

Università di Pisa

DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA DELL'INFORMAZIONE Laurea Triennale in Ingegneria Informatica

Implementazione del sistema di protezione contro Meltdown nel nucleo didattico

Candidato: Riccardo Sagramoni Matricola 565472 Relatore:

Ing. Giuseppe Lettieri

Indice

1	Me	ltdown e il sistema di protezione KAISER	2					
	1.1	Background	3					
		1.1.1 Esecuzione Fuori Ordine	3					
		1.1.2 Spazi di indirizzamento	3					
		1.1.3 Attacchi Cache	4					
	1.2	Come agisce Meltdown	4					
		1.2.1 Passo 1: Leggere il segreto	5					
		1.2.2 Passo 2: Trasmettere il segreto	5					
		1.2.3 Passo 3: Ricevere il segreto	6					
		1.2.4 Conclusioni	6					
	1.3	Il sistema di protezione KAISER	7					
2	Intr	troduzione al nucleo didattico						
	2.1	Gestione dei processi	10					
	2.2	Gestione della memoria virtuale	10					
3	Imp	mplementazione del sistema di protezione						
	3.1	La finestra di memoria fisica	13					
	3.2	La memoria kernel nello spazio shadow	14					
	3.3	Costruzione dello spazio di memoria shadow	14					
	3.4	Le funzioni trampolino	14					
	3.5	La gestione dei TSS	15					
	3.6	Il TLB	16					
4	Coc	lice	17					
	4.1	sistema.cpp	17					
	4.2	sistema.s	28					
	4.3	io.s	40					
	4.4	costanti.h	41					
Li	sting	ÇS .	42					
Ri	hlio	orafia	43					

Capitolo 1

Meltdown e il sistema di protezione KAISER

La sicurezza dei sistemi informatici attuali si fonda sull'isolamento della memoria, ad esempio marcando come privilegiati gli indirizzi di memoria kernel e bloccando eventuali accessi da parte di programmi utente [14]. **Meltdown** è un tipo di attacco informatico che sfrutta un effetto collaterale dell'esecuzione fuori ordine nei processori moderni per leggere locazioni di memoria scelte in maniera arbitraria. L'attacco funziona su varie microarchitetture Intel prodotte sin dal 2010, indipendentemente dal sistema operativo in uso. Meltdown è quindi in grado di accedere arbitrariamente a qualsiasi locazione di memoria protetta (afferenti al kernel o ad altri processi) senza necessitare alcun permesso o privilegio da parte del sistema [16].

Meltdown rompe quindi tutti i meccanismi di sicurezza che si basano sull'isolamento degli spazi di indirizzamento, andando a colpire milioni di utenti. Il sistema di protezione KAISER, sviluppato originariamente per KASLR [3], ha l'importante effetto secondario di impedire l'utilizzo di Meltdown [16].

L'obiettivo di questa tesi è stato quello di proteggere da Meltdown il nucleo didattico utilizzato nel corso di "Calcolatori Elettronici" tenuto dall'Ing. Giuseppe Lettieri, implementando una versione ottimizzata di KAISER.

Nella nostra trattazione, mostreremo prima le caratteristiche e le cause dell'attacco Meltdown e in che modo il sistema KAISER possa proteggere il kernel da questo tipo di attacco (capitolo 1). Dopodiché verranno descritte le caratteristiche peculiari del nucleo didattico (capitolo 2 a pagina 9). Infine, concluderemo con la presentazione delle modifiche apportate al nucleo (capitolo 3 a pagina 13) e con il codice prodotto (capitolo 4 a pagina 17).

1.1 Background

Presenteremo ora sinteticamente tre concetti alla base dell'attacco Meltdown: l'esecuzione fuori ordine, gli spazi di indirizzamento e gli attacchi alla memoria cache.

1.1.1 Esecuzione Fuori Ordine

L'esecuzione fuori ordine è una tecnica di ottimizzazione che permette di massimizzare l'utilizzo delle unità di esecuzione della CPU [16]. Ogni istruzione Assembly viene prelevata dalla memoria e poi decodificata dalla CPU, ovvero viene tradotta in una o più micro-operazioni. La CPU non segue il flusso lineare di istruzioni, ma esegue ogni micro-operazione non appena tutte le risorse necessarie sono disponibili (che siano risorse hardware o dati restituiti da altre operazioni). Si dice quindi che la CPU non esegue le istruzioni linearmente, ma in maniera speculativa [1].

Le micro-operazioni vengono inserite in una coda di riordino nell'ordine previsto dal programma. Gli effetti di una micro-operazione completata senza errori possono essere applicati sulla RAM e sui registri visibili quando non vi sono altre micro-operazioni davanti nella coda. Si dice, in questo caso, che la micro-operazione (o in senso più largo, l'istruzione) viene *ritirata* [1]. Si noti che le istruzioni vengono ritirate dalla CPU nell'ordine in cui sarebbero state eseguite se la CPU avesse seguito in maniera lineare il flusso d'istruzioni.

Nell'esecuzione fuori ordine, è comune che vengano eseguite (ma non ritirate) alcune istruzioni che non fanno parte del flusso lineare di controllo [1], dette transient instruction [16]. Questo è dovuto al fatto che la CPU cerca di "indovinare" la direzione che intraprende il flusso di istruzioni in corrispondenza di una istruzione di salto, sfruttando tecniche predittive che variano a seconda dell'hardware [1].

Nel caso di una predizione di salto *errata*, le istruzioni *non* vengono ritirate e gli effetti vengono annullati (*rollback delle istruzioni*). In questo modo, le transient instruction non hanno alcun effetto sulla macroarchitettura (memoria centrale e registri visibili del processore).

1.1.2 Spazi di indirizzamento

Per risolvere diversi problemi, in particolare l'isolamento dei processi [11], le CPU supportano l'utilizzo di spazi d'indirizzamento virtuali, in cui gli indirizzi virtuali (relativi al singolo processo) vengono tradotti in indirizzi fisici. Lo spazio d'indirizzamento di un processo (ovvero tutti i possibili indirizzi che un processo può generare) viene suddiviso in regioni dette pagine che possono essere mappate individualmente nella memoria fisica attraverso una tabella di traduzione multivello [15]. Ogni processo possiede una propria

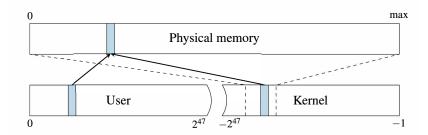


Figura 1.1: Ogni indirizzo fisico del processo è mappato sia nello spazio d'indirizzamento utente che in quello kernel all'interno della finestra di memoria fisica

tabella di traduzione che traduce tutti e soli i suoi indirizzi virtuali e che definisce le proprietà di protezione delle varie zone di memoria.

Per permettere ad ogni processo di usufruire delle primitive di sistema offerte dal kernel e alle routine di sistema di accedere liberamente all'intera memoria fisica (ad esempio per modificare le tabelle di traduzione di un processo), si utilizza una traduzione, denominata finestra di memoria fisica, che mappi l'intera memoria fisica, compresi il kernel e lo spazio di memoria di tutti i processi, nello spazio di indirizzamento accessibile solo da livello privilegiato (figura 1.1) [13].

1.1.3 Attacchi Cache

Al fine di velocizzare gli accessi alla RAM, le CPU contengono buffer di memoria molto veloce ma di dimensioni limitate che costituiscono la cosiddetta memoria cache. La memoria cache maschera i tempi di latenza estremamente lunghi per l'accesso alla memoria centrale (molto lenta in confronto alla cache) conservando le locazioni di memoria che, secondo principi statistici come la località spaziale (se un programma accede ad un certo indirizzo, è molto probabile che in breve tempo accederà ad un indirizzo vicino) e la località temporale (se un programma accede ad un certo indirizzo, è molto probabile che in breve tempo vi accederà di nuovo), è più probabile vengano indirizzate dalla CPU nel breve periodo [10].

Gli attacchi a canale laterale (*side-channel attacks*) contro la cache sfruttano questa differenza di tempo di accesso introdotta dalla cache stessa. Negli attacchi Flush+Reload [17], usati da Meltdown [16], l'attaccante è in grado di determinare se una locazione di memoria è stata precedentemente caricata in cache, misurando il tempo impiegato da un'operazione di lettura.

1.2 Come agisce Meltdown

L'attacco Meltdown consiste in tre passi fondamentali [16]:

- 1. Leggere il contenuto di una locazione di memoria inaccessibile dall'attaccante, causando il lancio di un'eccezione di protezione
- 2. Accedere in maniera speculativa ad una linea di memoria cache in base al contenuto segreto della locazione protetta
- 3. Usare un'attacco di tipo Flush+Reload per determinare il contenuto segreto in base a quale linea di memoria è stata acceduta

1.2.1 Passo 1: Leggere il segreto

Nel prima passo di Meltdown, l'attaccante cerca di accedere ad una zona di memoria protetta, ad esempio la memoria kernel. Il tentativo di accesso ad una pagina non accessibile da livello utente fa in modo che la CPU sollevi un'eccezione di protezione, che generalmente termina il processo. Tuttavia, a causa dell'esecuzione fuori ordine, la CPU potrebbe aver già eseguito l'istruzione di accesso in maniera speculativa *prima* delle istruzioni relative all'eccezione di protezione, al fine di minimizzare i tempi di latenza (vedi paragrafo 1.1.1). In questo modo la CPU accederebbe in maniera speculativa alla locazione di memoria desiderata prima che il processo venga terminato.

Grazie al lancio dell'eccezione, le eventuali istruzioni eseguite in maniera speculativa (le transient instruction), che non sarebbero dovute essere eseguite in quanto relative ad una previsione di salto errata, non vengono ritirate dalla CPU e non hanno così alcun effetto sulla macroarchitettura in generale (memoria centrale e registri logici non speculativi del processore) [1].

1.2.2 Passo 2: Trasmettere il segreto

Per poter trasmettere il segreto, si utilizza un probe array, di dimensione pari a 256 pagine virtuali e allocato precedentemente nella memoria del processo attaccante, assicurandosi che nessuna porzione dell'array sia presente nella cache. La sequenza di transient instruction contiene un accesso ad un elemento del probe array, il cui offset è calcolato moltiplicando il valore del byte per la dimensione di una pagina virtuale (tipicamente e nel nostro sistema è 4KiB [11]).

Quando la CPU gestisce l'eccezione di protezione causata dal Meltdown, le transient instruction non vengono ritirate dalla CPU, senza avere dunque effetti a livello di macroarchitettura. Sebbene quindi non sia possibile rendere direttamente disponibile il segreto dal programma utente, si hanno importanti effetti secondari a livello di microarchitettura, in particolare nella memoria cache [16].

