

# **Национальный исследовательский университет ИТМО**

Факультет программной инженерии и компьютерной техники

Лабораторная работа №3  
по дисциплине «Встроенные системы»

Вариант 2

Выполнил: Ларочкин Г.  
Шуст И.  
Тарасенко Д.  
Группа: Р3400  
Преподаватель: Ключев А.О.

Санкт-Петербург  
2020 г.

## Описание задачи

Реализовать обработчик прерываний, а также основную программу, которая будет прерываться по таймеру. Основная программа – вывод на светодиоды анимации из ЛРН<sup>№2</sup>. В обработчике прерывания последовательно включаются красный, желтый и зеленый светодиоды. Периодичность прерывания – 2 секунды.

## Выполнение

### Таймер

Для реализации прерываний был выбран таймер TIM7. На рисунке 1 представлена схема работы таймера. Это 16-ти битный таймер, с возможностью установки значения *Prescaler* и *Auto-reload Register (ARR)*, которые позволяют установить необходимое время для таймера.

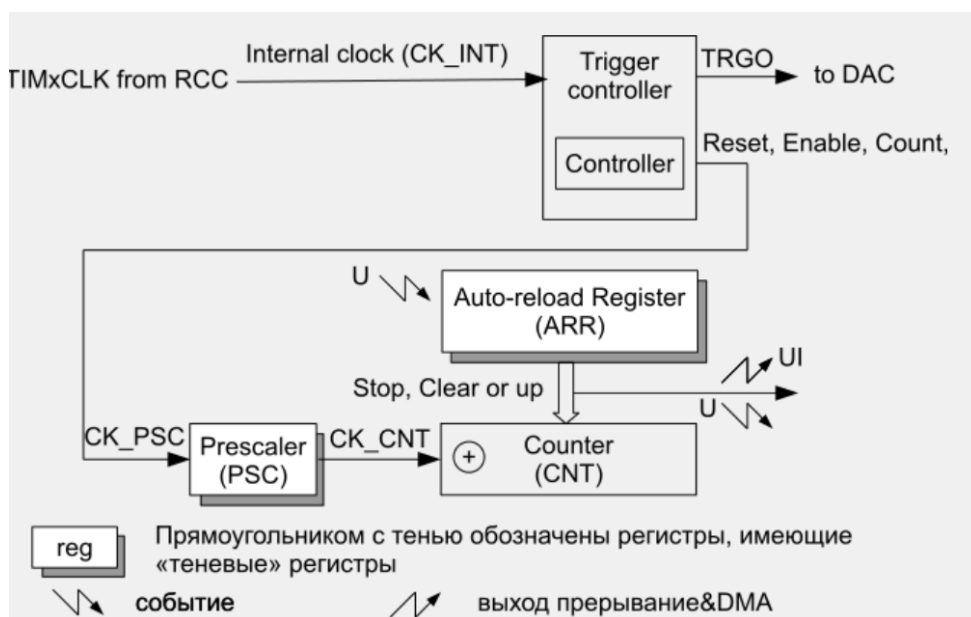


Рис. 1 – схема таймера TIM7

Частота такого таймера равна частоте процессора, деленное на значение Prescaler + 1. Если счётчик таймера достигает значения ARR, то он сбрасывается в 0, в этот момент и происходит прерывание.

Таким образом, при инициализации таймера выставляем Prescaler для получения частоты 1MHz, а ARR в 20000. Получаем время таймера, равное 2 секундам:

```
/* TIM7 init function */
void MX_TIM7_Init(void)
{
    TIM_MasterConfigTypeDef sMasterConfig = {0};

    htim7.Instance = TIM7;
    htim7.Init.Prescaler = 8390; // 1 MHz
    htim7.Init.CounterMode = TIM_COUNTERMODE_UP;
    htim7.Init.Period = 20000; // 2000 ms
```

```

htim7.Init.AutoReloadPreload = TIM_AUTORELOAD_PRELOAD_DISABLE;
if (HAL_TIM_Base_Init(&htim7) != HAL_OK)
{
    Error_Handler();
}
sMasterConfig.MasterOutputTrigger = TIM_TRGO_RESET;
sMasterConfig.MasterSlaveMode = TIM_MASTERSLAVEMODE_DISABLE;
if (HAL_TIMEx_MasterConfigSynchronization(&htim7, &sMasterConfig) != HAL_OK)
{
    Error_Handler();
}
}

```

## Прерывание

Прерывание вызывается по истечению таймера TIM7. В самом обработчике последовательно включаются светодиоды: зеленый -> желтый -> красный. В переменной `irq_led` хранится номер следующего светодиода (1 – зеленый, 2 – желтый, 3 - красный) Далее представлена функция обработчика прерываний:

```

/**
 * @brief This function handles TIM7 global interrupt.
 */
void TIM7_IRQHandler(void)
{
    uint8_t prev_led = get_led();

    SDK_TRACE_Timestamp(PRINT, 1);
    SDK_TRACE_Print("Interrupt: change from led%d to led%d", prev_led, irq_led);
    SDK_TRACE_Timestamp(PRINT, 0);

    SDK_TRACE_Timestamp(prev_led, 0);
    SDK_TRACE_Timestamp(irq_led, 1);
    set_led(irq_led);

    if (LED1 == irq_led)
    {
        led_green();
        irq_led = LED2;
    }
    else if (LED2 == irq_led)
    {
        led_yellow();
        irq_led = LED3;
    }
    else // if (LED3 == irq_led)
    {
        led_red();
        irq_led = LED1;
    }
    HAL_TIM_IRQHandler(&htim7);
}

