



**Министерство образования и науки Российской Федерации
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего образования
«Московский государственный технический университет
имени Н.Э. Баумана
(национальный исследовательский университет)»
(МГТУ им. Н.Э. Баумана)**

Кафедра «Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии»

ОТЧЕТ
по лабораторная работа №3
по курсу «Математическая статистика»
Вариант №12

Выполнил студент: Мхитарян В.К.

Группа: ИУ7-64

Проверил: Велищанский М.А.

2019 г.

1. Постановка задачи аппроксимации неизвестной зависимости по результатам наблюдений

Пусть Y – случайная величина, X_1, \dots, X_s – детерминированные величины.

Если изменение значений X_1, \dots, X_s влияет на значения случайной величины Y , то говорят, что Y стохастически зависит от X_1, \dots, X_s . Задача регрессионного анализа – задача, связанная с установлением аналитических зависимостей между случайной величиной Y и детерминированными величинами X_1, \dots, X_s , носящими количественный характер. В регрессионном анализе используется модель черного ящика, как наиболее общая модель, ассоциируемая с понятием отображения. На вход поступает вектор (X_1, \dots, X_s) , который посредством некоторого отображения Φ и случайных возмущений $(\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_s)$ преобразуется в вектор (Y_1, \dots, Y_s) .

2. Понятие МНК-оценки параметров линейной модели

Рассмотрим частный случай: $m=1, s=1$, имеются результаты n наблюдений;

$$\begin{cases} y_1 = \Phi(x_1) + \varepsilon_1 \\ \dots \\ y_s = \Phi(x_s) + \varepsilon_s \end{cases}, \text{ где } y_1, \dots, y_n \text{ — } n \text{ реализаций } Y \text{ (отклики); } \varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n \text{ — } n$$

реализаций ε (случайная величина, характеризующая случайные ошибки); x_1, \dots, x_n – известные значения (факторы); Φ – некоторое неслучайное отображение

Часто в качестве функции $\hat{\Phi}(x)$ выбирают функцию следующего вида:

$$\hat{\Phi}(x) = \theta_1 \psi_1(x) + \dots + \theta_p \psi_p(x), \quad \text{где}$$

- ψ_1, \dots, ψ_p – известные базисные функции.

Параметры $\theta_1, \dots, \theta_s$ подбирают так, чтобы $\hat{\Phi}(x)$ наилучшим образом аппроксимировала $\Phi(x)$. В этом случае регрессионная модель называется линейной по параметрам.

С учётом предположения о виде функции $\hat{\Phi}$ результаты наблюдений можно записать в виде:

$$y_i = \theta_1 \psi_1(x_i) + \dots + \theta_p \psi_p(x_i) + \varepsilon_i, \quad i = \overline{1; n}.$$

В матричном виде:

$$\vec{y} = \Psi \vec{\theta} + \vec{\varepsilon}, \quad \text{где}$$

$$\vec{y} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}, \quad \Psi = \begin{pmatrix} \psi_1(x_1) & \psi_2(x_1) & \dots & \psi_p(x_1) \\ \psi_1(x_2) & \psi_2(x_2) & \dots & \psi_p(x_2) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \psi_1(x_n) & \psi_2(x_n) & \dots & \psi_p(x_n) \end{pmatrix}, \quad \vec{\theta} = \begin{pmatrix} \theta_1 \\ \theta_2 \\ \vdots \\ \theta_p \end{pmatrix}, \quad \vec{\varepsilon} = \begin{pmatrix} \varepsilon_1 \\ \varepsilon_2 \\ \vdots \\ \varepsilon_n \end{pmatrix}.$$

Задача заключается в подборе $\vec{\theta}$.

Будем предполагать, что:

1. $M\varepsilon = 0$, т.е. систематические ошибки отсутствуют;
2. $\varepsilon \sim N(0, \sigma^2)$.

Оценка $\hat{\vec{\theta}}$ вектора $\vec{\theta}$ называется оценкой, полученной по методу наименьших квадратов (МНК-оценкой), если $\hat{\vec{\theta}}$ доставляет минимальное значение функции $S(\vec{\theta}) = \|\vec{y} - \Psi \vec{\theta}\|^2$.

3. Формулы для вычисления МНК-оценки в рассматриваемом случае

В рассматриваемом случае МНК-оценка вектора $\vec{\theta}$ имеет вид:

$$\hat{\vec{\theta}} = (\Psi^T \Psi)^{-1} \cdot \Psi^T \vec{y}$$

так как $y = \theta_0 + \theta_1 t + \theta_2 t^2$, то

$$\Psi = \begin{pmatrix} 1 & t_1 & t_1^2 \\ 1 & t_2 & t_2^2 \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ 1 & t_n & t_n^2 \end{pmatrix}.$$

Среднеквадратичное отклонение полученной модели от результатов наблюдений будем вычислять как

$$\Delta = \sqrt{\sum_{i=1}^n (y_i - y(t_i))^2}, \text{ где}$$

y_i – экспериментально полученное значение Y при $t = t_i$;

$y(t_i)$ – значение Y , полученное с помощью МНК-оценки.

