Formule e tabelle per l'esame scritto di Laboratorio

Alberto Zaghini

Febbraio 2023

1 Esercizio 1: Misure indirette

1.1 Valore Medio

$$q(x, y, z, ...) \rightarrow \overline{q} = q(\overline{x}, \overline{y}, \overline{z}, ...) // q_{best} = q(x_{best}, y_{best}, z_{best}, ...)$$

1.2 Propagazione incertezze

Passo passo

Se $q = c \cdot x^{\alpha} \cdot y^{\beta} \cdot z^{\gamma} \cdots$ con c costante numerica:

$$\frac{\Delta q}{q_{best}} = |\alpha| \frac{\Delta x}{x_{best}} + |\beta| \frac{\Delta y}{y_{best}} + |\gamma| \frac{\Delta z}{z_{best}} + \cdots \rightarrow \Delta q = (\frac{\Delta q}{q_{best}}) \cdot q_{best}$$

Derivate (linearmente)

Se q = q(x, y, z, ...), ovvero in generale sussiste relazione funzionale:

$$\Delta q = \left|\frac{\partial q}{\partial x}\right|_{x_{best}, y_b, z_b, \dots} \Delta x + \left|\frac{\partial q}{\partial y}\right|_{x_b, \dots} \Delta y + \left|\frac{\partial q}{\partial z}\right|_{x_b, \dots} \Delta z + \dots$$

Nota: se q è espresso da un monomio e una grandezza è presente più volte (es: numeratore e denominatore) non si può usare Passo Passo ma si usano DP.

Derivate (in quadratura)

Se le variabili sono di tipo casuale e indipendenti (non correlate) è anche q è di tipo casuale:

$$\sigma_q = \sqrt{\left(\frac{\partial q}{\partial x}\right)_{x_b,\dots}^2 \sigma_x^2 + \left(\frac{\partial q}{\partial y}\right)_{x_b,\dots}^2 \sigma_y^2 + \left(\frac{\partial q}{\partial z}\right)_{x_b,\dots}^2 \sigma_z^2 + \dots}$$

Nota: in caso una misura sia presente come argomento di una funzione trascendente (trigonometrica, logaritmica, esponenziale) ricordarsi della regola per la derivata di f. composta:

$$\frac{\partial q}{\partial x} = \frac{\partial q}{\partial f(x)} \cdot \frac{\mathrm{d}f(x)}{\mathrm{d}x}$$

1.3 Minimizzare inc. relativa

Si determina $\frac{\Delta q}{q_{best}}$ in funzione della data misura x e si pone (per trovare punto di minimo secondo Fermat):

$$\frac{\partial(\frac{\Delta q}{q_{best}})}{\partial x} = 0$$

1

1.4 Variare errore relativo per grandezza casuale

(Mantenendo inalterata la media, ovvero \hat{x} , con grandezza iniziale campione N_1 e finale - da determinarsi - N_2)

Determinare innanzitutto il fattore di copertura: $\Delta x = k \cdot \sigma_{\overline{x}}$, noto

$$\sigma_{\overline{x}} = \frac{\sigma_x}{\sqrt{N_1}}$$
 si ha $k \cdot \sigma_x = \Delta x \cdot \sqrt{N_1}$

Assumendo invariata $x_{best} = \overline{x}$ si determina $\Delta x'$ soddisfacente la condizione sull'errore relativo. Assunti costanti la deviazione campionaria (stessa popolazione) e il fattore di copertura:

$$\Delta x' = k \cdot \sigma_{\overline{x}}' = \frac{k\sigma_x}{\sqrt{N_2}} \rightarrow \sqrt{N_2} = \frac{k\sigma_x}{\Delta x'} = \frac{\Delta x \cdot \sqrt{N_1}}{\Delta x'}$$
 dunque
$$N_2 = N_1 \left(\frac{\Delta x}{\Delta x'}\right)^2$$

2 Esercizio 2: Miscellanea probabilistica

2.1 Probabilità

Dati due eventi $A \in B \subseteq S$ (spazio campionario):

