Theoretische Informatik

ZUSAMMENFASSUNG DER MODULE THEORETISCHE INFORMATIK 1 & 2

Simon König	

INHALTSVERZEICHNIS

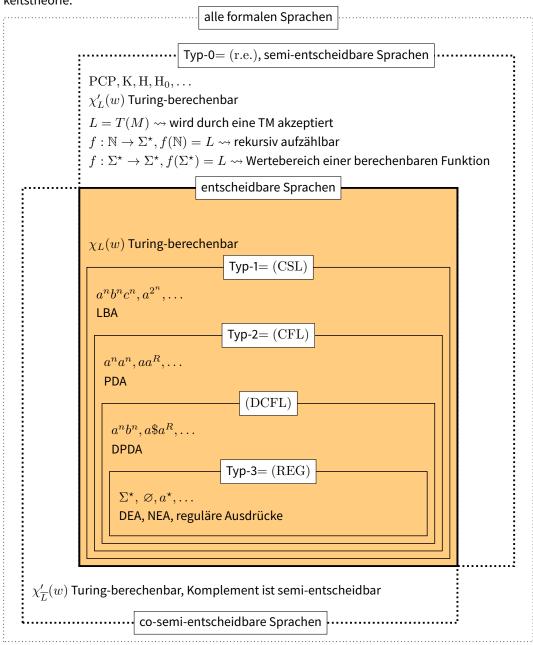
1	Überblick	4								
ı	Grundlagen	5								
1	rste Definitionen									
2	Grundlagen der Aussagenlogik	7								
_	2.1 Syntax der Aussagenlogik	=								
	2.2 Semantik der Aussagenlogik									
	2.3 Prädikatenlogik									
Ш	I Formale Sprachen und Automatentheorie	8								
	Endlisha Cayashan (DIN)	9								
1	Endliche Sprachen (FIN) 1.1 Beispiele	-								
2	Reguläre Sprachen 10									
	2.1 Automatenmodell DEA	10								
	2.2 Automatenmodell NEA	10								
	2.3 Reguläre Ausdrücke									
	2.4 Sätze zu den regulären Sprachen:									
	2.4.1 Pumping-Lemma für Typ-3									
	2.4.2 Myhill-Nerode-Äquivalenz									
	2.4.3 Erkennung durch Monoide – Syntaktisches Monoid									
	2.4.4 Wohldefiniertheit des Produkts der Äquivalenzklassen2.5 Konstruktionsalgorithmus für Minimal-DEAs									
	2.5 Konstruktionsalgorithmus für Minimal-DEAs									
	2.6.1 Pumping-Lemma für Typ-3									
	2.6.2 Myhill-Nerode-Äquivalenz									
	2.6.3 Beweis durch Abschlusseigenschaften									
	•									
3		17								
	3.1 Automatenmodell DPDA									
	3.2 Sätze zu (DCFL)									
	3.3 Beispiele	18								
4	Kontextfreie Sprachen	19								
	4.1 Automatenmodell PDA									
	4.2 Sätze zu (CFL)									
	4.2.1 Pumping-Lemma für Typ-2	20								
	4.2.2 CYK-Algorithmus zur Lösung des Wortproblems für Typ-2									
	4.3 Chomsky-Normalform									
	4.3.1 Umformungsalgorithmus	20								

INHALTSVERZEICHNIS INHALTSVERZEICHNIS

	4.4	Greibach-Normalform								
		4.4.1 Umformungsalgorithmus	21							
	4.5	Beispiele	22							
			23							
5	Kontextsensitive Sprachen 24									
	5.1		24							
		5.1.1 Einschränkung LBA	25							
	5.2	Sätze zu (CSL)	25							
		5.2.1 Algorithmus zur Entscheidbarkeit des Wortproblems	25							
	5.3	Kuroda-Normalform	25							
		5.3.1 Umformungsalgorithmus	26							
	5.4	Beispiele	26							
	Re	erechenharkeitstheorie und Komplexität) 7							
Ш	Вє	erechenbarkeitstheorie und Komplexität	27							
III 1		·	27 28							
		ursiv aufzählbare Sprachen								
	Rek u	ursiv aufzählbare Sprachen Sätze zu (r.e.)	28							
1	Rek u	ursiv aufzählbare Sprachen Sätze zu (r.e.)	28 28							
1	Reku 1.1 Ents	ursiv aufzählbare Sprachen Sätze zu (r.e.)	28 28							
1	Reku 1.1 Ents	ursiv aufzählbare Sprachen Sätze zu (r.e.)	28 28 28							
1	Reku 1.1 Ents Bere	ursiv aufzählbare Sprachen Sätze zu (r.e.)	28 28 29							
1	Reku 1.1 Ents Bere 3.1	ursiv aufzählbare Sprachen Sätze zu (r.e.) scheidbare Sprachen echenbarkeitstheorie Turing-Berechenbarkeit LOOP-Berechenbarkeit	28 28 29 30							
1	Reku 1.1 Ents Bere 3.1	ursiv aufzählbare Sprachen Sätze zu (r.e.) scheidbare Sprachen echenbarkeitstheorie Turing-Berechenbarkeit LOOP-Berechenbarkeit 3.2.1 Erlaubte Anweisungen	28 28 29 30 30							
1	Reku 1.1 Ents Bere 3.1 3.2	ursiv aufzählbare Sprachen Sätze zu (r.e.) scheidbare Sprachen echenbarkeitstheorie Turing-Berechenbarkeit LOOP-Berechenbarkeit 3.2.1 Erlaubte Anweisungen WHILE-Berechenbarkeit 3.3.1 Erlaubte Anweisungen	28 28 29 30 30 30 30 31							
1	Reku 1.1 Ents Bere 3.1 3.2	ursiv aufzählbare Sprachen Sätze zu (r.e.) scheidbare Sprachen echenbarkeitstheorie Turing-Berechenbarkeit LOOP-Berechenbarkeit 3.2.1 Erlaubte Anweisungen WHILE-Berechenbarkeit 3.3.1 Erlaubte Anweisungen	28 28 29 30 30 30 30 31							

1: ÜBERBLICK

Ein kurzer Gesamtüberblick über den Zusammenhang von formalen Sprachen zur Berechenbarkeitstheorie:



Grundlagen

1: Erste Definitionen

Definition 1.1: Alphabet

Als Alphabet bezeichnen wir eine endliche, nichtleere Menge, deren Elemente Buchstaben genannt werden.

