
スケジューリング・シミュレータ schesim チュートリアル

名古屋大学 大学院情報科学研究科

松原豊 (yutaka@ertl.jp)

佐野泰正 (yasu@ertl.jp)

URL: <http://www.schesim.org>

最終更新日：2013年11月29日

はじめに

免責

- 本ソフトウェアは、無保証で提供されているものです。
- 著作権者は、本ソフトウェアに関して、特定の使用目的に対する適合性も含めて、いかなる保証も行いません。
- また、本ソフトウェアの利用により直接的または間接的に生じたいかなる損害に関しても、その責任を負いません。

お問い合わせ

- 本シミュレータをより良いものにするためのご意見、ご要望等を歓迎します。
- 本シミュレータに関する質問やバグレポート、ご意見、ご要望等は、開発者用メールアドレス (schesim@ertl.jp) にお送りください。

目次

アプリケーションの作成方法

- アプリケーション作成の流れ
- タスク処理記述ファイルの作り方
- シナリオファイルの作り方
- フックの使い方

サンプルプログラムを動かしてみる

- タスク起動とリソースのサンプル
- シナリオ機能のサンプル
- イベント機能のサンプル
- 初期起動オフセット機能のサンプル
- 区間を指定した統計情報取得機能のサンプル

アプリケーションの作成方法

アプリケーション作成の流れ

1. アプリケーション情報ファイルを作成する
タスク処理記述ファイルを以下の機能を使って作成する
 - タスク処理記述ライブラリ
 - exc
 - act_tsk
 - wai_sem/sig_sem
 - GetResource/ReleaseResource
 - SetEvent/WaitEvent/ClearEvent
 - 動作モード
2. シナリオ記述ファイルを作成する（オプション）
3. フック関数（PreTaskHook/PostTaskHook）を使用する（オプション）

タスク処理の記述方法

アプリケーションを構成するタスクの処理内容を, rubyの関数として記述したもの

- シミュレータのファイルの一部として実行される

```
class TASK
  # タスクIDが10のタスク処理記述
  def task10
    wai_sem(@@sem1)
    exc(1)
    sig_sem(@@sem1)
    exc(1)
  end

  # タスクIDが20のタスク処理記述
  def task20
    exc(1)
    wai_sem(@@sem1)
    exc(2)
    sig_sem(@@sem1)
    exc(1)
  end
end
```

タスク処理ライブラリ（プロセッサ時間の消費）

exc : 指定した単位時間分だけ実行時間を消費

- 実行時間を予測／測定した環境とは異なる動作プロセッサでの動作をシミュレーションする場合には、プロセッサの処理性能の差を考慮した値を指定する
 - 例えば、2倍の速度のプロセッサでは処理時間を半分にした値を指定する

```
def task1
  exc(10) ← 10単位時間消費する
end
```

```
@@cpu_ratio = 2.0 ← 2倍の速度のプロセッサでの動作を想定
def task1
  exc(10 / @@cpu_ratio) ← 実行時間が半分（5単位時間）になる
end
```

タスク処理ライブラリ（タスク起動）

act_tsk：指定したIDをもつタスクを起動

- 起動するタスクのID番号と相対起動時刻を指定する
 - 指定したIDを持つタスクが存在しない場合は、実行時にエラーが発生する
 - 相対起動時刻を指定すると、act_tskを呼び出した時刻から相対時刻経過後に、指定したタスクが起動される。
 - 相対起動時刻の指定を省略すると、即座にタスクを起動する。

指定したタスクを即座に起動する例

```
def task1
  act_tsk(5)
  ...
end
```

← task5を起動する

相対時刻を指定してタスクを起動する例

```
def task1
  act_tsk(5, 10)
  ...
end
```

← 10単位時間後に
task5を起動する

タスク処理ライブラリ (セマフォ, リソース)

wai sem/sig sem : セマフォの確保／解放

```
@@sem1 = SEMAPHORE.new(1) ← 資源数 1 のセマフォ @@sem1 を生成  
  
def task1  
  wai_sem(@@sem1) ← @@sem1 を確保する  
  exc(1)  
  sig_sem(@@sem1) ← @@sem1 を解放する  
end
```

