

东南大学第十三届智能车竞赛  
资格赛比赛说明（草稿）

2019-1-16

应参赛队伍要求，现公布资格赛比赛说明（草稿）供大家参考。如有疑问和建议，可向 QQ 公众号反馈。**需要注意的是，由于场地需要联系电工电子等，故场地可能存在变动，正式比赛说明将在第三学期初公布。**

以下为正文：

为进一步促进比赛公平，规范比赛流程，提高参赛队伍参赛体验。现将资格赛比赛流程与规则说明公布如下。本说明由《比赛规则》等文件汇总补充而成，如有不一致之处，请通过 QQ 公众号告知。

### 一、调试时间/地点

调试时间：开学~3/15

调试地点：光电三轮/四轮：吴院实验室

电磁：自动化实验室

光电直立：常州楼 118

以上调试场地为推荐调试场地，各组别在赛道条件允许的情况下，可以根据人流量选择任意场地进行调试。信息、电子亦有调试场地。

### 二、比赛时间/地点

比赛时间：3/16

比赛地点：光电三轮/四轮：吴院实验室

电磁：自动化实验室

光电直立：常州楼 118

### 三、车模检查

- 1、自制板（存在电路连接的所有 pcb 板）是否通过答辩，未答辩通过的不能参赛。
- 2、车模舵机电机是否原装，不得使用价格高于原装舵机的舵机（以支付记录为参考）。
- 3、车模尺寸，长宽高都必须符合要求。标准见《比赛规则》，其中三轮长度更改为：车模后端（不含电池及电池支架）到传感器最前端 $<30\text{cm}$ 。
- 4、三轮摄像头不能安装在万向轮前，四轮摄像头不能安装在舵机前，三轮组运行时要求万向轮在前。

### 四、比赛任务

- 1、光电三轮/四轮：由起点出发，起跑方向由裁判指定，跑完 1 圈。
- 2、电磁：由起点出发，起跑方向由裁判指定，跑完 1 圈。
- 3、光电直立：由起点出发，起跑方向由裁判指定，跑完 2 圈。

## 五、比赛赛制

- 1、排位赛，赛前 60s 调试时间，每组 3-4 次比赛机会。
- 2、每次比赛机会：30s 内必须发车成功，车辆需静止出发。取最好成绩。
- 3、比赛异常情况说明：
  - 冲出赛道：四轮：两轮出界 其他：一轮出界 成绩计为 240s
  - 圆环不进：每少进一环，加罚 30s
  - 圆环重复进：比赛正常进行，直到超时（240s）为止
  - 光电直立未完赛：没少跑完一圈，加罚 120s
- 4、比赛晋级：
  - 排位赛：不低于 120 组晋级，按各组别中期通过队伍数分配晋级名额
  - 其他：电磁直立组，预决赛在电磁大类下进行比赛，获奖难度最大，故资格赛只要完赛，均可晋级，不占用排位赛晋级名额
  - 所有晋级队伍均有机会获得 S RTP 学分（需教务处批准）

## 六、答辩

为促进比赛公平，所有参赛队伍代码必须上交，并在比赛时统一烧录。对代码可读性差、存在雷同等情况的队伍，将组织答辩。为简化比赛流程，资格赛代码不需要上交，预决赛统一上交。如晋级预决赛但不参加预决赛，即使应当获得 S RTP 学分也不予认定。

## 校队招新

所有通过资格赛的队伍成员均可以报名加入校队，真诚欢迎热爱智能车的同学加入校队。

流程：

提交简历：资格赛后

选拔时间：决赛后

选拔方式：比赛成绩（5%）+笔试成绩（10%）+面试成绩（85%）