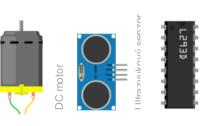


# Ultrazvukový senzor

JEDNÍM Z MNOHA SENZORŮ V ROBOTICE JE ULTRAZVUKOVÉ ČIDLO, KTERÉ NALEZNE UPLATNĚNÍ V CELÉ ŘADĚ APLIKACÍ. JEHO PRINCIP JE POMĚRNĚ JEDNODUCHÝ A TVOŘÍ NEDOMYSLITELNOU ČÁST SENZORICKÉHO SUBSYSTÉMU.

## Sestavení obvodu

#### Co budeme potřebovat?



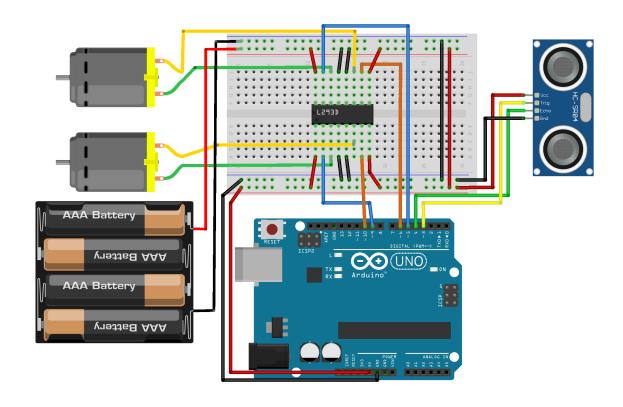
AA Battery
AA Battery
AA Battery

aferie



## Elektronický obvod

### Schéma zapojení





#### Programový kód

```
const int trigPin = 3;
const int echoPin = 4:
const int leftForward = 9;
const int leftBackward = 10;
const int rightForward = 5;
const int rightBackward = 6;
int duration = 0;
int distance = 0:
void setup() {
  pinMode(trigPin, OUTPUT);
  pinMode(echoPin, INPUT);
  pinMode(leftForward, OUTPUT);
  pinMode(leftBackward, OUTPUT);
  pinMode(rightForward, OUTPUT);
  pinMode(rightBackward, OUTPUT);
 Serial.begin(9600);
```

```
void loop() {
 digitalWrite(trigPin, HIGH);
 delayMicroseconds(10);
 digitalWrite(trigPin, LOW);
 duration = pulseIn(echoPin, HIGH);
 distance = duration * 0.034 / 2;
 if (distance < 20) {</pre>
   digitalWrite(leftForward, LOW);
   digitalWrite(leftBackward, HIGH);
   digitalWrite(rightForward, HIGH);
   digitalWrite(rightBackward, LOW);
  delay(100);
}else{
   digitalWrite(leftForward, HIGH);
   digitalWrite(leftBackward, LOW);
   digitalWrite(rightForward, HIGH);
  digitalWrite(rightBackward, LOW);
```