GetResource/ReleaseResource: リソース獲得／解放

- OSEK OS仕様のリソース機能と同等

```
@@res1 = RESOURCE.new(1) ← 上限優先度1のリソース @@res1 を生成する  
  
def task1  
  GetResource(@@res1) ← @@res1 を獲得する  
  exc(1)  
  ReleaseResource(@@res1) ← @@res1 を解放する  
end
```

タスク処理ライブラリ（イベント）

WaitEvent/SetEvent/ClearEvent

- OSEK OS仕様で規定されているイベント機能を実現する
 - 現状は，簡易の実装で，一つのフラグで1ビットのフラグを管理している
 - 今後，必要性があれば，複数ビットを管理できるように拡張する

```
@@evt1 = EVENT_FLAG.new() ← イベントを生成する
```

```
def task1
```

```
  while(1)
```

```
    WaitEvent(@@evt1) ← @@evt1がセットされるのを待つ
```

```
    ClearEvent(@@evt1) ← @@evt1をクリア
```

```
    exc(1)
```

```
  end
```

```
end
```

動作モード

動作モードを共有変数で管理し，共有変数の値に応じて，各タスクの処理内容を変更することで実現できる

```
@@mode = MODE1 ← 動作モード用変数
void task () {
    case $mode
    when MODE1
        # 動作モード1の処理
        exc(5); ← 5単位時間実行する
    when MODE2
        # 動作モード2の処理
        exc(5);
        wai_sem(SEM1); ← SEM1の獲得
        exc(5);
        sig_sem(SEM1); ← SEM1の返却
}
```

シナリオ入力機能

シナリオ

- イベントと, イベントの発生時刻を記述したもの
- フォーマット
 - 時刻 : コアID : イベント : 引数

現在サポートしているイベント

- タスクの起動 (act_tsk)
- 動作モード (変数) の変更 (chg_mod)

シナリオ記述ファイルの例

```
1:2:act_tsk:4 ← 時刻1でコア2のタスク4を起動する
10:2:act_tsk:4
# mode2を2に変更する ← #で始まる行はコメント
12:2:chg_mod:@@mode2:2 ← 時刻12でコア2のモード (変数)
                             @@mode2に2を代入する
15:2:act_tsk:4
20:2:chg_mod:@@mode2:1
26:2:act_tsk:4
```

フック関数 (PreTaskHook/PostTaskHook) を使用する

- OSEK OS仕様で規定されている
PreTaskHookとPostTaskHookを使用できる
- デフォルトのフック関数の処理内容は,
include/hook.rbで定義されている

```
class TASK
  def pretask_hook
    print_log_pretaskhook_start ← PreTaskHookフックの動作開始を示すログ出力
    exc(0.5) ← タスク切り替えのオーバヘッドを指定
    print_log_pretaskhook_finished ← PreTaskHookフックの動作開始を示すログ出力
  end

  def posttask_hook
    print_log_posttaskhook_start ← PostTaskHookフックの動作開始を示すログ出力
    exc(0.5) ← タスク切り替えのオーバヘッドを指定
    print_log_posttaskhook_finished ← PostTaskHookフックの動作開始を示すログ出力
  end
end
```

サンプルプログラムを動かしてみる

タスク起動とリソースのサンプルアプリケーション

アプリケーションID	タスクID	優先度	周期	WCET	起動属性
1	1	5	4	2	周期起動
1	2	6	10	4	周期起動
1	3	7	20	1	周期起動
2	4	5	4	2	周期起動
2	5	6	10	2	-
2	6	7	20	1	周期起動

注意点

- タスクは固定優先度ベーススケジューリングでスケジューリングされる
- この例では、デッドラインは周期と同じにしているが、シミュレータでは別々に指定可能である

タスク処理記述

アプリケーション 1

```
@@res1 = RESOURCE.new(1)
# タスクIDが1のタスク処理記述
def task1
  GetResource(@@res1)
  exc(1)
  ReleaseResource(@@res1)
  exc(1)
end
# タスクIDが2のタスク処理記述
def task2
  exc(1)
  GetResource(@@res1)
  exc(2)
  ReleaseResource(@@res1)
  exc(1)
end
# タスクIDが3のタスク処理記述
def task3
  exc(1)
end
```

アプリケーション 2

```
# タスクIDが4のタスク処理記述
def task4
  act_tsk(5)
  exc(2)
end

# タスクIDが5のタスク処理記述
def task5
  exc(1)
end

# タスクIDが6のタスク処理記述
def task6
  exc(1)
end
```


