

1 Kod źródłowy

```
1 function [a, p] = ii2root(f, x0, x1, x2, K)
2 % Interpolacja odwrotna w zagadnieniu wyznaczania miejsca
   % zerowego funkcji.
3 % Parametry wejściowe:
4 % f - wskaźnik do funkcji, której miejsce zerowe szukamy
5 % x0, x1, x2 - początkowe przybliżenia miejsca zerowego
6 % K - maksymalna liczba iteracji
7 % Parametry wyjściowe:
8 % a - ostatnie przybliżenie miejsca zerowego funkcji f
9 % p - liczba faktycznie wykonanych kroków w metody
10 % Autor: Andrii Voznesenskyi
11
12 % Startujemy z początkowymi przybliżeniami
13 x = [x0, x1, x2];
14 % problemhandler do uchwytu w postaci wektorowych z 1./x i 1/
   % x
15 y = arrayfun(f, x);
16
17 % Obliczamy M
18 M = max(abs(y));
19
20 % Inicjalizujemy a
21 a = [];
22 w0 = LagrangeInterp(y, x, 0);
23 % Rozpoczynamy iteracje
24 for p = 1:K
25     if checkValues(y)
26         % Obliczamy w(0) za pomocą interpolacji Lagrange'a
27         w0 = LagrangeInterp(y, x, 0);
28         % Aktualizujemy przybliżenia
29         x = [x(2), x(3), w0];
30         y = arrayfun(f, x);
31     else
32         break;
33     end
34 end
35 % Sprawdzenie tolerancji
36 if check_tolerance(f, w0, M)
37     a = w0;
38 end
39 end % function
```

Listing 1: Pierwotny kod programu głównego

2 Używanie funkcji `arrayfun()`

W kodzie źródłowym, w linii 15 oraz 32 programu głównego, przedstawionego w *Listing 1*, została użyta funkcja wbudowana `arrayfun()` do przypisywania wartości funkcji $f(x)$ do wektora y . Jednak w praktyce jest to zbędne, ponieważ MATLAB jest w stanie wykonać przypisanie bez konieczności użycia tej funkcji. Używanie `arrayfun()` może zwiększać złożoność obliczeniową i nie jest konieczne w tym przypadku.

3 Obliczenie parametru w_0 zbędne

W kodzie źródłowym, w linii 22 programu głównego, przedstawionego w *Listing 1*, obliczana jest wartość interpolacji wielomianu Lagrange’a. Jednak w rzeczywistości, wartość ta nie jest używana ani zapisywana w żadnym miejscu programu. Dlatego, obliczenie parametru w_0 jest zbędne i można go całkowicie usunąć, aby uprościć program.

Ponieważ wartość interpolacji w punkcie x nie jest używana ani wskazana do obliczania przed pętlą główną programu, warto całkowicie usunąć ten fragment kodu, aby program działał poprawnie względem specyfikacji.

4 Unikanie dzielenia przez 0 w wielomianie Lagrange’a

W funkcji `checkValues.m` kodu źródłowego warto sprawdzić warunek na to aby każda wartość parametru wejściowego y była różna od 0. Warunek `all(y ≠ 0)` jest w tym przypadku ważny, aby zapobiec dzieleniu przez zero. Jeśli y zawiera zero, funkcja `LagrangeInterp` wykonałaby dzielenie przez zero, co spowodowałoby błąd. W funkcji `LagrangeInterp` implementujesz interpolację Lagrange’a, która jest opisana wzorem:

$$L(x) = \sum_{j=0}^n y_j * l_j(x)$$

gdzie $l_j(x)$ to wielomian bazowy Lagrange’a:

$$l_j(x) = \prod_{m \neq j} \frac{x - x_m}{x_j - x_m}$$

W zaimplementowanej funkcji x odpowiada `X`, y odpowiada `Y`, oblicza się wartość wielomianu w punkcie x .

Jeśli $y \neq 0$ nie jest prawdą dla wszystkich y (co jest równoznaczne z stwierdzeniem, że istnieje jakiegokolwiek y takie, że $y == 0$), to $(X(i) - X(j))$ może być równe zero. Ponieważ dzielenie przez tę wartość podczas obliczania p , prowadzi do dzielenia przez zero.

