

Ultrazvukový senzor

JEDNÍM Z MNOHA SENZORŮ V ROBOTICE JE ULTRAZVUKOVÉ ČIDLO, KTERÉ NALEZNE UPLATNĚNÍ V CELÉ ŘADĚ APLIKACÍ. JEHO PRINCIP JE POMĚRNĚ JEDNODUCHÝ A TVOŘÍ NEDOMYSLITELNOU ČÁST SENZORICKÉHO SUBSYSTÉMU.

Sestavení obvodu

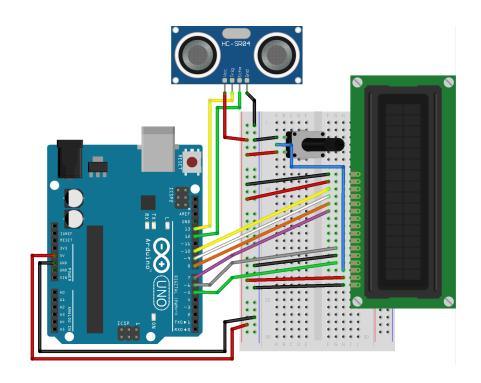
Co budeme potřebovat?





Elektronický obvod

Schéma zapojení





Programový kód

```
#include <LiquidCrystal.h>
const int trigPin = 3;
const int echoPin = 4;
const int rsPin = 5;
const int ePin = 6;
const int d4Pin = 7;
const int d5Pin = 8;
const int d6Pin = 9;
const int d7Pin = 10;
LiquidCrystal LCD(rsPin,ePin,d4Pin,d5Pin,d6Pin,d7Pin);
void setup()
  pinMode(trigPin, OUTPUT);
  pinMode(echoPin, INPUT);
  LCD.begin(16,2);
 LCD.clear();
 LCD.setCursor(0,0);
 LCD.print("Vzdálenost: ");
```

```
void loop()
{
    digitalWrite(trigPin, HIGH);
    delayMicroseconds(10);
    digitalWrite(trigPin, LOW);
    duration = pulseIn(echoPin, HIGH);
    distance = duration * 0.034 / 2;

    LCD.setCursor(13,0);
    LCD.print(distance);
    LCD.print(" cm");
    delay(10);
}
```