Durante l'esecuzione speculativa, infatti, la locazione di memoria all'interno del probe array che viene acceduta dalla CPU, viene memorizzata in memoria cache e

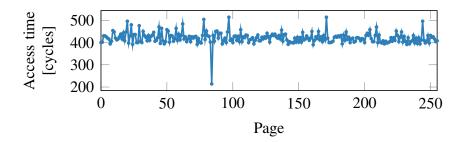


Figura 1.2: Tempo di accesso alle 256 pagine del probe array. Il grafico mostra una cache hit sulla pagina acceduta nel passo 2. [16]

vi rimane anche in seguito all'annullamento degli effetti delle transient instruction, rendendola vulnerabile ad un attacco side-channel.

L'utilizzo del valore segreto moltiplicato per la dimensione della pagina, ci garantisce sia una precisa correlazione tra il valore segreto e la locazione caricata in memoria, sia che a differenti valori della locazione di memoria saranno accedute differenti pagine del probe array. Ciò previene il fatto che il prefetcher hardware (per ragioni di ottimizzazione) potrebbe caricare in cache anche le locazioni di memoria adiacenti a quella acceduta, rendendo impossibile determinare quale locazione di memoria sarebbe stata indirizzata se non fosse stato utilizzato a priori questo accorgimento.

1.2.3 Passo 3: Ricevere il segreto

Dopo che la sequenza di istruzioni del passo 2 è stata eseguita, in cache è presente esattamente una linea di memoria del probe array. L'offset di questa linea è dipendente esclusivamente dal valore segreto presente nell'arbitaria locazione di memoria protetta. Grazie a ciò, l'attaccante può effettuare un'attacco Flush+Reload [17], iterando attraverso le 256 pagine del probe array e misurando il tempo di accesso per il primo elemento di ogni pagina (vedi figura 1.2). In base a quanto detto finora, la pagina con la latenza minore è l'unica presente in memoria cache e il numero della pagina è il valore segreto letto dalla memoria protetta.

1.2.4 Conclusioni

Il seguente codice mostra in Assembly x86-64 la sequenza di istruzioni alla base di Meltdown, relative ai passi 1 e 2 dell'attacco.

```
1 # rcx = indirizzo di memoria kernel
2 # rbx = probe array
3 movb (%rcx), %al  # Lettura del segreto
4 shl $12, %rax  # Traslazione dell'offset
5 movq (%rbx, %rax), %rbx # Trasmissione del segreto
```

Meltdown è quindi in grado di leggere in maniera arbitraria dati presenti in memoria protetta, ad esempio nello spazio di indirizzamento kernel. L'efficienza di Meltdown si basa principalmente sull'esistente race condition tra il lancio dell'eccezione di protezione e il passo 2 del nostro attacco (vedi paragrafo 1.2.2 a pagina 5). Ovvero le transient instruction devono essere eseguite speculativamente prima dell'handler dell'eccezione. Per questo motivo, sono previsti alcuni accorgimenti e ottimizzazioni ulteriori non significativi per la nostra trattazione e per le quali rimandiamo a Lipp et al. [16].

Dato che l'intera memoria fisica viene mappata all'interno dello spazio di indirizzamento del kernel attraverso la cosiddetta finestra di memoria fisica [13], Meltdown è in grado non solo di leggere le zone di memoria relative al kernel, ma anche gli spazi di memoria di tutti gli altri processi. In base a quanto rilevato da Lipp et al. [16], Meltdown è in grado di effettuare il dump dell'intera memoria fisica fino ad una velocità di 503 KB/s.

1.3 Il sistema di protezione KAISER

KAISER, proposto da Gruss et al. [3], è una modifica del nucleo in cui il kernel non viene mappato nello spazio virtuale dei processi utente. Questa modifica era stata pensata per prevenire attacchi side-channel contro la misura di protezione KASLR [5, 4, 6], ma ha l'importante effetto secondario di prevenire Meltdown [16].

L'idea alla base di KAISER è quella di separare lo spazio di memoria kernel da quello utente, ovvero di rendere disponibile la traduzione degli indirizzi virtuali del kernel soltanto quando il sistema si trova in modalità privilegiata. Ciò previene Meltdown in quanto, quando il sistema sta eseguendo il programma utente della sezione 1.2.4 nella pagina precedente, l'indirizzo virtuale scelto non è presente nell'albero di traduzione del processo attaccante e quindi la CPU non è in grado di accedervi neanche in maniera speculativa. Il meccanismo proposto da Gruss et al. è quindi ritenuto la miglior soluzione a breve termine per proteggere i sistemi informatici da Meldown [16].

KAISER introduce il concetto di **spazi d'indirizzamento shadow** per garantire l'isolamento della memoria kernel. Come mostrato in figura 1.3 nella pagina seguente, ogni processo possiede due spazi di indirizzi: uno spazio d'indirizzamento shadow, in cui è mappato solo lo spazio di memoria utente e una porzione del kernel necessaria per le interruzioni, e uno spazio d'indirizzamento in cui è mappato sia l'intero kernel che lo spazio utente (in figura lo spazio utente è protetto con Supervisor Mode Access Prevention e Supervisor Mode Execution Prevention per compatibilità con x86 Linux) [3].

Ogni qualvolta che il programma passerà da livello utente a livello sistema (ad esempio attraverso una primitiva di sistema o il lancio di un'interruzione) e viceversa, la CPU dovrà aggiornare il registro **CR3** con il valore della tabella di livello 4 corrispondente al nuovo livello di privilegio (tabella shadow per il livello utente e tabella kernel

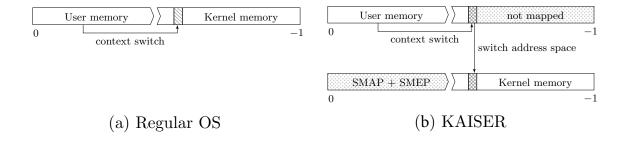


Figura 1.3: (a) Il kernel è mappato nella memoria virtuale di ogni processo. (b) Creazione dello spazio di indirizzamento shadow senza il kernel (solo alcune porzioni vengono mantenute per la gestione delle interruzioni)

per il livello sistema). Sarà dunque necessario implementare una o più funzioni (le funzioni trampolino), mappate in memoria shadow, dedicate all'aggiornamento corretto del registro CR3 ad ogni modifica del livello di privilegio.

Come accennato sopra, nell'architettura x86 sono necessarie alcune porzioni del kernel per il corretto funzionamento delle interruzioni e devono perciò essere mappate nello spazio di indirizzamento shadow:

- la Interrupt Descriptor Table (IDT);
- la Global Descriptor Table (GDT);
- i Task State Segment (TSS);
- la pila sistema del processo;
- la pila e il vettore delle richieste di interruzioni;
- il codice di entrata e uscita dagli interrupt handler.

Capitolo 2

Introduzione al nucleo didattico

Il nucleo didattico è un **kernel a 64 bit** perfettamente funzionante, utilizzato per finalità didattiche nel corso di Calcolatori Elettronici di Ingegneria Informatica presso l'Università di Pisa e sviluppato a partire dai concetti presentati in *Architettura dei calcolatori Vol. III* di Frosini e Lettieri[2].

Il sistema è organizzato in tre moduli distinti [8]:

- SISTEMA, eseguito con il processore a livello sistema, che contiene la realizzazione dei processi, inclusa la gestione della memoria;
- I/O, eseguito con il processore a livello sistema, che contiene le routine di ingresso/uscita che permettono di utilizzare le periferiche collegate al sistema;
- **UTENTE**, eseguito con il processore a livello utente, che contiene il programma che il nucleo dovrà eseguire.

I moduli sistema e I/O forniscono un supporto al modulo utente, sotto forma di *primitive* che questo può invocare.

Il sistema sviluppato, per quanto funzionante, non è autosufficiente e per sviluppare i moduli necessita di un altro sistema di appoggio, nel nostro caso Linux, i cui strumenti devono essere opportunamente configurati in modo che produca eseguibili per il nostro sistema. Il nucleo così sviluppato può essere eseguito sia su una macchina reale (sconsigliato), sia su un emulatore. Nel nostro caso, useremo una versione di QEMU opportunamente modificata [9].

Il modulo sistema deve essere caricato da un bootstrap loader mentre il modulo I/O e utente devono essere caricati da una partizione di swap, nel nostro caso emulata da un file binario

2.1 Gestione dei processi

All'interno del nucleo didattico, i processi vengono rappresentati attraverso due strutture dati:

- Il descrittore di processo (des_proc), contenente il TSS del processo e i valori dei registri salvati all'ultimo cambio di contesto. Viene indirizzato dalla entrata della GDT relativa al processo.
- Il proc_elem, contenente l'id e la priorità del processo e usato nelle code di processi.

Il sistema prevede una politica di schedulazione a priorità fissa, in cui passa in esecuzione il processo pronto con priorità *maggiore*. A parità di priorità, viene adottata una politica FIFO (*First Input, First Output*).

2.2 Gestione della memoria virtuale

Il nostro sistema implementa la paginazione su domanda [12], con zone di memoria condivise tra tutti i processi e zone private ai processi [7].

La memoria virtuale di ogni processo è implementata attraverso una tabella di traduzione multi-livello [15] ed è divisa nelle seguenti sezioni (vedi anche figura 2.1):

- Il sottospazio canonico superiore, con indirizzi da 0x00000000000000000 a 0x00007FFFFFFFFFF, accessibile solo da livello sistema. A sua volta suddiviso in:
 - sistema/condivisa: contiene la finestra di memoria fisica
 - sistema/privata: contiene la pila sistema del processo
 - IO/condivisa: contiene il modulo I/O
- - utente/condivisa: contiene il modulo utente, ovvero le sezioni .text e
 .data del programma utente
 - utente/privata: contiene la pila utente del processo

Si noti come alcune parti della memoria fisica siano accessibili esclusivamente tramite la finestra: il primo MiB di memoria (riservato per ragioni storiche), lo heap di sistema, il modulo sistema, i descrittori di frame e i descrittori di pagine virtuali.