□ Verificarsi di <u>almeno uno</u> dei due | Somma logica = unione $P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B)$ (caso limite: se mutualmente escludenti/ disgiunti, ovvero $A \cap B = \emptyset$ si ha $P(A \cup B) = P(A) + P(B)$

□ Verificarsi di <u>entrambi</u> | Prodotto logico = intersezione (= 0 se incompatibili, altrimenti:) Se indipendenti

$$P(A \cap B) = P(A) \cdot P(B)$$
 o più in generale per N eventi $P(\bigcap_{i=1}^{N} A_i) = \prod_{i=1}^{N} P(A_i)$

se dipendenti

$$P(A \cap B) = P(A|B) \cdot P(B) = P(B|A) \cdot P(A)$$

Teorema di Bayes (!)

Probabilità condizionale: dati eventi H_i con i=1,...,N <u>mutualmente escludenti</u> e tali da saturare lo spazio campionario $(\bigcup_{i=1}^{N} H_i = S \leftrightarrow P(\bigcup_{i=1}^{N} H_i) = 1)$ e il verificarsi di un evento E si ha per la probabilità a posteriori di ciascun H_i :

$$P(H_i|E) = \frac{P(E \cap H_i)}{P(E)} = \frac{P(E|H_i) \cdot P(H_i)}{P(E)}$$

Con $P(H_i)$ probabilità a priori di H_i e analogamente P(E). Poiché gli H_i definiscono una partizione di S, si ha $P(E) = \sum_{i=1}^{N} P(E|H_i) \cdot P(H_i)$

2.2 Media Pesata

Date due misure della medesima grandezza $x_1 = (x_{1_{best}} \pm \Delta x_1)$ e $x_2 = (x_{2_{best}} \pm \Delta x_2)$ - nel caso di migliori stime da campioni gaussiani si ha $x_{i_{best}} = \overline{x}_i$, $\Delta x_i = \sigma_{\overline{x}_i}$ (fattore di copertura k = 1) si calcola la media pesata con relativa incertezza secondo:

$$w_i = \frac{1}{\sigma_{\overline{x}_i}^2} \quad \Rightarrow \quad x_p = \frac{\sum_i w_i x_i}{\sum_i x_i}$$

É possibile poi dimostrare per l'incertezza:

$$\sigma_{x_p} = \frac{1}{\sqrt{\sum_i w_i}}$$

2.3 Regressione Lineare

Caso generale: y = A + Bx con σ_y uniforme

Parametri

$$A = \frac{\sum_{i} x_{i}^{2} \sum_{i} y_{i} - \sum_{i} x_{i} \sum_{i} x_{i} y_{i}}{N \sum_{i} x_{i}^{2} - (\sum_{i} x_{i})^{2}} = \frac{\sum_{i} x_{i}^{2} \sum_{i} y_{i} - \sum_{i} x_{i} \sum_{i} x_{i} y_{i}}{\Delta}$$

$$B = \frac{N \sum_{i} x_{i} y_{i} - \sum_{i} x_{i} \sum_{i} y_{i}}{N \sum_{i} x_{i}^{2} - (\sum_{i} x_{i})^{2}} = \frac{N \sum_{i} x_{i} y_{i} - \sum_{i} x_{i} \sum_{i} y_{i}}{\Delta}$$

$$con \quad \Delta = N \sum_{i} x_{i}^{2} - (\sum_{i} x_{i})^{2}$$

Incertezze sui parametri

$$\sigma_A = \sigma_y \sqrt{\frac{\sum_i x_i^2}{N \sum_i x_i^2 - (\sum_i x_i)^2}} = \sigma_y \sqrt{\frac{\sum_i x_i^2}{\Delta}} \quad \middle| \quad \sigma_B = \sigma_y \sqrt{\frac{N}{N \sum_i x_i^2 - (\sum_i x_i)^2}} = \sigma_y \sqrt{\frac{N}{\Delta}}$$

