# 协程的实现与原理

#### 前言

协程这个概念很久了,好多程序员是实现过这个组件的,网上关于协程的 文章,博客,论坛都是汗牛充栋,在知乎,github上面也有很多大牛写了关于 协程的心得体会。突发奇想,我也来实现一个这样的组件,并测试了一下性 能。借鉴了很多大牛的思想,阅读了很多大牛的代码。于是把整个思考过程写 下来。实现代码

#### https://github.com/wangbojing/NtyCo

代码简单易读,如果在你的项目中,NtyCo 能够为你解决些许工程问题,那就荣幸之至。

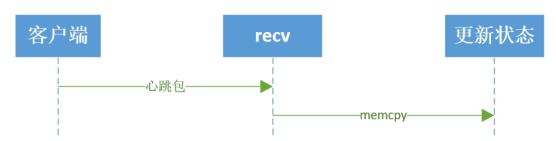
本系列文章的设计思路,是在每一个章的最前面以问题提出,每章节的学习目的。大家能够带着每章的问题来读每章节的内容,方便读者能够方便的进入每章节的思考。读者读完以后加上案例代码阅读,编译,运行,能够对神秘的协程有一个全新的理解。能够运用到工程代码,帮助你更加方便高效的完成工程工作。

本系列文章仅代表本人观点,若不有严谨的地方,欢迎抛转。

### 第一章 协程的起源

#### 问题: 协程存在的原因? 协程能够解决哪些问题?

在我们现在 CS, BS 开发模式下,服务器的吞吐量是一个很重要的参数。其实吞吐量是 IO 处理时间加上业务处理。为了简单起见,比如,客户端与服务器之间是长连接的,客户端定期给服务器发送心跳包数据。客户端发送一次心跳包到服务器,服务器更新该新客户端状态的。心跳包发送的过程,业务处理时长等于 IO 读取(RECV 系统调用)加上业务处理(更新客户状态)。吞吐量等于1s 业务处理次数。



业务处理(更新客户端状态)时间,业务不一样的,处理时间不一样,我们就不做讨论。

那如何提升 recv 的性能。若只有一个客户端, recv 的性能也没有必要提升, 也不能提升。若在有百万计的客户端长连接的情况, 我们该如何提升。以

Linux 为例,在这里需要介绍一个"网红"就是 epoll。服务器使用 epoll 管理百万计的客户端长连接,代码框架如下:

```
while (1) {
   int nready = epoll_wait(epfd, events, EVENT_SIZE, -1);

for (i = 0;i < nready;i ++) {
   int sockfd = events[i].data.fd;
   if (sockfd == listenfd) {
      int connfd = accept(listenfd, xxx, xxxx);
      setnonblock(connfd);

      ev.events = EPOLLIN | EPOLLET;
      ev.data.fd = connfd;
      epoll_ctl(epfd, EPOLL_CTL_ADD, connfd, &ev);

   } else {
      handle(sockfd);
   }
}</pre>
```

对于响应式服务器,所有的客户端的操作驱动都是来源于这个大循环。来源于 epoll wait 的反馈结果。

对于服务器处理百万计的 IO。Handle (sockfd) 实现方式有两种。

#### 第一种, handle (sockfd) 函数内部对 sockfd 进行读写动作。代码如下

```
int handle(int sockfd) {
    recv(sockfd, rbuffer, length, 0);
    parser_proto(rbuffer, length);
    send(sockfd, sbuffer, length, 0);
}
```

handle 的 io 操作(send, recv)与 epoll\_wait 是在同一个处理流程里面的。 这就是 IO 同步操作。

#### 优点:

- 1. sockfd 管理方便。
- 2. 操作逻辑清晰。

缺点:

- 1. 服务器程序依赖 epoll\_wait 的循环响应速度慢。
- 2. 程序性能差

第二种,handle (sockfd) 函数内部将 sockfd 的操作,push 到线程池中,代码如下:

```
int thread_cb(int sockfd) {
    // 此函数是在线程池创建的线程中运行。
    // 与 handle 不在一个线程上下文中运行
    recv(sockfd, rbuffer, length, 0);
    parser_proto(rbuffer, length);
    send(sockfd, sbuffer, length, 0);
}

int handle(int sockfd) {
    //此函数在主线程 main_thread 中运行
    //在此处之前,确保线程池已经启动。
    push_thread(sockfd, thread_cb); //将 sockfd 放到其他线程中运行。
}
```