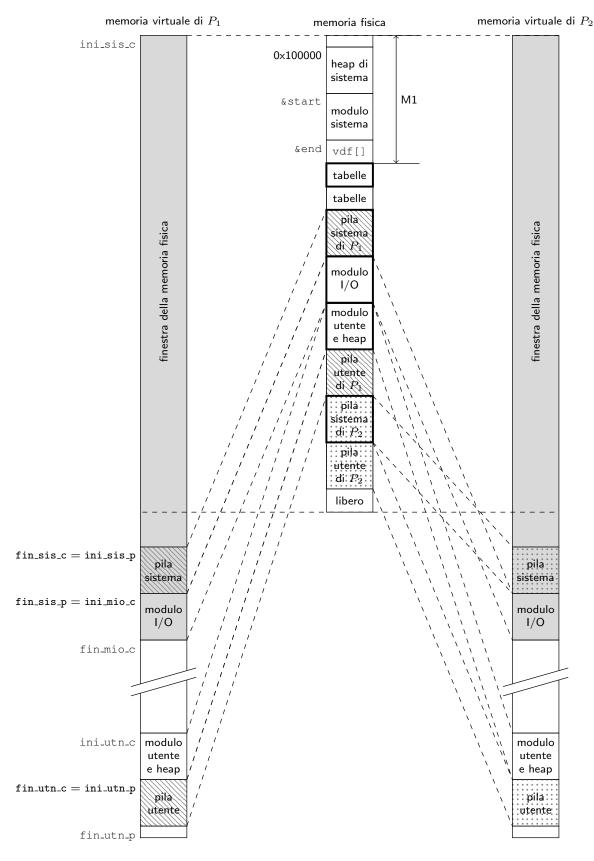


Figura 2.1: Esempio di memoria virtuale con due processi (non in scala) [7]

Usando la paginazione su domanda, la memoria fisica funziona da cache dello swap. Normalmente le sole sezioni residenti, ovvero non selezionabili come vittime per uno swap, sarebbero la sistema/condivisa e la sistema/privata, in quanto contenenti la finestra di memoria e la pila usata dal modulo sistema. Per semplicità di implementazione, nel nostro sistema sono state rese residenti tutte le sezioni condivise [7].

Capitolo 3

Implementazione del sistema di protezione

Nello svolgimento di questa tesi, abbiamo implementato sul nostro sistema una versione modificata di KAISER per proteggere il nucleo da Meltdown. Per semplicità, è stato protetta soltanto la sezione sistema/condivisa della memoria virtuale, contenente la finestra di memoria virtuale (vedi sezione 2.2 a pagina 10). Le sezioni io/condivisa e sistema/privata sono dunque ancora vulnerabili a Meltdown.

3.1 La finestra di memoria fisica

Nel nostro sistema, la finestra di memoria virtuale occupa interamente la prima entrata della tabella di livello 4 di ogni processo ed è inizializzata dal boot loader all'avvio della macchina virtuale. Grazie a questa proprietà, abbiamo potuto effettuare una prima ottimizzazione rispetto alla versione di KAISER proposta da Gruss et al. [3]: invece di creare lo spazio d'indirizzamento shadow a partire dalla tabella di livello 4, nel nostro sistema viene costruita a partire dalla tabella di livello 3. Al momento del passaggio nelle funzioni trampolino, il sistema modificherà la prima entrata della tabella di livello 4 del processo in esecuzione invece del registro CR3, inserendovi l'indirizzo della tabella di livello 3 "kernel" (se il processore sta passando a livello sistema) o "shadow" (se sta tornando a livello utente).

Oltre al risparmio di spazio per avere una tabella duplicata in meno, questa ottimizzazione evita lo svuotamento implicito del *Translation Lookaside Buffer* (TLB) dovuto alla modifica del registro CR3 [3], che avrebbe avuto un impatto negativo sulle prestazioni. Nella proposta di Gruss et al. [3], questo problema veniva risolto sfruttando alcune funzionalità delle CPU moderne di cui non disponiamo nel nostro sistema emulato.

3.2 La memoria kernel nello spazio shadow

Nel paragrafo 1.3 a pagina 7 abbiamo affermato che alcune porzioni del kernel devono essere mappate nello spazio di indirizzamento shadow per permettere il funzionamento delle interruzioni. Nella nostra implementazione le porzioni necessarie (che abbiamo denominato nel loro complesso come memoria trampolino) sono state raccolte in tre sezioni Assembly: una contenente il codice (.trampoline_text) e due contenenti i dati (.trampoline_data per le variabili non costanti e .trampoline_bss per quelle costanti). Ogni sezione è stato allineata alla dimensione delle pagine virtuali (4KiB), in modo che esse occupino per intero le pagine in cui sono allocate, evitando così la presenza di altre porzioni del kernel non determinabili a priori che, nel caso, sarebbero vulnerabili a Meltdown. Questo ci permette di inserirne la traduzione da indirizzo virtuale a fisico nello spazio di indirizzamento shadow.

3.3 Costruzione dello spazio di memoria shadow

Il sottoalbero di traduzione dello spazio di memoria shadow viene costruito durante l'inizializzazione del kernel dalla funzione crea_finestra_FM_shadow (riga 882 del listato 4.2 a pagina 18), che mappa in una tabella di livello 3 creata oppositamente (la tabella shadow) tutti gli indirizzi della memoria trampolino, ovvero le tre sezioni text, data e bss che costituiscono la porzione di kernel essenziale per le interruzioni.

Il meccanismo di mappatura delle pagine cosiddette *shadow* è identico a quello delle pagine normali nella memoria virtuale, ovvero si genera un albero di traduzione assicurandosi la presenza di tutte le tabelle necessarie ai vari livelli per tradurre gli indirizzi della *memoria trampolino* e marcando come assenti le altre pagine. Ciò impedirà a Meltdown di accedere al kernel e all'intera memoria fisica.

3.4 Le funzioni trampolino

Le funzioni trampolino d'ingresso (nel kernel) e di uscita (dal kernel) si occupano di aggiornare la prima entrata della tabella di livello 4 con il descrittore di tabella 3 opportuno. Mentre la tabella di livello 3 kernel viene creata dal boot loader, la tabella di livello 3 shadow viene creata dal nostro programma durante la fase di inizializzazione della memoria virtuale e il suo descrittore viene conservato nella variabile globale des_finestra_shadow (riga 754 del listato 4.2 a pagina 18). La sostituzione dello spazio di indirizzamento consiste in scrivere nella prima entrata della tabella di livello 4 del processo in esecuzione del contenuto di des_finestra_shadow, se stiamo passando al livello utente, o di des_finestra_kernel (inizializzato da noi; riga 1725 del listato 4.10 a pagina 38), se stiamo passando al livello sistema.

Sono state implementate due versioni delle funzioni trampolino:

- Le routine trampoline_in e trampoline_out, chiamate dal modulo sistema, che controllano se è necessario effettuare la sostituzione della finestra di memoria fisica attuale (ovvero se stiamo passando da livello utente a sistema o viceversa). Questo viene valutato dall'indirizzo salvato in pila durante il lancio dell'interruzione, che rappresenta l'indirizzo dell'ultima istruzione eseguita: se l'indirizzo appartiene al sottospazio inferiore della memoria virtuale, si può concludere che il flusso di controllo è passato dal modulo utente al modulo sistema (nel caso di trampolino di ingresso; riga 585 del listato 4.9 a pagina 33) o che tornerà nel modulo utente dopo l'esecuzione di iretq (nel caso di trampolino di uscita; riga 615 del listato 4.9 a pagina 33). In tal caso, è quindi necessario effettuare l'opportuna modifica alla finestra di memoria.
- Le primitive di sistema a_trampoline_in e a_trampoline_out, offerte al modulo I/O per effettuare manualmente il trampolino, che non richiedono il controllo dell'indirizzo in quanto non possono essere chiamate dal modulo utente (rispettivamente righe 634 e 658 del listato 4.9 a pagina 33).

La parte in comune tra le due versioni è stata accorpata in due funzioni chiamate trampoline_in_2 e trampoline_out_2 (righe 529 e 549 listato 4.9 a pagina 33).

L'utilizzo corretto delle funzioni trampolino è mostrato negli esempi 4.10 a pagina 38 (nel modulo sistema) e 4.12 a pagina 40 (nel modulo I/O).

3.5 La gestione dei TSS

Nel nostro sistema, ogni processo ha un proprio **Task State Segment** (TSS) all'interno della struttura **des_proc**, allocata nello heap di sistema quando il processo viene creato. Questa proprietà rende impossibile proteggere completamente il nucleo, in quanto i TSS sono *necessari* per le interruzioni e se mappassimo nello spazio shadow le pagine dello heap che contengono un TSS renderemmo vulnerabili a Meltdown gli altri dati allocati nella medesima pagina. Ciò comprometterebbe l'efficacia della protezione contro Meltdown.

Per questo motivo, abbiamo effettuato una separazione netta tra la componente del des_proc richiesta dall'hardware (il TSS) e la componente utilizzata lato software (in cui si trova il contesto salvato).

I TSS, essendo necessari nel nucleo didattico solo per l'indirizzo della pila sistema del processo in quanto la gestione dei processi è affidata al software, vengono accorpati in unico TSS, inizializzato dalla funzione init_tss (riga 1845 del listato 4.5 a pagina 25)

e allocato nella sezione .trampoline_data (riga 1721 del listato 4.11 a pagina 38), così da essere mappato nello spazio di memoria shadow. Al momento di caricare lo stato del processo in esecuzione, la routine carica_stato assegnerà al campo punt_nucleo del TSS l'indirizzo della base della pila sistema del processo (riga 133 del listato 4.6 a pagina 28), conservato nella nuova struttura des_proc (riga 40 del listato 4.1 nella pagina successiva).

Essendovi un solo TSS hardware, la funzione della sezione dei descrittori TSS della Global Descriptor Table (GDT) rimane solo quella di assegnare un id libero ai nuovi processi, in quanto tutte le entrate dei descrittori saranno uguali. Questa funzionalità può essere gestita in C++, creando un'array di puntatori a des_proc (la nuova struttura senza TSS) che assolverà alla duplice funzione di restituire un descrittore di processo dato l'id e gestire l'assegnazione e la rimozione degli identificatori dei processi (riga 47 del listato 4.1). La sezione dei descrittori TSS della GDT può essere compressa in una sola entrata (riga 1717 del listato 4.11 a pagina 38) e il registro TR (che contiene l'entrata della GDT che punta al TSS del processo in esecuzione) viene settato una sola volta in fase di inizializzazione del kernel (funzione init_gdt, riga 368, listato 4.8 a pagina 32).

3.6 Il TLB

Nonostante si sia evitato lo svuotamento implicito del TLB, è in ogni caso necessario invalidarlo forzatamente quando il sistema passa da sistema a utente. L'efficacia di KAISER si basa sulla garanzia che nell'albero di traduzione di ogni processo non vi sia il kernel e la finestra di memoria fisica (o la struttura equivalente per lo specifico sistema operativo) quando il processore lavora a livello utente e che la CPU non abbia nessun altro modo per ottenere le traduzioni degli indirizzi. Quando il processore lavora in modalità privilegiata, può accedere all'albero di traduzione completo di finestra di memoria fisica e la traduzione degli indirizzi a cui accede viene conservata nel TLB.

