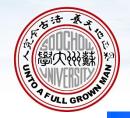
m = m + 1

m = m + 1

m = m + 1

m
```

- 》 数组 s、f 分别表示 n 个活动的开始时间和结束时间,下标 k 指出要求解的子问题 S_k 。并假定 n 个活动已经按照结束时间单调递增排列好,算法返回 S_k 的一个最大兼容活动集
- > 初次调用: RECURSIVE-ACTIVITY-SELECTOR(s, f, 0, n)
 2023/12/15 17 Southow University



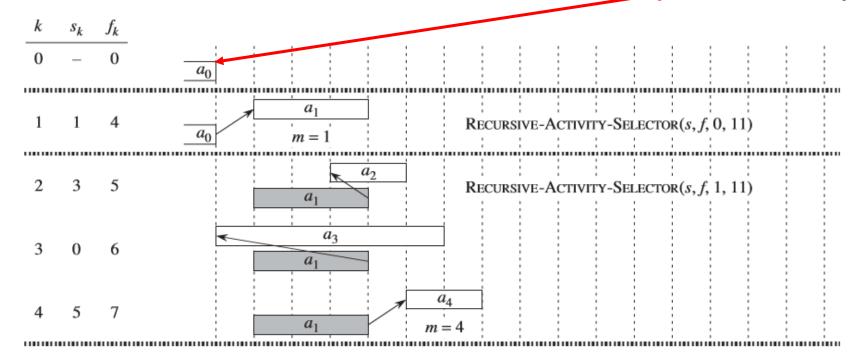
例	•
	•

i	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
s_i	1	3	0	5	3	5	6	8	8	2	12
f_i	4	5	6	7	9	9	10	11	12	14	16

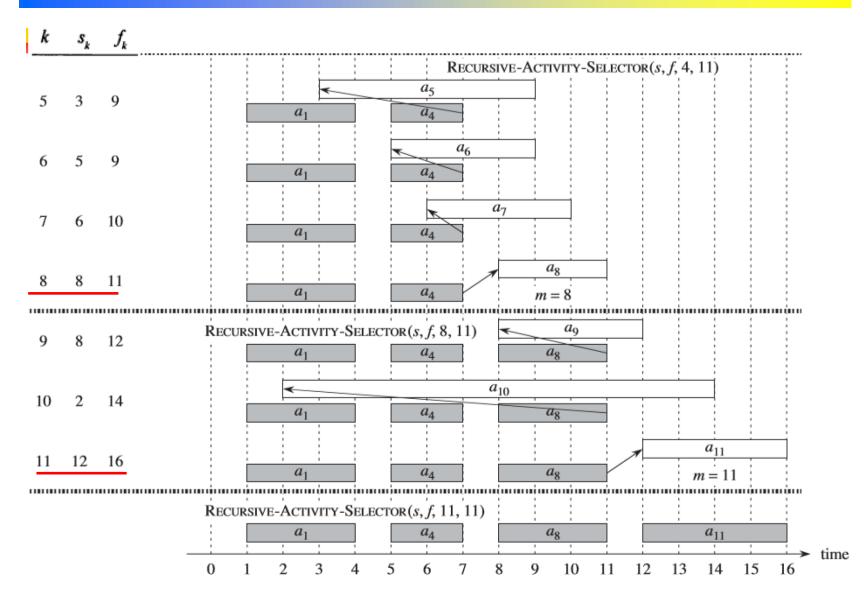
结束时间递增

执行过程如图所示:

注:为了处理的方便,这里引入一个虚拟活动 a_0 ,其结束时间 $f_0 = 0$









ㅁ 例:

i	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
s_i	1	3	0	5	3	5	6	8	8	2	12
f_i	4	5	6	7	9	9	10	11	8 12	14	16

结束时间递增

- ▶ 假定输入的活动已按结束时间的递增顺序排列,贪心算法只需 O(*n*) 的时间即可选择出来 *n* 个活动的最大兼容活动集合。在整个递归调用过程中,每个活动被且只被第 2 行的 while 循环检查一次
- ▶ 如果所给出的活动未按非减序排列,可以用 O(nlgn) 的时间进行排序



迭代实现的贪心算法

- 上述 RECURSIVE-ACTIVITY-SELECTOR 是一个"尾递归"过程:以 一个对自身的递归调用再接一次并集操作结尾,可以很容易地转化为 迭代形式
- 假定活动已经按照结束时间单调递增的顺序排列好

