



Министерство образования и науки Российской Федерации  
Федеральное государственное бюджетное образовательное  
учреждение  
высшего образования  
«Московский государственный технический университет  
имени Н.Э. Баумана  
(национальный исследовательский университет)»  
(МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ Информатика и системы управления (ИУ)

КАФЕДРА Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии (ИУ7)

## **Лабораторная работа #1**

**Тема:** Алгоритм и программа построения интерполяционных полиномов Ньютона и Эрмита

**Студент:** Рядинский К. В.

**Группа:** ИУ7-43Б

**Оценка (баллы):** \_\_\_\_\_

**Преподаватель:** Градов В.М.

Москва. 2020 г.

## Цель работы

Изучить метод нахождения значения функции в заданной точке с помощью интерполяционных полиномов Ньютона и Эрмита.

## Задание

1. Найти  $P_n(x)$  и  $H_n(x)$
2. Сравнить результаты вычисления значения функции обоими методами
3. Найти корень функции методом обратной интерполяции

## Входные данные

1. Таблица координат
2. Координата точки по оси абсцисс
3. Степень искомых полиномов

## Выходные данные

1. Значение функции в точке  $X$ , найденное двумя методами
2. Корень функции, найденный с помощью метода обратной интерполяции

## Анализ алгоритма

В алгоритме подсчитываются разделенные разности. Они вычисляются по формуле (1, 2, 3 степени):

$$y(x_i, x_j) = [y(x_i) - y(x_j)] / (x_i - x_j),$$

$$y(x_i, x_j, x_k) = [y(x_i, x_j) - y(x_j, x_k)] / (x_i - x_k),$$

$$y(x_i, x_j, x_k, x_l) = [y(x_i, x_j, x_k) - y(x_j, x_k, x_l)] / (x_i - x_l).$$

Далее с помощью этих разделенных разностей подсчитывается полином Ньютона, имеющий формулу:

$$P_n(x) = y_0 + \sum_{k=1}^n (x - x_0) \dots (x - x_{k-1}) y(x_0, x_1, \dots, x_k)$$

При нахождении полинома Эрмита, производные функции в точке рассматриваются в качестве предельного перехода от разделенных разностей, следовательно:

$$y(x_0, x_0) = \lim_{x_1 \rightarrow x_0} \frac{y(x_0) - y(x_1)}{x_0 - x_1} = y'(x_0),$$

$$y(x_0, x_0, x_1) = \frac{y(x_0, x_0) - y(x_0, x_1)}{x_0 - x_1} = \frac{y'(x_0) - y(x_0, x_1)}{x_0 - x_1},$$

$$y(x_0, x_0, x_1, x_1) = \frac{y(x_0, x_0, x_1) - y(x_0, x_1, x_1)}{x_0 - x_1} = \frac{y'(x_0) - 2y(x_0, x_1) + y'(x_1)}{(x_0 - x_1)^2}.$$

И ход решения имеет вид

$x_i$	$y_i$	$y(x_k, x_m)$	$y(x_k, x_m, x_l)$
$x_0$	$y_0$	$y'_0$	$(y'_0 - y(x_0, x_1)) / (x_0 - x_1)$
$x_0$	$y_0$	$y(x_0, x_1)$	$(y(x_0, x_1) - y'_1) / (x_0 - x_1)$
$x_1$	$y_1$	$y'_1$	и.т.д.
$x_1$	$y_1$	$y(x_1, x_2)$	
$x_2$	$y_2$	$y'_2$	
$x_2$	$y_2$		

При поиске корня обратной интерполяцией, столбцы меняются местами, а аргумент задается равным 0

## Исходные данные

x	y	y'
0	1	-1
0,15	0,838	-1,149
0,30	0,655	-1,295
0,45	0,450	-1,434
0,6	0,225	-1,564
0,75	-0,018	-1,681
0,9	-0,278	-1,783
1,05	-0,552	-1,867