サンプルアプリケーションを動かす

1. タスク起動とリソース機能のサンプルアプリケーションresourceをシミュレータで動かす

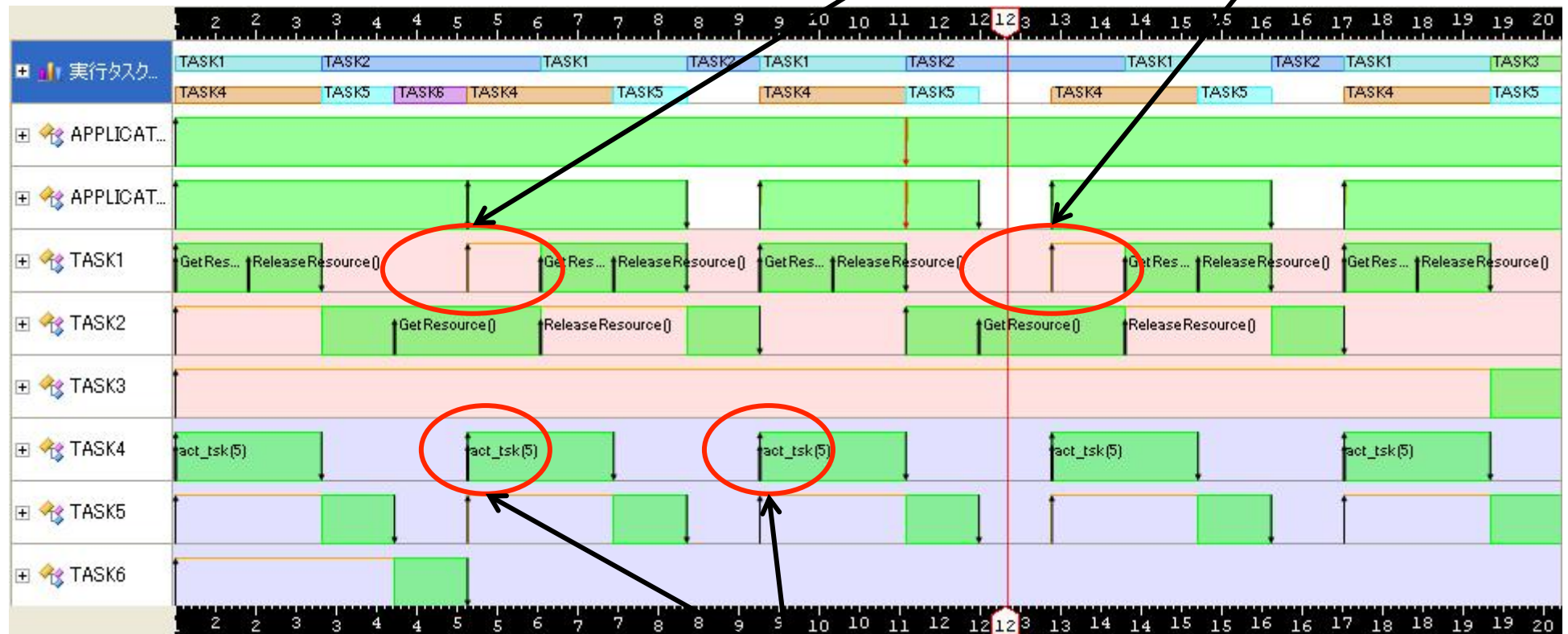
- シミュレーション結果を格納するディレクトリの作成
 - `mkdir obj`
- シミュレーションの実行
 - `./schesim.rb -t ./sample/resource.json -r ./obj/resource.res -d sample/resource.rb -e 20 > obj/resource.log`

2. TLVでの表示

- objディレクトリ以下に生成されたresource.logとresource.resをTLVに入力してログを可視化する
 - 詳細はTLVのドキュメントを参照のこと

可視化結果の例

Resourceによる排他制御



act_tskによる明示的なタスク起動

シナリオ機能のサンプルアプリケーション

シナリオ記述ファイル

```
1:2:act_tsk:4 ← 時刻1でコア2のタスク4を起動する
10:2:act_tsk:4
# mode2を2に変更する ← #で始まる行はコメント
12:2:chg_mod:@@mode2:2 ← 時刻12でコア2の変数@@mode2に2を代入する
15:2:act_tsk:4
20:2:chg_mod:@@mode2:1
26:2:act_tsk:4
```