Handle 函数是将 sockfd 处理方式放到另一个已经其他的线程中运行,如此做法,将 io 操作(recv, send)与 epoll\_wait 不在一个处理流程里面,使得 io 操作(recv, send)与 epoll\_wait 实现解耦。这就叫做 IO 异步操作。 优点:

- 1. 子模块好规划。
- 2. 程序性能高。

缺点:

正因为子模块好规划,使得模块之间的 sockfd 的管理异常麻烦。每一个子线程都需要管理好 sockfd, 避免在 IO 操作的时候, sockfd 出现关闭或其他异常。

上文有提到 I0 同步操作,程序响应慢, I0 异步操作,程序响应快。

下面来对比一下 IO 同步操作与 IO 异步操作。

代码如下:

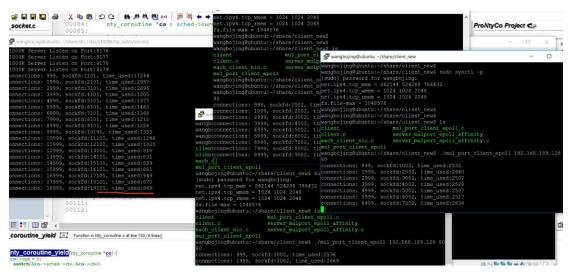
https://github.com/wangbojing/c1000k\_test/blob/master/server\_mulport\_epoll.c

在这份代码的 486 行,**#if 1**, 打开的时候,为 IO 异步操作。关闭的时候,为 IO 同步操作。

```
#if 1
                                      if (nRun) {
                                              printf(" New Data is Comming\n");
                                              client_data_process(clientfd);
                                      } else {
491
492
                                              client_t *rClient = (client_t*)malloc(sizeof(client_t));
                                              memset(rClient, 0, sizeof(client_t));
                                              rClient->fd = clientfd;
                                              job_t *job = malloc(sizeof(job_t));
497
                                              job->job_function = client_job;
498
                                              job->user_data = rClient;
                                              workqueue_add_job(&workqueue, job);
                                      client_data_process(clientfd);
     #endif
```

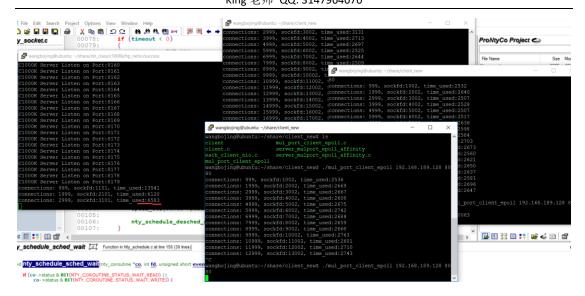
接下来把我测试接入量的结果粘贴出来。

IO 异步操作,每 1000 个连接接入的服务器响应时间(900ms 左右)。



IO 同步操作,每 1000 个连接接入的服务器响应时间(6500ms 左右)。

#### 零声学院 整理出品 King 老师 QQ: 3147964070



#### IO 异步操作与 IO 同步操作

对比项	I0 同步操作	IO 异步操作
Sockfd 管理	管理方便	多个线程共同管理
代码逻辑	程序整体逻辑清晰	子模块逻辑清晰
程序性能	响应时间长,性能差	响应时间短,性能好

有没有一种方式,有异步性能,同步的代码逻辑。来方便编程人员对 IO 操作的组件呢? 有,采用一种轻量级的协程来实现。在每次 send 或者 recv 之前进行切换,再由调度器来处理 epoll\_wait 的流程。

就是采用了基于这样的思考,写了NtyCo,实现了一个IO异步操作与协程结合的组件。https://github.com/wangbojing/NtyCo,

### 第二章 协程的案例

#### 问题: 协程如何使用? 与线程使用有何区别?

在做网络 IO 编程的时候,有一个非常理想的情况,就是每次 accept 返回的时候,就为新来的客户端分配一个线程,这样一个客户端对应一个线程。就不会有多个线程共用一个 sockfd。每请求每线程的方式,并且代码逻辑非常易读。但是这只是理想,线程创建代价,调度代价就呵呵了。

先来看一下每请求每线程的代码如下:

```
while(1) {
    socklen_t len = sizeof(struct sockaddr_in);
    int clientfd = accept(sockfd, (struct sockaddr*)&remote, &len);

    pthread_t thread_id;
    pthread_create(&thread_id, NULL, client_cb, &clientfd);
}
```

