

UNIVERSIDAD POLITÉCNICA DE MADRID

ROBÓTICA
MODELADO Y LOCALIZACIÓN

Vector Field Histogram y C-Space

Autores:

Javier Alonso Silva - javier.asilva@alumnos.upm.es

Roberto Álvarez Garrido - roberto.alvarezg@alumnos.upm.es

José Alejandro Moya Blanco - alejandro.moya.blanco@alumnos.upm.es

Última modificación: 16 de diciembre de 2019



Índice

1. Introducción

2

Índice de figuras

Índice de cuadros

1. Introducción

El problema de la evitación de obstáculos