Dieses wird üblich mit Σ bezeichnet.

Definition 1.2: Freies Monoid über Σ

Ein Monoid ist eine Menge mit einer assoziativen Verknüpfung und einem neutralen Element. Die Menge aller endlichen Zeichenketten, die sich aus Elementen von Σ bilden lassen bilden mit der Konkatenation ein Monoid Σ^* .

Das leere Wort (ϵ) bildet das neutrale Element.

Definition 1.3: Grammatik

Eine Grammatik ist ein Quadrupel:

$$G = (V, \Sigma, P, S)$$

V Eine Menge an Zeichen, den Variablen

 Σ Das Alphabet, $V \cap \Sigma = \varnothing$

P Die Produktionsmenge, $P \subseteq (V \cup \Sigma)^+ \times (V \cup \Sigma)^\star$

S Das Startsymbol oder die Startvariable, $S \in V$

2: GRUNDLAGEN DER AUSSAGENLOGIK

2.1 Syntax der Aussagenlogik

- Atomare Formeln: A_i mit $i \in \mathbb{N}$
- F und G Formeln \to $(F \land G)$, $(F \lor G)$ und $\neg F$ auch Formeln

2.2 Semantik der Aussagenlogik

```
D\subseteq \{A_1,A_2,\ldots\} Eine Abbildung \mathcal{A}:D\to \{0,1\} heißt Belegung. Weiter
```

- Eine Belegung $\mathcal A$ ist **passend** zu einer Formel F, falls alle in F vorkommenden atomaren Variablen zum Definitionsbereich von $\mathcal A$ gehören.
- Eine Belegung $\mathcal A$ ist **Modell** für eine Formel, falls $\mathcal A$ zu F passend ist und $\mathcal A(F)=1$ gilt. Man schreibt dann $\mathcal A \vDash F$.
- F ist **erfüllbar**, falls ein Modell für F existiert.
- F ist gültig, falls alle passenden Belegungen Modelle sind. → F nennt man dann eine Tautologie. Das Komplement einer Tautologie ist unerfüllbar.
- Zwei Formeln F und G heißen **semantisch äquivalent**, wenn alle zu beiden passenden Belegungen $\mathcal A$ gilt: $\mathcal A(F)=\mathcal A(G)$. Man schreibt dann $F\equiv G$.

2.3 Prädikatenlogik

Formale Sprachen und Automatentheorie

1: Endliche Sprachen (FIN)

 $(\mathrm{FIN}) \subset (\mathrm{REG}) \subset (\mathrm{DCFL}) \subset (\mathrm{CFL}) \subset (\mathrm{CSL}) \subset (\mathrm{REC}) \subset (\mathrm{r.e.})$

Alle endlichen Sprachen sind regulär.

1.1 Beispiele

- $L_1 = \emptyset$ (leere Sprache ist endlich)
- $L_2 = \Sigma$ (nur die Buchstaben)
- $L_3 = \{aaa, baba\}$ (z.B. nur zwei Wörter)

2: REGULÄRE SPRACHEN

$$\mathsf{Typ\text{-}3} = (\mathrm{REG}) \subset (\mathrm{DCFL}) \subset (\mathrm{CFL}) \subset (\mathrm{CSL}) \subset (\mathrm{REC}) \subset (\mathrm{r.e.})$$

2.1 Automatenmodell DEA

Ein deterministischer endlicher Automat ist ein 5-Tupel

$$M = (Z, \Sigma, \delta, z_0, E)$$

- ${\it Z}\,$ endliche Zustandsmenge
- Σ Eingabealphabet
- δ Überführungsfunktion $\delta: Z \times \Sigma \to Z$
- z_0 Startzustand, $z_0 \in Z$
- E Endzustandsmenge, $E \subseteq Z$

Es lässt sich außerdem eine erweiterte Funktion $\hat{\delta}$ definieren:

$$\hat{\delta}: Z \times \Sigma^{\star} \to Z$$

Mit den folgenden Eigenschaften:

$$\begin{split} \hat{\delta}(z,\epsilon) &= z \\ \hat{\delta}(z,ax) &= \hat{\delta}(\delta(z,a),x) \end{split}$$

Die von einem deterministischen Automaten ${\cal M}$ akzeptierte Sprache ist

$$T(M) = \left\{ w \in \Sigma^* \,\middle|\, \hat{\delta}(z_0, w) \in E \right\}$$

2.2 Automatenmodell NEA

Ein nichtdeterministischer endlicher Automat ist ein 5-Tupel

$$M = (Z, \Sigma, \delta, S, E)$$

- Z endliche Zustandsmenge
- Σ Eingabealphabet
- δ Überführungsfunktion $\delta: Z \times \Sigma \to \operatorname{Pot}(Z)$

S Startzustandsmenge, $S \subseteq Z$

E Endzustandsmenge, $E \subseteq Z$

Der NEA ist formal stärker als der DEA, sie akzeptieren jedoch beide die selbe Sprachklasse. Die akzeptierte Sprache eines nichtdeterministischen endlichen Automaten ist:

$$T(M) = \left\{ w \in \Sigma^\star \, \middle| \, \hat{\delta}(S, w) \cap E \neq \varnothing \right\}$$

2.3 Reguläre Ausdrücke

Die regulären Sprachen lassen sich zusätzlich zu den zwei Automatenmodellen auch durch sog. reguläre Ausdrücke beschreiben. Eine Definition für die Syntax der regulären Ausdrücke ist:

- \varnothing und ϵ sind reguläre Ausdrücke.
- ullet a ist ein regulärer Ausdruck für alle $a \in \Sigma$
- Wenn α und β eguläre Ausdrücke sind, dann sind auch $\alpha\beta$, $(\alpha|\beta)$ und $(\alpha)^*$ reguläre Ausdrücke.