这样的做法,写完放到生产环境下面,如果你的老板不打死你,你来找我。我来帮你老板,为民除害。

如果我们有协程,我们就可以这样实现。参考代码如下:

https://github.com/wangbojing/NtyCo/blob/master/nty\_server\_test.c

```
while (1) {
    socklen_t len = sizeof(struct sockaddr_in);
    int cli_fd = nty_accept(fd, (struct sockaddr*)&remote, &len);

    nty_coroutine *read_co;
    nty_coroutine_create(&read_co, server_reader, &cli_fd);
}
```

这样的代码是完全可以放在生成环境下面的。如果你的老板要打死你,你来找我,我帮你把你老板打死,为民除害。

#### 线程的 API 思维来使用协程,函数调用的性能来测试协程。

NtyCo 封装出来了若干接口,一类是协程本身的,二类是 posix 的异步封装 协程 API: while

1. 协程创建

```
int nty_coroutine_create(nty_coroutine **new_co, proc_coroutine func,
void *arg)
```

2. 协程调度器的运行

```
void nty_schedule_run(void)
```

#### POSIX 异步封装 API:

```
int nty_socket(int domain, int type, int protocol)
int nty_accept(int fd, struct sockaddr *addr, socklen_t *len)
int nty_recv(int fd, void *buf, int length)
int nty_send(int fd, const void *buf, int length)
int nty_close(int fd)
```

接口格式与POSIX标准的函数定义一致。

### 第三章 协程的实现之工作流程

问题: 协程内部是如何工作呢?

先来看一下协程服务器案例的代码, 代码参考:

https://github.com/wangbojing/NtyCo/blob/master/nty\_server\_test.c 分别讨论三个协程的比较晦涩的工作流程。第一个协程的创建;第二个 IO 异步操作;第三个协程子过程回调

### 3.1 创建协程

当我们需要异步调用的时候,我们会创建一个协程。比如 accept 返回一个新的 sockfd,创建一个客户端处理的子过程。再比如需要监听多个端口的时候,创建一个 server 的子过程,这样多个端口同时工作的,是符合微服务的架构的。

创建协程的时候,进行了如何的工作? 创建 API 如下:

int nty\_coroutine\_create(nty\_coroutine \*\*new\_co, proc\_coroutine func,
void \*arg)

参数 1: nty\_coroutine \*\*new\_co,需要传入空的协程的对象,这个对象是由内部 创建的,并且在函数返回的时候,会返回一个内部创建的协程对象。

参数 2: proc\_coroutine func,协程的子过程。当协程被调度的时候,就会执行该函数。

参数 3: void \*arg, 需要传入到新协程中的参数。

协程不存在亲属关系,都是一致的调度关系,接受调度器的调度。调用 create API 就会创建一个新协程,新协程就会加入到调度器的就绪队列中。

创建的协程具体步骤会在《协程的实现之原语操作》来描述。

### 3.2 实现 IO 异步操作

大部分的朋友会关心 IO 异步操作如何实现,在 send 与 recv 调用的时候,如何实现异步操作的。

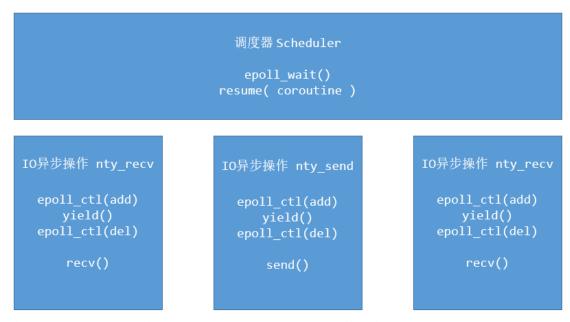
先来看一下一段代码:

```
while (1) {
   int nready = epoll_wait(epfd, events, EVENT_SIZE, -1);
   for (i = 0;i < nready;i ++) {
       int sockfd = events[i].data.fd;
       if (sockfd == listenfd) {
          int connfd = accept(listenfd, xxx, xxxx);
           setnonblock(connfd);
           ev.events = EPOLLIN | EPOLLET;
          ev.data.fd = connfd;
           epoll_ctl(epfd, EPOLL_CTL_ADD, connfd, &ev);
       } else {
           epoll ctl(epfd, EPOLL CTL DEL, sockfd, NULL);
           recv(sockfd, buffer, length, 0);
          //parser proto(buffer, length);
           send(sockfd, buffer, length, 0);
           epoll_ctl(epfd, EPOLL_CTL_ADD, sockfd, NULL);
```