シナリオ機能サンプルアプリケーションのタスク記述

アプリケーション2のタスク処理記述の変更部分

```
@@mode2 = 1 ← 動作モードの定義
# タスクIDが4のタスク処理記述
def task4
  case @@mode2
  when 1
    # モード1のときの動作
    act_tsk(5) ← 動作モードが1のときだけタスク5を起動する
    exc(2)
  when 2
    # モード2のときの動作
    exc(2)
  end
end
```

サンプルアプリケーションを動かす

1. シナリオ機能サンプルアプリケーション scenarioを動かす

- シミュレーション結果を格納するディレクトリの作成
 - `mkdir obj`
- シミュレーションの実行
 - `./schesim.rb -t ./sample/scenario.json -r ./obj/
scenario.res -d sample/scenario.rb -c sample/
scenario.scn -e 40 > obj/scenario.log`

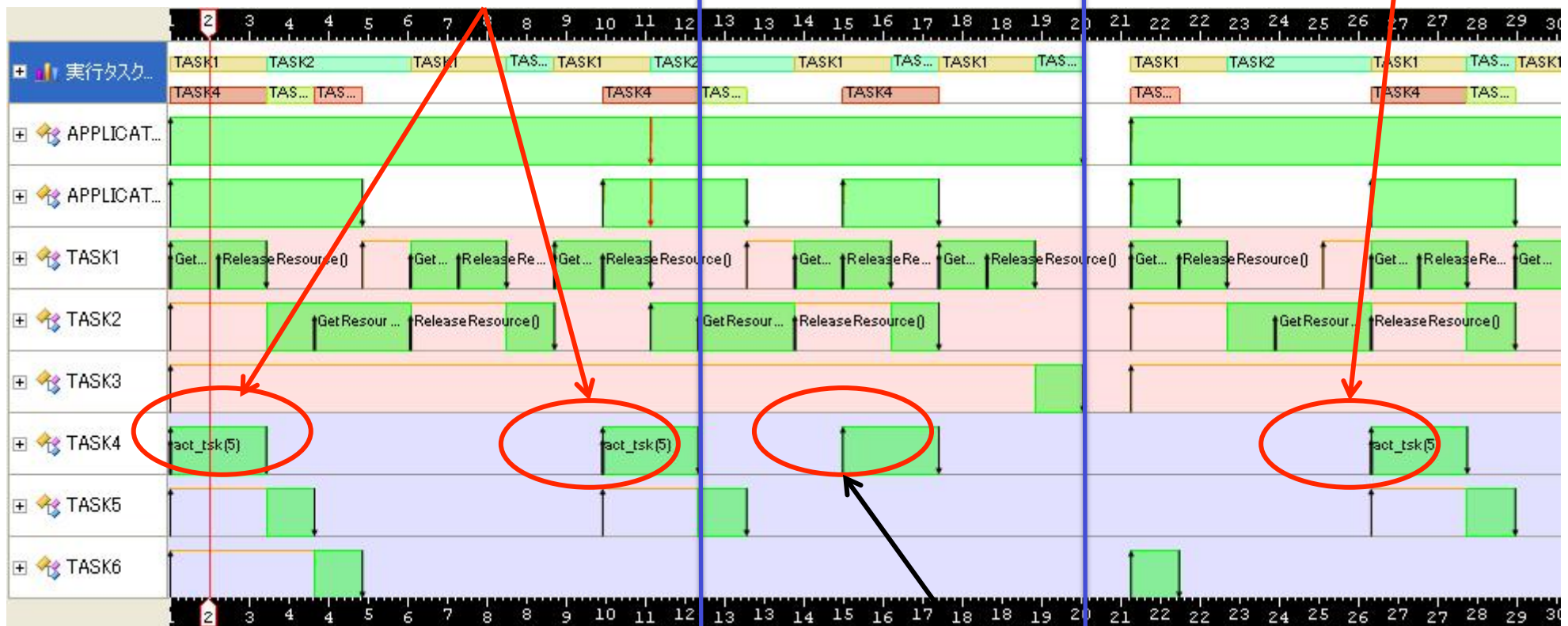
2. TLVでの表示

- objディレクトリ以下に生成されたscenario.logとscenario.resをTLVに入力してログを可視化する
 - 詳細はTLVのドキュメントを参照のこと