4. Текст программы

```
function Lab31()
%% аппроксимация неизвестной зависимости параболой
close all;
T = importdata('t.txt');
Y = importdata('y.txt');
One(1:length(T), 1) = 1;
T2 = T.^2;
F = horzcat(One, T, T2);

Ft = transpose(F);
theta = Ft * F \ Ft*Y;

Yt = theta(1) + theta(2) * T + theta(3) * T2;
delta = sqrt(sum((Y - Yt).^2));
deltaS = sprintf('\Delta = %.5f\n', delta);

figure(1);
%переопределим Yt, чтобы не получать кусочную функцию на малых выборках
T_G = min(T):0.01:max(T);
T_G2 = T_G.^2;
Yt = theta(1) + theta(2) * T_G + theta(3) * T_G2;

plot(T, Y, 'r'); %экспериментальные данные
hold on;

plot(T_G, Yt, 'b'); %полученная аппроксимация
grid on;

text(140,20, deltaS, 'Units', 'pixels');
y_eq = sprintf('y = %.2f + %.2f*t + %.2f*t^2', theta(1), theta(2), theta(3));
legend('Y experimental', y_eq);
legend('Y experimental', y_eq);
end
```

5. Результаты расчетов и график

МНК-оценка в данном варианте имеет вид

$$\hat{\vec{\theta}} = \begin{pmatrix} 4.80 \\ 2.34 \\ 1.86 \end{pmatrix}.$$

В свою очередь среднеквадратичного отклонение полученной модели от результатов наблюдений равна

$$\Delta = 125.44$$

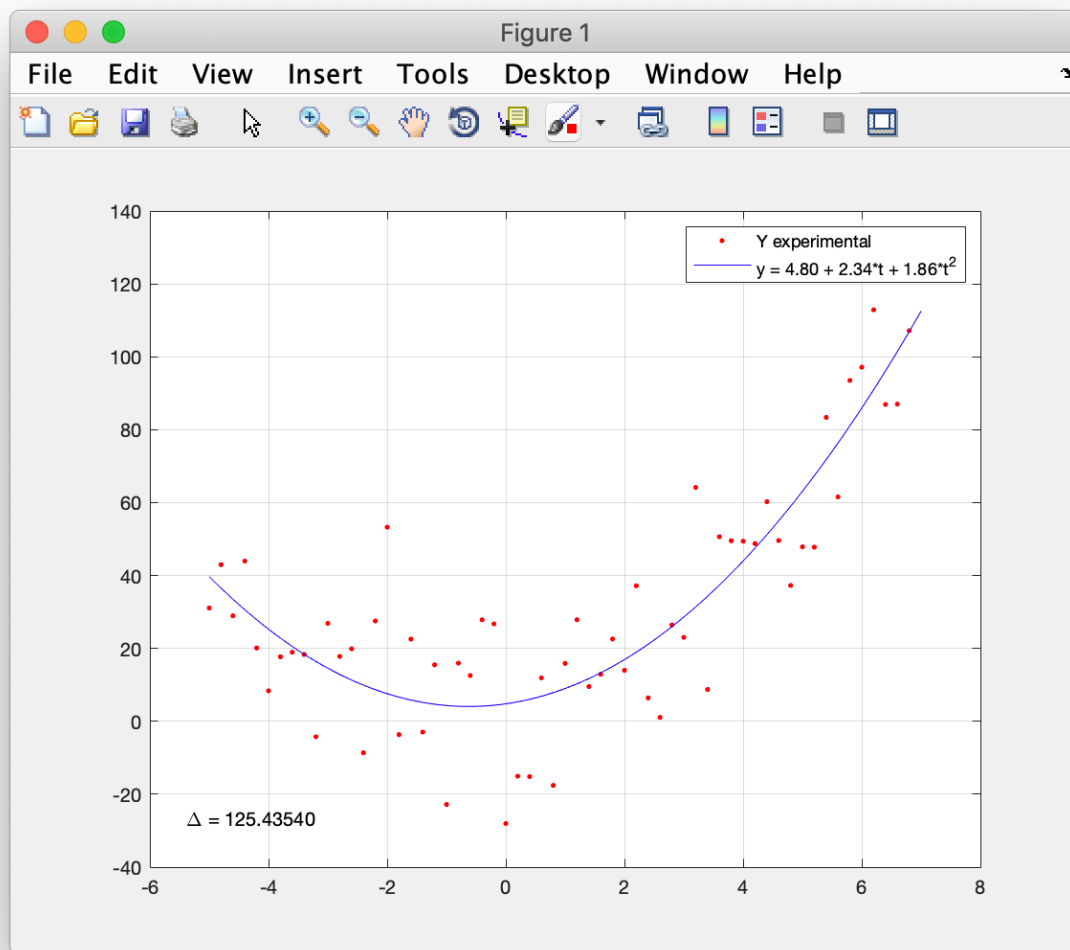


Рис.1 – График исходной выборки и полученной модели