```
GREEDY-ACTIVITY-SELECTOR (s, f)

1 n = s.length

2 A = \{a_1\}

3 k = 1

4 for m = 2 to n

5 if s[m] \ge f[k]

6 A = A \cup \{a_m\}

7 k = m

8 return A
```

集合 A 用于存入选出的活动 变量 k 对应最后一个加入 A 的活动的下标 f_k 是 A 中活动的最大结束时间

for 循环查找 S_k 中最早结束的活动,若 a_m 与之前选出的活动兼容,即开始时间 s_m 大于 f_k ,则将 a_m 加入 A

Soochow University















第十二讲 贪心算法

内容提要:

- 口 贪心算法思想
- 活动选择问题
- □ 贪心算法原理



- □ 贪心算法通过做出一系列选择来求问题的最优解
 - ——即**贪心选择**:在每个决策点,它做出在当时看来是最佳的选择
 - 这种**启发式策略**并不保证总能找到最优解,但对有些问题确实有效,相比动态规划算法,贪心算法简单和直接得多
- □ 贪心算法通常采用自顶向下的设计,做出一个选择,然后求解剩下的子问题。每次选择将问题转化成一个更小规模的问题



□ 贪心算法求解的一般步骤:

- ① 确定问题的最优子结构
- ② 基于得到的递归式设计一个递归算法
- ③ 证明如果做出一个贪心选择,只剩下一个子问题需要求解
- ④ 证明贪心选择总是安全的
- ⑤ 设计一个递归算法实现贪心策略
- ⑥ 将递归算法转换为迭代算法
- **□** 贪心算法以动态规划方法为基础:对于活动选择问题,首先定义子问题 S_{ij} ,其中 i 和 j 都可变。如果总是做出贪心选择,则可以将子问题限定为 S_k 的形式



□ 贪心算法求解的一般步骤:

- 》 通过贪心选择来改进最优子结构,使得选择后只留下一个子问题。在活动选择问题中,将子问题定义为 S_k 的形式;然后,证明贪心选择(S_k 中最早结束的活动 a_m)与剩余兼容活动集的最优解组合在一起,就会得到 S_k 的最优解
- 更一般地, 贪心算法设计步骤: (1) 将最优化问题转化这样的形式:每次对其作出选择后, 只剩下一个子问题需要求解
 - (2) 证明作出贪心选择后,原问题总存在最优解,即贪心选择总是安全的
 - (3) 证明作出贪心选择后,剩余的子问题满足:其最优子解与前面的 贪心选择组合即可得到原问题最优解(具有最优子结构)



- 对应每个贪心算法,都有一个动态规划算法,但动态规划算法要繁 琐的多
- □ 如何证明一个最优化问题适合用贪心算法求解?
 - > 没有适合所有情况的方法
 - > **贪心选择性质**和**最优子结构性**是两个关键要素
 - 如果能够证明问题具有这两个性质,则向贪心算法迈出了重要 一步



□ 贪心选择性质:

- 贪心选择性质:可以通过做出局部最优(贪心)选择来构造全局最优解的性质
- 贪心选择性质使得我们进行选择时,只需做出当前看起来最优的选择, 而不用考虑子问题解



□ 贪心策略 VS 动态规划策略:

- 在动态规划方法中,每个步骤也都要进行一次选择,但这种选择通常依赖于子问题的解。因此,通常以自底向上地方式求解动态规划问题,先求解较小的子问题,然后才能求解较大的子问题。
- 在贪心算法中,我们总是做出当前看来最佳的选择,然后求解剩下的唯一一个子问题。贪心算法进行选择时可能依赖之前做出的选择,但不依赖任何将来的选择或子问题的解
- 动态规划要先求解子问题才能进行第一次选择, 贪心算法在进行第一次 选择之前不需要求解任何子问题
- 动态规划算法通常采用自底向上的方式完成计算,而贪心算法通常是自顶向下的,每一次选择,将给定问题实例转换成更小的问题

2023/12/15 28 **Soochow University**