Die Semantik der regulären Ausdrücke ist ebenso induktiv bestimmt:

- $\bullet \ \ L(\varnothing)=\varnothing \ \mathsf{und} \ L(\epsilon)=\{\epsilon\}$
- $L(a) = \{a\}$ für jedes $a \in \Sigma$
- $L(\alpha\beta) = L(\alpha)L(\beta)$, $L(\alpha|\beta) = L(\alpha) \cup L(\beta)$, $L((\alpha)^*) = L(\alpha)^*$

2.4 Sätze zu den regulären Sprachen:

- Typ-3 Sprachen können *nicht* inhärent mehrdeutig sein, da sich zu jeder Sprache ein Minimalautomat bilden lässt.
- Die Klasse der Typ-3 Sprachen ist unter allen boole'schen Operationen, Sternoperation und der Konkatenation abgeschlossen.
- Für reguläre Sprachen ist das Wortproblem (in Linearzeit), das Leerheitsproblem, das Äquivalenzproblem sowie das Schnittproblem entscheidbar.
- Alle Typ-2 Sprachen über einem einelementigen Alphabet sind bereits regulär.

2.4.1 Pumping-Lemma für Typ-3

Für jede reguläre Sprache L gibt es ein $n \in \mathbb{N}$, so dass für jedes $x \in L$ mit $|x| \ge n$ eine Zerlegung in drei Teile exisitert: x = uvw, so dass die drei Bedingungen erfüllt sind:

- $|v| \geq 1$
- |uv| < n
- $\forall i \in \mathbb{N} : uv^i w \in L$ ("Pump-Bedingung")

Gilt die Negation dieser Aussage, also

 $\forall n \in \mathbb{N}: \exists x \in L, |x| \geq n: \forall u, v, w \in \Sigma^{\star}, x = uvw, |v| \geq 1, |uv| \leq n: \exists i \in \mathbb{N}: uv^{i}w \not\in L$ so ist L nicht regulär!

ABER: Das Pumping-Lemma gibt keine Charakterisierung der Typ-3 Sprachen an! Es gibt auch Sprachen, die nicht Typ-3 sind, die Aussage des Lemmas aber trotzdem erfüllen! Das Pumping-Lemma gibt also nur eine Möglichkeit, zu Beweisen, dass eine Sprache *nicht* regulär ist! (Siehe Unterabschnitt 2.6.1)

2.4.2 Myhill-Nerode-Äquivalenz

Mit der Myhill-Nerode-Äquivalenz ist es möglich nachzuweisen, ob eine Sprache regulär ist.

$$xR_L y \iff [\forall w \in \Sigma^* : xw \in L \Leftrightarrow yw \in L]$$

Bzw. anhand eines DEA (dies führt zu einer Verfeinerung von R_L)

$$xR_M y \iff [\delta(z_0, x) = \delta(z_0, y)]$$

Es gilt:

$$xR_M y \Rightarrow \forall w \in \Sigma^* : \delta(z_0, xw) = \delta(z_0, yw) \Rightarrow xR_L y$$

Die Sprache $L\subseteq \Sigma^\star$ ist genau dann regulär, wenn der Index der Myhill-Nerode-Äquivalenz \mathbf{R}_L endlich ist.

2.4.3 Erkennung durch Monoide – Syntaktisches Monoid

Sei $L\subseteq \Sigma^{\star}$ eine formale Sprache und M ein Monoid.

M erkennt L, wenn eine Teilmenge $A\subseteq M$ und ein Homomorphismus $\varphi:\Sigma^\star\to M$ existiert, so dass gilt:

$$\begin{split} L &= \varphi^{-1}(A) & \text{d.h. } w \in L \Leftrightarrow \varphi(w) \in A \\ L &= \varphi^{-1}(\varphi(L)) & \text{d.h. } w \in L \Leftrightarrow \varphi(w) \in \varphi(L) \end{split}$$

Weiter kann man für eine konkrete Sprache ${\it L}$ die syntaktische Kongruenz definieren:

$$w_1 \equiv_L w_2 \iff [\forall x, y \in \Sigma^* : xw_1y \in L \Leftrightarrow xw_2y \in L]$$

Basierend auf dieser Kongruenz definieren wir das Quotientenmonoid der Kongruenz, dessen Elemente die Äquivalenzklassen sind.

Das Quotientenmonoid oder auch syntaktisches Monoid bezüglich der syntaktischen Kongruenz wird mit

$$\operatorname{Synt}(L) := (\Sigma^{\star} / \equiv_L)$$

bezeichnet.

Für jede Sprache L gibt es ein syntaktisches Monoid das L mit dem Homomorphismus

$$\varphi: L \to \operatorname{Synt}(L), w \mapsto [w]$$

erkennt. Ist |Synt(L)| endlich, so ist L regulär bzw. erkennbar.

2.4.4 Wohldefiniertheit des Produkts der Äquivalenzklassen

$$[u_1]_{\equiv_L} \cdot [u_2]_{\equiv_L} \stackrel{?}{=} [u_1 u_2]_{\equiv_L}$$
 wohldefiniert?

Es gilt:

$$u_1, \widetilde{u_1} \in [u_1]_{\equiv_L} \Longleftrightarrow u_1 \equiv_L \widetilde{u_1} \Longleftrightarrow [\forall x, y \in \Sigma^* : xu_1y \in L \Leftrightarrow x\widetilde{u_1}y \in L]$$
 (2.1)

$$u_2, \widetilde{u_2} \in [u_2]_{\equiv_L} \iff u_2 \equiv_L \widetilde{u_2} \iff [\forall x, y \in \Sigma^* : xu_2y \in L \Leftrightarrow x\widetilde{u_2}y \in L]$$
 (2.2)

Setzt man nun in Gleichung 2.1 für $y = u_2 y'$ ein:

$$u_1, \widetilde{u_1} \in [u_1]_{=_L} \iff u_1 \equiv_L \widetilde{u_1} \iff [\forall x, y' \in \Sigma^* : xu_1u_2y' \in L \Leftrightarrow x\widetilde{u_1}u_2y' \in L]$$

Äquivalent gilt das selbe für $\widetilde{u_2}$. Ebenso gilt das gleiche für Gleichung 2.2 mit $x=x'u_1$:

$$u_2, \widetilde{u_2} \in [u_2]_{\equiv_L} \iff u_2 \equiv_L \widetilde{u_2} \iff [\forall x', y \in \Sigma^* : x'u_1u_2y \in L \Leftrightarrow x'u_1\widetilde{u_2}y \in L]$$