Se gli indirizzi della finestra di memoria non venissero invalidati quando il processore torna a livello utente, un processo attaccante potrebbe accedere speculativamente agli indirizzi di sistema acceduti dal processore, in quanto, essendo le loro traduzioni conservate nel TLB, il processore *non* utilizzerà l'albero di traduzione, aggirando così la nostra protezione contro Meltdown.

Dunque, è necessario invalidare il TLB nella funzione trampolino di uscita dal kernel (riga 565 del listato 4.9 a pagina 33).

Capitolo 4

Codice

4.1 sistema.cpp

Listing 4.1: Descrittori di processo e di TSS

```
19
   // TASK STATE SEGMENT, RICHIESTO DALL'HARDWARE.
20
   // Per proteggere il sistema da Meltdown, e' unico per tutti
21
   // I PROCESSI ED E' MAPPATO NELLA MEMORIA SHADOW DEL KERNEL
   struct __attribute__ ((packed)) task_state_segment {
22
       // PARTE RICHIESTA DALL 'HARDWARE
23
24
       natl riservato1;
25
       vaddr punt_nucleo;
       // DUE QUAD A DISPOSIZIONE (PUNTATORI ALLE PILE RING 1 E 2)
26
27
       natq disp1[2];
28
       natq riservato2;
29
       //ENTRY DELLA IST, NON USATA
30
       natq disp2[7];
31
       natq riservato3;
32
       natw riservato4;
33
       natw iomap_base; // SI VEDA INIT TSS()
34
   };
35
36
   extern "C" task_state_segment tss;
37
   // Descrittore software di processo
38
39
   struct des_proc {
40
       vaddr punt_nucleo; // PUNTATORE ALLA PILA SISTEMA DEL PROCESSO
       faddr cr3;
42
       natq contesto[N_REG]; // ARRAY PER SALVARE IL CONTESTO
43
       natl cpl;
44
   };
45
46
   // Array dei descrittori di processo
47 | des_proc* descrittori_processi[NUM_TSS];
```

```
48 // Posizione immediatamente successiva all'ultimo id assegnato
49
   natl next_id = 0;
50
51
   // DATO UN ID, RESTITUISCE IL PUNTATORE AL CORRISPONDENTE DES_PROC
52
   extern "C" des_proc* des_p(natl id)
53
54
       return descrittori_processi[id];
55 }
56
   // CERCA UN'ENTRATA LIBERA NELL'ARRAY DESCRITTORI PROCESSI DA
       \hookrightarrow ASSEGNARE
58
   // AL PROCESSO IL CUI DESCRITTORE E' PASSATO COME PARAMETRO.
   // RESTITUISCE L'OFFSET DELL'ENTRATA ASSEGNATA (L'ID DEL NUOVO
       \hookrightarrow PROCESSO)
   // OPPURE NUM TSS SE NON CI SONO PIU' ID LIBERI
60
   natl seleziona_id_processo (des_proc* d)
61
62
   {
63
       natl i = next_id;
64
65
       do {
66
            if (descrittori_processi[i] == 0) {
67
                // Trovato descrittore di processo libero
                descrittori_processi[i] = d;
68
69
                next_id = (i + 1) % NUM_TSS;
70
                return i;
71
           }
72
73
            i = (i + 1) \% NUM_TSS;
74
       } while (i != next_id);
75
76
       // Non ci sono piu' id liberi
77
       return NUM_TSS;
78
79
   // RENDE LIBERO L'ID PASSATO COME PARAMETRO, AZZERANDO LA RELATIVA
   // ENTRATA NELL'ARRAY DESCRITTORI PROCESSI
81
82
   void rilascia_id_processo (natl id)
83
   {
84
       descrittori_processi[id] = 0;
85
  }
```

Listing 4.2: Creazione della finestra di memoria shadow

```
// CONFINI SEZIONI TRAMPOLINO

restern "C" natq start_trampoline_text;
extern "C" natq end_trampoline_text;

restern "C" natq start_trampoline_data;
extern "C" natq end_trampoline_data;
extern "C" natq end_trampoline_data;
```

```
748
    extern "C" natq start_trampoline_bss;
749
    extern "C" natg end_trampoline_bss;
750
751
    // TAB_ENTRY CHE DESCRIVE LA FINESTRA DI MEMORIA SHADOW.
752
    // DA SOSTITUIRE CON LA FINESTRA DI MEMORIA NORMALE
753
    // QUANDO IL PROGRAMMA PASSA A LIVELLO UTENTE
754
    tab_entry des_finestra_shadow = 0;
755
756
    // TAB ENTRY CHE DESCRIVE LA FINESTRA DI MEMORIA KERNEL COMPLETA.
757
    extern "C" tab_entry des_finestra_kernel;
758
759
    void mappa_pagina_shadow (vaddr ind_virt, faddr tab3, bool isText);
760
761
    // RESTITUISCE UN RIFERIMENTO AL DESCRITTORE DI LIVELLO LIV
762
    // DA CUI PASSA LA TRADUZIONE DELL'INDIRIZZO IND VIRT NELLA MEMORIA
       \hookrightarrow SHADOW
763
    tab_entry& get_des_shadow (int livello, vaddr ind_virt, faddr tab3)
764
765
        faddr tab = tab3;
766
767
        for (int i = 3; i > livello; i--) {
768
            // Preleva il descrittore della tabella di livello i-esimo
769
            tab_entry entry = get_entry(tab, i_tab(ind_virt, i));
770
771
            if (!extr_P(entry))
772
                 panic("P=0_non_ammesso");
773
774
            tab = extr_IND_FISICO(entry);
775
        }
776
777
        return get_entry(tab, i_tab(ind_virt, livello));
778
    }
779
780
    // Se assente, crea una nuova tabella di traduzione di livello 1-3
    // o mappa la traduzione di una pagina virtuale al livello 1
781
782
    // NELLO SPAZIO DI TRADUZIONE SHADOW
783
    void crea_shadow (vaddr ind_virt, int liv, faddr tab3, bool isText)
784
    {
785
        if (liv < 0 || liv > 3) {
786
             panic("crea_shadow(...):_valore_liv_non_valido");
787
        }
788
789
        tab_entry& dt = get_des_shadow(liv + 1, ind_virt, tab3);
790
        bool bit_P = extr_P(dt);
791
792
        if (!bit_P && liv != 0) {
793
            des_frame* df = alloca_frame_libero();
```

```
794
795
             if (df == 0) {
796
                 flog(LOG_ERR, "Impossibile_allocare_copia_shadow_di_una_
                    \hookrightarrow pagina");
797
                 panic("errore");
798
             }
799
800
             // INIZIALIZZA DESCRITTORE DI PAGINA FISICA
801
             df->livello = liv;
802
             df->residente = true;
803
             df->processo = esecuzione->id;
804
             df->ind_virtuale = ind_virt;
805
806
             // Inizializza nuovo descrittore di tabella o pagina
                → VIRTUALE
807
             faddr new_entry = indirizzo_frame(df);
808
             memset(reinterpret_cast<void*>(new_entry), 0, DIM_PAGINA);
809
810
             // Collega il nuovo descrittore al precedente
811
             set_IND_FISICO(dt, new_entry);
812
             set_P(dt, true);
813
             dt |= BIT_RW;
814
        else if (!bit_P) {
815
816
             // Mappa una pagina virtuale
817
             set_IND_FISICO(dt, ind_virt);
             set_P(dt, true);
818
             if (!isText) dt = dt | BIT_RW;
819
820
        }
821
822
823
    void mappa_pagina_shadow (vaddr ind_virt, faddr tab3, bool isText)
824
825
        // Crea le tabelle di traduzione dal livello 2 in poi
826
        for (int i = 2; i >= 0; i--) {
827
             crea_shadow(ind_virt, i, tab3, isText);
828
        }
829
    }
830
831
    // Crea la tabella di livello 3 "shadow", ovvero la FM costituita
832
    // DALLE PAGINE KERNEL STRETTAMENTE NECESSARIO AI PROCESSI UTENTI
833
    // E LE FUNZIONI TRAMPOLINO PER PASSARE NELLA FM COMPLETA (ED
       \hookrightarrow USCIRVI)
    faddr crea_tab3_shadow ()
834
835
836
        des_frame* df = alloca_frame_libero();
        if (df == 0) {
837
```

```
838
             flog(LOG_ERR, "Impossibile_allocare_copia_shadow_della_

    finestra_di_memoria");
839
            panic("errore");
840
        }
841
842
        // INIZIALIZZA IL DESCRITTORE DI FRAME
843
        df->livello = 3;
844
        df->residente = true;
845
        df->processo = esecuzione->id;
846
        df->ind_virtuale = 0;
847
848
        // INIZIALIZZA LA TABELLA
        faddr tab3 = indirizzo_frame(df);
849
        memset(reinterpret_cast<void*>(tab3), 0, DIM_PAGINA);
850
851
852
        return tab3;
853
    }
854
855
    // Mappa nella memoria virtuale shadow
856
    // LA SEZIONE TEXT, DATA E BSS DELLA FINESTRA DI MEMORIA TRAMPOLINO
857
    // CHE SONO ALLINEATE A 4KiB
    void mappa_modulo_sistema_trampolino_in_shadow (faddr tabFM)
858
859
    {
860
        natq dim_trampoline_text = (natq)&end_trampoline_text - (natq)&

    start_trampoline_text;
861
        natq num_pag_text = (dim_trampoline_text / DIM_PAGINA) + 1;
862
863
        for (natq i = 0; i < num_pag_text; i++) {</pre>
864
             mappa_pagina_shadow((natq)&start_trampoline_text + i*

→ DIM_PAGINA, tabFM, true);
865
        }
866
867
        natq dim_trampoline_data = (natq)&end_trampoline_data - (natq)&

    start_trampoline_data;

868
        natq num_pag_data = (dim_trampoline_data / DIM_PAGINA) + 1;
869
870
        for (natq i = 0; i < num_pag_data; i++) {
871
             mappa_pagina_shadow((natq)&start_trampoline_data + i*

→ DIM_PAGINA, tabFM, false);
872
        }
873
874
        natq dim_trampoline_bss = (natq)&end_trampoline_bss - (natq)&

    start_trampoline_bss;

875
        natq num_pag_bss = (dim_trampoline_bss / DIM_PAGINA) + 1;
876
877
        for (natq i = 0; i < num_pag_bss; i++) {
878
             mappa_pagina_shadow((natq)&start_trampoline_bss + i*
```

```
→ DIM_PAGINA, tabFM, false);
879
        }
880
    }
881
882
    void crea_finestra_FM_shadow ()
883
    {
884
        faddr tab3_shadow = crea_tab3_shadow();
885
886
        set_IND_FISICO(des_finestra_shadow, tab3_shadow);
887
        set_P(des_finestra_shadow, true);
888
        des_finestra_shadow |= BIT_RW;
889
890
        // Mappa la sezione text, data e bss della finestra di memoria
            → TRAMPOLINO
891
        mappa_modulo_sistema_trampolino_in_shadow(tab3_shadow);
892
    }
893
894
    // mappa la memoria fisica in memoria virtuale, inclusa l'area PCI
    // (COPIAMO LA FINESTRA GIA' CREATA DAL BOOT LOADER)
895
    bool crea_finestra_FM(faddr tab4)
896
897
898
        faddr boot_dir = readCR3();
899
        copy_des(boot_dir, tab4, I_SIS_C, N_SIS_C);
900
901
        crea_finestra_FM_shadow();
902
903
        // Salva la tab entry relativa alla finestra di memoria in
904
        // MODALITA' KERNEL, NELLA MEMORIA TRAMPOLINO
905
        des_finestra_kernel = *(reinterpret_cast<tab_entry*>(tab4));
906
907
        return true;
908
    }
```