## Результаты

X = 0.525	y		
Степень полинома	Полином Ньютона	Полином Эрмита	Значение корня
1	0,3375	0,34245	0,75
2	0,33975	0,339975	0,739316239
3	0,339875	0,34016875	0,739192378
4	0,339851562	0,340014062	0,739234906
5	0,339863281	0,340123047	0,739243464
6	0,33984375	0,340069336	0,739243797

# Код

```
1. import logging
2. import interpolation
3. import sys
4. import prettytable
5. import math as m
6.
7. def main():
8.     logging.basicConfig(level=logging.INFO)
9.
10.    if len(sys.argv) < 2:
11.        print("Few arguments.\nUse main.py filename")
12.        logging.error("Few arguments")
13.        sys.exit(1)
14.
15.    n = int(input("Input polynom grade: "))
16.    x = float(input("Input x: "))
17.
18.    interp = interpolation.interFunc(n)
19.
20.    table = interp.get_table_from_file(sys.argv[1])
21.    table = interp.set_table_slice(x)
22.
23.    x_y_dy_table = prettytable.PrettyTable()
24.
25.    x_y_dy_table.field_names = ["x", 'y', 'dy/dx']
26.    for i in table:
27.        x_y_dy_table.add_row([i.x, i.y, i.dy])
28.
29.    print(x_y_dy_table)
30.
31.    ptable = prettytable.PrettyTable()
32.    ptable.field_names = ["x", "Newton", "Ermit"]
33.
34.    ptable.add_row([x, round(interp.newton_polynom(x), 9), round(interp.ermit_polynom(x), 9)])
35.    print(ptable)
36.
37.    interp.invert()
38.    print("Root: ", round(interp.newton_polynom(0), 9))
39.
40.
41. if __name__ == '__main__':
42.     main()
43.
```

```

1. import logging
2. import math
3.
4. class funcTable:
5.     def __init__(self, x:float, y:float, dy:float) -> None:
6.         self.x = x
7.         self.y = y
8.         self.dy = dy
9.
10.
11. class interFunc:
12.     table = []
13.     diffs = []
14.
15.     ermit_table = []
16.     ermit_diffs = []
17.
18.     def __init__(self, polynom_size:int):
19.         self.polynom_size = polynom_size
20.
21.     def get_table_from_file(self, filename:str, ) -> list:
22.         try:
23.             with open(filename, "r") as f:
24.                 for line in f:
25.                     x, y, dy = map(float, line.split())
26.                     record = funcTable(x, y, dy)
27.                     self.table.append(record)
28.                     self.table.sort(key=lambda x: x.x)
29.         except OSError:
30.             logging.error("Unexisting file")
31.             print("That file doesn't exists. Try again.")
32.             return None
33.
34.         return self.table
35.
36.     def set_table_slice(self, x:float) -> list:
37.         num_of_records = self.polynom_size + 1
38.
39.         for ind, rec in enumerate(self.table):
40.             if rec.x >= x:
41.                 logging.debug(f"Index of {ind}\tnum of records {num_of_records}")
42.                 half = num_of_records / 2
43.                 half = math.ceil(half)
44.
45.                 indent = num_of_records
46.
47.                 while ind < len(self.table) and half > 0:
48.                     half -= 1
49.                     ind += 1
50.
51.                 ind -= indent
52.
53.                 if (ind < 0):
54.                     ind = 0
55.
56.                 logging.debug(f"Index of {ind}\tnum of records {num_of_records}")
57.                 self.table = self.table[ind:ind + self.polynom_size + 1]
58.
59.                 self.__set_diffs()
60.                 self.__double_table()
61.                 self.__set_ermit_diffs()
62.                 return self.table
63.
64.                 self.table = self.table[len(self.table) - 1 - self.polynom_size:len(self.table)]
65.
66.                 self.__set_diffs()
67.                 self.__double_table()
68.                 self.__set_ermit_diffs()
69.
70.                 return self.table
71.
72.     def get_sep_diff(self, vals:tuple) -> float:
73.         if len(vals) == 2:
74.             return (self.table[vals[0]].y - self.table[vals[1]].y) / (self.table[vals[0]].x - self.table[vals[1]].x)
75.
76.         return (self.get_sep_diff(vals[0:len(vals) - 1]) - self.get_sep_diff(vals[1:len(vals)])) / (self.table[vals[0]].x - self.table[vals[-1]].x)
77.
78.
79.     def newton_polynom(self, x:float) -> float:
80.         y_z = self.table[0].y
81.
82.         for i in range(self.polynom_size):
83.             val = self.diffs[i]
84.
85.             for j in range(i + 1):
86.                 val *= (x - self.table[j].x)
87.
88.             y_z += val
89.
90.         return y_z
91.
92.