Äquivalent gilt das selbe für $\widetilde{u_1}$. Setzt man nun alle Gleichungen zusammen, erhält man:

$$u_1u_2 \equiv_L \widetilde{u_1}\widetilde{u_2} \Longleftrightarrow [\forall x, y \in \Sigma^* : xu_1u_2y \in L \Leftrightarrow x\widetilde{u_1}\widetilde{u_2}y \in L]$$

Dies gilt wie oben gezeigt für alle Kombinationen $u_1u_2,u_1\widetilde{u_2},\widetilde{u_1}u_2$ und $\widetilde{u_1}\widetilde{u_2}$. Damit erzeugt diese Äquivalenz die Klasse:

$$[u_1u_2]_{\equiv_L} \operatorname{mit} u_1u_2, u_1\widetilde{u_2}, \widetilde{u_1}u_2, \widetilde{u_1}\widetilde{u_2} \in [u_1u_2]_{\equiv_L}$$

2.5 Konstruktionsalgorithmus für Minimal-DEAs

Mit dem Beweis zur Myhill-Nerode-Äquivalenz wird ein Automat definiert, dieser ist isomorph zum Minimalautomaten. Der Index der Myhill-Nerode-Äquivalenz ist genau die Anzahl der Zustände des Minimalautomaten.

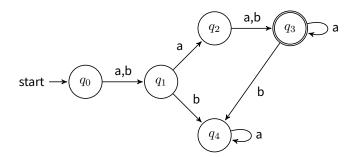
Man kann mit einem einfachen Algorithmus aus einem beliebigen DEA den Minimalautomaten erzeugen:

Wir ermitteln algorithmisch, welche Zustände nicht äquivalent sind und verschmelzen die übrig bleibenden. Nicht äquivalent sind Zustände, bei denen bei Eingabe eines Worts vom einen aus ein Endzustand erreicht wird, vom anderen jedoch nicht.

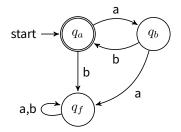
So sind im ersten Schritt Zustandspaare aus Endzustand und Nichtendzustand nicht äquivalent und werden markiert.

2.6 Beispiele:

- $L_1 = \Sigma^*$
- $L_2 = L\left((a|b)a(a|b)a^{\star}\right)$

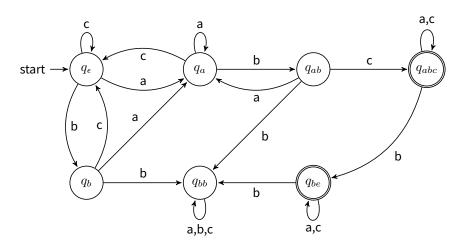


• Automat M mit $L_3=T(M)=\{(ab)^n\,|\,n\in\mathbb{N}_0\}$:

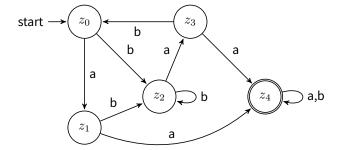


• Automat erkennt die Sprache

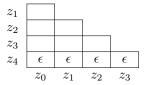
 $L_3 = \big\{ w \in \{a,b,c\}^\star \, \big| \, w \text{ enthält das Teilwort } abc \text{ aber nicht das Teilwort } ab \big\} :$



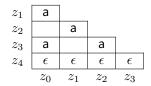
Konstruktion für den Minimalautomaten



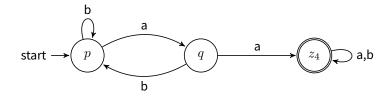
Die Paare $\{z_i, z_4\}$ mit i = 0, 1, 2, 3 werden markiert:



Durch Testen der Zustandspaare erhält man die untenstehende Tabelle. Hierbei wurden Zeugen für die Inäquivalenz eingetragen.



Damit lassen sich Zustände zusammenfassen: $p=\{z_0,z_2\}$, $q=\{z_1,z_3\}$. Der Minimalautomat ist also:



$$T(M) = \left\{ waaw' \mid w, w' \in \{a, b\}^* \right\}$$

2.6.1 Pumping-Lemma für Typ-3

Für die Sprache $L = \{a^n b^n \mid n \ge 1\}$:

Zunächst wählt man ein Wort x, mit $|x| \ge n$:

$$x = a^n b^n \in L, \quad |a^n b^n| = 2n > n$$

Nun zu einer beliebigen Zerlegung x=uvw, für die die Bedingungen gelten:

$$\begin{split} x &= uvw = a^nb^n \\ u &= a^{n-l-k} \quad v = a^l \quad w = a^kb^n \text{ mit } l \geq 1 \\ x &= (a^{n-l-k})(a^l)(a^kb^n) \end{split}$$

Pumpt man nun v mit v=0:

$$\begin{split} x &= (a^{n-l-k})(a^l)^i(a^kb^n) = (a^{n-l-k})(a^l)^0(a^kb^n) \\ x &= (a^{n-l-k})(a^kb^n) = a^{n-l}b^n \not\in L, \mathsf{da}\, l \geq 1 \end{split}$$

2.6.2 Myhill-Nerode-Äquivalenz

Für die Sprache $L = \{w \in \{a,b\}^{\star} \mid w \text{ enthält das Teilwort } abb\}$:

Finden der Äquivalenzklassen:

$$\begin{split} [\epsilon] &= \{\epsilon, b, bb, \ldots\} = \{b^n \mid n \in N_0\} \\ [a] &= \left\{b^n a^m \mid n \in \mathbb{N}_0, m \in \mathbb{N}^+\right\} \\ [ab] &= \left\{w \in \{a, b\}^\star \mid w \text{ enthält das Teilwort } ab \text{ aber nicht das Teilwort } abb\} \\ [abb] &= \left\{wabbw' \mid w, w' \in \{a, b\}^\star\right\} \end{split}$$

2.6.3 Beweis durch Abschlusseigenschaften

Zu zeigen:
$$L = \{b^n a^m \mid n, m \in \mathbb{N}_0, n \neq m\} \notin (REG)$$

Annahme:

$$L \in (REG)$$

Mit dem Abschluss gegen Komplement folgt

$$\overline{L} \in (REG)$$

Wegen Abschluss gegen Schnitt folgt dann auch

$$\overline{L} \cap L(b^*a^*) \in (REG)$$

Jedoch gilt

$$\overline{L} \cap L(b^*a^*) = \{b^n a^n \mid n \in \mathbb{N}_0\} \in (DCFL) \supseteq (REG)$$

Widerspruch! $L \notin (REG)$

3: DETERMINISTISCH KONTEXTFREIE SPRACHEN

$$(DCFL) \subset (CFL) \subset (CSL) \subset (REC) \subset (r.e.)$$

3.1 Automatenmodell DPDA

Der deterministische Kellerautomat ist ähnlich definiert wie ein der nichtdeterministische (Siehe Abschnitt 4.1).

