

Relatorio de Estrutura de Dados

Weverson da Silva Pereira

November 2020

1 Lista Dinâmica Duplamente Encadeada (LDDE)

1.1 Introdução

A lista dinâmica duplamente encadeada é uma derivação da lista dinâmica encadeada (LDE), mas agora com 2 ponteiros. Em um nó são armazenados, além do dado do nó, um ponteiro para o próximo elemento da lista e outro para o elemento anterior da lista, como na imagem a seguir:

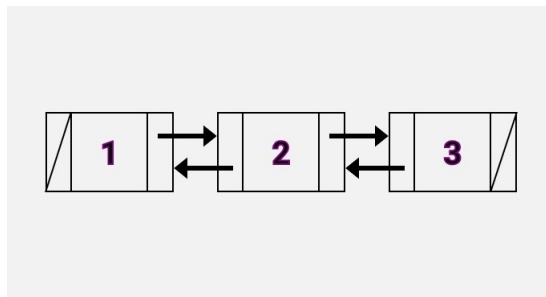


Figure 1: Lista Dinâmica Duplamente Encadeada

Note que o primeiro elemento não pode apontar para o nó anterior, logo ele aponta para NULL. O mesmo acontece com o último elemento da lista e o apontamento para o nó posterior.

1.2 Prós e Contras

Prós:

- Tamanho ilimitado
- Não ocupa mais memória do que precisa como as listas estáticas, por exemplo
- É possível acessá-la pelo começo ou pelo fim

- O tamanho da lista não é fixa
- Partindo de qualquer nó podemos acessar todos os outros, diferente da LDE

Contras:

- Os elementos não estão alocados de forma contínua na memória, dificultando o acesso
- Alguns algoritmos de busca, como a Binária, não são possíveis nessa estrutura e por isso se usa a busca linear.

1.3 Pseudocódigo

```
class Node( input Value )
    Initialize value to input Value
    Initialize next to NULL
    Initialize previous to NULL
```

```
class LDDE
    Initialize HEAD to NULL
    Initialize TAIL to NULL
```

Algorithm 1: Insert(new Value)

```
Result: True or false
Initialize NODE as Node with new Value;
Initialize ACTUAL as Node pointing to NULL;
Initialize PREVIOUS as Node pointing to NULL;
while ACTUAL is not NULL and ACTUAL.value smaller than new Value do
    | PREVIOUS = ACTUAL;
    | ACTUAL = ACTUAL.next;
end
Updates PREVIOUS.next to points to NODE;
Updates ACTUAL.previous to points to NODE;
Update NODE.previous to PREVIOUS;
Update NODE.next to ACTUAL;
Update HEAD if necessary;
Update TAIL if necessary;
```

Algorithm 2: Remove(target Value)

Result: True or false
Initialize ACTUAL as Node pointing to HEAD;
Initialize PREVIOUS as Node pointing to NULL;
while *ACTUAL is not NULL and ACTUAL.value smaller than target Value* **do**
 PREVIOUS = ACTUAL;
 ACTUAL = ACTUAL.next;
end
if *ACTUAL = NULL or ACTUAL.value and target Value are different* **then**
 return false;
end
Initialize NEXT as Node pointing to ACTUAL.next;
Updates PREVIOUS.next to points to NEXT;
Update HEAD if necessary;
Updates NEXT.previous to points to PREVIOUS;
Update TAIL if necessary;
Delete ACTUAL; return true;

Algorithm 3: Search(target Value)

Result: True or false
Initialize ACTUAL as Node pointing to HEAD;
while *ACTUAL is not NULL and ACTUAL.value smaller than target Value* **do**
 ACTUAL = ACTUAL.next;
end
if *ACTUAL is not NULL and ACTUAL.value = target Value* **then**
 return true;
else
 return false;
end

2 Tabela HASH

2.1 Introdução

É um estrutura que associa chaves de pesquisas a valores para promover uma busca mais eficiente. Essas chaves são atribuídas aos valores através de uma função $h(x)$ como na imagem a seguir. Existem vários métodos para a função HASH, a usada aqui foi o método da divisão: $h(x) = x \bmod m$, em que m é a quantidade de elementos no vetor.

2.2 Prós e Contras

Prós:

- Busca, Inserção e Remoção em $O(1)$ na maioria dos casos

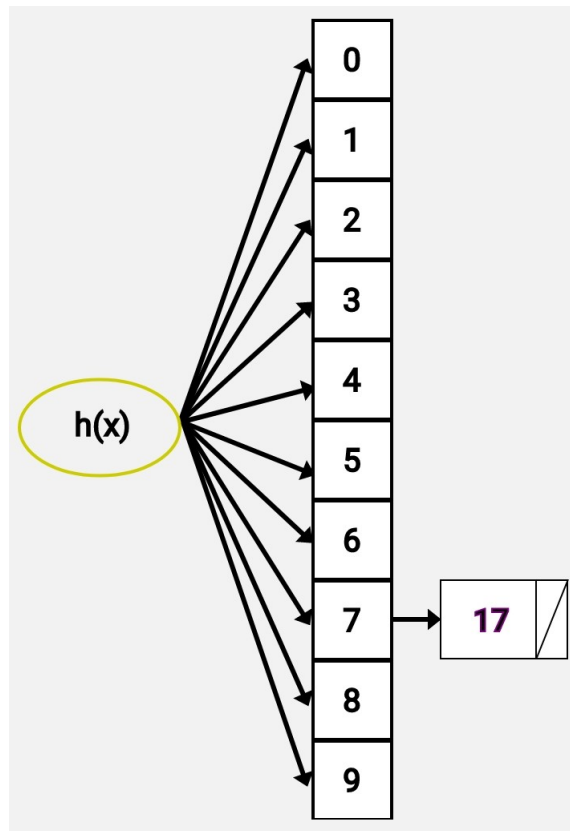


Figure 2: Tabela HASH

- Se torna mais viável quando o numero de elementos aumenta

Contras:

