



Министерство науки и высшего образования Российской Федерации  
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение  
высшего образования  
«Московский государственный технический университет  
имени Н.Э. Баумана  
(национальный исследовательский университет)»  
(МГТУ им. Н.Э. Баумана)

---

**Дисциплина «Вычислительные алгоритмы»**

**Лабораторная работа №5**

**по теме:**

**«Построение и программная реализация алгоритмов численного  
интегрирования.»**

**Работу выполнил:**

студент группы ИУ7-43Б

Сукочева А.

**Работу проверил:**

Градов В.М

2020 г.

**Тема:**

Построение и программная реализация алгоритмов численного интегрирования.

**Цель работы:**

Получение навыков построения алгоритма вычисления двукратного интеграла с использованием квадратурных формул Гаусса и Симпсона.

**Задание:**

Построить алгоритм и программу для вычисления двукратного интеграла при фиксированном значении параметра  $\tau$

$$\varepsilon(\tau) = \frac{4}{\pi} \int_0^{\pi/2} d\varphi \int_0^{\pi/2} [1 - \exp(-\tau \frac{l}{R})] \cos \theta \sin \theta d\theta d\varphi,$$

$$\text{где } \frac{l}{R} = \frac{2 \cos \theta}{1 - \sin^2 \theta \cos^2 \varphi},$$

$\theta, \varphi$  - углы сферических координат.

Применить метод последовательного интегрирования. По одному направлению использовать формулу Гаусса, а по другому - формулу Симпсона.

## Описание алгоритма:

Предположим вычисление интеграла на стандартном интервале  $[-1,1]$ . Имеем квадратурную формулу:

$$\int_{-1}^1 f(t) dt = \sum_{i=1}^n A_i f(t_i)$$

Коэффициенты  $A_i$  и  $t_i$  можно найти из системы  $2n$  уравнений:

$$\left\{ \begin{array}{l} \sum_{i=1}^n A_i = 2, \\ \sum_{i=1}^n A_i t_i = 0, \\ \sum_{i=1}^n A_i t_i^2 = \frac{2}{3}, \\ \dots \\ \sum_{i=1}^n A_i t_i^{2n-1} = 0. \end{array} \right.$$

Данная система нелинейная, и ее решение найти довольно трудно. Поэтому рассмотрим полиномом Лежандра. Формула:

$$P_n(x) = \frac{1}{2^n n!} \frac{d^n}{dx^n} [(x^2 - 1)^n], \quad n = 0, 1, 2, \dots$$

Узлами формулы Гаусса являются нули многочлена Лежандра степени  $n$ . Зная  $t_i$ , из системы (выше) уравнений легко найти коэффициенты  $A_i$ .

Для применения квадратурной формулы Гаусса необходимо выполнить преобразование переменной:

$$x = \frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2}t.$$

Получим:

$$\int_a^b f(x)dx = \frac{b-a}{2} \sum_{i=1}^n A_i f(x_i)$$

Где:

$$x_i = \frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2}t_i$$

В данной лабораторной работе нам также понадобится квадратурная формула Симпсона:

$$\int_a^b f(x)dx \approx \frac{h}{3} \sum_{i=0}^{\frac{N}{2}-1} (f_{2i} + 4f_{2i+1} + f_{2i+2})$$

Рассмотрим интеграл по прямоугольной области

$$I = \int_c^d \int_a^b f(x, y) dx dy = \int_a^b F(x) dx$$

где

$$F(x) = \int_c^d f(x, y) dy.$$

По каждой координате введем сетку узлов. Каждый однократный интеграл вычисляют по квадратурным формулам. Конечная формула:

$$I = \iint_G f(x, y) dx dy = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m A_i B_{ij} f(x_i, y_j)$$

где  $A_i, B_{ij}$  - известные постоянные.

Нам нужно искать корни только на отрезке  $(0; 1]$  (Из-за симметрии)

Далее представлена программа.

```

def converts(func2, value):
    return lambda y: func2(value, y)

def variable_conversion(a, b, t):
    return (b + a) / 2 + (b - a) * t / 2

def function(parameter):
    return lambda x, y: (4 / pi) * (1 - \
        exp(-parameter * 2 * cos(x) / (1 - \
            (sin(x) ** 2) * (cos(y) ** 2)))) * cos(x) * sin(x)

def gauss(func, a, b, num_of_nodes):
    args, coeffs = leggauss(num_of_nodes)
    res = 0

    for i in range(num_of_nodes):
        res += (b - a) / 2 * coeffs[i] * \
            func(variable_conversion(a, b, args[i]))

    return res

def simpson(func, a, b, num_of_nodes):
    if (num_of_nodes < 3 or num_of_nodes & 1 == 0):
        raise ValueError
    h = (b - a) / (num_of_nodes - 1)
    x = a
    res = 0
    for i in range((num_of_nodes - 1) // 2):
        res += func(x) + 4 * func(x + h) + func(x + 2 * h)
        x += 2 * h
    return res * (h / 3)

def result(func, n, m, tao):
    return simpson(lambda x: gauss(converts(func, x), \
        LIMITS[1][0], LIMITS[1][1], m), LIMITS[0][0], LIMITS[0][1], n)

def main():
    N = int(input("\033[36m» Введите N: "))
    M = int(input("» Введите M: "))
    tao = float(input("» Введите τ: "))

    print("Результат: ", result(function(tao), N, M, tao))