在进行 IO 操作(recv, send)之前,先执行了 epoll\_ctl 的 del 操作,将相应的 sockfd 从 epfd 中删除掉,在执行完 IO 操作(recv, send)再进行 epoll\_ctl 的 add 的动作。这段代码看起来似乎好像没有什么作用。

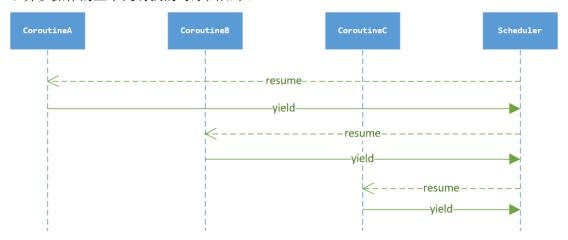
如果是在多个上下文中,这样的做法就很有意义了。能够保证 sockfd 只在一个上下文中能够操作 IO 的。不会出现在多个上下文同时对一个 IO 进行操作的。协程的 IO 异步操作正式是采用此模式进行的。

把单一协程的工作与调度器的工作的划分清楚,先引入两个原语操作 resume, yield 会在《协程的实现之原语操作》来讲解协程所有原语操作的实现, yield 就是让出运行, resume 就是恢复运行。调度器与协程的上下文切换如下图所示



在协程的上下文 IO 异步操作(nty\_recv, nty\_send)函数,步骤如下:

- 1. 将 sockfd 添加到 epoll 管理中。
- 2. 进行上下文环境切换,由协程上下文 yield 到调度器的上下文。
- 3. 调度器获取下一个协程上下文。Resume 新的协程
- IO 异步操作的上下文切换的时序图如下:



# 3.3 回调协程的子过程

在 create 协程后,何时回调子过程?何种方式回调子过程?

首先来回顾一下 x86\_64 寄存器的相关知识。汇编与寄存器相关知识还会在《协程的实现之切换》继续深入探讨的。x86\_64 的寄存器有 16 个 64 位寄存器,分别是: %rax, %rbx, %rcx, %esi, %edi, %rbp, %rsp, %r8, %r9, %r10, %r11, %r12, %r13, %r14, %r15。

%rax 作为函数返回值使用的。

%rsp 栈指针寄存器,指向栈顶

%rdi, %rsi, %rdx, %rcx, %r8, %r9 用作函数参数,依次对应第 1 参数,第 2 参数。。。 %rbx, %rbp, %r12, %r13, %r14, %r15 用作数据存储,遵循调用者使用规则,换句话

说,就是随便用。调用子函数之前要备份它,以防它被修改 %r10、%r11 用作数据存储,就是使用前要先保存原值

以 NtyCo 的实现为例,来分析这个过程。CPU 有一个非常重要的寄存器叫做 EIP,用来存储 CPU 运行下一条指令的地址。我们可以把回调函数的地址存储到 EIP 中,将相应的参数存储到相应的参数寄存器中。实现子过程调用的逻辑代码如下:

```
void _exec(nty_coroutine *co) {
    co->func(co->arg); //子过程的回调函数
}

void nty_coroutine_init(nty_coroutine *co) {
    //ctx 就是协程的上下文
    co->ctx.edi = (void*)co; //设置参数
    co->ctx.eip = (void*)_exec; //设置回调函数入口
    //当实现上下文切换的时候,就会执行入口函数_exec , _exec 调用子过程 func
}
```

# 第四章 协程的实现之原语操作

问题: 协程的内部原语操作有哪些? 分别如何实现的?

协程的核心原语操作: create, resume, yield。协程的原语操作有 create 怎么没有 exit?以 NtyCo 为例,协程一旦创建就不能有用户自己销毁,必须得以子过程执行结束,就会自动销毁协程的上下文数据。以\_exec 执行入口函数返回而销毁协程的上下文与相关信息。co->func(co->arg) 是子过程,若用户需要长久运行协程,就必须要在 func 函数里面写入循环等操作。所以 NtyCo 里面没有实现 exit 的原语操作。