Der Unterschied zum PDA liegt dabei, dass beim DPDA in jeder Situation nur ein Übergang möglich sein darf,

$$\forall z \in Z, a \in \Sigma, A \in \Gamma : |\delta(z, a, A)| + |\delta(z, \epsilon, A)| < 1$$

und der DPDA akzeptiert nicht durch leeren Keller sondern durch Endzustände.

EIN DETERMINISTISCHER KELLERAUTOMAT IST EIN 7-TUPEL

$$M = (Z, \Sigma, \Gamma, \delta, z_0, \#, E)$$

- Z endliche Zustandsmenge
- Σ Eingabealphabet
- Γ Kelleralphabet
- δ Überführungsfunktion $\delta: Z \times (\Sigma \cup \{\epsilon\}) \times \Gamma \to Z \times \Gamma^*$
- z_0 Startzustand, $z_0 \in Z$
- # Keller-Bottom-Symbol $\# \in \Gamma \setminus \{\Sigma\}$
- E Endzustandsmenge $E \subseteq Z$

AKZEPTIERTE SPRACHE EINES DETERMINISTISCHEN PDA:

$$N(M) := \{ w \in \Sigma^* \mid \exists e \in E, V \in \Gamma^* : (z_0, w, \#) \vdash^* (e, \epsilon, V) \}$$

dies wird auch als Akzeptieren durch Endzustand bezeichnet.

Beide Akzeptanzarten, (durch Endzustand und leeren Keller, siehe Abschnitt 4.1) sind äquivalent.

3.2 Sätze zu (DCFL)

• Eine deterministisch kontextfreie Sprache geschnitten mit einer regulären Sprache ist wieder eine deterministisch kontextfreie Sprache.

$$L_1 \in (DCFL), L_2 \in (REG) \Rightarrow L_1 \cap L_2 \in (DCFL)$$

- Die Klasse der deterministisch kontextfreien Sprachen ist nur abgeschlossen unter Komplement
- Das Leerheitsproblem (Markieren von produktiven Variablen), das Wortproblem (in Linearzeit mit Kellerautomat) und das Äquivalenzproblem sind entscheidbar.

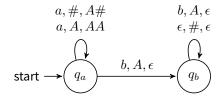
Zum Äquivalenzproblem:

$$L = L' \Leftrightarrow L \subseteq L' \land L' \subseteq L$$
$$\Leftrightarrow L \cap \overline{L'} = \varnothing \land L' \cap \overline{L} = \varnothing$$

entscheidbar, da Abschluss unter Komplement und Leerheitsproblem entscheidbar.

3.3 Beispiele

- $L_1 = \left\{ w\$w^R \,\middle|\, w \in \Sigma^\star \right\}$ (markierte Palindrome)
- Deterministischer Kellerautomat, der die Sprache $L_2 = \{a^nb^n \, | \, n \geq 1\}$ akzeptiert:



Konfigurationsübergänge bei Eingabewort aaabb:

$$(z_a, aaabb, \#) \vdash (z_a, aabb, A\#)$$

$$\vdash (z_a, abb, A\#)$$

$$\vdash (z_a, bb, AAA\#)$$

$$\vdash (z_a, b, AA\#)$$

$$\vdash (z_a, \epsilon, A\#)$$

$$\rightsquigarrow aaabb \notin N(M) = L_2$$

4: KONTEXTFREIE SPRACHEN

$$\mathsf{Typ-2} = (\mathrm{CFL}) \subset (\mathrm{CSL}) \subset (\mathrm{REC}) \subset (\mathrm{r.e.})$$

4.1 Automatenmodell PDA

Der Push DownAutomat (Kellerautomat) ist ähnlich definiert wie ein nichtdeterministischer endlicher Automat (Siehe Abschnitt 2.2).

Der PDA jedoch hat einen entscheidenden Unterschied, er hat einen sogenannten Kellerspeicher, in dem Informationen zwischengespeichert werden können.

EIN KELLERAUTOMAT IST EIN 6-TUPEL

$$M = (Z, \Sigma, \Gamma, \delta, z_0, \#)$$

- Z endliche Zustandsmenge
- Σ Eingabealphabet
- Γ Kelleralphabet
- δ Überführungsfunktion $\delta: Z \times (\Sigma \cup \{\epsilon\}) \times \Gamma \to \operatorname{Pot}_e(Z \times \Gamma^*)$
- z_0 Startzustand, $z_0 \in Z$
- # Keller-Bottom-Symbol $\# \in \Gamma \setminus \{\Sigma\}$

AKZEPTIERTE SPRACHE EINES NICHTDETERMINISTISCHEN PDA

$$N(M) := \{ w \in \Sigma^* \mid \exists z \in Z : (z_0, w, \#) \vdash^* (z, \epsilon, \epsilon) \}$$

dies wird auch als Akzeptieren durch leeren Keller bezeichnet.

Insbesondere beim deterministischen Kellerautomaten gibt es eine zweite Definition der akzeptierten Sprache, beide Definitionen sind äquivalent (Siehe Abschnitt 3.1).

Konfiguration des PDA Eine Konfiguration ist jedes Element k aus der Menge $Z \times \Sigma^{\star} \times \Gamma^{\star}$ Einen Konfigurationsübergang stellt man durch \vdash dar.

Die aktuelle Konfiguration sei $(z, a_1 a_2 \dots a_n, A_1 \dots A_m)$, möglich sind jetzt die Übergänge aus $\delta(z, a_1, A_1)$ und $\delta(z, \epsilon, A_1)$.

Ein möglicher Übergang ist also für $(z', B_1 \dots B_k) \in \delta(z, a_1, A_1)$:

$$(z, a_1 a_2 \dots a_n, A_1 \dots A_m) \vdash (z', a_2 \dots a_n, B_1 \dots B_k A_2 \dots A_m)$$

4.2 Sätze zu (CFL)

• Alle Typ-2 Sprachen über einem einelementigen Alphabet sind bereits regulär.