テストシナリオの動作例

@@mode2 = 1 の区間
TASK4はTASK5を起動する

@@mode2 = 1 の区間
TASK4はTASK5を起動する



@@mode2 = 2 の区間
TASK4はTASK5を起動しない

イベント機能のサンプルタスクセット

アプリケーションID	タスクID	優先度	周期	WCET	起動属性
1	1	5	4	2	周期起動
1	2	6	10	4	周期起動
1	3	7	20	1	周期起動
2	4	5	10	2	非周期
2	5	6	10	1	周期起動
2	6	7	20	1	周期起動

シナリオ記述で、システム動作開始時に1度だけ起動する

停止しない（待ち→待ち解除を繰り返す）タスクの場合は、待ち解除から待ちになるまでの処理を1回の実行と考えると、相対デッドラインとWCETを設定する。

イベント機能のサンプルプログラム

シナリオ記述ファイル

```
1:2:act_tsk:4 ← タスク4を初期起動
10:2:chg_mod:@@mode2:2
20:2:chg_mod:@@mode2:1
30:2:chg_mod:@@mode2:2
```

アプリケーション2のタスク処理記述の変更部分

```
@@evt1 = VENT_FLAG.new() ← イベントの生成
@@mode2 = 2
# タスクIDが4のタスク処理記述
def task4
  while (1)
    WaitEvent(@@evt1) ← @@evt1を待つ
    ClearEvent(@@evt1) ← @@evt1をクリア
    exc(2)
  end
end
```

```
def task5
  case @@mode2
  when 1
    exc(1)
  when 2
    ↓ @@evt1をセット
    SetEvent(@@evt1)
    exc(1)
  end
end
```