create: 创建一个协程。

- 1. 调度器是否存在,不存在也创建。调度器作为全局的单例。将调度器的实例存储在线程的私有空间 pthread\_setspecific。
- 2. 分配一个 coroutine 的内存空间,分别设置 coroutine 的数据项,栈空间,栈大小,初始状态,创建时间,子过程回调函数,子过程的调用参数。
- 3. 将新分配协程添加到就绪队列 ready\_queue 中 实现代码如下:

```
int nty_coroutine_create(nty_coroutine **new_co, proc_coroutine func,
void *arg) {
    assert(pthread_once(&sched_key_once,
    nty_coroutine_sched_key_creator) == 0);
    nty_schedule *sched = nty_coroutine_get_sched();
```

```
if (sched == NULL) {
       nty_schedule_create(0);
       sched = nty_coroutine_get_sched();
        if (sched == NULL) {
            printf("Failed to create scheduler\n");
            return -1;
   nty_coroutine *co = calloc(1, sizeof(nty_coroutine));
   if (co == NULL) {
       printf("Failed to allocate memory for new coroutine\n");
       return -2;
   int ret = posix_memalign(&co->stack, getpagesize(),
sched->stack_size);
   if (ret) {
        printf("Failed to allocate stack for new coroutine\n");
       free(co);
       return -3;
    co->sched = sched;
   co->stack_size = sched->stack_size;
   co->status = BIT(NTY_COROUTINE_STATUS_NEW); //
    co->id = sched->spawned_coroutines ++;
    co->func = func;
    co->fd = -1;
    co->events = 0;
    co->arg = arg;
   co->birth = nty_coroutine_usec_now();
    *new_co = co;
   TAILQ_INSERT_TAIL(&co->sched->ready, co, ready_next);
    return 0;
```

yield: 让出 CPU。

#### void nty\_coroutine\_yield(nty\_coroutine \*co)

参数: 当前运行的协程实例

调用后该函数不会立即返回,而是切换到最近执行 resume 的上下文。该函数返回是在执行 resume 的时候,会有调度器统一选择 resume 的,然后再次调用 yield 的。resume 与 yield 是两个可逆过程的原子操作。

resume:恢复协程的运行权

#### int nty coroutine resume(nty coroutine \*co)

参数: 需要恢复运行的协程实例

调用后该函数也不会立即返回,而是切换到运行协程实例的 yield 的位置。返回是在等协程相应事务处理完成后,主动 yield 会返回到 resume 的地方。

# 第五章 协程的实现之切换

问题: 协程的上下文如何切换? 切换代码如何实现?

首先来回顾一下 x86\_64 寄存器的相关知识。x86\_64 的寄存器有 16 个 64 位寄存器,分别是: %rax, %rbx, %rcx, %esi, %edi, %rbp, %rsp, %r8, %r9, %r10, %r11, %r12, %r13, %r14, %r15。

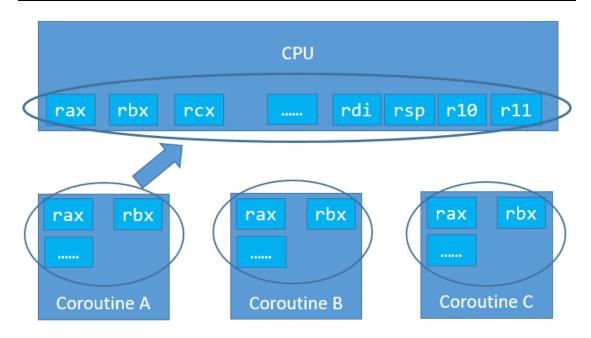
%rax 作为函数返回值使用的。

%rsp 栈指针寄存器,指向栈顶

%rdi, %rsi, %rdx, %rcx, %r8, %r9 用作函数参数, 依次对应第 1 参数, 第 2 参数。。。 %rbx, %rbp, %r12, %r13, %r14, %r15 用作数据存储, 遵循调用者使用规则, 换句话说, 就是随便用。调用子函数之前要备份它,以防它被修改

%r10, %r11 用作数据存储,就是使用前要先保存原值。

上下文切换,就是将 CPU 的寄存器暂时保存,再将即将运行的协程的上下文寄存器,分别 mov 到相对应的寄存器上。此时上下文完成切换。如下图所示:



切换 switch 函数定义:

```
int _switch(nty_cpu_ctx *new_ctx, nty_cpu_ctx *cur_ctx);
```