- Die Kontextfreien Sprachen sind gegen Substitution abgeschlossen.
- Die Klasse der kontextfreien Sprachen ist abgeschlossen unter Sternoperation, Vereinigung und Konkatenation.

 $\text{Zur Vereinigung: } G_1=(V_1,\Sigma,P_1,S_1), G_2=(V_2,\Sigma,P_2,S_2), V_1\cap V_2=\varnothing, S\not\in V_1\cup V_2.$

$$G = (V_1 \cup V_2, \Sigma, P_1 \cup P_2 \cup \{(S, S_1), (S, S_2)\}, S) \rightsquigarrow L(G) = L(G_1) \cup L(G_2)$$

- Das Wortproblem ($\mathcal{O}(n^3)$) sowie das Leerheits- und Endlichkeitsproblem ist entscheidbar (Siehe Unterabschnitt 4.2.2).
- Die Klasse der Typ-2 Sprachen ist identisch zu der durch EBNF beschreibbaren Sprachen.

4.2.1 Pumping-Lemma für Typ-2

Sei $L\subseteq \Sigma^\star$ eine kontextfreie Sprache, dann gibt es eine Zahl n so, dass für alle $z\in L$ mit $|z|\geq n$ eine Zerlegung mit z=uvwxy in $u,v,w,x,y\in \Sigma^\star$ exisitert für die die drei Bedingungen erfüllt sind:

- $|vx| \ge 1$
- $|vwx| \le n$
- $\forall i \in \mathbb{N} : uv^i w x^i y \in L$

4.2.2 CYK-Algorithmus zur Lösung des Wortproblems für Typ-2

Mit dem CYK-Algorithmus ist das Wortproblem für Typ-2 in $\mathcal{O}(n^3)$ entscheidbar. Hierfür werden alle Ableitungsmöglichkeiten in einer Tabelle geordnet dargestellt. Ist am Ende die Startvariable als Startknoten für die Ableitung möglich, so ist das Wort in L.

4.3 Chomsky-Normalform

Eine Typ-2 Grammatik (V, Σ, P, S) ist in Chomsky-Normalform (CNF), wenn gilt:

$$\forall (u, v) \in P : v \in V^2 \cup \Sigma$$

Zu jeder Typ-2 Grammatik existiert eine Grammatik G' in CNF, für die gilt L(G) = L(G')! Für alle Ableitungen in CNF gilt: Die Ableitung eines Wortes der Länge n benötigt genau 2n-1 Schritte!

4.3.1 Umformungsalgorithmus

1. Zunächst wollen wir erreichen, dass folgendes gilt: $(u, v) \in P \Rightarrow (|v| > 1 \lor v \in \Sigma)$

(a) Ringableitungen entfernen:

Eine Ringableitung liegt vor, wenn es Variablen $V_1, \dots V_r$ gibt, die sich im Kreis in einander ableiten lassen, d.h. es gibt Regeln $V_i \to V_{i+1}$ und $V_r \to V_1$.

Um dies loszuwerden, werden alle Variablen V_i durch eine neue Variable V ersetzt. Überflüssige Regeln wie $V \to V$ werden gelöscht.

(b) Variablen anordnen:

Man legt eine Ordnung der Variablen fest: $V = \{A_1, A_2, \dots, A_n\}$, hierfür muss gelten:

$$A_i \to A_j \in P \Leftrightarrow i < j$$

Falls dies nicht gilt, müssen Abkürzungen verwendet werden, also alle Produktionen von A_i werden eingesetzt:

$$P = (P \setminus \{A_i \to A_j\}) \cup \{(A_i, w) \mid (A_j, w) \in P\}$$

2. Jetzt gilt für jede Regel $(u,v) \in P$ entweder $v \in \Sigma$ oder $|v| \ge 2$.

Für letztere Regeln werden nun **Pseudoterminale** eingeführt. Es werden neue Variablen und Produktionen für jedes Terminalsymbol hinzugefügt, z.B. $V_a \to a$.

3. **Letzter Schritt:** Alle rechten Seiten mit |v|>2 müssen nun noch auf Länge 2 gekürzt werden. Hierfür werden wiederum neue Variablen eingefügt:

$$A \rightarrow C_1 C_2 C_3$$

Wird gekürzt zu

$$A \to C_1 D_1$$

$$D_1 \to C_2 C_3$$

4.4 Greibach-Normalform

Eine Typ-2 Grammatik (V, Σ, P, S) ist in Greibach-Normalform (GNF), wenn gilt:

$$\forall (u, v) \in P : v \in \Sigma V^*$$

Zu jeder Typ-2 Grammatik existiert eine Grammatik G' in GNF, für die gilt L(G) = L(G')!

4.4.1 Umformungsalgorithmus

1. Der erste Algorithmus:

Der erste Algorithmus hat zum Ziel, dass alle Produktionen einer bestimmten Ordnung unterliegen. Hierfür werden zunächst die Variablen angeordnet:

$$V = \{A_1, A_2, \dots, A_m\}$$

Nun sollen nur Regeln $A_i \to A_i \alpha$ in P sein, wenn i < j gilt.

Um dies zu erreichen wird solange Eingesetzt bis keine Regeln dieser Form vorliegen.

Für alle $A_i \to A_j \alpha \in P$ mit i > j werden alle Produktionsregeln

$$A_j \to \beta_1 | \dots | \beta_r$$

Eingesetzt zu

$$A_i \to \beta_1 \alpha | \dots | \beta_r \alpha$$

Und schließlich die Regel $A_i \rightarrow A_i \alpha$ aus P gestrichen.

2. Beseitigung von Linksrekursion:

Alle Produktionsregeln sind von der Form:

$$A \to A\alpha_1 | \dots | A\alpha_k | \beta_1 | \dots | \beta_l$$

Diese können durch diese 2k + 2l Regeln ersetzt werden:

$$A \to \beta_1 | \dots | \beta_l$$

$$A \to \beta_1 B | \dots | \beta_l B$$

$$B \to \alpha_1 | \dots | \alpha_k$$

$$B \to \alpha_1 B | \dots | \alpha_k B$$

Nun sind keinerlei Linksrekursionen mehr vorhanden!

3. Der zweite Algorithmus:

Der zweite Algorithmus hat zum Ziel, dass alle rechten Seiten mit einem Terminalsymbol beginnen.