 \square Qualora non fosse nota l'incertezza sulle y_i :

$$\sigma_y = \sqrt{\frac{1}{N-2} \sum_{i=1}^{N} (y_i - A - Bx_i)^2}$$

 \square Se σ_x non negligibile, si considera incertezza equivalente $\sigma_{y_{eq}}=B\cdot\sigma_x\Longrightarrow$ sommando in quadratura:

$$\sigma_{y_{tot}} = \sqrt{(B \cdot \sigma_x)^2 + \sigma_y^2}$$

Caso A = 0 (retta per l'origine)

$$B = \frac{\sum_{i} x_i y_i}{\sum_{i} x_i^2} \quad \sigma_B = \frac{\sigma_y}{\sum_{i} x_i^2} \quad \sigma_y = \sqrt{\frac{1}{N-1} \sum_{i=1}^{N} (y_i - Bx_i)^2} \quad (1 \text{ DoF in più})$$

Regressione pesata

Se l'incertezza sulle y_i non è uniforme si considerano i pesi $w_i = \frac{1}{\sigma_{y_i}^2}$ e per ML si ottiene:

$$A = \frac{\sum_{i} w_{i} x_{i}^{2} \sum_{i} w_{i} y_{i} - \sum_{i} w_{i} x_{i} \sum_{i} w_{i} x_{i} y_{i}}{\sum_{i} w_{i} \sum_{i} w_{i} x_{i}^{2} - (\sum_{i} w_{i} x_{i})^{2}} = \frac{\sum_{i} w_{i} x_{i}^{2} \sum_{i} w_{i} y_{i} - \sum_{i} w_{i} x_{i} \sum_{i} w_{i} x_{i} y_{i}}{\Delta}$$

$$B = \frac{\sum_{i} w_{i} \sum_{i} w_{i} x_{i} y_{i} - \sum_{i} w_{i} x_{i} \sum_{i} w_{i} y_{i}}{\sum_{i} w_{i} \sum_{i} w_{i} x_{i}^{2} - (\sum_{i} w_{i} x_{i})^{2}} = \frac{\sum_{i} w_{i} \sum_{i} w_{i} x_{i} y_{i} - \sum_{i} w_{i} x_{i} \sum_{i} w_{i} y_{i}}{\Delta}$$

$$con \quad \Delta = \sum_{i} w_{i} \sum_{i} w_{i} x_{i}^{2} - (\sum_{i} w_{i} x_{i})^{2}$$

Linearizzazione e regressione per funzioni non lineari

Polinomiali

$$y = A + Bx + Cx^2 + \dots + Hx^k$$

Assumendo y_i governate da distribuzioni normali, si applica il minimo chi quadro (vd. sez 3) e si determinano le equazioni normali (vd. appunti di algebra) imponendo l'annullamento delle derivate parziali:

$$\chi^2 = \sum_{i=1}^N \left(\frac{y_i - (A + Bx_i + Cx_i^2 \dots + Hx_i^k)}{\sigma_{y_i}} \right)^2 \quad \Rightarrow \quad \left\{ \frac{\partial \chi^2}{\partial A} = 0 \ ; \ \cdots ; \ \frac{\partial \chi^2}{\partial H} = 0 \right\}$$

Trigonometriche Un procedimento analogo può essere applicato per combinazioni lineari di funzioni trigonometriche (es: $y = A \sin x + B \cos x$) oppure, generalizzando:

da
$$y = Af(x) + Bg(x)$$
 si ottengono per ML le equazioni
$$\begin{cases} A \sum_{i} [f(x_i)]^2 + B \sum_{i} f(x_i)g(x_i) = \sum_{i} y_i f(x_i) \\ A \sum_{i} f(x_i)g(x_i) + b \sum_{i} [g(x_i)]^2 = \sum_{i} y_i g(x_i) \end{cases}$$

Esponenziale É possibile linearizzare una relazione funzionale esponenziale applicando il logaritmo e costruendo una variabile ausiliaria:

$$y(x) = y_0 e^{-\mu x} \implies z(x) = ln(y(x)) \rightarrow z = ln(y_0) - \mu x$$

Dunque considerando $ln(y_0) = A$ e $-\mu = B$ ci si riconduce alla trattazione precedente $(z_i = ln(y_i), per$ le incertezze si tiene conto della propagazione per relazione funzionale)

2.4 Costruzione di nuove variabili casuali

Vedi sezione 1: per la <u>media</u> si calcola in corrispondenza dei valori medi delle variabili date, per la <u>varianza</u> se indipendenti si somma in quadratura.

