# Национальный исследовательский университет ИТМО

Факультет программной инженерии и компьютерной техники

Лабораторная работа №3 по дисциплине «Встроенные системы»

Выполнил: Ларочкин Г.

Шуст И.

Тарасенко Д.

Группа: Р3400

Преподаватель: Ключев А.О.

Санкт-Петербург  $2020 \ \Gamma$ .

#### Описание задачи

Реализовать обработчик прерываний, а также основную программу, которая будет прерываться по таймеру. Основная программа – вывод на светодиоды анимации из ЛР№2. В обработчике прерывания последовательно включаются красный, желтый и зеленый светодиоды. Периодичность прерывания – 2 секунды.

#### Выполнение

# Таймер

Для реализации прерываний был выбран таймер ТІМ7. На рисунке 1 представлена схема работы таймера. Это 16-ти битный таймер, с возможностью установки значения *Prescaler* и *Auto-reload Register* (*ARR*), которые позволяют установить необходимое время для таймера.

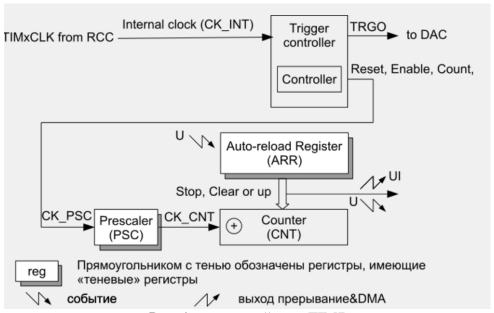


Рис. 1 – схема таймера TIM7

Частота такого таймера равна частоте процессора, деленное на значение Prescaler +1. Если счётчик таймера достигает значения ARR, то он сбрасывается в 0, в этот момент и происходит прерывание.

Таким образом, при инициализации таймера выставляем Prescaler для получения частоты 1MHz, а ARR в 20000. Получаем время таймера, равное 2 секундам:

```
/* TIM7 init function */
void MX_TIM7_Init(void)
{
   TIM_MasterConfigTypeDef sMasterConfig = {0};
   htim7.Instance = TIM7;
   htim7.Init.Prescaler = 8390; // 1 MHz
   htim7.Init.CounterMode = TIM_COUNTERMODE_UP;
   htim7.Init.Period = 20000; // 2000 ms
```

```
htim7.Init.AutoReloadPreload = TIM_AUTORELOAD_PRELOAD_DISABLE;
if (HAL_TIM_Base_Init(&htim7) != HAL_OK)
{
    Error_Handler();
}
sMasterConfig.MasterOutputTrigger = TIM_TRGO_RESET;
sMasterConfig.MasterSlaveMode = TIM_MASTERSLAVEMODE_DISABLE;
if (HAL_TIMEx_MasterConfigSynchronization(&htim7, &sMasterConfig) != HAL_OK)
{
    Error_Handler();
}
```

### Прерывание

Прерывание вызывается по истечению таймера ТІМ7. В самом обработчике последовательно включаются светодиоды: зеленый -> желтый -> красный. В переменной irq\_led хранится номер следующего светодиода (1 – зеленый, 2 – желтый, 3 - красный) Далее представлена функция обработчика прерываний:

```
* @brief This function handles TIM7 global interrupt.
void TIM7_IRQHandler(void)
{
 uint8_t prev_led = get_led();
 SDK_TRACE_Timestamp(PRINT, 1);
  SDK_TRACE_Print("Interrupt: change from led%d to led%d", prev_led, irq_led);
 SDK_TRACE_Timestamp(PRINT, 0);
  SDK_TRACE_Timestamp(prev_led, 0);
 SDK_TRACE_Timestamp(irq_led, 1);
  set_led(irq_led);
  if (LED1 == irq led)
  {
         led green();
         irq_led = LED2;
 else if (LED2 == irq_led)
  {
         led_yellow();
         irq_led = LED3;
  }
 else // if (LED3 == irq_led)
         led_red();
         irq_led = LED1;
 HAL_TIM_IRQHandler(&htim7);
```

