

第 17 课 正交矩阵和 Gram-Schmidt 正交化

上一课最后我们简单介绍了标准正交向量组的概念，这一课中，我们将深入介绍**标准正交向量组的性质和优点**，以及将一组向量化为标准正交向量组的方法：**Gram-Schmidt 正交化**。

标准正交向量与正交矩阵

上一节我们介绍过标准正交向量，我们通过一个式子进行回顾。设 q 是标准正交向量组中的任意向量，则

$$q_i^T q_j = \begin{cases} 0 & \dots (i \neq j) \\ 1 & \dots (i = j) \end{cases}$$

这很好地表现了标准正交向量组内各向量的性质：**不同向量之间相互垂直（正交），向量长度都为 1（标准）**。

标准正交向量组又被称为标准正交基，显然，相互垂直的各列一定是线性无关的。

为什么我们这么执着于标准正交向量呢？在后续我们就能看到**标准正交向量能够极大的简化计算**，许多数值线性代数都建立在标准正交向量的基础上，因为它们容易操控，它们从不上溢或下溢。

我们再介绍另外一个概念，标准正交矩阵。所谓**标准正交矩阵 Q** ，就是将**标准正交向量组中的向量 q_1, q_2, \dots, q_n 列到一个矩阵中去**：

$$Q = [q_1 \quad q_2 \quad \dots \quad q_n]$$

这样的标准正交矩阵有一个很好的性质：

$$Q^T Q = \begin{bmatrix} q_1^T \\ q_2^T \\ \vdots \\ q_n^T \end{bmatrix} [q_1 \quad q_2 \quad \dots \quad q_n] = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{bmatrix} = I$$

注意，是 $Q^T Q = I$ 而非 $Q Q^T = I$ 。

特别地，当 Q 是方阵时，我们将这样的矩阵 Q 称为正交矩阵。

为什么我们要单独将 Q 是方阵的情况拎出来呢？这是因为当**标准正交矩阵 Q 为方阵时，其必有逆矩阵**，很明显，由上面的 $Q^T Q = I$ 可知， **Q 若为正交矩阵，其逆矩阵正是 Q^T ，也即 $Q^T = Q^{-1}$** 。可以举一些例子：

- 回想我们在很久之前提到过的置换矩阵，当时也说明了置换矩阵 P 具有性质： $P^T = P^{-1}$ ，而显

然置换矩阵正是一个正交矩阵： $P = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ ，则 $Q^T = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ ，易得 $Q^T Q = I$ 。

- 另一个例子是我们上一讲介绍过的标准正交向量组： $\begin{bmatrix} \cos \theta \\ \sin \theta \end{bmatrix}$ ， $\begin{bmatrix} -\sin \theta \\ \cos \theta \end{bmatrix}$ 。写成矩阵形式即为

$Q = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}$ ，显然该矩阵也有 $Q^T Q = I$ 。

- $\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$ 是正交矩阵吗？不是，因为虽然这个矩阵内各列正交，但列向量长度不为 1，我们还需要再对其进行单位化（标准化），单位化以后得到 $Q = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$ ，这个矩阵是正交矩阵。

- 使用上一个例子中的矩阵 $Q = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$, 令 $Q' = c \begin{bmatrix} Q & Q \\ Q & -Q \end{bmatrix}$, 取合适的 c 以使得向量长度为 1 也可以构造出一个正交矩阵: $Q = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$, 这种构造方法以阿德玛

(Adhemar) 命名, 我们现在知道的是这种构造方法在 Q 为 2, 4, 16, 64, ... 维矩阵时是有效的, 但是没有人知道, 究竟哪些维数的正交矩阵可以由 1 和 -1 们构成, 阿德玛矩阵是一种只有 1 和 -1 的正交矩阵, 有些维度可以, 但有些维度就不行, 比如说 5 维的矩阵就不可能是阿德玛矩阵, 这个比较简单, 但有些大小没人能确切地说, 能不能由 1 和 -1 构成。

上面我们介绍了标准正交矩阵 Q 的各种性质, 这是一种新的性质优良的矩阵, **这样的矩阵能够极大地简化计算, 比如: 投影矩阵!**

上一讲中, 我们提到, 投影矩阵 $P = A(A^T A)^{-1} A^T$, 那么到 A 是标准正交矩阵 Q 的时候, 根据标准正交矩阵的性质易得: $Q(Q^T Q)^{-1} Q^T = Q I Q^T = Q Q^T$ 。特别地, 当 Q 还是方阵的时候, 由于此时 $Q^T = Q^{-1}$, 所以投影矩阵能够进一步化简为 I 。

$$P = A(A^T A)^{-1} A^T \xrightarrow{A \text{ 是标准正交矩阵 } Q} P = Q Q^T \xrightarrow{A \text{ 还是方阵 (也即 } A \text{ 是正交矩阵)}} P = I$$

化为 $P = Q Q^T$ 之后, 我们很容易验证投影矩阵的两条性质:

- 投影矩阵为对称矩阵:** $(Q Q^T)^T = (Q^T)^T Q^T = Q Q^T$ 。
- 投影两次等于投影一次:** $(Q Q^T)(Q Q^T) = Q(Q^T Q)Q^T = Q Q^T$ 。

可以看到 P 的形式得到的极大的化简, 实际上很多复杂的方程, 在使用标准正交基之后都会变得非常简单。

考虑我们最近讲过的最重要的方程, **正规方程** $A^T A \hat{x} = A^T b$, 现在变为了 $Q^T Q \hat{x} = Q^T b$, 也就是 $\hat{x} = Q^T b$, 分解开来看就是 $\hat{x}_i = q_i^T b$, 这个式子在很多数学领域都有重要作用。当我们知道标准正交基, 则在第 i 个基方向上的投影等于 $q_i^T b$ 。