```

```

93.
94.     def invert(self):
95.         for i in range(len(self.table)):
96.             self.table[i].x, self.table[i].y = self.table[i].y, self.table[i].x
97.         self.__set_diffs()
98.
99.     def __set_diffs(self):
100.         ind = [0, 1]
101.         self.diffs = []
102.
103.         for i in range(self.polynom_size):
104.             self.diffs.append(self.get_sep_diff(tuple(ind)))
105.             ind.append(i + 2)
106.
107.
108.     # ----- ERMIT -----
109.
110.     def get_ermi_sep_diff(self, vals:tuple) -> float:
111.         if len(vals) == 2:
112.             if (self.ermi_table[vals[0]].x == self.ermi_table[vals[1]].x): # (x_0, x_0)
113.                 return self.ermi_table[vals[0]].dy
114.             return (self.ermi_table[vals[0]].y - self.ermi_table[vals[1]].y) / (self.ermi_table[vals[0]].x - self.ermi_table[vals[1]].x)
115.
116.         return (self.get_ermi_sep_diff(vals[0:len(vals) - 1]) - self.get_ermi_sep_diff(vals[1:len(vals)])) / (self.ermi_table[vals[0]].x - self.ermi_table[vals[-1]].x)
117.
118.     def __double_table(self):
119.         for record in self.table:
120.             self.ermi_table.append(record)
121.             self.ermi_diffs.append(record)
122.
123.     def __set_ermi_diffs(self):
124.         ind = [0, 1]
125.         self.ermi_diffs = []
126.
127.         for i in range(self.polynom_size):
128.             self.ermi_diffs.append(self.get_ermi_sep_diff(tuple(ind)))
129.             ind.append(i + 2)
130.
131.
132.     def ermit_polynom(self, x:float):
133.         y_z = self.ermi_table[0].y
134.
135.         for i in range(self.polynom_size):
136.             val = self.ermi_diffs[i]
137.
138.             for j in range(i + 1):
139.                 val *= (x - self.ermi_table[j].x)
140.
141.             y_z += val
142.
143.         return y_z
144.

```

```

139.                 val *= (x - self.ermi_table[j].x)
140.
141.             y_z += val
142.
143.         return y_z
144.

```

# Контрольные вопросы

1. Будет ли работать программа при степени полинома  $n = 0$ ?

Да будет, но будет использоваться только свободный член полинома

2. Как практически оценить погрешность интерполяции. Почему сложно применить для этих целей теоретическую оценку?

Практически можно оценить через первый отброшенный член полинома.  
Теоретическую провести тяжело, так как для нее нужна производная, которая не всегда имеется.

3. Если в двух точках заданы значения функции и ее первых производных, то полином какой минимальной степени может быть построен на этих точках?

Минимальная 0

Максимальная 3. Так как на  $n$  степень нужно  $n + 1$  значений

4. В каком месте алгоритма построения полинома существенна информация об упорядоченности аргумента функции (возрастает, убывает)?

При вычислении раздельных разностей. Удобнее всего отсортировать в порядке возрастания

5. Что такое выравнивающие переменные и как их применить для повышения точности интерполяции?

Это переменные, в которых график функции близок к линейному.  
Часто применяются в функциях, которые быстро меняются. Чтобы повысить точность, строят полином Ньютона для этих переменных, а потом вместо них используют  $x$  и  $y$