Listing 4.3: Creazione di un processo

```
1009
     proc_elem* crea_processo(void f(int), int a, int prio, char liv,
        \hookrightarrow bool IF)
1010
1011
         proc_elem* p; // PROC ELEM PER IL NUOVO PROCESSO
1012
         natl identifier; // IDENTIFICATORE DEL PROCESSO
1013
         des_proc*
                      pdes_proc; // DESCRITTORE DI PROCESSO
         des_frame* dpf_tab4; // TAB4 DEL PROCESSO
1014
1015
         faddr pila_sistema;
1016
1017
         // ( ALLOCAZIONE (E AZZERAMENTO PREVENTIVO) DI UN DES PROC
1018
         pdes_proc = static_cast<des_proc*>(alloca(sizeof(des_proc)));
1019
         if (pdes_proc == 0) goto errore1;
1020
         memset(pdes_proc, 0, sizeof(des_proc));
```

```
1021
         // )
1022
1023
         // ( SELEZIONE DI UN IDENTIFICATORE
1024
         identifier = seleziona_id_processo(pdes_proc);
1025
         if (identifier == NUM_TSS) goto errore2;
1026
         // )
1027
1028
         // ( ALLOCAZIONE E INIZIALIZZAZIONE DI UN PROC ELEM
1029
         p = static_cast < proc_elem *>(alloca(sizeof(proc_elem)));
1030
         if (p == 0) goto errore3;
1031
         p->id = identifier;
1032
         p->precedenza = prio;
1033
         p->puntatore = 0;
1034
         // )
1035
1036
         // ( CREAZIONE DELLA TAB4 DEL PROCESSO
1037
         dpf_tab4 = alloca_frame(p->id, 4, 0);
1038
         if (dpf_tab4 == 0) goto errore4;
1039
         dpf_tab4->livello = 4;
1040
         dpf_tab4->residente = true;
1041
         dpf_tab4->processo = identifier;
1042
         pdes_proc->cr3 = indirizzo_frame(dpf_tab4);
1043
         crea_tab4(pdes_proc ->cr3);
1044
         mappa_pagina_shadow(pdes_proc->cr3, extr_IND_FISICO(

    des_finestra_shadow), false);
1045
         // )
1046
1047
         // ( CREAZIONE DELLA PILA SISTEMA .
1048
         if (!crea_pila(p->id, fin_sis_p, DIM_SYS_STACK, LIV_SISTEMA))
1049
             goto errore5;
1050
         pila_sistema = carica_pila_sistema(p->id, fin_sis_p,
            1051
         if (pila_sistema == 0)
1052
             goto errore6;
         // )
1053
1054
1055
         if (liv == LIV_UTENTE) {
1056
             // ( INIZIALIZZIAMO LA PILA SISTEMA.
1057
             natq* pl = reinterpret_cast<natq*>(pila_sistema);
1058
1059
             pl[-5] = reinterpret_cast<natq>(f); // RIP (CODICE UTENTE)
             pl[-4] = SEL_CODICE_UTENTE; // CS (CODICE UTENTE)
1060
1061
             pl[-3] = IF ? BIT_IF : 0; // RFLAGS
             pl[-2] = fin_utn_p - sizeof(natq); // RSP
1062
1063
             pl[-1] = SEL_DATI_UTENTE; // SS (PILA UTENTE)
1064
                  ESEGUENDO UNA IRET DA QUESTA SITUAZIONE, IL PROCESSO
             //
1065
                 PASSERA' AD ESEGUIRE LA PRIMA ISTRUZIONE DELLA FUNZIONE
```

```
\hookrightarrow \quad F \, ,
1066
              // USANDO COME PILA LA PILA UTENTE (AL SUO INDIRIZZO
                 \hookrightarrow VIRTUALE)
1067
              // )
1068
1069
              // ( CREAZIONE DELLA PILA UTENTE
1070
              if (!crea_pila(p->id, fin_utn_p, DIM_USR_STACK, LIV_UTENTE))
1071
                  flog(LOG_WARN, "creazione_pila_utente_fallita");
1072
                  goto errore6;
1073
              }
              // )
1074
1075
              // ( INFINE , INIZIALIZZIAMO IL DESCRITTORE DI PROCESSO
1076
1077
              // INDIRIZZO DEL BOTTOM DELLA PILA SISTEMA, CHE VERRA'
                  \hookrightarrow USATO
1078
                 DAL MECCANISMO DELLE INTERRUZIONI
1079
              pdes_proc->punt_nucleo = fin_sis_p;
1080
1081
                  INIZIALMENTE, IL PROCESSO SI TROVA A LIVELLO SISTEMA,
                  \hookrightarrow COME
1082
                  SE AVESSE ESEGUITO UNA ISTRUZIONE INT, CON LA PILA
                 \hookrightarrow SISTEMA
1083
                   CHE CONTIENE LE 5 PAROLE LUNGHE PREPARATE
                  \hookrightarrow PRECEDENTEMENTE
1084
              pdes_proc -> contesto[I_RSP] = fin_sis_p - 5 * sizeof(natq);
1085
1086
              //
                  IL REGISTRO RDI DEVE CONTENERE IL PARAMETRO DA PASSARE
1087
                   ALLA FUNZIONE F
              pdes_proc -> contesto[I_RDI] = a;
1088
1089
              //PDES PROC->CONTESTO [I FPU CR] = 0x037F;
1090
              //PDES_PROC->CONTESTO[I_FPU_TR] = 0xffff;
1091
              pdes_proc->cpl = LIV_UTENTE;
1092
1093
                 TUTTI GLI ALTRI CAMPI VALGONO 0
              // )
1094
1095
          } else {
1096
              // ( INIZIALIZZAZIONE DELLA PILA SISTEMA
1097
              natq* pl = reinterpret_cast<natq*>(pila_sistema);
              pl[-6] = reinterpret_cast<natq>(f); // RIP (CODICE SISTEMA)
1098
              p1[-5] = SEL_CODICE_SISTEMA; // CS (CODICE SISTEMA)
1099
1100
              pl[-4] = IF ? BIT_IF : 0; // RFLAGS
              pl[-3] = fin_sis_p - sizeof(natq); // RSP
1101
1102
              p1[-2] = 0; // SS
1103
              pl[-1] = 0; // IND. RIT.
1104
                            //(NON SIGNIFICATIVO)
1105
              // I PROCESSI ESTERNI LAVORANO ESCLUSIVAMENTE A LIVELLO
```

```
1106
                    SISTEMA. PER QUESTO MOTIVO, PREPARIAMO UNA SOLA PILA (
                  \hookrightarrow LA
1107
                    PILA SISTEMA)
1108
1109
1110
              // ( INIZIALIZZIAMO IL DESCRITTORE DI PROCESSO
1111
              pdes_proc->contesto[I_RSP] = fin_sis_p - 6 * sizeof(natq);
1112
              pdes_proc -> contesto[I_RDI] = a;
1113
1114
              //PDES PROC->CONTESTO [I FPU CR] = 0x037F;
              //PDES PROC\rightarrowCONTESTO [I FPU TR] = 0xffff;
1115
              pdes_proc->cpl = LIV_SISTEMA;
1116
1117
                    TUTTI GLI ALTRI CAMPI VALGONO 0
1118
1119
              // )
1120
          }
1121
1122
          return p;
1123
1124
     errore6:
                   rilascia_tutto(indirizzo_frame(dpf_tab4), I_SIS_P,
         \hookrightarrow N_SIS_P);
1125
                   rilascia_frame(dpf_tab4);
     errore5:
1126
                   dealloca(p);
     errore4:
1127
     errore3:
                   rilascia_id_processo(identifier);
1128
     errore2:
                   dealloca(pdes_proc);
1129
     errore1:
                   return 0;
1130
     }
```

Listing 4.4: Distruzione di un processo

```
1191
     void distruggi_processo(proc_elem* p)
1192
     {
1193
         des_proc* pdes_proc = des_p(p->id);
1194
1195
         faddr tab4 = pdes_proc->cr3;
1196
         riassegna_tutto(p->id, tab4, I_MIO_C, N_MIO_C);
         riassegna_tutto(p->id, tab4, I_UTN_C, N_UTN_C);
1197
1198
         rilascia_tutto(tab4, I_UTN_P, N_UTN_P);
         ultimo_terminato = tab4;
1199
1200
         if (p != esecuzione) {
1201
              distruggi_pila_precedente();
1202
1203
         rilascia_id_processo(p->id);
1204
         dealloca(pdes_proc);
1205
```