Dodanie warunku `all(y ≠ 0)` przed wejściem do petli zapewnia, że oblicza się interpolację Lagrange’a tylko wtedy, gdy wszystkie wartości y są różne od zera. Jeśli jakiegokolwiek y wynosi zero, funkcja `checkValues(y)` zwraca `false`, co zatrzymuje iteracje w funkcji `ii2root` z powodu warunku `if checkValues(y)`. W ten sposób się unika dzielenia przez zero.

Warto również zauważyć, że interpolacja Lagrange’a wymaga, aby wartości x (które w tym kontekście są wartościami y , ponieważ wykonujemy interpolację odwrotną) były różne, dlatego sprawdza się `uniqueCheck = all(diff(sort(y)) ≠ 0);`. Ten warunek

zapewnia, że żadne dwie wartości y nie są takie same. Wtedy, jeśli y zawiera zero, nie tylko zapobiega potencjalnym błędom dzielenia przez zero, ale również zapewnia spełnienie wymogu unikalności wartości x dla interpolacji Lagrange'a. W kodzie *Listing 2* znajduje się poprawiona wersja funkcji `checkValues.m`

```

1 function valid = checkValues(y)
2 % Sprawdź, czy wszystkie elementy y są rzeczywiste,
   skończone i unikalne
3 % Wejście:
4 % y - wektor wartości do sprawdzenia
5 % Wyjście:
6 % valid - wartość logiczna wskazująca, czy wszystkie
   elementy y są
7 % rzeczywiste, skończone i parami różne
8 % Autor: Andrii Voznesenskyi
9
10 % Czy wszystkie elementy y są rzeczywiste
11 realCheck = all(isreal(y));
12 % Czy wszystkie elementy y są skończone
13 finiteCheck = all(isfinite(y));
14 % Czy wszystkie elementy y są unikalne
15 % uniqueCheck = numel(unique(y)) == numel(y);
16 uniqueCheck = all(diff(sort(y)) ~= 0) && all(y ~= 0);
17 % Czy wszystkie sprawdzenia przeszły pomyślnie
18 valid = (realCheck && finiteCheck && uniqueCheck);
19 end % function

```

Listing 2: Poprawiony kod funkcji `checkValues`

5 Poprawiony kod programu głównego z uwzględnionymi uwagami

Poprawiony kod programu głównego z uwzględnieniem powyższych uwag został umieszczony w kodzie *Listing 3*.

```

1 function [a, p] = ii2root(f, x0, x1, x2, K)
2 % Interpolacja odwrotna w zagadnieniu wyznaczania miejsca
   zerowego funkcji.
3 % Parametry wejściowe:
4 % f - wskaźnik do funkcji, której miejsca zerowe szukamy
5 % x0, x1, x2 - początkowe przybliżenia miejsca zerowego
6 % K - maksymalna liczba iteracji
7 % Parametry wyjściowe:
8 % a - ostatnie przybliżenie miejsca zerowego funkcji f
9 % p - liczba faktycznie wykonanych kroków w metody
10 % Autor: Andrii Voznesenskyi
11
12 % Startujemy z początkowymi przybliżeniami

```

```
13 x = [x0, x1, x2];
14 % problemhandler do uchwyt w postaci wektorowych z 1./x i 1/
    x
15 y = f(x);
16
17 % Obliczamy M
18 M = max(abs(y));
19
20 % Inicjalizujemy a
21 a = [];
22
23 % Rozpoczynamy iteracje
24 for p = 1:K
25     if checkValues(y)
26         % Obliczamy w(0) za pomoc interpolacji Lagrange'a
27         w0 = LagrangeInterp(y, x, 0);
28         % Aktualizujemy przyblizenia
29         x = [x(2), x(3), w0];
30         y = f(x);
31     else
32         break;
33     end
34 end
35 % Sprawdzenie tolerancji
36 if check_tolerance(f, w0, M)
37     a = w0;
38 end
39 end % function
```

Listing 3: Poprawiony kod programu głównego