参数 1: 即将运行协程的上下文,寄存器列表

参数 2: 正在运行协程的上下文,寄存器列表

我们 nty\_cpu\_ctx 结构体的定义,为了兼容 x86,结构体项命令采用的是 x86 的寄存器名字命名。

```
typedef struct _nty_cpu_ctx {
    void *esp; //
    void *ebp;
    void *eip;
    void *edi;
    void *esi;
    void *ebx;
    void *r1;
    void *r2;
    void *r3;
    void *r4;
    void *r5;
} nty_cpu_ctx;
```

switch 返回后,执行即将运行协程的上下文。是实现上下文的切换

\_switch 的实现代码:

```
" switch:
                                                     \n"
                                                     \n"
  switch:
       movq %rsp, 0(%rsi)
                               # save stack pointer
                                                        \n"
       movq %rbp, 8(%rsi)
                              # save frame pointer
       movq (%rsp), %rax
                              # save insn pointer
        movq %rax, 16(%rsi)
                                                       \n"
        movq %rbx, 24(%rsi)
                                # save rbx,r12-r15
                                                         \n"
        movq %r12, 32(%rsi)
                                                       n"
        movq %r13, 40(%rsi)
                                                       \n"
        movq %r14, 48(%rsi)
                                                       \n"
        movq %r15, 56(%rsi)
                                                       \n"
        movq 56(%rdi), %r15
                                                       \n"
        movq 48(%rdi), %r14
                                                       \n"
        movq 40(%rdi), %r13
                                # restore rbx,r12-r15
                                                         \n"
        movq 32(%rdi), %r12
        movq 24(%rdi), %rbx
                                                       \n"
        movq 8(%rdi), %rbp
                               # restore frame_pointer \n"
        movq 0(%rdi), %rsp
                               # restore stack_pointer
        movq 16(%rdi), %rax
                               # restore insn_pointer
                                                         \n"
        movq %rax, (%rsp)
                                                       \n"
        ret
```

按照 x86\_64 的寄存器定义,%rdi 保存第一个参数的值,即 new\_ctx 的值,%rsi 保存第二个参数的值,即保存 cur\_ctx 的值。X86\_64 每个寄存器是 64bit,8byte。

Movq %rsp, 0(%rsi) 保存在栈指针到 cur\_ctx 实例的 rsp 项

Movq %rbp, 8(%rsi)

Movq (%rsp), %rax #将栈顶地址里面的值存储到 rax 寄存器中。Ret 后出栈,执行栈顶

Movq %rbp, 8(%rsi) #后续的指令都是用来保存 CPU 的寄存器到 new\_ctx 的每一项中

Movq 8(%rdi), %rbp #将 new ctx 的值

Movq 16(%rdi), %rax #将指令指针 rip 的值存储到 rax 中

Movq %rax, (%rsp) # 将存储的 rip 值的 rax 寄存器赋值给栈指针的地址的值。

Ret # 出栈,回到栈指针,执行 rip 指向的指令。

上下文环境的切换完成。

### 第六章 协程的实现之定义

问题: 协程如何定义? 调度器如何定义?

先来一道设计题:

设计一个协程的运行体R与运行体调度器S的结构体

- 1. 运行体 R: 包含运行状态 {就绪,睡眠,等待},运行体回调函数, 回调参数,栈指针,栈大小,当前运行体
  - 2. 调度器 S: 包含执行集合 {就绪,睡眠,等待}

这道设计题拆分两个个问题,一个运行体如何高效地在多种状态集合更换。调度器与运行体的功能界限。

### 6.1 运行体如何高效地在多种状态集合更换

新创建的协程,创建完成后,加入到就绪集合,等待调度器的调度;协程在运行完成后,进行 IO 操作,此时 IO 并未准备好,进入等待状态集合; IO 准备就绪,协程开始运行,后续进行 sleep 操作,此时进入到睡眠状态集合。

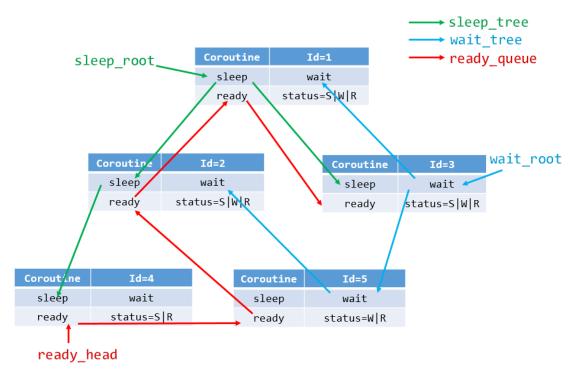
就绪(ready),睡眠(sleep),等待(wait)集合该采用如何数据结构来存储?