□ 如何证明每次贪心选择能生成全局最优解?

- > 必须证明每个步骤做出贪心选择能生成全局最优解
- 通常首先考查某个子问题的最优解,然后用贪心选择替换某个 其它选择来修改此解,从而得到一个相似但更小的子问题
- 》 如果进行贪心选择时不得不考虑众多选择,通常意味着可以改进贪心选择,使其更为高效。例如,活动选择问题中,假定已经将活动按结束时间单调递增顺序排好序,则对每个活动能够只需要处理一次。通过对输入进行预处理或者使用适合的数据结构,通常可以使贪心选择更快速、更高效



□ 最优子结构性

- > 含义:一个问题的最优解包含其子问题的最优解
- » 最优子结构性质是能否应用动态规划和贪心方法的关键要素

□ 贪心算法更为直接地使用最优子结构:

- 通过对原问题应用贪心选择后即可得到子问题
- » 需要证明:将子问题的最优解与贪心选择组合在一起就能生成原问题的最优解



□ 对比动态规划算法和贪心算法:

- ▶ 0-1 背包问题和分数背包问题: 都具有最优子结构性质
 - 0-1 背包问题: 动态规划算法
 - 分数背包问题: 贪心算法, 按 p_i/w_i 的降序考虑问题



□ 0-1 背包问题问题描述:

- 一个正在抢劫商店的小偷发现了n个商品,第i个商品的重量是 w_i 磅,其价值为 v_i 美元, w_i 和 v_i 都是整数。小偷的背包最多容纳W磅重的商品,W是一个整数
- 小偷应如何选择装入背包的商品,使得装入背包中商品的总价值最大?
- 小偷在选择装入背包的商品时,对每种商品 i 只有 2 种选择,要 么完整拿走,要么把它留下;不能将商品 i 装入背包多次,也不 能只装入部分的商品 i

32



□ 分数背包问题问题描述:

- ▶ 设定与 0-1 背包问题类似,但对每个商品,小偷可以只拿走商品 i的一部分,而不是只能做出二元(0-1)选择
- 比如,可以将 0-1 背包问题中的商品想象为金锭,而分数背包问题中的商品更像金砂



□ 0-1 背包问题问题:

- > 这2类背包问题都具有最优子结构性质
- > 对于 0-1 背包问题,考虑重量不超过 W 而价值最高的装包方案,如果将商品 j 从此方案中删除,则剩余商品必须是重量不超过 W-w_j 的价值最高的方案,即小偷只能从不包括商品 j 的 n-1 个商品中选择拿走哪些

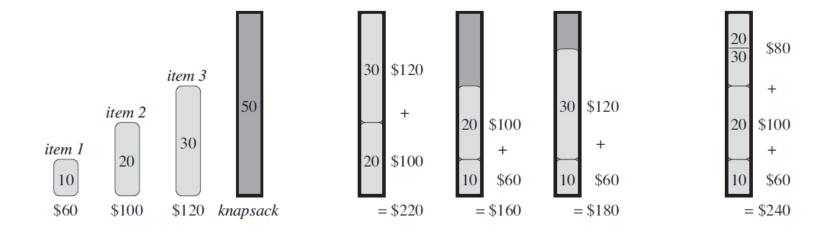


□ 用贪心算法解分数背包问题的基本步骤:

- > 可以用贪心策略求解分数背包问题,而不能求解 0-1 背包问题
- 首先计算每种商品每磅的价值 v_i/w_i。然后,遵循贪心策略,小偷首先尽可能多地拿走每磅价值最高的商品。如果该商品已全部拿走而背包尚未满,继续尽可能多地拿走每磅价值第二高的商品,依此类推,直至达到重量上限 W
- > 因此,通过将商品按每磅价值排序,贪心算法的运行时间为 O(nlgn)



- □ 对于 0-1 背包问题, 贪心策略是无效的
- □ 下图所给出的问题实例:商品 1 的每磅价值为 6 美元,商品 2 的每磅价值为 5 美元,商品 3 的每磅价值为 4 美元。对于 0-1 背包问题,按照上述贪心策略,首先拿走商品 1;而最优解为拿走商品 2 和商品 3,而留下商品 1
- 因此,贪心策略对于 0-1 背包问题之所以无效是因为在这种情况下,它无法保证最终能将背包装满,部分闲置背包空间使得每磅背包空间的价值降低了





■ 事实上,在考虑 0-1 背包问题时,应比较选择该商品和不选择该商品所导致的最终方案,然后再作出最好选择,由此就导出许多互相重叠的子问题——这正是该问题可用动态规划算法求解的另一重要特征,实际上动态规划算法的确可以有效地解 0-1背包问题

















Q & A

Q O

16.2-1, 16.2-2