```

## Светодиоды

Подсветку светодиодов было решено вынести в отдельные исходные файлы (led.h, led.c) для читабельности программы. Установка каждого цвета вынесена в отдельные функции *led\_green*, *led\_yellow*, *led\_red*. Также были переработаны функции подсветки *led\_dot*, *led\_dash*, *led\_delay*. Далее представлен исходный код led.h и led.c:

led.h

```
#ifndef INC_LED_H_
#define INC_LED_H_
#include <stdint.h>

uint8_t get_led();
void set_led(uint8_t val);

void led_green();
void led_yellow();
void led_red();
void led_dash();
void led_dot();
void led_delay();

#endif /* INC_LED_H_ */
```

led.c

```
#include "led.h"
#include "trace.h"
#define T 300
uint8_t led = LED1;

uint8_t get_led()
{
    return led;
}

void set_led(uint8_t led_val)
{
    led = led_val;
}

void led_green()
{
    led = LED1;
    HAL_GPIO_WritePin(GPIOD, GPIO_PIN_13, GPIO_PIN_SET);
    HAL_GPIO_WritePin(GPIOD, GPIO_PIN_14, GPIO_PIN_RESET);
    HAL_GPIO_WritePin(GPIOD, GPIO_PIN_15, GPIO_PIN_RESET);
}

void led_yellow()
{
    led = LED2;
    HAL_GPIO_WritePin(GPIOD, GPIO_PIN_13, GPIO_PIN_RESET);
    HAL_GPIO_WritePin(GPIOD, GPIO_PIN_14, GPIO_PIN_SET);
    HAL_GPIO_WritePin(GPIOD, GPIO_PIN_15, GPIO_PIN_RESET);
}

void led_red()
{
    led = LED3;
    HAL_GPIO_WritePin(GPIOD, GPIO_PIN_13, GPIO_PIN_RESET);
    HAL_GPIO_WritePin(GPIOD, GPIO_PIN_14, GPIO_PIN_RESET);
    HAL_GPIO_WritePin(GPIOD, GPIO_PIN_15, GPIO_PIN_SET);
}

void led_dash()
```

```

{
    led_green();

    SDK_TRACE_Timestamp(led, 1);
    HAL_Delay(2*T);
    SDK_TRACE_Timestamp(led, 0);
}

void led_dot()
{
    led_yellow();

    SDK_TRACE_Timestamp(led, 1);
    HAL_Delay(T);
    SDK_TRACE_Timestamp(led, 0);
}

void led_delay()
{
    led_red();

    SDK_TRACE_Timestamp(led, 1);
    HAL_Delay(T);
    SDK_TRACE_Timestamp(led, 0);
}

```

## Результат

На рисунке 2 можно видеть результат выполнения программы в виртуальной лаборатории cLab. Как можно видеть, диаграмма событий отличается от аналогичной диаграммы в лабораторной работе №2. На диаграмме можно заметить синие события, после которых подсветка светодиодов меняется (при первом событии/прерывании сменяется цвет на зеленый, при втором на желтый, при третьем на красный).

Также в окне трассировочного буфера можно увидеть сообщения для логгирования прерываний.

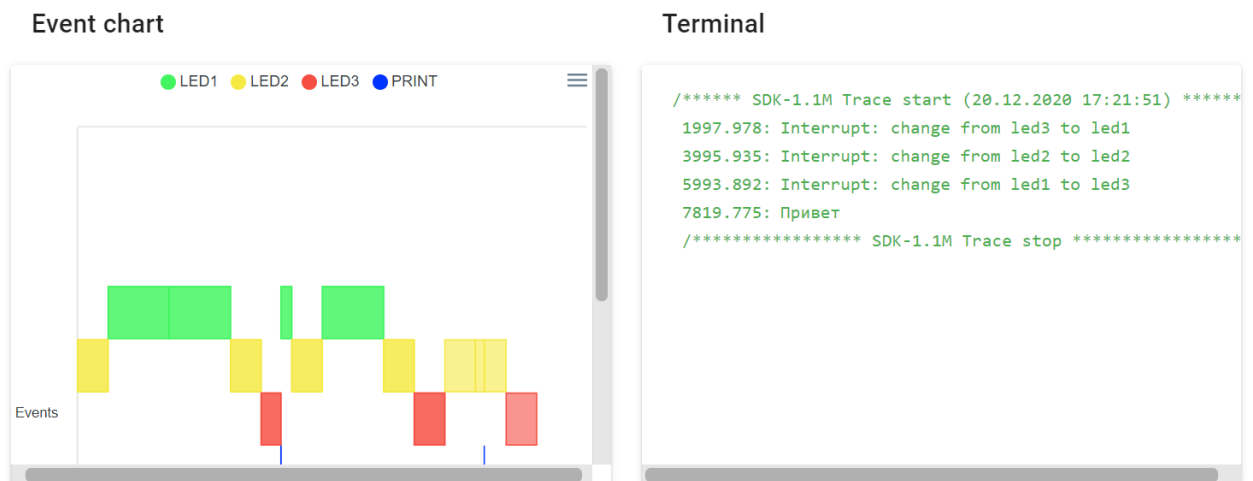


Рис. 2 – результат выполнения программы в виртуальной лаборатории cLab

## Вывод

В ходе данной лабораторной работы был изучен механизм прерываний. Также была изучена работа таймеров, один из которых был использован для вызова прерываний.