Nota: combinazione lineare di gaussiane è gaussiana

Ricondurre a variabile standard

Data q con media \bar{q} e SD σ_q (campionaria, indice di dispersione/ampiezza curva), dato un particolare valore q_{mis} si costruisce:

$$z_{mis} = rac{q_{mis} - \overline{q}}{\sigma_a}$$

Da cui, per la normalizzazione della gaussiana:

$$\textbf{A due code } P(|q| > q_{mis}) = P(|z| > z_{mis}) = 2 \cdot \int_{|z_{mis}|}^{\infty} G(z) \mathrm{d}z = 1 - 2 \cdot \int_{0}^{|z_{mis}|} G(z) \mathrm{d}z$$

$$\textbf{A una coda (dx)} \ P(q > q_{mis}) = P(z > z_{mis}) = \int_{z_{mis}}^{\infty} G(z) \mathrm{d}z$$

$$\text{Se } z_{mis} > 0 : \ P(z > z_{mis}) = 0.5 - \int_{0}^{z_{mis}} G(z) \mathrm{d}z$$

$$\textbf{Se } z_{mis} < 0 : \ P(z > z_{mis}) = 0.5 + \int_{0}^{|z_{mis}|} G(z) \mathrm{d}z$$

$$\textbf{A una coda (sx)} \ P(q < q_{mis}) = P(z < z_{mis}) = \int_{-\infty}^{z_{mis}} G(z) \mathrm{d}z$$

Se
$$z_{mis} > 0$$
: $P(z < z_{mis}) = 0.5 + \int_0^{z_{mis}} G(z) dz$ Se $z_{mis} < 0$: $P(z < z_{mis}) = 0.5 - \int_0^{|z_{mis}|} G(z) dz$

2.5 Intervalli di confidenza e fattore di copertura

Incertezza sullo stimatore del parametro di posizione:

$$\sigma_{\overline{x}} = \frac{\sigma_x}{\sqrt{N}} = \sqrt{\frac{\sum_i (x_i - \overline{x})^2}{N(N-1)}} = \sqrt{\frac{\overline{x^2} - \overline{x}^2}{(N-1)}}$$

 \Rightarrow Intervallo di Confidenza: $[\overline{x} \pm k \cdot \sigma_{\overline{x}}]$. Se è richiesto minimo **Confidence Level**: si riporta a t di Student:

$$t = \frac{\overline{x} - X}{\sigma_{\overline{x}}} \Rightarrow C.L.(k) = P(|t| < k) = \int_{-k}^{k} S_{\nu}(t)dt = 2 \cdot \int_{0}^{k} S_{\nu}(t)dt$$

Per i DoF della distribuzione: $\nu = N-1$. Si noti che per $N \to \infty$ la distribuzione di Student tende alla gaussiana.

Per 2.3 e 2.4 si rimanda alle tabelle in appendice.

2.6 Confronto tra misure e con valori accettati

Valore noto

Si riporta alla variabile standard (la SDOM è il parametro di ampiezza della distribuzione dello stimatore, centrata nel valore vero), considerando $\nu = N - 1$:

$$t_{mis} = rac{|\overline{x} - X|}{\sigma_{\overline{x}}} \; \Rightarrow \; ext{Test a due code:} \; P(|t| > t_{mis}) = 1 - 2 \cdot \int_0^{|t_{mis}|} S_{
u}(t) \mathrm{d}t$$

Se N elevato (> 40) è possibile far uso della Gaussiana standard (G(z)).