就绪(ready)集合并不没有设置优先级的选型,所有在协程优先级一致,所以可以使用队列来存储就绪的协程,简称为就绪队列(ready\_queue)。

睡眠(sleep)集合需要按照睡眠时长进行排序,采用红黑树来存储,简称睡眠树(sleep\_tree)红黑树在工程实用为<key, value>, key 为睡眠时长, value 为对应的协程结点。

等待(wait)集合,其功能是在等待 IO 准备就绪,等待 IO 也是有时长的,所以等待(wait)集合采用红黑树的来存储,简称等待树(wait\_tree),此处借鉴 nginx 的设计。

数据结构如下图所示:



Coroutine 就是协程的相应属性,status 表示协程的运行状态。sleep 与wait 两颗红黑树,ready 使用的队列,比如某协程调用 sleep 函数,加入睡眠树(sleep\_tree),status |= S即可。比如某协程在等待树(wait\_tree)中,而 IO 准备就绪放入 ready 队列中,只需要移出等待树(wait\_tree),状

态更改 status &= ~W 即可。有一个前提条件就是不管何种运行状态的协程,都在就绪队列中,只是同时包含有其他的运行状态。

### 6.2 调度器与协程的功能界限

每一协程都需要使用的而且可能会不同属性的,就是协程属性。每一协程 都需要的而且数据一致的,就是调度器的属性。比如栈大小的数值,每个协程 都一样的后不做更改可以作为调度器的属性,如果每个协程大小不一致,则可 以作为协程的属性。

用来管理所有协程的属性,作为调度器的属性。比如 epol1 用来管理每一个协程对应的 IO,是需要作为调度器属性。

按照前面几章的描述,定义一个协程结构体需要多少域,我们描述了每一个协程有自己的上下文环境,需要保存 CPU 的寄存器 ctx; 需要有子过程的回调函数 func; 需要有子过程回调函数的参数 arg; 需要定义自己的栈空间stack; 需要有自己栈空间的大小 stack\_size; 需要定义协程的创建时间birth; 需要定义协程当前的运行状态 status; 需要定当前运行状态的结点(ready\_next, wait\_node, sleep\_node); 需要定义协程 id; 需要定义调度器的全局对象 sched。协程的核心结构体如下:

```
typedef struct _nty_coroutine {
    nty_cpu_ctx ctx;
    proc_coroutine func;
    void *arg;
    size_t stack_size;

    nty_coroutine_status status;
    nty_schedule *sched;

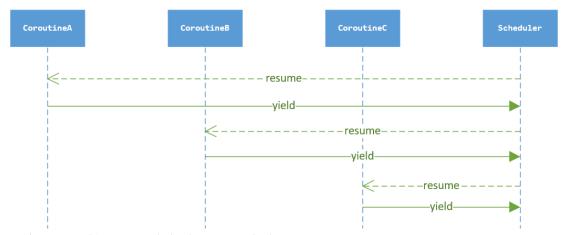
    uint64_t birth;
    uint64_t id;

    void *stack;

    RB_ENTRY(_nty_coroutine) sleep_node;
    RB_ENTRY(_nty_coroutine) wait_node;

    TAILQ_ENTRY(_nty_coroutine) ready_next;
    TAILQ_ENTRY(_nty_coroutine) defer_next;
} nty_coroutine;
```

调度器是管理所有协程运行的组件,协程与调度器的运行关系。



调度器的属性,需要有保存 CPU 的寄存器上下文 ctx,可以从协程运行状态 yield 到调度器运行的。从协程到调度器用 yield,从调度器到协程用 resume 以下为协程的定义。

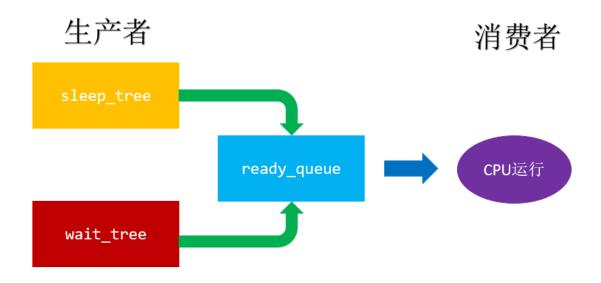
```
typedef struct _nty_coroutine_queue nty_coroutine_queue;
typedef struct _nty_coroutine_rbtree_sleep nty_coroutine_rbtree_sleep;
typedef struct _nty_coroutine_rbtree_wait nty_coroutine_rbtree_wait;
typedef struct _nty_schedule {
    uint64_t birth;
    nty_cpu_ctx ctx;
    struct _nty_coroutine *curr_thread;
    int page_size;
   int poller_fd;
    int eventfd;
    struct epoll_event eventlist[NTY_CO_MAX_EVENTS];
    int nevents;
    int num_new_events;
    nty_coroutine_queue ready;
    nty_coroutine_rbtree_sleep sleeping;
    nty_coroutine_rbtree_wait waiting;
} nty_schedule;
```

### 第七章 协程的实现之调度器

问题: 协程如何被调度?

