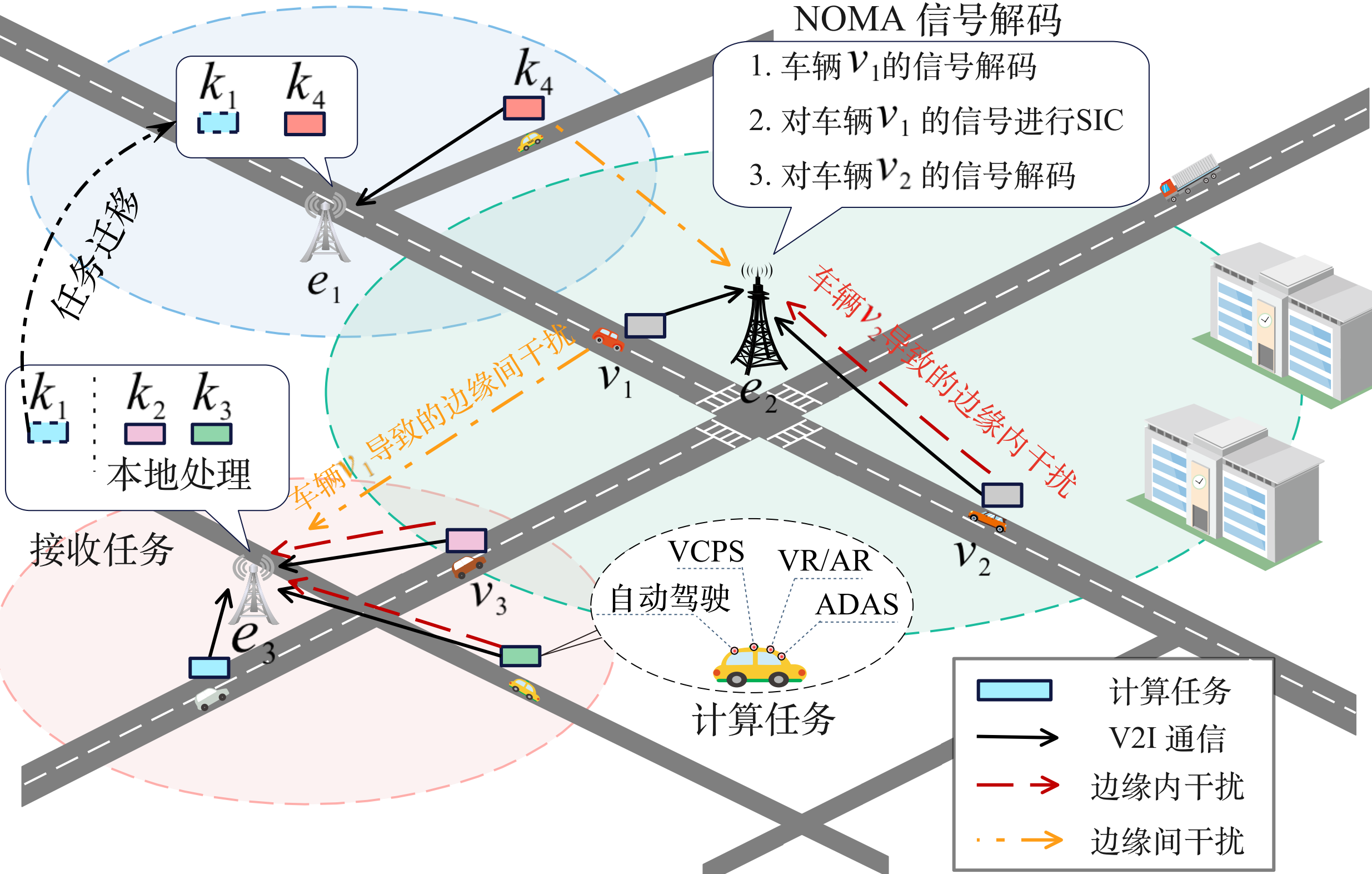


NOMA 信号解码

- 1. 车辆  $v_1$  的信号解码
- 2. 对车辆  $v_1$  的信号进行SIC
- 3. 对车辆  $v_2$  的信号解码



$k_1$   $k_2$   $k_3$   
本地处理

$k_1$   $k_4$   
任务迁移

VCPS  
自动驾驶  
VR/AR  
ADAS  
计算任务

计算任务  
V2I 通信  
边缘内干扰  
边缘间干扰