Listing 4.5: Inizializzazione del sistema

```
1838
     // AZZERRA TUTTE LE ENTRATE DELL'ARRAY DESCRITTORI PROCESSI,
     // RENDENDO LIBERI TUTTI GLI ID DISPONIBILI
1839
1840
     void init_descrittori_processi ()
1841
         memset(descrittori_processi, 0, sizeof(des_proc*) * NUM_TSS);
1842
1843
     }
1844
1845
     void init_tss ()
1846
     {
1847
            IL CAMPO IOMAP BASE CONTIENE L'OFFSET (NEL TSS) DELL'INIZIO
1848
         //
              DELLA "I/O BITMAP". QUESTA BITMAP CONTIENE UN BIT PER OGNI
1849
             possibile indirizzo di I/O. Le istruzioni in e out eseguite
            DA LIVELLO UTENTE VERRANNO PERMESSE SE IL BIT
1850
            \hookrightarrow CORRISPONDENTE
1851
             ALL'INDIRIZZO DI I/O A CUI SI RIFERISCONO VALE 1.
1852
            PER DISATTIVARE QUESTO MECCANISMO DOBBIAMO INIZIALIZZARE
         // IL CAMPO IOMAP BASE CON UN OFFSET MAGGIORE O UGUALE
1853
1854
             DELLA DIMENSIONE DEL SEGMENTO TSS (COME SCRITTA NEL
1855
            DESCRITTORE DI SEGMENTO TSS NELLA GDT, VEDERE '
            \hookrightarrow SET ENTRY TSS ,
1856
         // IN SISTEMA.S)
1857
         tss.iomap_base = DIM_DESP;
1858
1859
         // GLI ALTRI CAMPI DEL TSS SONO NULLI
1860
     }
1861
1862
     extern "C" void salta_a_main();
1863
     extern "C" void cmain()
1864
1865
         natl mid;
1866
         // (* ANCHE SE IL PRIMO PROCESSO NON E COMPLETAMENTE
1867

→ INIZIALIZZATO,

1868
               GLI DIAMO UN IDENTIFICATORE, IN MODO CHE COMPAIA NEI LOG
1869
         init.id = 0xFFFFFFF;
1870
         init.precedenza = MAX_PRIORITY;
1871
         esecuzione = &init;
1872
         // *)
1873
1874
         flog(LOG_INFO, "Nucleo_di_Calcolatori_Elettronici,_v5.12.6_con_
             → patch_contro_Meltdown");
1875
         init_tss();
         flog(LOG_INFO, "tss_inizializzato");
1876
1877
         init_gdt();
1878
         flog(LOG_INFO, "gdt_inizializzata");
1879
```

```
1880
         // (* Assegna allo heap di sistema HEAP SIZE byte nel secondo
             \hookrightarrow MiB
1881
         heap_init((addr)HEAP_START, HEAP_SIZE);
1882
         flog(LOG_INFO, "Heap_di_sistema:_%x_B_@%x", HEAP_SIZE,
             \hookrightarrow HEAP_START);
1883
         // *)
1884
1885
         // ( IL RESTO DELLA MEMORIA E PER I FRAME (PARTE M2)
1886
         init_des_frame();
1887
         flog(LOG_INFO, "Pagine_fisiche:_%d", N_DF);
         // )
1888
1889
1890
         flog(LOG_INFO, "sis/cond_[%p,_%p)", ini_sis_c, fin_sis_c);
1891
          flog(LOG_INFO, "sis/priv_[%p,_%p)", ini_sis_p, fin_sis_p);
1892
         flog(LOG_INFO, "io_/cond_[%p,_%p)", ini_mio_c, fin_mio_c);
          flog(LOG_INFO, "usr/cond_[%p,_%p)", ini_utn_c, fin_utn_c);
1893
1894
         flog(LOG_INFO, "usr/priv_[%p,_%p)", ini_utn_p, fin_utn_p);
1895
1896
         faddr inittab4 = crea_tab4();
1897
1898
         if(!crea_finestra_FM(inittab4))
1899
                  goto error;
1900
         loadCR3(inittab4);
          flog(LOG_INFO, "Caricato_CR3");
1901
1902
1903
         apic_init(); // IN LIBCE
1904
          apic_reset(); // IN LIBCE
1905
          apic_fill();
1906
         flog(LOG_INFO, "APIC_inizializzato");
1907
1908
         // ( INIZIALIZZAZIONE DELLO SWAP, CHE COMPRENDE LA LETTURA
1909
               DEGLI ENTRY POINT DI START IO E START UTENTE
1910
         if (!swap_init())
1911
                  goto error;
1912
         flog(LOG_INFO, "sb:_blocks_=_%d", swap_dev.sb.blocks);
1913
         flog(LOG_INFO, "sb:_user___=_%p/%p",
1914
                  swap_dev.sb.user_entry,
1915
                  swap_dev.sb.user_end);
1916
         flog(LOG_INFO, "sb:_io___=_%p/%p",
1917
                  swap_dev.sb.io_entry,
1918
                  swap_dev.sb.io_end);
         // )
1919
1920
1921
         // ( INIZIALIZZA L'ARRAY CHE CONTIENE I PUNTATORI AI DESCRITTORI
             \hookrightarrow DI PROCESSO
1922
         init_descrittori_processi();
1923
         // )
```

```
1924
1925
         // ( CREAZIONE DEL PROCESSO MAIN SISTEMA
1926
         mid = crea_main_sistema();
1927
         if (mid == 0xFFFFFFFF)
1928
              goto error;
         flog(LOG_INFO, "Creato_il_processo_main_sistema_(id_=_%d)", mid)
1929
1930
         // )
1931
1932
         // ( CREAZIONE DEL PROCESSO DUMMY
1933
         dummy_proc = crea_dummy();
         if (dummy_proc == 0xFFFFFFF)
1934
1935
              goto error;
1936
         flog(LOG_INFO, "Creato_il_processo_dummy_(id_=_%d)", dummy_proc)
             \hookrightarrow ;
         // )
1937
1938
1939
         // (* SELEZIONIAMO MAIN_SISTEMA
1940
         schedulatore();
1941
         // *)
         // ( ESEGUE CALL CARICA_STATO; IRETQ (VEDI "SISTEMA.S")
1942
1943
         salta_a_main();
1944
         // )
1945
1946
     error:
1947
         c_panic("Errore_di_inizializzazione");
1948
```

4.2 sistema.s

Listing 4.6: Salva e carica stato

```
38
   // OFFSET DEI VARI REGISTRI ALL'INTERNO DI DES PROC
   .set punt_nucleo, 0
39
   .set CR3, 8
40
   .set RAX,CR3+8
41
42
   .set RCX,CR3+16
43
   .set RDX,CR3+24
   .set RBX,CR3+32
44
   .set RSP,CR3+40
45
   .set RBP,CR3+48
46
   .set RSI,CR3+56
47
48
   .set RDI,CR3+64
   .set R8, CR3+72
```

```
50 | .set R9, CR3+80
51
  .set R10,CR3+88
52
  .set R11,CR3+96
53
  .set R12,CR3+104
54
  .set R13,CR3+112
55
   .set R14,CR3+120
56
   .set R15,CR3+128
57
58
  59
          Cambio contesto
60
  61
62
  // COPIA LO STATO DEI REGISTRI GENERALI NEL DES_PROC DEL
63
  // PROCESSO PUNTATO DA ESECUZIONE.
64
   // NESSUN REGISTRO VIENE SPORCATO.
65
66
   salva_stato:
67
      // SALVIAMO LO STATO DI UN PAIO DI REGISTRI
      // IN MODO DA POTERLI TEMPORANEAMENTE RIUTILIZZARE
68
69
      // IN PARTICOLARE, USEREMO %RAX COME REGISTRO DI LAVORO
      // E %RBX COME PUNTATORE AL DES PROC.
70
71
      .cfi_startproc
       .cfi_def_cfa_offset 8
72
73
       pushq %rbx
74
       .cfi_adjust_cfa_offset 8
       .cfi_offset rbx, -16
75
76
       pushq %rax
       .cfi_adjust_cfa_offset 8
77
       .cfi_offset rax, -24
78
79
80
       // RICAVIAMO IL PUNTATORE AL DES PROC
81
       movq esecuzione, %rax
82
       movq $0, %rbx
       movw (%rax), %bx // CAMPO ID DEL PROC ELEM
83
       leaq descrittori_processi, %rax
84
85
       movq (%rax, %rbx, 8), %rbx
86
       // COPIAMO PER PRIMO IL VECCHIO VALORE DI %RAX
87
88
       movq (%rsp), %rax
       movq %rax, RAX(%rbx)
89
       // USIAMO %RAX COME APPOGGIO PER COPIARE IL VECCHIO %RBX
90
```

```
91
        movq 8(%rsp), %rax
92
        movq %rax, RBX(%rbx)
93
        // COPIAMO GLI ALTRI REGISTRI
94
        movq %rcx, RCX(%rbx)
95
        movq %rdx, RDX(%rbx)
        // SALVIAMO IL VALORE CHE %RSP AVEVA PRIMA DELLA CHIAMATA
96
97
        // A SALVA STATO (VALORE CORRENTE MENO GLI 8 BYTE CHE
        // CONTENGONO L'INDIRIZZO DI RITORNO E I 16 BYTE DOVUTI
98
99
        // ALLE DUE PUSH CHE ABBIAMO FATTO ALL'INIZIO)
100
        movq %rsp, %rax
101
        addq $24, %rax
102
        movq %rax, RSP(%rbx)
103
        movq %rbp, RBP(%rbx)
104
        movq %rsi, RSI(%rbx)
105
        movq %rdi, RDI(%rbx)
106
        movq %r8, R8 (%rbx)
107
        movq %r9, R9 (%rbx)
108
        movq %r10, R10(%rbx)
        movq %r11, R11(%rbx)
109
110
        movq %r12, R12(%rbx)
        movq %r13, R13(%rbx)
111
        movq %r14, R14(%rbx)
112
113
        movq %r15, R15(%rbx)
114
        popq %rax
115
        .cfi_adjust_cfa_offset -8
116
117
        .cfi_restore rax
118
        popq %rbx
        .cfi_adjust_cfa_offset -8
119
120
        .cfi restore rbx
121
122
        retq
123
        .cfi_endproc
124
125
126
    // CARICA NEI REGISTRI DEL PROCESSORE LO STATO CONTENUTO NEL
       \hookrightarrow DES PROC DEL
    // PROCESSO PUNTATO DA ESECUZIONE.
127
128
    // QUESTA FUNZIONE SPORCA TUTTI I REGISTRI.
129
    carica_stato:
        .cfi_startproc
130
```

```
131
        .cfi_def_cfa_offset 8
132
133
        // CARICHIAMO NEL TSS IL PUNTATORE ALLA BASE DELLA PILA
           \hookrightarrow SISTEMA
134
        // DEL PROCESSO IN ESECUZIONE
135
        movq esecuzione, %rcx
136
        movq $0, %rax
137
        movw (%rcx), %ax
                                 // ID PROCESSO
138
        leaq descrittori_processi, %rbx
139
        movq (%rbx, %rax, 8), %rbx // DES PROC
140
        movq punt_nucleo(%rbx), %rcx
141
        leaq tss, %rax
142
        movq %rcx, 4(%rax)
143
        popq %rcx //IND DI RITORNO, VA MESSO NELLA NUOVA PILA
144
145
        .cfi_adjust_cfa_offset -8
        .cfi_register rip, rcx
146
147
148
        // NUOVO VALORE PER CR3
149
        movq CR3(%rbx), %r10
150
        movq %cr3, %rax
151
        cmpq %rax, %r10
152
        je 1f
                         // EVITIAMO DI INVALIDARE IL TLB
153
                     // SE CR3 NON CAMBIA
154
        movq %r10, %rax
        movq %rax, %cr3 // IL TLB VIENE INVALIDATO
155
156
   1:
157
158
        // ANCHE SE ABBIAMO CAMBIATO CR3 SIAMO SICURI CHE
159
        // L'ESECUZIONE PROSEGUE DA QUI, PERCHE' CI TROVIAMO
           \hookrightarrow DENTRO
160
        // LA FINESTRA FM CHE E' COMUNE A TUTTI I PROCESSI
        movq RSP(%rbx), %rsp //CAMBIAMO PILA
161
162
        pushq %rcx //RIMETTIAMO L'INDIRIZZO DI RITORNO
163
        .cfi_adjust_cfa_offset 8
164
        .cfi_offset rip, -8
165
        // SE IL PROCESSO PRECEDENTE ERA TERMINATO O ABORTITO LA
166

→ SUA PILA SISTEMA

        // NON ERA STATA DISTRUTTA, IN MODO DA PERMETTERE A NOI
167
           \hookrightarrow DI CONTINUARE
```

```
168
        // AD USARLA. ORA CHE ABBIAMO CAMBIATO PILA POSSIAMO

→ DISFARCI DELLA

169
        // PRECEDENTE.
170
        cmpq $0, ultimo_terminato
171
        je 1f
172
        call distruggi_pila_precedente
173
    1:
174
175
        movq RCX(%rbx), %rcx
176
        movq RDI(%rbx), %rdi
177
        movq RSI(%rbx), %rsi
178
        movq RBP(%rbx), %rbp
179
        movq RDX(%rbx), %rdx
        movq RAX(%rbx), %rax
180
181
        movq R8(%rbx), %r8
182
        movq R9(%rbx), %r9
183
        movq R10(%rbx), %r10
184
        movq R11(%rbx), %r11
185
        movq R12(%rbx), %r12
186
        movq R13(%rbx), %r13
187
        movq R14(%rbx), %r14
        movq R15(%rbx), %r15
188
189
        movq RBX(%rbx), %rbx
190
191
        retq
192
         .cfi_endproc
```