Gram-Schmidt 正交化

我们已经看到标准正交向量的性质特别好, 但更多时候我们见到的是线性无关向量组, 有没有一种方法能够将线性无关向量组转换为标准正交基呢? 这也即今天要讲的第二个内容, **Gram-Schmidt 正交化**。

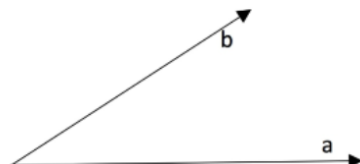
在介绍它之前, 我们需要先说明, **格拉姆-施密特正交化的缺点在于, 由于要求的单位向量, 我们不可避免地要除以向量的长度, 而这个过程很容易产生根号, 所以最终产生的标准正交向量组经常会带有根号**。

Gram-Schmidt 正交化的过程如下:

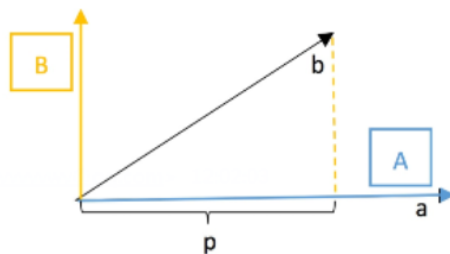
$$\text{线性无关向量 } a, b \xrightarrow{\text{Gram}} \text{正交向量 } A, B \xrightarrow{\text{Schmidt}} \text{标准正交向量 } q_1 = \frac{A}{\|A\|}, q_2 = \frac{B}{\|B\|}$$

可以看到 Schmidt 也即单位化的过程是很简单的, 正交化的关键在于找到 A, B 。

我们先从简单的情况开始, 假设有两个线性无关的向量 a, b :



怎样将其转换为两个相互正交的向量呢? 容易联想到我们之前学习的投影, 我们可以这样做:



直接将 a 向量定为 A 向量，而后，我们将 b 向量投影到 a 向量上得到 p ，注意到，此时误差向量 $e = b - p$ 恰好就垂直于 A 向量，故令 $B = b - p$ 有：

$$B = b - p = b - Pb = b - A(A^T A)^{-1} A^T b$$

需要强调的是，上述公式中的 A, B 指的都是向量，故有 $B = b - \frac{AA^T b}{A^T A}$ ，其中 $A^T A$ 是一个内积标量值，而 AA^T 是一个矩阵，注意到 $\frac{AA^T b}{A^T A}$ 中标红部分都是内积标量值，故我们更倾向于让分子中的 $A^T b$ 先相乘，把 A 向量放到后面，也即写成这样的形式 $B = b - \frac{A^T b}{A^T A} A$ 。

检查一下是否满足 $A \perp B$ ：

$$A^T B = A^T b - A^T \frac{A^T b}{A^T A} A = A^T b - \frac{A^T A}{A^T A} A^T b = 0$$

A, B 正交，求得 A, B 之后，剩下的内容就只是简单的单位化了： $q_1 = \frac{A}{\|A\|}, q_2 = \frac{B}{\|B\|}$ 。

同样的道理，如果我们有三个线性无关的向量 a, b, c ，我们如何进行 Gram-Schmidt 正交化呢？

按照流程，我们首先要得到 A, B, C ，前两个向量 A, B 我们已经得到了，现在我们要要求第三个向量同时垂直于 A, B 。

我们依然可以按照上面的思想来求解，也即从 c 中减去其在 A, B 上的分量，即可得到与 A, B 正交的 C ：

$$C = c - \frac{A^T c}{A^T A} A - \frac{B^T c}{B^T B} B$$

再把它单位化： $q_1 = \frac{A}{\|A\|}, q_2 = \frac{B}{\|B\|}, q_3 = \frac{C}{\|C\|}$ 。

下面我们通过一个简单的例子来试验一遍：

假设 $a = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, b = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}$ ，求标准正交矩阵 Q 。

$$\text{首先， } A = a = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\text{根据公式有， } B = b - \frac{A^T b}{A^T A} A = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} - \frac{3}{3} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\text{验证正交性有， } A^T B = 0$$

$$\text{最后再进行单位化， } q_1 = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, q_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$\text{则标准正交矩阵为 } Q = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$

这就是 Gram-Schmidt 正交化方法。对比原始矩阵 $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$ 和标准正交矩阵

$$Q = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{3} & 0 \\ 1/\sqrt{3} & -1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{3} & 1/\sqrt{2} \end{bmatrix}, \text{ 观察两个矩阵的列空间, 它们是相同的, 也就是说我们的正交化过程从头}$$

到尾都是在同一个空间 (列空间) 中进行的, 正交化过程本质不过是矩阵各列的列变换 (比如 $B = b - \frac{A^T b}{A^T A} A$, 其中 b 是原始的列向量, $\frac{A^T b}{A^T A}$ 是标量值, A 是原始的列向量 a) , 最后得到了一个更好的标准正交基。

QR 分解

我们曾经用矩阵的眼光审视消元法, 故有 $A = LU$, 这即是消元法的矩阵表示。

以同样的眼光来看待 Gram-Schmidt 正交化, 故有 $A = QR$, 这既是 Gram-Schmidt 正交化的矩阵表示。

设 A 有两个列向量: $\begin{bmatrix} a_1 & a_2 \end{bmatrix}$, 标准正交化后有 $\begin{bmatrix} a_1 & a_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} q_1 & q_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_1^T q_1 & a_2^T q_1 \\ a_1^T q_2 & a_2^T q_2 \end{bmatrix}$, 而左下角的 $a_1^T q_2$ 为 0。 $A = QR$ 的重点在于, R 是一个上三角矩阵, 这是因为后来构造的向量总是正交于先前的向量。