Compatibilità misure

Date $x_1 = (\overline{x}_1 \pm \sigma_{\overline{x}_1})$ e $x_2 = (\overline{x}_2 \pm \sigma_{\overline{x}_2})$ con $n_1, n_2 > 40$ si verifica <u>la compatibilità della differenza con il valore noto 0</u>. Assumendo le misure indipendenti, l'incertezza associata alla variabile gaussiana differenza (casuale in quanto c.l.) si ottiene per quadratura:

$$\hat{\sigma} = \sqrt{\sigma_{\overline{x}_1}^2 + \sigma_{\overline{x}_2}^2} \quad \rightarrow \quad z_{mis} = \frac{|\overline{x}_1 - \overline{x}_2|}{\hat{\sigma}} \quad \Rightarrow \quad \text{Test a due code:} \quad P(|z| > z_{mis}) = 1 - 2 \cdot \int_0^{z_{mis}} G(z) dz$$

Per campioni ridotti è possibile seguire una procedura agevole solo se <u>le rispettive popolazioni hanno la</u> medesima SD campionaria (es: stessa pop. gaussiana).

Nel qual caso, considerando le stime delle deviazioni standard campionarie $\hat{\sigma}_1$, $\hat{\sigma}_2$:

$$t_{mis} = \frac{\overline{x}_1 - \overline{x}_2}{\sqrt{\left(\frac{n_1 - 1}{n_1 + n_2 - 2}\hat{\sigma}_1 + \frac{n_2 - 1}{n_1 + n_2 - 2}\hat{\sigma}_2\right)\left(\frac{1}{n_1} + \frac{1}{n_2}\right)}}$$

Tale t_{mis} segue una distribuzione di student con $\nu = n_1 + n_2 - 2$.

Soglie convenzionali per le discrepanze (1) P > 5% non significativa; (2) P < 5% significativa; (3) P < 1% altamente significativa. Un'ipotesi di compatibilità e **rigettata** negli ultimi due casi, accettata nel primo.

2.7 Rigetto di Dati | Chauvenet

Data una misura sospetta x_s in campione gaussiano con media \overline{x} e SD campionaria σ_x :

$$z_{mis} = rac{x_s - \overline{x}}{\sigma_x} \; \Rightarrow \; ext{Test a due code:} \; P(|z| > z_{mis}) = 1 - 2 \cdot \int_0^{|z_{mis}|} G(z) \mathrm{d}z$$

Si determina $N_{attesi} = N \cdot P(|z| > z_{mis}) \rightarrow \boxed{\text{RIGETTO se} \ N_{attesi} < 0.5}$ Per campioni ridotti si utilizza Student con $\nu = N - 1$.

2.8 Distribuzioni notevoli: continue

Uniforme

$$f(x) = \begin{cases} 0 & se \ x \le a \lor x \ge b \\ \frac{1}{b-a} & se \ a \le x \le b \end{cases}$$

Media e Varianza:

$$\overline{x} = \frac{a+b}{2} \qquad s_x = \frac{b-a}{2\sqrt{3}}$$

Esponenziale

$$\Phi(t) = \frac{1}{\tau} e^{-\frac{t}{\tau}} \operatorname{con} \hat{\tau} = \operatorname{vita media} \quad \bar{t} = \tau \; ; \; s_t = \tau$$

2.9 Discrete

Uniforme

$$k_i \ con \ i = 1, ..., N \ \Rightarrow \ P(k_i) = \frac{1}{N} \ \rightarrow \ \overline{k} = P \sum_i k_i = \frac{1}{N} \sum_i k_i \ ; \ s_k = \frac{\sqrt{N \sum_i k_i^2 - (\sum_i k_i)^2}}{N}$$

Processi di tipo bernoulliano (2 possibili esiti: successo/ins.):

Binomiale

$$P(k; n, p) = \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k} \quad \overline{k} = n \cdot p \; ; \; \sigma_k = \sqrt{n \cdot p \cdot (1-p)}$$

