

Memoria Dinamica

Alessandro Pellegrini a.pellegrini@ing.uniroma2.it

L'Heap

- Non è sempre noto a tempo di compilazione di quanta memoria avrà bisogno un programma:
 - Interazioni con l'utente
 - Interazione con altri sistemi esterni (applicazioni di rete, ...)
 - Durata variabile dell'esecuzione dell'applicazione
 - File in input
- L'heap (mucchio) è un segmento del programma eseguibile dal quale è possibile ottenere delle aree di memoria a richiesta

Allocazione dinamica della memoria

- Esistono due funzioni della libreria standard, dichiarate in stdlib.h, che consentono di ottenere e rilasciare buffer di memoria in maniera dinamica dall'heap
 - void *malloc(size_t size): alloca una quantità di memoria di dimensione size byte e restituisce un puntatore alla memoria allocata, o NULL in caso di errore. La memoria non è inizializzata. Se size è zero, malloc() restituisce NULL o un puntatore che può essere successivamente passato a free().
 - void free(void *ptr): libera l'area di memoria puntata da ptr, che deve essere stato precedentemente restituito da malloc() (o varianti).

Esempio

```
int *ptr = malloc(10 * sizeof(int));
if (!ptr) {
    /* Manage the error here */
} else {
    /* Allocation successful. Do whatever you want! */
    free(ptr); /* When memory is not needed anymore, you free it. */
    ptr = NULL; /* Set the pointer to NULL, to avoid a "dangling" pointer */
}
```

Un'alternativa all'allocazione iniziale:

```
int *ptr = malloc(10 * sizeof(*ptr));
```

Array flessibili

- Quando si definisce una struct, l'ultimo membro può essere un flexible array (a partire dal C99)
- Si tratta di un vettore in cui non viene specificata la dimensione, che permette di realizzare strutture a dimensione variabile:

```
struct list {
    struct list *next;
    size_t size;
    unsigned char payload[];
}
```

Qual è la dimensione di payload? Come si specifica?

Esempio: lista di stringhe

```
struct node t {
        struct node t *next;
        unsigned char payload[];
};
struct node t *add after(struct node t *prev, char *str)
        size t len = strlen(str) + 1;
        struct node t *node = malloc(sizeof(*node) + len);
        memcpy(node->payload, str, len);
        node->next = prev->next;
        prev->next = node;
        return node;
```

directory: string-list

Allocazione di vettori e riallocazione

directory: dynamic-vector

- Esistono due funzioni aggiuntive per allocare memoria dinamicamente:
 - void *calloc(size_t nmemb, size_t size): restituisce un'area di memoria tale da contenere un vettore di nmemb elementi, ciascuno di dimensione size. La memoria è inizializzata a zero. Viene verificato se nmemb * size provoca overflow, caso in cui viene generato un errore.
 - void *realloc(void *ptr, size_t size): viene "modificata" la quantità di memoria puntata da ptr, effettuando una nuova allocazione e spostando size byte da ptr al nuovo buffer allocato. Il buffer puntato da ptr viene liberato con free(ptr). Il nuovo buffer viene restituito dalla funzione.

Errori comuni: mancato controllo di allocazione

- malloc() non garantisce il successo dell'operazione:
 - se non c'è memoria disponibile
 - se il programma ha superato il limite di memoria che può utilizzare
- In questo caso, viene restituito NULL.

- Molto spesso i programmatori non verificano il valore restituito da malloc():
 - ▶ È possibile accedere a un puntatore impostato a NULL
 - SEGFAULT!

Errori comuni: memory leak

- Un memory leak è la perdita di controllo da parte del sistema su una porzione di memoria
- La libreria di sistema non sa se stiamo ancora usando un buffer: quando non lo usiamo più, dobbiamo rilasciarlo con free()
- Un memory leak si genera quando ad una chiamata a malloc() non corrisponde una chiamata a free()

- Gli effetti possono essere gravi:
 - Possiamo finire la memoria
 - Le applicazioni possono andare in crash
 - Il sistema può diventare instabile

Un esempio di memory leak

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <stdbool.h>
 bool leak(void)
         char *s = malloc(4096);
         if(s == NULL) {
                 return false;
         } else {
                 s[0] = 'A';
                 return true;
 int main(void)
         while(leak());
         return 0;
```

file: leak.c

Errori comuni: use after free

- Un puntatore passato a free() è una variabile che conserva l'indirizzo della memoria appena rilasciata
- Utilizzare questo puntatore dopo la chiamata a free() genera un comportamento non definito
- La memoria rilasciata potrebbe essere utilizzata dal sistema per altri scopi (particolarmente vero nel caso di programmazione concorrente)

```
int *ptr = malloc(sizeof(int));
free(ptr);
*ptr = 0; /* undefined behavior */
printf("%p", ptr); /* undefined behavior */
```

Errori comuni: use after free

• Ci sono alcune tecniche per ridurre la probabilità di accedere a dangling pointer (puntatori pendenti)

• Resettare esplicitamente il puntatore:

```
free(ptr);
ptr = NULL;
```

• Utilizzare correttamente gli scope delle variabili (laddove possibile):

```
int *ptr = NULL;
{
   int *ptr = malloc(sizeof(int));
   free(ptr);
}
*i = 200; /* the application will crash! */
```

Errori comuni: freeing wrong pointers

- free() accetta come parametro un puntatore a un buffer allocato dinamicamente
- Non ha però modo di verificare che il buffer puntato sia stato effettivamente restituito da una invocazione a malloc()

 Codice di questo tipo porta la libreria di allocazione di memoria dinamica in uno stato non coerente:

```
char *msg = "Una stringa globale";
int tbl[100];
free(msg); /* undefined behavior */
free(tbl); /* undefined behavior */
```

Errori comuni: double free corruption

 Una corruzione da doppia liberazione si verifica quando si chiede alla libreria di liberare più volte lo stesso buffer di memoria

```
int *ptr = malloc(sizeof(int));
free(ptr);
free(ptr);
```

- Si tratta di un ulteriore undefined behavior
- Nel caso peggiore, l'applicazione potrebbe andare in crash molto tempo dopo, quando si chiede nuova memoria tramite malloc()

Ingrandiamo lo stack software: "valgrind"

- Valgrind è uno strumento per il debug di problemi di memoria, la ricerca dei memory leak ed il profiling del software.
- Si basa su un'architettura virtualizzata, all'interno della quale emula l'esecuzione di ciascuna istruzione assembly del programma
- Sfrutta i simboli di debug per individuare le istruzioni che:
 - leggono/scrivono fuori da un buffer allocato dinamicamente
 - effettuano doppie liberazioni di memoria
 - utilizzano variabili non inizializzate in delle istruzioni di confronto
- Si utilizza da riga di comando:
 - \$ valgrind ./programma [parametri]

Matrici dinamiche

- Si può sfruttare il funzionamento dell'operatore [] applicato ai puntatori e l'utilizzo di memoria dinamica per creare "matrici dinamiche"
- Una matrice dinamica bidimensionale è effettivamente un vettore di puntatori a vettori

```
int **allocate_matrix(int rows, int cols)
{
   int i;
   int **ret = malloc(sizeof(int *) * rows);
   for(i = 0; i < rows; i++) {
      ret[i] = malloc(sizeof(int) *cols);
   }
   return ret; // Matrix is not initialized!
}</pre>
```

 Non c'è alcun vincolo sul fatto che le colonne della matrice debbano avere tutte la stessa dimensione