Listing 4.7: Istruzioni per caricare nella GDT le primitive trampolino

Listing 4.8: Inizializza GDT e TSS

```
371
        // INIZILIZZA DESCRITTORE DI TSS
372
        leaq des_tss, %rdx
        movw $DIM_DESP, (%rdx) //[15:0] = LIMIT[15:0]
373
374
        decw (%rdx)
375
        leaq tss, %rax
376
        movw %ax, 2(%rdx) //[31:16] = BASE[15:0]
377
        shrq $16, %rax
        movb %al, 4(\text{mrdx}) //[39:32] = BASE[24:16]
378
379
        movb p_dpl_type, 5(%rdx) //[47:40] = P DPL TYPE
        movb $0, 6(%rdx)
                            //[55:48] = 0
380
381
        movb %ah, 7(\text{%rdx}) //[63:56] = BASE[31:24]
382
        shrq $16, %rax
383
        movl %eax, 8(%rdx) //[95:64] = BASE[63:32]
384
        movl $0, 12(%rdx) //[127:96] = 0
385
386
        // CARICHIAMO TR CON L'OFFSET DELL'UNICO DESCRITTORE DI
           \hookrightarrow TSS
387
        // (IN MODO CHE IL MECCANISMO DELLE INTERRUZIONI USI LA
388
        // PILA SISTEMA DEL PROCESSO IN ESECUZIONE)
389
        leaq des_tss, %rax
390
        andb $0b11111101, 5(%rax) // RESET DEL BIT BUSY
391
                         // (RICHIESTO DAL PROCESSORE
392
                         // PER COMPATIBILITA' CON IL MODO
                         // A 32 BIT)
393
        movq $(des_tss - gdt), %rax
394
395
396
        ltr %ax
397
398
        retq
```

Listing 4.9: Funzioni trampolino

```
519
   SEZIONE TRAMPOLINE TEXT: CODICE KERNEL
520
521
   522
   .section .trampoline_text, "ax"
523
   .balign 4096
524
   .global start_trampoline_text
525
   start_trampoline_text:
526
527
   // PARTE IN COMUNE TRA TRAMPOLINE IN (CHIAMATA DAL MODULO
     \hookrightarrow SISTEMA)
```

```
528
    // E A TRAMPOLINE IN (CHIAMATA DAL MODULO I/O)
    trampoline_in_2:
529
530
        .cfi_startproc
        .cfi_def_cfa_offset 8
531
532
533
        // Modifica la tab entry della tabella di livello 4
534
        // RELATIVA ALLA FINESTRA DI MEMORIA FISICA,
535
        // SOSTITUENDO IL SOTTOALBERO DI TRADUZIONE SHADOW
536
        // (USATO PER PROTEGGERE IL SISTEMA DA MELTDOWN)
        // CON QUELLO KERNEL, COSI ' DA POTER ACCEDERE ALLE
537

→ FUNZIONALITA '

538
        // DEL NUCLEO
539
540
        movq des_finestra_kernel, %rbx
541
        movq %cr3, %rax
542
        movq %rbx, (%rax)
543
544
        retq
545
        .cfi_endproc
546
547
    // PARTE IN COMUNE TRA TRAMPOLINE OUT (CHIAMATA DAL MODULO

⇔ SISTEMA)

    // E A_TRAMPOLINE_OUT (CHIAMATA DAL MODULO I/O)
548
549
    trampoline_out_2:
550
        .cfi_startproc
        .cfi_def_cfa_offset 8
551
552
553
        // Modifica la tab entry della tabella di livello 4
554
        // RELATIVA ALLA FINESTRA DI MEMORIA FISICA,
555
        // SOSTITUENDO IL SOTTOALBERO DI TRADUZIONE KERNEL
556
        // CON QUELLO SHADOW, PER PROTEGGERE IL SISTEMA DA
            \hookrightarrow Meltdown.
557
        // IN QUESTO MODO, IL PROGRAMMA UTENTE NON POTRA'
            \hookrightarrow ACCEDERE
558
        // IN MANIERA SPECULATIVA ALLE ZONE DI MEMORIA DEL KERNEL
559
560
        movg des_finestra_shadow, %rbx
561
        movq %cr3, %rax
        movq %rbx, (%rax)
562
563
        // Invalidiamo il TLB per togliere le traduzioni della
564
```

```
\hookrightarrow FINESTRA DI MEMORIA FISICA
565
         call
                  invalida_TLB
566
567
         retq
568
         .cfi\_endproc
569
570
571
    trampoline_in:
572
         .cfi_startproc
         .cfi_def_cfa_offset 8
573
574
575
         pushq %rbx
576
         .cfi_adjust_cfa_offset 8
577
         .cfi_offset rbx, -16
         pushq %rax
578
579
         .cfi_adjust_cfa_offset 8
580
         .cfi_offset rax, -24
581
582
         // CONTROLLIAMO SE STIAMO ENTRANDO DENTRO IL KERNEL DALLO
            \hookrightarrow SPAZIO SHADOW,
         // CONTROLLANDO A QUALE SOTTOSPAZIO APPARTIENE IL %RIP
583
            \hookrightarrow SALVATO DALLA
584
         // CHIAMATA DELL'INTERRUZIONE
585
         movq 24(%rsp), %rbx
                                 // %RIP SALVATO NELLA PILA DA INT
586
         movabs $(1 << 47), %rax
587
         addq %rbx, %rax
588
         jnc 1f
                          // SALTA SE NON DOBBIAMO ENTRARE NEL
            \hookrightarrow TRAMPOLINO
589
590
         call trampoline_in_2
591
592
         popq %rax
    1:
593
         .cfi_adjust_cfa_offset -8
         .cfi_restore rax
594
595
         popq %rbx
         .cfi_adjust_cfa_offset -8
596
         .cfi_restore rbx
597
598
         retq
599
         .cfi_endproc
600
601
    // EFFETTUA LA FASE DI TRAMPOLINO IN USCITA DAL KERNEL, DOPO
```

```
602 // AVER CONTROLLATO CHE IL PROGRAMMA TORNERA' A LIVELLO
       \hookrightarrow UTENTE
603
    trampoline_out:
604
        .cfi_startproc
605
        .cfi_def_cfa_offset 8
606
607
        pushq %rbx
608
        .cfi_adjust_cfa_offset 8
        .cfi_offset rbx, -16
609
610
        pushq %rax
611
        .cfi_adjust_cfa_offset 8
612
        .cfi_offset rax, -24
613
614
        // Controlliamo se stiamo passando da sistema a utente
615
        movq 24(%rsp), %rbx
                                // %RIP SALVATO
616
        movabs $(1 << 47), %rax
617
        addq %rbx, %rax
618
        jnc 1f
                             // SALTA SE NON DOBBIAMO ENTRARE NEL
            \hookrightarrow TRAMPOLINO
619
620
        // STIAMO USCENDO DAL KERNEL
621
        // E' NECESSARIO IL TRAMPOLINO IN USCITA
622
        call
                 trampoline_out_2
623
624
    1:
        popq %rax
        .cfi_adjust_cfa_offset -8
625
626
        .cfi_restore rax
627
        popq %rbx
628
        .cfi_adjust_cfa_offset -8
        .cfi_restore rbx
629
630
        retq
631
        .cfi_endproc
632
633
    // ROUTINE INT $TIPO_TRAMP_IN, ACCESSIBILE SOLO DAL MODULO I/
       \hookrightarrow O
634
    a_trampoline_in:
635
        .cfi_startproc
        .cfi_def_cfa_offset 40
636
        .cfi_offset rip, -40
637
        .cfi_offset rsp, -16
638
        pushq %rbx
639
```

```
640
         .cfi_adjust_cfa_offset 8
641
         .cfi_offset rbx, -16
642
         pushq %rax
643
         .cfi_adjust_cfa_offset 8
644
         .cfi_offset rax, -24
645
646
         call trampoline_in_2
647
648
         popq %rax
649
         .cfi_adjust_cfa_offset -8
650
         .cfi_restore rax
651
         popq %rbx
652
         .cfi_adjust_cfa_offset -8
         .cfi_restore rbx
653
654
         iretq
655
         .cfi_endproc
656
657
    // ROUTINE INT $TIPO_TRAMP_OUT, ACCESSIBILE SOLO DAL MODULO I
       \hookrightarrow /O
658
    a_trampoline_out:
         .cfi_startproc
659
         .cfi_def_cfa_offset 40
660
         .cfi_offset rip, -40
661
662
         .cfi_offset rsp, -16
663
         pushq %rbx
         .cfi_adjust_cfa_offset 8
664
665
         .cfi_offset rbx, -16
666
         pushq %rax
         .cfi_adjust_cfa_offset 8
667
         .cfi_offset rax, -24
668
669
670
         call trampoline_out_2
671
672
         popq %rax
673
         .cfi_adjust_cfa_offset -8
674
         .cfi_restore rax
675
         popq %rbx
         .cfi_adjust_cfa_offset -8
676
677
         .cfi_restore rbx
678
         iretq
679
         .cfi_endproc
```