Da die Regeln mit A_m auf der linken Seite nur in ein Terminal übergehen können, da sie am Ende der Variablenanordnung stehen müssen wir nur alle A_m -Produktionen bei den A_{m-1} -Regeln einsetzen und so weiter.

4. Der letzte Schritt:

Als letztes müssen wir überprüfen ob die B-Regeln aus der Beseitigung der Linksrekursionen die gewünschte Form haben. Da aber alle B-Produktionen entweder mit einem A_i oder einem Terminal beginnen, muss wieder nur eingesetzt werden.

Schließlich müssen die Terminalsymbole, die in allen Produktionen weiter hinten auftreten durch Pseudoterminale ersetzt werden.

4.5 Beispiele

- $L_1 = \{ww^R \mid w \in \Sigma^\star\}$ (unmarkierte Palindrome)
- Korrekt geklammerte arithmetische Ausdrücke (Dyck-Wörter)

CYK-Algorithmus

Produktionsregeln der Grammatik (CNF):

$$S \rightarrow AX|YB, A \rightarrow XA|AB|a, B \rightarrow XY|BB, X \rightarrow YA|a, Y \rightarrow XX|b$$

Eingabewort: abbaab

0						
Länge	a	b	b	a	a	b
1	$\{A,X\}$	$\{Y\}$	$\{Y\}$	$\{A,X\}$	$\{A,X\}$	$\{Y\}$
2	$\{B\}$	Ø	$\{X\}$	$\{A, S, Y\}$	$\{B\}$	
3	Ø	Ø	$\{A,Y,X\}$	$\{A\}$		
4	Ø	$\{X\}$	$\{B,X\}$			
5	$\{S,Y\}$	$\{B,S\}$		•		
6	$\{A,B\}$		-			

Da die unterste Zelle nun $\{A,B\}$ enthält, ist $w=abbaab \not\in L$

4.5.1 Pumping-Lemma für Typ-2

• Für die Sprache $L=\{a^nb^nc^n\,|\,n\geq 1\}$: Zunächst wählt man ein Wort z, mit $|z|\geq n$:

$$x = a^n b^n c^n \in L, \quad |a^n b^n c^n| = 3n > n$$

Nun zu einer beliebigen Zerlegung z=uvwxy, für die die Bedingungen gelten. Da $|vwx|\leq n$, können v und x nur maximal zwei unterschiedliche Buchstaben beinhalten, niemals jedoch a,b und c.

Damit kann uv^iwx^iy nicht in L sein für ein $i \neq 1$.

• Für die Sprache $L=\{a^n \mid n \text{ ist eine Quadratzahl}\}$: Zunächst wählt man ein Wort x, mit $|x| \geq n$:

$$z = a^{n^2} \in L$$

Bei jeder Zerlegung z=uvwxy sind nur as in den Teilwörtern v und x, die gepumpt werden. Betrachtet man die Länge |vx|=r, so gilt:

$$|uv^iwx^iy| = n^2 + r(i-1)$$

Insbesondere gilt für das Wort

$$z' = uv^2wx^2y = a^s$$
$$|z'| = n^2 + r = s$$

Das hieße, n^2+r müsste eine Quadratzahl sein damit x' wiederum in L läge. Für r gilt aber die Ausgangsbedinung des Pumping-Lemmas!

$$|vwx| = r + |w| \le n$$

s kann damit unmöglich eine Quadratzahl sein.

5: KONTEXTSENSITIVE SPRACHEN

Typ-1 =
$$(CSL) \subset (REC) \subset (r.e.)$$

5.1 Automatenmodell Turingmaschine

EINE TURINGMASCHINE IST EIN 7-TUPEL

$$M = (Z, \Sigma, \Gamma, \delta, z_0, \square, E)$$

- ${\it Z}\ {\it endliche}\ {\it Zustandsmenge}$
- $\Sigma \ \ \mathsf{Eingabealphabet} \ \Sigma \subseteq \Gamma$
- Γ Bandalphabet
- δ Überführungsfunktion $\delta: Z \times \Gamma \to Z \times \Gamma \times \{L, R, N\}$
- z_0 Startzustand, $z_0 \in Z$
- \square Leersymbol, $\square \in \Gamma \setminus \Sigma$
- E Endzustandsmenge $E \subseteq Z$

$$k \in \Gamma^{\star} Z \Gamma^{\star}$$

Das bedeutet, dass sich die Turingmaschine in der Konfiguration $k=\alpha z\beta$ im Zustand z befindet und der Schreib-Lesekopf das erste Symbol von β liest.

DIE AKZEPTIERTE SPRACHE EINER TURINGMASCHINE Die akzeptierte Sprache einer Turingmaschine ist definiert als

$$T(M) := \{ w \in \Sigma^* \mid \exists \alpha, \beta \in \Gamma^*, e \in E : z_o w \vdash^* \alpha e \beta \}$$

Wenn $w \not\in T(M)$ können drei verschiedene Dinge geschehen:

- 1. Die Turingmaschine hält an und ist nicht in einem Endzustand.
- 2. Die Turingmaschine läuft weiter und kommt irgendwann in eine Schleife

$$z_ow \vdash^* \alpha z\beta \vdash^* \alpha'z'\beta' \vdash^* \alpha z\beta \vdash \cdots$$

3. Die Turingmaschine rechnet endlos, ohne in eine Schleife zu kommen (Halteproblem).

5.1.1 Einschränkung LBA

Ein linear beschränkter Automat ist eine Turingmaschine, die bei der Verarbeitung der Eingabe niemals den Platz der Eingabe auf dem Arbeitsband verlässt.

Um das zu erreichen muss das letze Symbol der Eingabe markiert sein um den rechten Rand der Eingabe erkennbar zu machen, deshalb definieren wir:

$$\Sigma' = \Sigma \cup \{\hat{a} \mid a \in \Sigma\}$$

Eine nichtdeterministische Turingmaschine nennen wir einen linear beschränkten Automaten, wenn gilt:

$$\forall a_1 a_2 \dots a_{n-1} \hat{a}_n \in \Sigma^+, \alpha, \beta \in \Gamma^*, z \in Z \text{ mit } z_0 a_1 a_2 \dots a_{n-1} \hat{a}_n \vdash^* \alpha z \beta : |\alpha \beta| \le n$$

Für die akzeptierte Sprache gilt dann:

$$T(M) := \{a_1 \dots a_n \in \Sigma^* \mid \exists \alpha, \beta \in \Gamma^*, e \in E : z_o a_1 \dots \hat{a}_n \vdash^* \alpha e \beta\}$$

Die Klasse der durch LBAs erkannten Sprachen ist gleich der Typ-1 Sprachen!

