```
#include "stm32f10x.h"
 3
     void SysTick Handler(void) {
 4
      GPIOC ->ODR ^{-} (1<<13);
 5
 6
7
    int main(){
 8
9
       //B12 Buton1
10
       //B13 Buton2
11
12
       RCC->APB2ENR \mid= (1<<3) \mid (1<<4) \mid 1; //PortB, PortC ve AFIO Enable durumuna getirildi
13
14
       //Buton1
15
      GPIOB->CRH &=~(0xf<<16);
                                               //[16,19] bitleri 0 oldu
       GPIOB->CRH |=(1<<19);
                                               //19.biti 1 yaparak 12 numarali pin giris oldu
16
17
       GPIOB->ODR &=~(1<<12);
                                               //PortB 12 numarali pin pulldown oldu
18
19
       //Buton2
20
                                               //[20,23] bitleri 0 oldu
      GPIOB->CRH &=\sim (0xf << 20);
21
       GPIOB->CRH |=(1<<23);
                                              //23.biti 1 yaparak 13 numarali pin giris oldu
22
       GPIOB->ODR &=~(1<<13);
                                              //PortB 13 numarali pin pulldown oldu
23
24
       //Led
25
       GPIOC->CRH &=~(0xf<<20);
                                              //[20,23] bitleri 0 oldu
26
       GPIOC->CRH |=(1<<21);
                                              //21.biti 1 yaparak 13 numarali pin çikis oldu
27
       GPIOC->ODR |=(1<<13);
                                              //led soner
28
       //Buton1 icin interrupt
29
       AFIO->EXTICR[3] |= 1;
                                              //PortB 12 numarali pini interrupt girisi olarak ayarladik.
30
       EXTI->FTSR \mid= (1<<12);
                                               //Butondan elimizi çektigimizde interrupt olusacak.
       EXTI->IMR |= (1 << 12);
                                              //12 numarali pin ile çalistigimiz için 12. biti 1 yaptik
31
32
33
       //Buton2 icin interrupt
34
      AFIO->EXTICR[3] \mid = (1<<4);
                                              //PortB 12 numarali pini interrupt girisi olarak ayarladik.
35
       EXTI->FTSR |= (1 << 13);
                                               // {\tt Butondan\ elimizi\ cektigimizde\ interrupt\ olusacak.}
36
       EXTI->IMR |= (1 << 13);
                                               //13 numarali pin ile çalistigimiz için 12. biti 1 yaptik
37
38
       NVIC - > ISER[1] \mid = (1 << 8);
                                              //8.biti yani EXTI15 10 interrupt'ini 1 yaptik
39
       SysTick -> LOAD = (72000000/8000);
40
       SysTick->CTRL =3;
41
       while(1){
42
43
44
45
    }
46
47
    void EXTI15 10 IRQHandler() {
                                      //[10,15] pinlerinden interrupt geldiginde bu fonksiyon cagrilir.
48
       if(EXTI->PR & (1<<12)){
                                               //Interrupt'in 12 numarali pinden geldigini kontrol ediyoruz
         SysTick->LOAD = 50*(72000000/8000); //10Hz, Saniyede 10kez yanip söner
49
                                      // interrupt'i tekrar kullanabilmek için tekrar 1 degerini atadik.
50
         EXTI->PR |= (1 << 12);
51
52
       else if(EXTI->PR & (1<<13)){    //Interrupt'in 12 numarali pinden geldigini kontrol ediyoruz
         SysTick -> LOAD = 25*(72000000/8000); //20Hz, Saniyede 20kez yanip söner
53
54
         EXTI->PR |= (1 << 13);
55
56
     }
57
```

58