

תזכורת מתרגול שעבר:

הגדרה: משוואה מהצורה $ax \equiv b \pmod{m}$ נקראת שקילות לינארית
טענה 1: למשוואה $ax \equiv b \pmod{m}$ יש פתרון אם"ם $(a, m) \mid b$ ולכן אם $(a, m) = 1$ אזי לכל b יש פתרון למשוואה.

הופכי מודלרי

הגדרה: יהיו $m \in \mathbb{Z}^+$ ו- $a \in \mathbb{Z}$ כך ש- $(a, m) = 1$ אזי הפתרון למשוואה הלינארית
 $ax \equiv 1 \pmod{m}$
נקרא הופכי מודלרי של a במודלו m

טענה 1: יהיו $m_1, m_2, \dots, m_k \in \mathbb{Z}^+$ אזי אם $a \equiv b \pmod{m_i}$ עבור כל $i \in [1, k]$ אזי מתקיים:
 $a \equiv b \pmod{\text{lcm}(m_1, m_2, \dots, m_k)}$

אבחנה: אם m_1, m_2, \dots, m_k זרים בזוגות אזי $\text{lcm}(m_1, \dots, m_k) = m_1 \cdot \dots \cdot m_k$

הוכחה: לפי ההנחה מתקיים כי $a - b \mid m_i$ עבור כל $i \in [1, k]$ ולכן $a - b$ הוא מכפלה משותפת של m_1, m_2, \dots, m_k ולכן לפי הגדרה מתקיים כי $a - b \mid \text{lcm}(m_1, m_2, \dots, m_k)$

טענה 2: יהיו $m_1, m_2 \in \mathbb{Z}$ כך ש $x \equiv r \pmod{\text{lcm}(m_1, m_2)}$ אזי $x \equiv r \pmod{m_1}$ ו- $x \equiv r \pmod{m_2}$

הוכחה: לפי הגדרה ניתן לקבל כי $\text{lcm}(m_1, m_2) \mid x - r$ ולכן $x = \text{lcm}(m_1, m_2) \cdot N + r$
בנוסף נשים לב כי $\text{lcm}(m_1, m_2) = k_1 m_1 = k_2 m_2$ ולכן:
 $x = \text{lcm}(m_1, m_2) \cdot N + r = k_1 m_1 \cdot N + r = k_1 m_1 \cdot N + k_1 l_1 + (r \bmod k_1)$
 $= k_1(m_1 \cdot N + l_1) + (r \bmod k_1)$
כאשר המעבר השני נכון לפי משפט החלוקה.
ולכן מתקיים כי $x \equiv r \pmod{k_1}$
בנוסף

$x = \text{lcm}(m_1, m_2) \cdot N + r = k_2 m_2 \cdot N + r = k_2 m_2 \cdot N + k_2 l_2 + (r \bmod k_2)$
 $= k_2(m_2 \cdot N + l_2) + (r \bmod k_2)$
ולכן מתקיים כי $x \equiv r \pmod{k_2}$
כנדרש.

טענה 3: יהיו m_1, \dots, m_k זרים בזוגות, ויהי $M = \prod_i m_i$ ויהי $(M, n_k) = 1$ אזי $M_k = \frac{M}{n_k}$

הוכחה: היות ו m_1, \dots, m_k זרים בזוגות אזי M_k, m_k לא חולקים גורמים ראשוניים משותפים.

משפט השאריות הסיני:

יהיו $m_1, m_2, \dots, m_r \in \mathbb{Z}$ שלמים זרים אחד לשני

אזי למערכת:

$$x \equiv a_1 \pmod{m_1}$$

$$x \equiv a_2 \pmod{m_2}$$

\vdots

$$x \equiv a_r \pmod{m_r}$$

קיים פתרון **יחיד** מודלו M כך ש- $x \in [0, M - 1]$

$$M := m_1 \cdot m_2 \cdot \dots \cdot m_r$$

הרעיון:

נסתכל על המערכת משוואות הבאה:

$$x \equiv 1 \pmod{2}$$

$$x \equiv 2 \pmod{3}$$

$$x \equiv 3 \pmod{5}$$

נשים לב כי $(2,3,5) = 1$

נשים לב כי $x = a_1 M_1 y_1 + a_2 M_2 y_2 + a_3 M_3 y_3 \pmod{2 \cdot 3 \cdot 5}$ הוא פתרון למערכת משוואות כאשר:

$$M_i = \frac{M}{m_i}$$

כאשר m_i הוא המודלו של המשוואה ה- i :

כי:

$$x = a_1 m_2 m_3 y_1 + a_2 m_1 m_3 y_2 + a_3 m_1 m_2 y_3 \equiv a_1 m_2 m_3 y_1 \equiv a_1 M_1 y_1 \pmod{m_1}$$

היות וכולם כפולות של המודלו.

בנוסף אם נגדיר את y_i להיות ההופכי של M_i במודלו m_i אזי נקבל כי

$$x \equiv a_1 M_1 y_1 \equiv a_1 \pmod{m_1}$$

וזו נכון לכל אחת מהמשוואות.

$$x \equiv \underbrace{1}_{a_1} \cdot \underbrace{(3 \cdot 5)}_{M_1} \cdot \underbrace{\left(\widetilde{\frac{3 \cdot 5}{y_1}}\right)}_{y_1} + \underbrace{2}_{a_2} \cdot \underbrace{\left(\widetilde{\frac{2 \cdot 5}{y_2}}\right)}_{M_2} \cdot \underbrace{\left(\widetilde{\frac{2 \cdot 5}{y_2}}\right)}_{y_2} + \underbrace{3}_{a_3} \cdot \underbrace{\left(\widetilde{\frac{2 \cdot 3}{y_3}}\right)}_{M_3} \cdot \underbrace{\left(\widetilde{\frac{2 \cdot 3}{y_3}}\right)}_{y_3} \pmod{\underbrace{2 \cdot 3 \cdot 4}_M}$$

הוא פתרון למערכת (כמובן יש צורך לחשב ולהציג פתרון סופי).