Dabei ist die Frage ob nichtdeterministische und deterministische LBAs gleich mächtig sind noch offen.

5.2 Sätze zu (CSL)

- Die Klasse der kontextsensitiven Sprachen ist abgeschlossen unter allen Operationen!
- Für die kontextsensitiven Sprachen und alle höheren Sprachklassen gibt es die sog. Epsilon-Sonderregel, die oft verwendet wird um trotz der Eigenschaft nichtverkürzend ein Wort der Länge Null zu erreichen:

$$(S, \epsilon) \in P$$
 aber $\forall (u, v) \in P : S \notin v$

5.2.1 Algorithmus zur Entscheidbarkeit des Wortproblems

Die Funktion $\mathrm{Abl}_n(X)$ wird iteriert angewendet, bis sich entweder X nicht mehr ändert ($w \notin L(G)$) oder das gesuchte Wort w in X enthalten ist ($w \in L(G)$).

Dabei ist n die Länge des gesuchten Worts w, also |w|.

Die Funktion $\mathrm{Abl}_n(X)$ ist für eine Grammatik G wie folgt definiert:

$$\mathrm{Abl}_n(X) := X \cup \{ w \in (V \cup \Sigma)^* \mid |w| \le n \land \exists y \in X : y \Rightarrow_G w \}$$

5.3 Kuroda-Normalform

Eine Typ-1 Grammatik (V, Σ, P, S) ist in Kuroda-Normalform wenn alle Regeln von einem der vier Typen sind:

- \bullet $A \rightarrow a$
- \bullet $A \rightarrow B$
- $A \rightarrow BC$
- $AB \rightarrow CD$

Wobei $A, B, C, D \in V$ und $a \in \Sigma$ ist.

Zu jeder Typ-1 Grammatik existiert eine äquivalente Grammatik in Kuroda-Normalform

5.3.1 Umformungsalgorithmus

1. **Pseudoterminale:** Zunächst alle Terminalsymbole, die nicht alleine auf einer rechten Seite stehen durch Pseudoterminale ersetzen.

Jetzt stören noch die Regeln
$$A_1 \dots A_n o B_1 \dots B_m$$
 mit $1 \le n \le m, m > 2$

- 2. Für Regeln der Form $A \to B_1 \dots B_m, m > 2$ können wir die gleiche Methode wie bei den Typ-2 Normalformen anwenden (Siehe Unterabschnitt 4.3.1).
- 3. Regeln der Form $A_1 \dots A_n \to B_1 \dots B_m$ mit $2 \le n \le m, m > 2$ ersetzen wir durch:

$$A_1 A_2 \to B_1 D_1$$

$$D_1 A_2 A_1 \dots A_n \to B_2 \dots B_m$$

5.4 Beispiele

- $L_1 = \{a^n b^n c^n \mid n \ge 1\}$ (drei und mehr gleiche Exponenten)
- $\bullet \ L_2 = \left\{ a^{n^2} \,\middle|\, n \in N^+ \right\}$

Berechenbarkeitstheorie und Komplexität

1: REKURSIV AUFZÄHLBARE SPRACHEN

Typ-0 = (r.e.)

Eine Turingmaschine M akzeptiert die Sprache L, wenn sie nach endlicher Zeit stoppt und JA ausgibt. Bei Eingaben, die nicht zu L gehören, rechnet sie unendlich lang weiter. Diese Sprachen L gehören dann zu $({\rm r.e.})$

1.1 Sätze zu (r.e.)

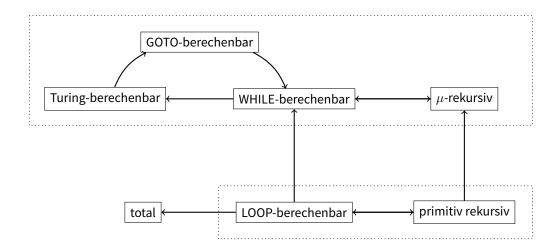
- Die Klasse der Typ-0 Sprachen ist abgeschlossen unter Sternopertaion, Vereinigung, Schnitt und Konkatenation.
- Die Klasse der durch Turingmaschinen erkennbaren Sprachen ist gleich der Klasse der rekursiv aufzählbaren.

2: ENTSCHEIDBARE SPRACHEN

 $(REC) \subset (r.e.)$

Eine Turingmaschine entscheidet die Sprache L, wenn sie für jede Eingabe nach endlicher Zeit stoppt und JA oder NEIN ausgibt, je nachdem ob $w \in L$ oder nicht. Diese Sprachen L gehören dann zur Klasse der entscheidbaren Sprachen: (REC).

3: Berechenbarkeitstheorie



3.1 Turing-Berechenbarkeit

Eine Funktion $f:\mathbb{N}^k\to\mathbb{N}$ heißt Turing-berechenbar, falls eine deterministische Turingmaschine existiert, die $f(n_1,\ldots,n_k)=m$ berechnet indem, sie gestartet auf dem k-Tupel (n_1,\ldots,n_k) nach endlich vielen Berechnungsschritten einen Endzustand erreicht und dann m auf dem Band steht.

3.2 LOOP-Berechenbarkeit

Eine Funktion $f:\mathbb{N}^k\to\mathbb{N}$ heißt LOOP-berechenbar, falls es ein LOOP-Program P gibt, das gestartet auf der Eingabe n_1,n_2,\ldots,n_k in den Variablen x_1,x_2,\ldots,x_n nach endlich vielen Schritten hält und die Variable x_0 den Wert $f(n_1,\ldots,n_k)$ beinhaltet.

3.2.1 Erlaubte Anweisungen

• Wertzuweisungen: $x_i := x_i \text{ und } x_i := c$

- 3.3 WHILE-Berechenbarkeit
- 3.3.1 Erlaubte Anweisungen
- 3.4 GOTO-Berechenbarkeit
- **3.4.1** Erlaubte Anweisungen