Listing 4.10: Esempio della parte Assembly di una routine di sistema con le chiamate alle funzioni trampolino

```
685
                     // ROUTINE INT $TIPO A
    a_activate_p:
686
         .cfi_startproc
687
        .cfi_def_cfa_offset 40
        .cfi_offset rip, -40
688
         .cfi_offset rsp, -16
689
690
        call trampoline_in
        call salva_stato
691
692
        cavallo_di_troia %rdi
693
        call c_activate_p
694
        call carica_stato
695
        call trampoline_out
696
        ireta
697
         .cfi_endproc
```

Listing 4.11: Sezioni DATA e TSS della memoria shadow/trampolino

```
1666
    .global end_trampoline_text
1667
    end_trampoline_text:
1668
1669
    // SEZIONE TRAMPOLINE DATA: TABELLE E DATI
1670
1671
    1672
    .section .trampoline_data, "aw"
1673
    .balign 4096
1674
    .global start_trampoline_data
    start_trampoline_data:
1675
1676
    // PUNTATORI ALLE TABELLE GDT E IDT
1677
    // NEL FORMATO RICHIESTO DALLE ISTRUZIONI LGDT E LIDT
1678
1679
    gdt_pointer:
1680
        .word end_gdt-gdt
                             // LIMITE DELLA GDT
1681
                             // BASE DELLA GDT
        .quad gdt
1682
    idt_pointer:
1683
                        // LIMITE DELLA IDT (256 ENTRATE)
        .word 0xFFF
1684
        .quad idt
                         // BASE DELLA IDT
1685
    triple_fault_idt:
1686
        .word 0
1687
        .quad 0
1688
    param_err:
        .asciz "indirizzo non valido: %p"
1689
```

```
1690
1691
    .balign 8
1692
    .global gdt
1693
     gdt:
1694
         .quad 0
                      //SEGMENTO NULLO
1695
     code_sys_seg:
1696
         .word 0b0
                              //LIMIT[15:0]
                                               NOT USED
1697
         .word 0b0
                              //BASE[15:0]
                                               NOT USED
1698
         .byte 0b0
                              //BASE[23:16]
                                               NOT USED
1699
         .byte 0b10011010
                              //P|DPL|1|1|C|R|A| DPL=00=SISTEMA
1700
         .byte 0b00100000
                              //G|D|L|-|----| L=1 long mode
1701
         .byte 0b0
                              //BASE[31:24]
                                               NOT USED
1702
     code_usr_seg:
                                               NOT USED
1703
         .word 0b0
                              //LIMIT[15:0]
1704
         .word 0b0
                              //BASE[15:0]
                                               NOT USED
1705
         .byte 0b0
                              //BASE[23:16]
                                               NOT USED
1706
         .byte 0b11111010
                              //P|DPL|1|1|C|R|A| DPL=11=UTENTE
1707
         .byte 0b00100000
                              //G|D|L|-|----| L=1 long mode
1708
                              //BASE[31:24]
         .byte 0b0
                                               NOT USED
1709
     data_usr_seg:
1710
         .word 0b0
                              //LIMIT[15:0]
                                               NOT USED
1711
         .word 0b0
                              //BASE[15:0]
                                               NOT USED
1712
         .byte 0b0
                              //BASE[23:16]
                                               NOT USED
1713
         .byte 0b11110010
                              //P|DPL|1|0|E|W|A|
                                                   DPL=11=UTENTE
1714
                              //G|D|-|-|-----
         .byte 0b00000000
1715
                              //BASE[31:24]
         .byte 0b0
                                               NOT USED
1716
     des_tss:
1717
         .space 16,0 //SEGMENTO TSS, RIEMPITO A RUNTIME
1718
     end_gdt:
1719
1720
    .global tss
1721
     tss:
1722
         .fill DIM_DESP, 0
1723
1724
    .global des_finestra_kernel
1725
     des_finestra_kernel:
1726
         .guad 0
1727
1728
    .global end_trampoline_data
1729
     end_trampoline_data:
1730
```

```
1731
1732
     .section .trampoline_bss, "aw", @nobits
     .balign 4096
1733
1734
     .global start_trampoline_bss
1735
     start_trampoline_bss:
1736
1737
     // .BALIGN 16
1738
     idt:
1739
         // SPAZIO PER 256 GATE
1740
         // VERRA' RIEMPITA A TEMPO DI ESECUZIONE
1741
         .space 16 * 256, 0
1742
     end_idt:
1743
1744
     exc_error:
1745
         .space 8, 0
1746
1747
     .global end_trampoline_bss
1748
     end_trampoline_bss:
```

4.3 io.s

Listing 4.12: Esempio della parte Assembly di una primitiva di I/O con le chiamate alle primitive trampolino

```
378
    a_readse_n:
379
        .cfi_startproc
380
        .cfi_def_cfa_offset 40
         .cfi_offset rip, -40
381
382
         .cfi_offset rsp, -16
383
        cavallo_di_troia %rsi
384
        cavallo_di_troia2 %rsi %rdx
385
        cavallo_di_troia %rcx
386
        int $TIPO_TRAMP_IN
387
        call c_readse_n
388
        int $TIPO_TRAMP_OUT
389
        iretq
390
         .cfi_endproc
```

4.4 costanti.h

Listing 4.13: Costanti per gli id delle primitive trampoline

76	#define	TIPO_TRAMP_IN	0x59	// TRAMPOLINE IN INGRESSO
77	#define	TIPO_TRAMP_OUT	0x5a	// TRAMPOLINE IN USCITA

Listings

4.1	Descrittori di processo e di TSS	17
4.2	Creazione della finestra di memoria shadow	18
4.3	Creazione di un processo	22
4.4	Distruzione di un processo	25
4.5	Inizializzazione del sistema	25
4.6	Salva e carica stato	28
4.7	Istruzioni per caricare nella GDT le primitive trampolino	32
4.8	Inizializza GDT e TSS	32
4.9	Funzioni trampolino	33
4.10	Esempio della parte Assembly di una routine di sistema	
	con le chiamate alle funzioni trampolino	38
4.11	Sezioni DATA e TSS della memoria shadow/trampolino	38
4.12	Esempio della parte Assembly di una primitiva di ${\rm I/O}$	
	con le chiamate alle primitive trampolino	40
4.13	Costanti per gli id delle primitive trampoline	41

Bibliografia

- [1] Graziano Frosini e Giuseppe Lettieri. Architettura dei calcolatori Vol. II: Struttura hardware del processore PC, del Bus, della memoria, delle interfacce e gestione dell'I/O. A cura di Pisa University Press. 2013.
- [2] Graziano Frosini e Giuseppe Lettieri. Architettura dei calcolatori Vol. III: Aspetti architetturali avanzati e nucleo di sistema operativo. A cura di Pisa University Press. 2013.
- [3] Daniel Gruss et al. «KASLR is Dead: Long Live KASLR». In: *International Symposium on Engineering Secure Software and Systems*. Springer International Publishing, 2017, pp. 161–176.
- [4] Daniel Gruss et al. «Prefetch Side-Channel Attacks: Bypassing SMAP and Kernel ASLR». In: Conference on Computer and Communications Security. 2016, pp. 368–379.
- [5] Ralf Hund, Carsten Willems e Thorsten Holz. «Practical Timing Side Channel Attacks against Kernel Space ASLR». In: Security and Privacy. 2013, pp. 191–205.
- [6] Yeongjin Jang, Sangho Lee e Taesoo Kim. «Breaking Kernel Address Space Layout Randomization with Intel TSX». In: Conference on Computer and Communications Security. 2016, pp. 380–392.
- [7] Giuseppe Lettieri. *Implementazione della memoria virtuale*. 13 Mag. 2019. URL: https://calcolatori.iet.unipi.it/resources/paginazione-nel-nucleo.pdf.
- [8] Giuseppe Lettieri. *Introduzione al sistema multiprogrammato*. 24 Apr. 2020. URL: https://calcolatori.iet.unipi.it/resources/nucleo.pdf.
- [9] Giuseppe Lettieri. *Istruzioni all'uso del nucloe*. URL: https://calcolatori.iet.unipi.it/istruzioni_nucleo.php.
- [10] Giuseppe Lettieri. *Memoria Cache*. 16 Mar. 2017. URL: https://calcolatori.iet.unipi.it/resources/cache.pdf.
- [11] Giuseppe Lettieri. *Paginazione*. 3 Mag. 2019. URL: https://calcolatori.iet.unipi.it/resources/paginazione.pdf.

- [12] Giuseppe Lettieri. *Paginazione su domanda*. 14 Mag. 2018. URL: https://calcolatori.iet.unipi.it/resources/paginazione-su-domanda.pdf.
- [13] Giuseppe Lettieri. *Paginazione: complementi*. 4 Apr. 2017. URL: https://calcolatori.iet.unipi.it/resources/tlb.pdf.
- [14] Giuseppe Lettieri. *Protezione*. 11 Apr. 2019. URL: https://calcolatori.iet.unipi.it/resources/protezione.pdf.
- [15] Giuseppe Lettieri. *Tabelle multilivello*. 6 Mag. 2019. URL: https://calcolatori.iet.unipi.it/resources/tabelle-multilivello.pdf.
- [16] Moritz Lipp et al. «Meltdown: Reading Kernel Memory from User Space». In: USENIX Security Symposium. 2018.
- [17] Yuval Yarom e Katrina Falkner. «FLUSH+RELOAD: A High Resolution, Low Noise, L3 Cache Side-Channel Attack». In: USENIX Security Symposium. 2014, pp. 719–732.