### Calcul Numeric – Proba practică Informatică, Anul III

#### INSTRUCTIUNI:

- 1. Comentați și explicați toate rezolvările trimise. Codurile necomentate/neexplicate nu se punctează.
- 2. Codurile vor fi salvate cu următoarea denumire Nume\_Prenume\_Grupa.py şi vor fi trimise titularului de laborator până în data de 29 ianuarie 2021, ora 14:30.

# **ALGORITM** (Factorizarea $LL^T$ )

Date de intrare:  $A = (a_{ij})_{i,j=\overline{1,n}} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R});$ Date de ieşire:  $L = (\ell_{ij})_{i,j=\overline{1,n}} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R});$ 

PASUL 1: Verifică simetria și pozitiv definirea matricei A.

PASUL 2: Inițializează complementul Schur:  $S=(s_{ij})_{i,j=\overline{1,n}}\leftarrow A$  și matricea  $L\leftarrow O_n$  .

PASUL 3: Pentru  $k = \overline{1, n-1}$  execută

- Determină elementele diagonale ale matricei L:  $\ell_{kk} = \sqrt{s_{11}};$
- Determină coloana k a matricei L:  $\ell_{ik} \leftarrow \frac{s_{i-(k-1),1}}{\sqrt{s_{11}}}, \quad \forall \ i=\overline{k+1,n};$
- $\bullet$  Conform următoarei partiționări a matricii S în blocuri de matrici

$$S=egin{pmatrix} \mathbf{S}_{11} & \mathbf{S}_{21}^{\mathrm{T}} \ \hline \mathbf{S}_{21} & \mathbf{S}_{22} \end{pmatrix}, \quad ext{unde } \mathbf{S}_{11}=s_{11}\in\mathbb{R} ext{, } \mathbf{S}_{21}\in\mathcal{M}_{n-k,1}(\mathbb{R}) ext{ si } \mathbf{S}_{22}\in\mathcal{M}_{n-k,n-k}(\mathbb{R}) ext{,}$$

complementul Schur  $S \in \mathcal{M}_{n-k+1,n-k+1}(\mathbb{R})$  își va reduce, la fiecare pas k, numărul de linii și coloane cu 1 prin următoarea operație  $S \leftarrow \mathbf{S}_{22} - \frac{\mathbf{S}_{21}\mathbf{S}_{21}^T}{s_{11}} \in \mathcal{M}_{n-k,n-k}(\mathbb{R})$ :

$$s_{i-k,j-k} \leftarrow s_{i-k+1,j-k+1} - \frac{s_{i-k+1,1} \ s_{1,j-k+1}}{s_{1,1}}, \quad \forall \ i,j = \overline{k+1,n};$$

PASUL 4: Determină ultimul element diagonal al matricei L:  $\ell_{nn} \leftarrow \sqrt{S} = \sqrt{s_{11}}.$ 

#### **Ex.** 1

a) Să se construiască în Python procedura  $\mathbf{FactLLT}(A)$  conform algoritmului (Factorizarea  $LL^T$ ). Procedura  $\mathbf{FactLLT}$  returnează matricea L din descompunerea Cholesky. Să se testeze programul pentru matricea

$$A = \begin{pmatrix} 25 & 15 & -5 \\ 15 & 18 & 0 \\ -5 & 0 & 11 \end{pmatrix}$$

b) Să se rezolve sistemul Ax = b, cu  $b = (1, 2, 3)^T$  prin metoda factorizării  $LL^T$ , folosind metodele substituțiilor ascendente și descendente pentru rezolvarea sistemelor Ly = b, respectiv  $L^Tx = y$ .

#### **Ex.** 2

(a) Creați funcția newton\_raphson care determină numeric soluția ecuației:

$$f(x) = x^3 + 3x^2 - 10x = 0, (1)$$

prin metoda Newton-Raphson și are ca date de intrare:

- funcția care determină ecuația (1), f;
- $\bullet$  derivata funcției care determină ecuația (1), df;
- punctul de start al metodei Newton-Raphson,  $x_0$ ;
- toleranța erorii specifice metodei Newton-Raphson, eps;

## iar ca date de ieşire:

- soluţia numerică obţinută, x<sub>aprox</sub>;
- numărul de iterații necesare, N;
- (b) Alegeţi subintervalele şi punctele de start ale metodei respectând ipotezele teoremei de convergenţă ale metodei Newton-Raphson, astfel încât şirurile aproximărilor să rămână în subintervalele selectate şi să conveargă la soluții. Justificați atât alegerea subintervalelor, cât și a valorilor inițiale.

Aflați toate soluțiile ecuației (1) apelând funcția newton\_raphson cu eroarea de aproximare eps =  $10^{-3}$  și construiți punctele obținute pe graficul funcției.