

Le Pet Feeder , le distributeur de croquettes pour chiens et chats

Projet Arduino de :

- Sophie ALLIER
- Iléa DUFRAIGNE



Sommaire

I- Réussites

II- Difficultés rencontrées et solutions proposées

III- État des lieux du matériel

IV- Planning

V- Conclusion

Réussites (pas si nombreuses ...)

Branchements et programmes :

- Horaires de distribution
- Capteur de distance/ leds
- Capteur de distance fixé
- Ancien moteur pas à pas (inutile)

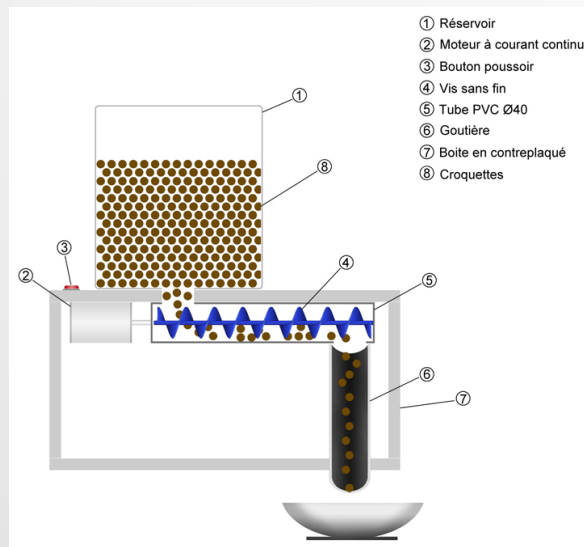
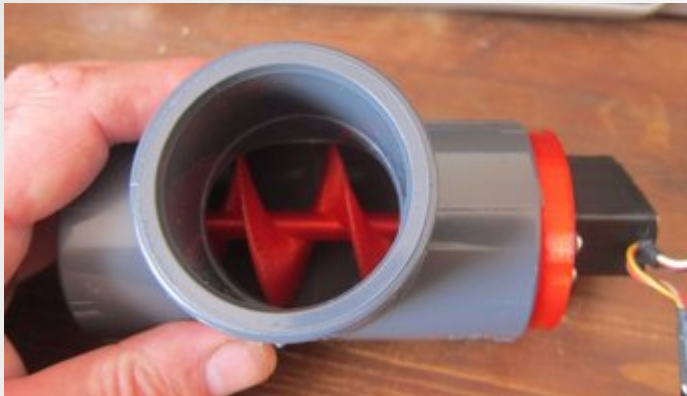
Autres :

- Ébauche de la boîte
- Première utilisation d'une imprimante 3D et de logiciels de construction

Réussite principale :

- Ne pas abandonner et ne pas se décourager
- Persister et trouver des solutions.

Difficultés (là, il y a de la matière...) et solutions



État des lieux du matériel

Matériel reçu :



x1



x1



Matériel à acheter/ imprimer (une fois sûres que tout fonctionne) :

- une autre hélice et « moules » pour le moteur et le tuyau
- un tuyau en T

Matériel à commander/ commandé :



x1



x2

Retour sur le planning

26 mars au 20 avril :

- programme moteur ,
- premier assemblage (moteur avec hélice).
- réglage du nombre de tours
- fin assemblage des pièces
- faire la boîte
- connecter le téléphone au bluetooth

30 avril a la fin :

- finaliser
- finir le bluetooth
- tester dans de vraies conditions

Conclusion