כאשר y_i הוא בעצם ההופכי של M_i במוד m_i .

משפט שאריות הסיני – הוכחה.

הוכחה: יש צורך להוכיח קיום ויחודיות (**שימו לב כי יכול להיות והוכחה בשיעור שונה!**)

קיום: נגדיר $M := m_1 \cdot m_2 \cdot \dots \cdot m_r$ ולכל $k \in [1, r]$ נגדיר $M_k = \frac{M}{m_k}$ ונשים לב כי $(n_k, M_k) = 1$

היות ואין גורם משותף במכפלה, נגדיר לכל M_k, y_k כך ש $y_k \cdot M_k \equiv 1 \pmod{m_k}$, נשים לב כי

אכן קיים y_k שכזה היות ו- $(n_k, M_k) = 1$ ולכן נגדיר $x := \sum_{i=1}^r a_i m_i y_i$ ונשים לב כי x הוא אכן

פתרון למערכת במוד M כי:

$$x \equiv \sum_{i=1}^r a_i m_i y_i = a_1 m_1 y_1 + \dots + a_r m_r y_r \equiv a_k \pmod{m_k}$$

עבור כל $k \in [1, r]$

יחודיות: יהיו x_1, x_2 פתרונות למערכת מודלו M . כך ש $x_1 \equiv x_2 \equiv a_k \pmod{m_k}$ לכל $k \in [1, r]$

אזי $x_1 \equiv x_2 \pmod{M}$ ולכן $M \mid x_1 - x_2$ ולכן $k \in [1, r]$ לכל $m_k \mid x_1 - x_2$

תרגיל 1:

פתרו את המשוואות הבאות בעזרת משפט השאריות הסיני

$$4x \equiv 5 \pmod{3}$$

$$49x \equiv 3 \pmod{4}$$

$$11x \equiv -9 \pmod{5}$$

פתרון:

שלב 1: נבדוק זרות

נבדוק שכל המודולו זרים בזוגות, נשים לב כי $3,5$ ראשוניים ולכן $(3,5) = 1$ ובנוסף $(3,4) = (4,5) = 1$

שלב 2: נבודד את x בכל אחת מהמשוואות

משוואה ראשונה:

$$4x \equiv 5 \pmod{3}$$

ולכן:

$$x \equiv 2 \pmod{3}$$

משוואה שנייה:

$$49x \equiv 3 \pmod{4}$$

$$49x = x + 48x \equiv x \equiv 3 \pmod{4}$$

משוואה שלישית:

$$11x \equiv -9 \pmod{5}$$

ולכן:

$$x \equiv -9 \equiv 1 \pmod{5}$$

שלב 3: נגדיר $M = 3 \cdot 4 \cdot 5$

שלב 4: לכל $i \in [1, 3]$ נגדיר m_i

$$M_1 = \frac{M}{m_1} = 20$$

$$M_2 = \frac{M}{m_2} = 15$$

$$M_3 = \frac{M}{m_3} = 12$$

שלב 5: לכל $i \in [1, 3]$ נגדיר y_i להיות ההופכי של m_i במוד M_i

נמצא את y_1

$$M_1 \cdot y_1 \equiv 1 \pmod{m_1}$$

כלומר

$$20 \cdot y_1 \equiv 1 \pmod{3}$$

ולכן

$$-1 \cdot y_1 \equiv 1 \pmod{3}$$

ולכן

$$y_1 \equiv -1 \equiv 2 \pmod{3}$$

נמצא את y_2

$$M_2 \cdot y_2 \equiv 1 \pmod{m_2}$$

כלומר

$$15 \cdot y_2 \equiv 1 \pmod{4}$$

ולכן

$$-1 \cdot y_2 \equiv 1 \pmod{4}$$

נמצא את y_3

$$M_3 \cdot y_3 \equiv 1 \pmod{m_3}$$

כלומר

$$12 \cdot y_3 \equiv 1 \pmod{5}$$

ולכן

$$24 \cdot y_3 \equiv 2 \pmod{5}$$

ולכן

$$-1 \cdot y_1 \equiv 2 \pmod{5}$$

ולכן

$$y_1 \equiv -2 \equiv 1 \pmod{5}$$

שלב 6: נגדיר את הפתרון כך ש $x = \sum_{i=1}^3 a_i \cdot M_i \cdot y_i$

$$x = 2 \cdot 20 \cdot 2 + 3 \cdot 15 \cdot 3 + 1 \cdot 12 \cdot 3 = 251 \text{ ולכן}$$

$$x \equiv 251 \equiv 11 \pmod{3 \cdot 4 \cdot 5} \equiv 11 \pmod{60} \text{ ולכן}$$

נשים לב כי אכן:

$$4x \equiv 5 \pmod{3} \quad \checkmark$$

$$49x \equiv 3 \pmod{4} \quad \checkmark$$

$$11x \equiv -9 \pmod{5} \quad \checkmark$$