Geometrica

$$P(k;p) = p(1-p)^{k-1}$$
 $\overline{k} = \frac{1}{p}$; $\sigma_k = \frac{\sqrt{1-p}}{p}$

Poissoniana

$$P(k;\mu) = \frac{\mu^k e^{-\mu}}{k!}$$
 $\overline{k} = \mu \; ; \; \sigma_k = \sqrt{\mu}$

2.10 Complementi di combinatorio

Permutazioni $P_n = n!$

Disposizioni senza ripetizione: $D_{n,k} = \frac{n!}{(n-k)!}$ || con ripetizione: $D_{n,k}^* = n^k$

Combinazioni senza ripetizione: $C_{n,k} = \binom{n}{k} = \frac{n!}{k!(n-k)!}$ || con ripetizione: $C_{n,k}^* = \binom{n+k-1}{k} = \frac{(n+k-1)!}{k!(n-1)!}$

2.11 Efficienza di conteggio

$$\varepsilon = \frac{n}{N}$$
 con n elementi rilevati su N totali esaminati $\Rightarrow \sigma_{\varepsilon} = \sqrt{\frac{\varepsilon \cdot (1 - \varepsilon)}{N}}$

3 Esercizio 3: Chi Quadro

3.1 Condizione di normalizzazione, media e varianza per PDF continue

Data una PDF continua $\phi(x)$ definita su intervallo [a,b] (anche su tutta la retta, $]-\infty,+\infty[$)

Normalizzazione
$$\int_a^b \phi(x) dx = 1$$

Nota: se funzione composta $\phi(g(x)) \to dg(x) = g'(x)dx \implies \int_a^b \phi(g(x))dg(x) = \int_{g^{-1}(a)}^{g^{-1}(b)} \phi(x)g'(x)dx$

Media
$$\overline{x} = \int_a^b x \phi(x) dx$$
 Varianza $\sigma_x^2 = \int_a^b (x - \overline{x})^2 \phi(x) dx$

6

3.2 Chi #1: Distribuzione attesa

Data PDF $\phi(x)$, campione con N misure totali.

- 1. Se N non dato, calcolarlo come somma degli osservati per ciascun bin $N = \sum_i O_i$
- 2. Suddividere in bin / Verificare se necessario accorpare bin:

 $\begin{cases} \text{Ampiezza di ciascun bin } \Delta x_i \geq \text{risoluzione dell'apparato di misura} \\ \text{Almeno 4-5 misure per bin} \\ N_{BINS} \text{ tale per cui } \nu > 0 \text{ ovvero almeno superiore ai vincoli} \ / \text{ parametri da stimarsi} \end{cases}$

3. Si calcola per ogni bin, con valor medio x_i e ampiezza Δx_i :

$$E_i = N \cdot \int_{x_i - \frac{\Delta x_i}{2}}^{x_i + \frac{\Delta x_i}{2}} \phi(x) dx = N \cdot \left[\int_0^{x_i + \frac{\Delta x_i}{2}} \phi(x) dx - \int_0^{x_i - \frac{\Delta x_i}{2}} \phi(x) dx \right]$$

4. La SD per ogni bin corrisponde a quella di una binomiale di media E_i (conteggio!):

$$\sigma_i = \sqrt{N \cdot p_i \cdot (1 - p_i)} = \sqrt{E_i (1 - \int_{BIN_i} \phi(x) dx)}$$

Se <u>il numero di bin è elevato</u> si utilizza la poissoniana: $\sigma_i = \sqrt{E_i}$

5. Si calcola il χ^2 :

$$\textbf{Binomiale:} \ \chi^2 = \sum_{i=1}^{N_{BINS}} \left(\frac{O_i - E_i}{\sqrt{E_i(1-p_i)}} \right)^2 \quad \middle| \quad \textbf{Poisson:} \ \chi^2 = \sum_{i=1}^{N_{BINS}} \frac{(O_i - E_i)^2}{E_i}$$

6. Si determina il numero di vincoli, e dunque i gradi di libertà della distribuzione χ^2 secondo

$$\nu = N_{BINS} - N_{VINCOLI}$$

Sono da conteggiarsi come vincoli:

- a) Il numero complessivo di misure, se non dato e calcolato per somma degli O_i
- b) I parametri della PDF non noti a priori e ottenuti come migliori stime dal campione
- 7. Si calcola il chi ridotto secondo l'eq. e si valuta la probabilità <u>a una coda</u> (è DP) dalla tabella

$$\tilde{\chi}_{MIS}^2 = \frac{\chi_{MIS}^2}{\nu} \ \Rightarrow \ P(\tilde{\chi}^2 > \tilde{\chi}_{MIS}^2) = \int_{\tilde{\chi}_{MIS}^2}^{\infty} \Phi_{\nu}(\tilde{\chi}^2) d\tilde{\chi}^2 = 1 - \int_0^{\tilde{\chi}_{MIS}^2} \Phi_{\nu}(\tilde{\chi}^2) d\tilde{\chi}^2 = 1 - P(\tilde{\chi}^2 < \tilde{\chi}_{MIS}^2)$$

3.3 Chi #2: Relazione funzionale

Dato un campione di coppie di dati (x_i, y_i) e ipotizzata una relazione funzionale $y = f(x; a_J)$ con a_J parametri della funzione.

- 1. La SD da considerare per il calcolo di χ^2_i per ogni coppia è:
 - * La deviazione standard campionaria delle $y,\,\sigma_y$ se uniforme
 - * L'incertezza su ogni y_i , se <u>è data l'incertezza relativa uniforme</u>, calcolata secondo $\sigma_i = (\frac{\sigma_y}{y}) \cdot y_i$

In generale, nel caso di σ_y non uniforme si segue la procedura del chi pesato

2. Si calcola il chi:

Unif:
$$\chi^2 = \sum_{i=1}^{N} \left(\frac{y_i - f(x_i; a_J)}{\sigma_y} \right)^2$$
 Pesato: $\chi^2 = \sum_{i=1}^{N} \left(\frac{y_i - f(x_i; a_J)}{\sigma_i} \right)^2 = \sum_{i=1}^{N} w_i (y_i - f(x_i; a_J))^2$

- 3. Si determina il numero di gradi di libertà, considerando $N_{VINCOLI}$ = numero di parametri della funzione stimati dal campione e non stabiliti a priori (vd. anche Minimo chi quadro)
- 4. Si calcola il chi ridotto e si segue procedura analoga al caso #1.

Soglie convenzionali Per le valutazioni sull'accettabilità dell'ipotesi di compatibilità (in ambo i casi) si considerano i consueti valori di probabilità: $< 0.05 \Leftrightarrow < 5\% = \text{rigetto con discrepanza } \underline{\text{significativa}}, < 0.01 \Leftrightarrow < 1\% = \text{rigetto con discr. altamente significativa}$

3.4 Minimo Chi

Per determinare i valori dei parametri che minimizzano il chi (e al contempo il valore per il test), noto il valore delle σ_i si impone

$$\frac{\partial \chi^2}{\partial a_J} = 0 \ \forall J = 1, ..., N_{PARAMETRI}$$

Se σ_x trascurabili, $\sigma_i \neq 0 \ \forall y_i$ e y_i distribuite normalmente (gaussiane), allora il metodo si riconduce alla ML.

Metodo parabola Se il parametro incognito è uno (sia B), si possono calcolare differenti valori del χ^2 in prossimità del minimo e determinare χ^2_{min} interpolando il grafico $\chi^2(B)$ con una parabola e trovando il vertice.

3.5 Covarianza e coefficiente di corr. lineare

Covarianza
$$\sigma_{xy} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} (x_i - \overline{x}) \cdot (y_i - \overline{y}) = \overline{xy} - \overline{x} \cdot \overline{y}$$

Coeff. di correlazione lineare $r = \frac{\sigma_{xy}}{\sigma_x \sigma_y} \in [-1, 1]$ con σ_x , σ_y SD campionarie

Appendice: tabelle integrali

Allega files