サンプルアプリケーションを動かす

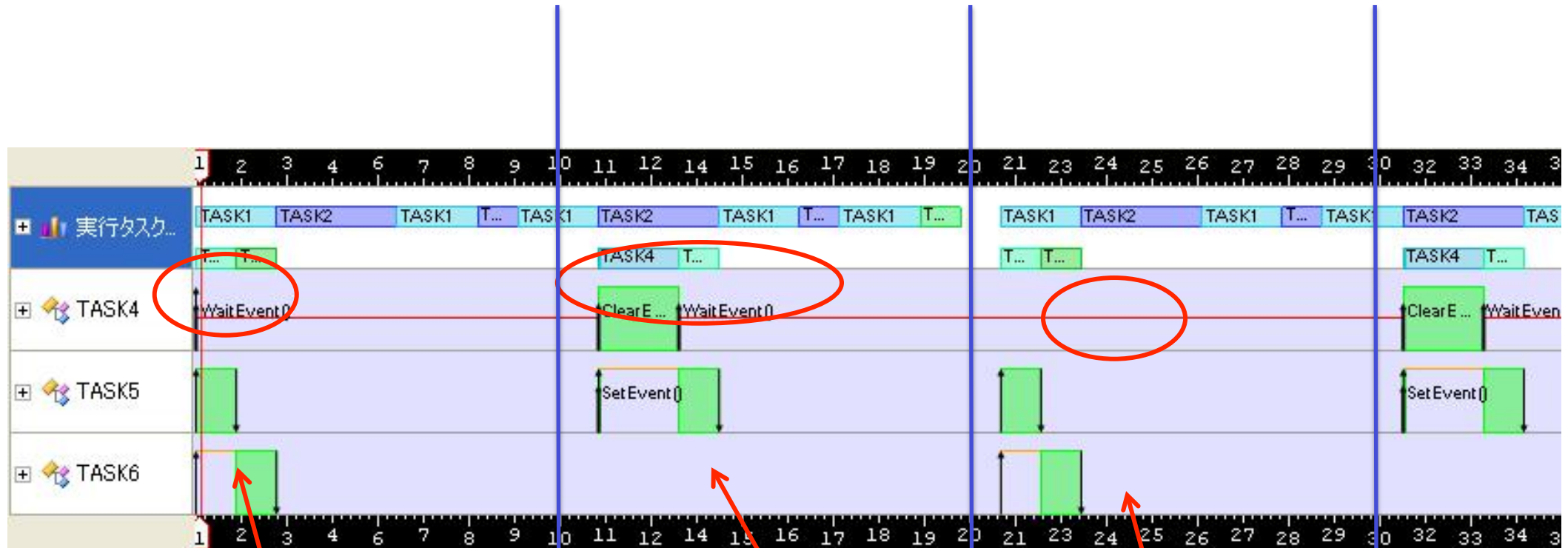
1. イベント機能サンプルアプリケーション eventを動かす

- シミュレーション結果を格納するディレクトリの作成
 - `mkdir obj`
- シミュレーションの実行
 - `./schesim.rb -t ./sample/event.json -r ./obj/event.res -d sample/event.rb -c sample/event.scn -e 40 > obj/event.log`

2. TLVでの表示

- objディレクトリ以下に生成されたevent.logとevent.resをTLVに入力してログを可視化する
 - 詳細はTLVのドキュメントを参照のこと

イベントの動作例



TASK4がWaitEventする
@@mode2 = 1
TASK5はSetEventしない

@@mode2 = 2
TASK5はSetEventする

@@mode2 = 1
TASK5はSetEventしない

初期起動オフセット機能用サンプルタスクセット

シミュレーション
開始時に起動

タスク ID	優先度	周期	WCET	オフセット	起動属性
1	1	10	5	0	周期起動
2	1	10	5	—	周期起動
3	1	10	5	5	周期起動

システム時刻5で起動

オフセットを設定しない場合
シミュレーション中に起動要
求がない限り起動しない

初期起動オフセット機能用サンプルプログラム

アプリケーション情報ファイル

```
"task":[
  {
    "id": 1,
    "offset": 0,
    "period": 10,
    "priority": 1,
    "deadline": 10,
    "wcet": 7
  }
  {
    "id": 2,
    "offset": 0,
    . . . . .
  }
  {
    "id": 3,
    "offset": 5,
    . . . . .
  }
]
```

↑ タスク2のオフセットは記述しない

タスク処理記述

```
def task1
  exc(5)
end

def task2
  exc(5)
end

def task3
  exc(5)
end
```