调度器的实现,有两种方案,一种是生产者消费者模式,另一种多状态运 行。

### 7.1 生产者消费者模式



#### 逻辑代码如下:

```
while (1) {

//遍历睡眠集合,将满足条件的加入到 ready

nty_coroutine *expired = NULL;

while ((expired = sleep_tree_expired(sched)) != ) {

    TAILQ_ADD(&sched->ready, expired);
}

//遍历等待集合,将满足添加的加入到 ready

nty_coroutine *wait = NULL;

int nready = epoll_wait(sched->epfd, events, EVENT_MAX, 1);

for (i = 0;i < nready;i ++) {

    wait = wait_tree_search(events[i].data.fd);

    TAILQ_ADD(&sched->ready, wait);
}

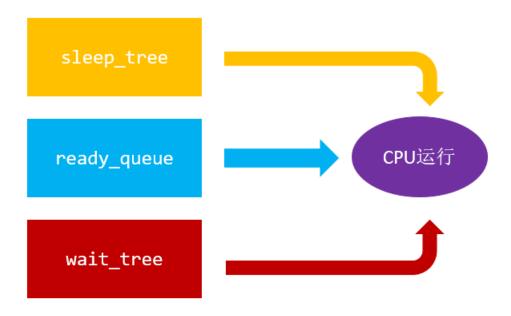
// 使用 resume 回复 ready 的协程运行权

while (!TAILQ_EMPTY(&sched->ready)) {

    nty_coroutine *ready = TAILQ_POP(sched->ready);
```

```
resume(ready);
}
}
```

# 7.2 多状态运行



#### 实现逻辑代码如下:

```
while (1) {

//遍历睡眠集合,使用 resume 恢复 expired 的协程运行权

nty_coroutine *expired = NULL;

while ((expired = sleep_tree_expired(sched)) != ) {

    resume(expired);
 }

//遍历等待集合,使用 resume 恢复 wait 的协程运行权

nty_coroutine *wait = NULL;

int nready = epoll_wait(sched->epfd, events, EVENT_MAX, 1);

for (i = 0;i < nready;i ++) {

    wait = wait_tree_search(events[i].data.fd);

    resume(wait);
 }

// 使用 resume 恢复 ready 的协程运行权

while (!TAILQ_EMPTY(sched->ready)) {

    nty_coroutine *ready = TAILQ_POP(sched->ready);
    resume(ready);
    }
```

# 第八章 协程性能测试

测试环境: 4 台 VMWare 虚拟机 1 台服务器 6G 内存, 4 核 CPU 3 台客户端 2G 内存, 2 核 CPU

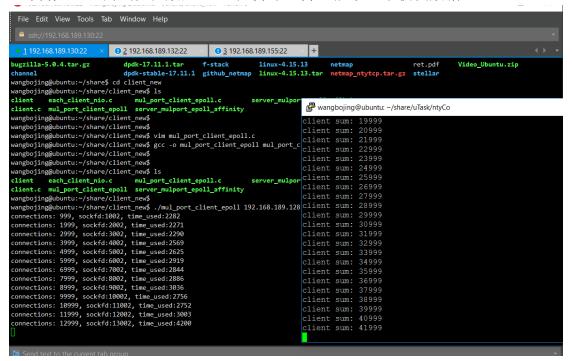
操作系统: ubuntu 14.04

服务器端测试代码: <a href="https://github.com/wangbojing/NtyCo">https://github.com/wangbojing/NtyCo</a>

客户端测试代码:

https://github.com/wangbojing/c1000k\_test/blob/master/client\_mutlport
epoll.c

按照每一个连接启动一个协程来测试。每一个协程栈空间 4096byte 6G 内存 -> 测试协程数量 100W 无异常。并且能够正常收发数据。



#### 零声学院 整理出品

#### King 老师 QQ: 3147964070