```

```

lab_05 [lab_05] ⚡ python3 main.py
» Введите N: 3
» Введите M: 1
» Введите t: 1
Результат: 0.8883007737422615
lab_05 [lab_05] ⚡ python3 main.py
» Введите N: 3
» Введите M: 2
» Введите t: 1
Результат: 0.8890043702642582
lab_05 [lab_05] ⚡ python3 main.py
» Введите N: 3
» Введите M: 3
» Введите t: 1
Результат: 0.8886948534129957
lab_05 [lab_05] ⚡ python3 main.py
» Введите N: 3
» Введите M: 4
» Введите t: 1
Результат: 0.8888050660353763
lab_05 [lab_05] ⚡ python3 main.py
» Введите N: 3
» Введите M: 5
» Введите t: 1
Результат: 0.8887830243938745

```

При увеличении  $M$  результат почти совпадает, что говорит нам о том, что большее влияние оказывает точность внешнего интегрирования.

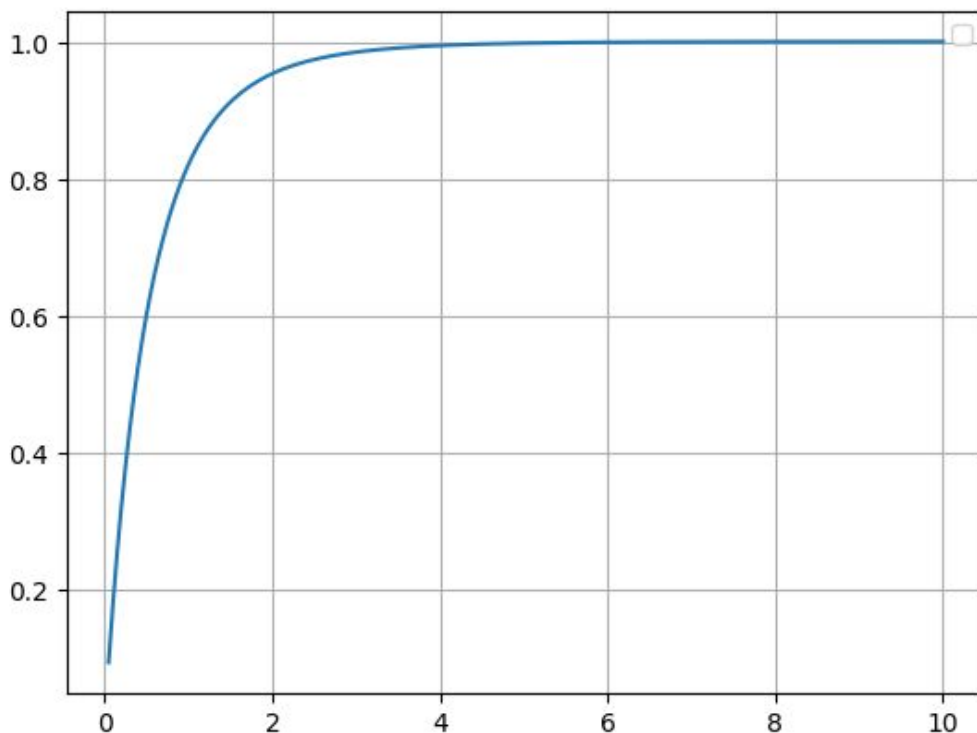
```

lab_05 [lab_05] ⚡ python3 main.py
» Введите N: 3
» Введите M: 3
» Введите t: 1
Результат: 0.8886948534129957
lab_05 [lab_05] ⚡ python3 main.py
» Введите N: 5
» Введите M: 3
» Введите t: 1
Результат: 0.8208551739111585
lab_05 [lab_05] ⚡ python3 main.py
» Введите N: 7
» Введите M: 3
» Введите t: 1
Результат: 0.8152779841066683

```



## График зависимости:



$N = M = 5$ . Как и было сказано в физическом содержании задачи степень черноты не может быть больше 1.

## Ответы контрольные вопросы:

1. Если подынтегральная функция не имеет соответствующих производных. К примеру, если на отрезке интегрирования не существует 3-я и 4-я производные, то порядок точности формулы Симпсона будет только 2-ой.  $O(h^2)$ .

$$2. \int_a^b f(x) dx = \frac{b-a}{2} 2f\left(\frac{b+a}{2}\right)$$

$$3. \int_a^b f(x) dx = \frac{b-a}{2} \left( f\left(\frac{b+a}{2} - \frac{b-a}{2} \left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)\right) + f\left(\frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2} \left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)\right) \right)$$