- Necessário tratamento de colisões, ou então a busca se aproximará de $O(n)$
- Perde-se a ordem da inserção, e não é possível ordená-la após isso

2.3 Pseudocódigo

```

class HASH
    Initialize MAX with the number of keys
    Initialize Hash Dictionary as a array of LDEs with size MAX
  
```

Algorithm 4: Hash Function(Value)

Result: Value mod MAX
 return Value mod MAX;

Algorithm 5: Insert(new Value)

Result: True or false
Initialize INDEX as Hash Function(new Value);
Push value in Hash Dictionary[INDEX];
return true;

Algorithm 6: Remove(target Value)

Result: True or false
Initialize INDEX as Hash Function(target Value);
Initialize ACTUAL as Node pointing to Hash Dictionary[INDEX].HEAD;
if ACTUAL = NULL **then**
| return false;
end
while ACTUAL is not NULL and ACTUAL.value smaller than target Value **do**
| ACTUAL = ACTUAL.next;
end
if ACTUAL = NULL or ACTUAL.value and target Value are different **then**
| return false;
end
Delete ACTUAL;
return true;

Algorithm 7: Search(target Value)

Result: True or false
Initialize INDEX as Hash Function(target Value);
Initialize ACTUAL as Node pointing to Hash Dictionary[INDEX].HEAD;
while ACTUAL is not NULL and ACTUAL.value smaller than target Value **do**
| ACTUAL = ACTUAL.next;
end
if ACTUAL is not NULL and ACTUAL.value = target Value **then**
| return true;
else
| return false;
end

3 HEAP

3.1 Introdução

Um Heap é uma estrutura de árvore binária que segue basicamente duas regras:

- Quando o último nível da árvore não estiver completa, as folhas devem estar mais à esquerda da árvore
- A folha Pai tem um valor sempre maior que a folha dos filhos

O Heap adota uma característica da fila de prioridade (FIFO) e consegue lidar com valores repetidos. Ele pode ser armazenado em uma árvore binária ou em um vetor, como mostra as imagens.

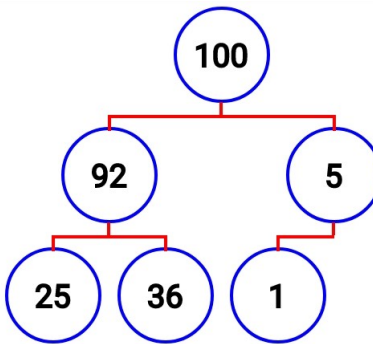


Figure 3: Heap em formato de árvore

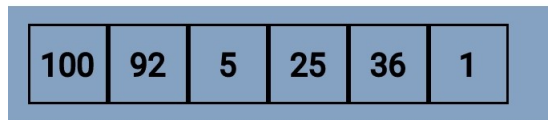


Figure 4: Heap em formato de vetor

3.2 Prós e Contras

Prós:

- Tempo $O(1)$ para remoção e inserção no melhor dos casos, ou $O(\log n)$ no pior
- Também leva tempo $O(1)$ para encontrar o maior elemento, já que ele sempre estará na posição 0 do vetor
- Se comparada com a árvore binária de busca, a Heap pode ser construída mais rapidamente, levando $O(n)$. Enquanto a ABS leva $O(n \cdot \log(n))$

Contras:

- Os elementos não estão alocados de forma contínua na memória, dificultando o acesso
- Alguns algoritmos de busca, como a Binária, não são possíveis nessa estrutura e por isso se usa a busca linear.

3.3 Pseudocódigo

```
class HEAP
    Initialize Heap Array as an empty array
```

Algorithm 8: Left Son(Index)

Return $2 * \text{Index} + 1$;

Algorithm 9: Right Son(Index)

Return $2 * \text{Index} + 2$;

Algorithm 10: Father(Index)

Return $(\text{Index} - 1) / 2$;

Algorithm 11: Last Father()

Initialize size as the size of Heap Array;

if *size less or equal 1* **then**

 Return -1;

else

 Return Father(size-1);

end

Algorithm 12: Sift(Index)

if *Index bigger than Last Father(Index)* **then**

 Return;

end

Initialize Bigger Son as the value of the largest node between the two children;

if *Heap Array[Bigger Son] bigger than Heap Array[Index]* **then**

 Swap Heap Array[Bigger Son] with Heap Array[Index] values;

 Call Sift again with Bigger Son as Index;

end

Algorithm 13: Insert(new Value)

Result: True or false

Push new Value to the Heap Array;

Initialize DAD as Last Father();

while *DAD bigger than 0* **do**

 Call Sift(DAD);

 DAD now is equal his father;

end

Call again Sift with 0 as Index;

Return true;

Algorithm 14: Remove()

Result: True or false

if *Heap Array is empty* **then**

 Return false;

end

Swap the values at the first position of the Heap Array with the Last position;

Delete the last element of the Heap Array Call Sift from the first position of the

Heap Array Return true;
