张义飞 三维视觉

电话: +86 13032883129

邮箱: flynn.zhang@foxmail.com DOB: 20/01/97 博客: https://blog.simplenaive.cn Chengdu, China

Github: https://github.com/Yidadaa

教育背景

硕士,电子科技大学 2018.09 - 2021.06 计算机科学与工程学院,计算机科学专业

学士,电子科技大学 2014.09 - 2018.06

英才实验学院(工科试验班), 计算机科学专业

荣誉 & 奖项

研究生二等学业奖学金2019.10OPPO AI 挑战赛人像分割任务 决赛优秀奖2019.04OPPO AI 挑战赛人像分割任务 复赛第一名2019.03研究生一等学业奖学金2018.10美国大学生数学建模竞赛 H 奖2017.02

实习 & 研究经历

▶ 三维视觉中的深度估计算法研究 @ 未来媒体研究中心

from 2019.04

- 研究方向是基于单目视频序列的无监督深度估计算法,原因是基于深度神经网络构建的无监督训练流程可以很快地被迁移到全新环境中,并且训练时只需要单目摄像头视频数据,非常有应用前景。
- 当前的想法:现有的无监督训练流程有着训练速度过慢的缺点,尝试从以下几个方面改进:Co-attention模块已被证明可以很好地挖掘相邻视频帧中具有较高相似度的特征区域,所以尝试在特征图层面对相邻帧的特征进行attention,使得相似度较高的区域产生更接近的深度估计结果;其次目前无监督流程中的PoseNet部分预测出的相机运动存在抖动问题,所以提出使用贝塞尔曲线对PoseNet的输出做平滑约束,减少相机抖动带来的影响,从而加快无监督训练流程。
- 预投 IJCAI

▶ 基于 Unity 虚拟环境和强化学习的机械臂控制算法 @ 毕业设计

2017.10 - 2018.06

- 强化学习算法在机械智能控制中愈发重要,然而强化学习算法往往需要在训练阶段通过大量地 exploration 与环境交互取得数据来优化策略,这种训练策略将会在真实世界带来极高的时间和物料成本,本文提出了一种架构,可以在 Unity 中构建尽可能贴近真实环境的虚拟环境、为迁移至真实环境提供预训练基础。
- 本文主要工作如下: 1) 构建了一个沟通 Unity 运行时和 Python 运行时的中间层,使得基于 Tensorflow 和 Pytorch 的构建的深度学习模型可以与 Unity 虚拟环境交互; 2) 实现了强化学习中的经典算法 PPO 算法,并分别在二维和三维环境中设计对应的任务来验证算法和中间层的可用性; 3) 基于本文提出的架构,探讨了多线程以及离屏或低分辨率渲染等手段对训练任务的加速能力。

▶ 前端开发实习生 @ 百度

2016.12 - 2017.5

- 在实习期间负责了广告智能推荐前端界面的开发,并参与了该需求的正式上线和后续维护工作,工作期间与其他部门紧密合作,对 Bug 响应迅速,产出的代码可维护性强且十分健壮,受到 mentor 的一致好评。
- 关键字: 中型团队合作、大型项目开发经验、React & Redux

开源项目 & 编程能力

github.com/Yidadaa/Pytorch-Video-Classification, (Python / Pytorch) ≈ 500 lines	2019.04
基于 CNN-RNN 架构的视频动作分类网络,在 UCF101 上达到 80% 的准确率。	
github.com/Yidadaa/Satellite-Imagery-Segmantation-Deeplab, (Python / Pytorch) ≈ 1000 lines	2019.05
阿里天池比赛代码,使用 Deeplabv3 对超大卫星图做分割。	
github.com/Yidadaa/Parallel-Programming-On-GPU, (CUDA / C++) ≈ 200 lines	2018.11
使用 CUDA 加速 n-body 模拟程序,成功加速到原来的 3000 多倍。	
github.com/Yidadaa/Captcha-Deep-Learning, (Python / Keras / Tensorflow) ≈ 500 lines	2018.01
搭建端到端的验证码识别网络,分别使用 Keras 和 Tensorflow 实现,在验证集上达到 98% 的准确率。	
github.com/Yidadaa/OPPO-Human-Segmentation, (C++ / Dart) ≈ 1000 lines	2019.03
OPPO AI 挑战赛 Demo 源码,将人像语义分割网络经过腾讯开源的 ncnn 框架转换后部署到移动端。	
github.com/Yidadaa/HUAWEI-Codecraft-2019, (C++) ≈ 1000 lines	2019.05
华为软件精英挑战赛代码,车辆路径智能规划,包含完整的单元测试,严格遵循 Google C++ Style Guide 规范。)