サンプルアプリケーションを動かす

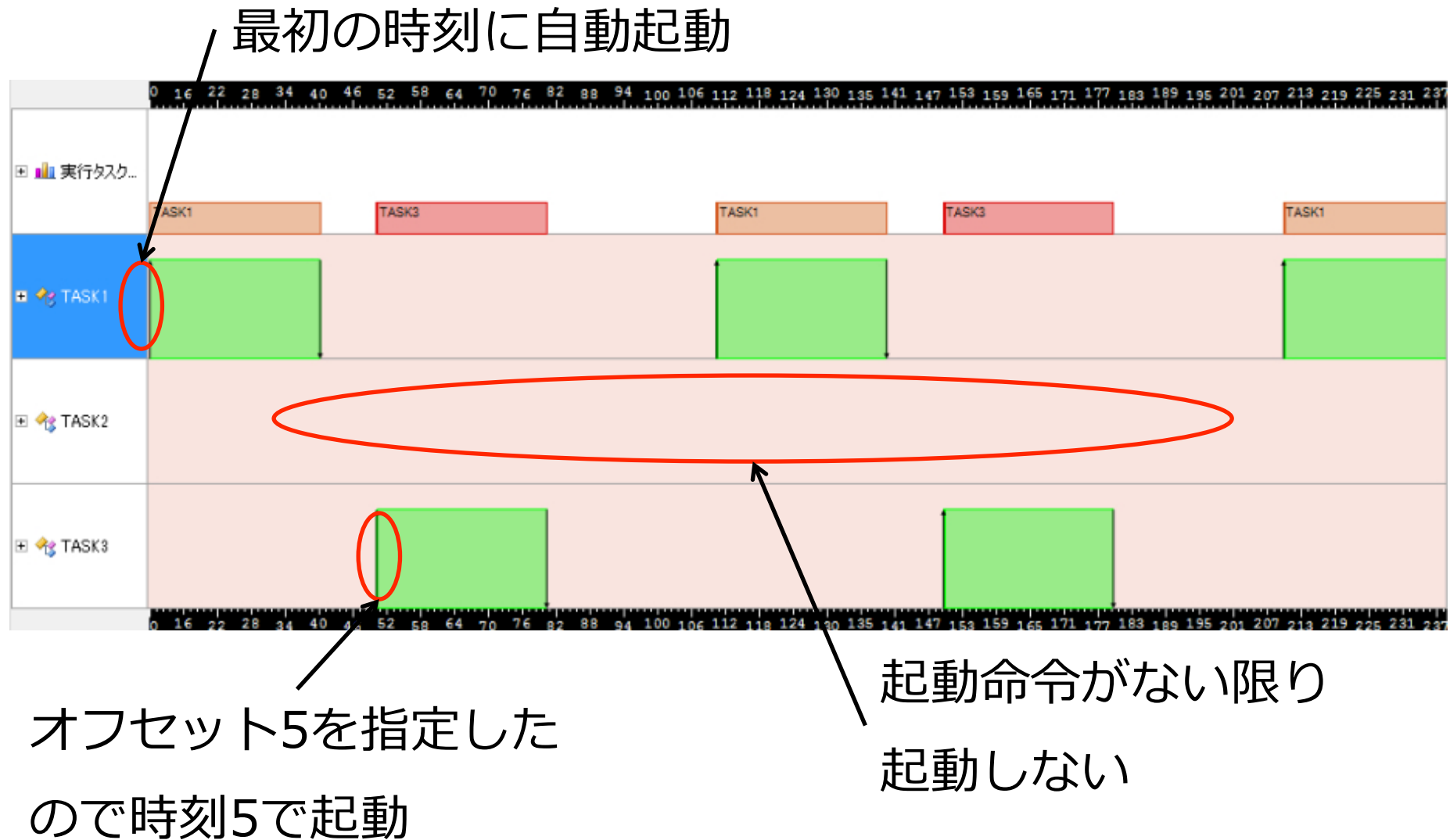
1. 初期起動オフセット機能サンプルアプリケーションoffsetを動かす

- シミュレーション結果を格納するディレクトリの作成
 - `mkdir obj`
- シミュレーションの実行
 - `./schesim.rb -t ./sample/offset.json -r ./obj/offset.res -d sample/offset.rb > obj/offset.log`

2. TLVでの表示

- objディレクトリ以下に生成されたoffset.logとoffset.resをTLVに入力してログを可視化する
 - 詳細はTLVのドキュメントを参照のこと

初期起動オフセット機能の動作例



区間を指定した統計情報取得機能のサンプルタスクセット

タスクID	優先度	周期	WCET	オフセット	起動属性
1	1	10	3	0	周期起動
2	2	15	7	0	周期起動

タスク処理記述

```
def task1
  begin_measure(1)
  exc(3)
  end_measure(1)
end

def task2
  begin_measure(3)
  exc(4)
  begin_measure(2)
  exc(3)
  end_measure(2)
  end_measure(3)
end
```

サンプルアプリケーションを動かす

1. 区間計測サンプルアプリケーションmeasureを動かす

- シミュレーション結果を格納するディレクトリの作成
 - `mkdir obj`
- シミュレーションの実行
 - `./schesim.rb -t ./sample/measure.json -d sample/measure.rb > obj/measure.log`

2. 統計情報取得ツールで確認

- objディレクトリ以下に生成されたmeasure.logを統計情報取得ツールに入力して計測区間を確認する
 - `./utils/stats.rb -i ./obj/measure.log -o ./obj/measure.xls`
 - ./obj/measure.xlsを開いて確認

区間計測機能の出力例

	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K
1	タスクID	起動回数	平均応答時間	最大応答時間	最小応答時間	総実行時間	平均実行時間	最大実行時間	最小実行時間	CPU利用率	
2	1	4	30	30	30	90	22	30	30	30	
3	2	2	100	100	100	140	70	70	70	46.6666667	
4											
5											
6											
7											
8											
9											

タスク情報 システム情報 **measure情報** +

標準表示 コマンド 合計=0

区間計測による統計情報のシートへ

	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L
1	ID	計測回数	平均応答時間	最大応答時間	最小応答時間	平均実行時間	最大実行時間	最小実行時間				
2	1	3	30	30	30	30	30	30				
3	2	2	45	60	30	30	30	30				
4	3	2	85	100	70	70	70	70				
5												
6												
7												
8												
9												

タスク情報 システム情報 **measure情報** +

標準表示 コマンド 合計=0

各統計項目の定義はユーザズマニュアルを参照のこと