#### Подсветка светодиодов

Подсветка светодиодов было решено вынести в отдельные исходные файлы (led.h, led.c) для читабельности программы. Также были переработаны функции подсветки led\_dot, led\_dash, led\_delay. Вынесена подсветка светодиодов определенным цветом как отдельные функции. Далее представлен исходный код led.h и led.c:

```
led.h
       #ifndef INC_LED_H_
       #define INC_LED_H_
       #include <stdint.h>
       uint8_t get_led();
       void set_led(uint8_t val);
       void led_green();
       void led_yellow();
       void led_red();
       void led_dash();
       void led_dot();
       void led_delay();
       #endif /* INC_LED_H_ */
led.c
       #include "led.h"
       #include "trace.h"
       #define T 300
       uint8 t led = LED1;
       uint8_t get_led()
       {
              return led;
       }
       void set_led(uint8_t led_val)
       {
              led = led_val;
       }
       void led_green()
       {
              led = LED1;
           HAL_GPIO_WritePin(GPIOD, GPIO_PIN_13, GPIO_PIN_SET);
           HAL_GPIO_WritePin(GPIOD, GPIO_PIN_14, GPIO_PIN_RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(GPIOD, GPIO_PIN_15, GPIO_PIN_RESET);
       }
       void led_yellow()
               led = LED2;
           HAL_GPIO_WritePin(GPIOD, GPIO_PIN_13, GPIO_PIN_RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(GPIOD, GPIO_PIN_14, GPIO_PIN_SET);
           HAL_GPIO_WritePin(GPIOD, GPIO_PIN_15, GPIO_PIN_RESET);
       void led_red()
       {
              led = LED3;
           HAL_GPIO_WritePin(GPIOD, GPIO_PIN_13, GPIO_PIN_RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(GPIOD, GPIO_PIN_14, GPIO_PIN_RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(GPIOD, GPIO_PIN_15, GPIO_PIN_SET);
       void led_dash()
```

```
{
       led green();
       SDK_TRACE_Timestamp(led, 1);
   HAL_Delay(2*T);
       SDK_TRACE_Timestamp(led, 0);
}
void led_dot()
{
       led_yellow();
       SDK_TRACE_Timestamp(led, 1);
   HAL Delay(T);
       SDK_TRACE_Timestamp(led, 0);
}
void led_delay()
{
       led_red();
       SDK_TRACE_Timestamp(led, 1);
   HAL_Delay(T);
       SDK_TRACE_Timestamp(led, 0);
}
```

## Результат

На рисунке 2 можно видеть результат выполнения программы в виртуальной лаборатории сLab. Как можно видеть, диаграмма событий отличается от аналогичной диаграммы в лабораторной работе №2. На диаграмме можно заметить синие события, после которых подсветка светодиодов меняется (при первом событии/прерывании сменяется цвет на зеленый, при втором на желтый, при третьем на красный).

Также в окне трассировочного буфера можно увидеть сообщения для логгирования прерываний.

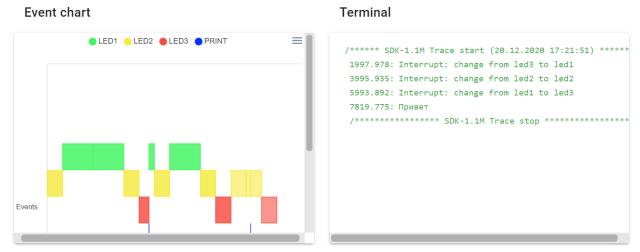


Рис. 2 – результат выполнения программы в виртуальной лаборатории cLab

### Вывод

В ходе данной лабораторной работы был изучен механизм прерываний. Также была изучена работа таймеров, один из которых был использован для вызова прерываний.