

Initialization:

$T=0;$
 $V_p=\text{dummy}; M_p=-\infty;$
 $v_c=\text{origin node}; M_c=0;$

变量解释:

V : 路径序列标志;
 M : 路径度量;
脚标 p, c, s, t 分别表示前一节点, 当前节点, 分支, 临时;
 T : 动态门限, 是 Δ 的整数倍
 Δ : 步进值

在当前路径的 v_c 的所有分支中, 选出最大路径度量的 v_s , 使得 M_s 为 v_s 的路径度量

$M_s \geq T?$

NO

YES

前进并更新 M_c, M_p ;

I. e., $v_p=v_c; M_p=M_c;$
 $V_c=v_s; M_c=M_s;$

V_c 是最终码?

YES

结束并输出 v_c

NO

收紧?

I. e., $M_p < T + \Delta?$

NO

YES

收紧门限 T ;

I. e., 调整 T 使得
 $T \leq M_c < T + \Delta$

$V_s=v_t;$
 $M_s=M_t;$

Success

对于 v_c , 除了 v_s 之外的所有分支中, 满足:

1. 路径度量小于 M_s ;

2. 路径度量等于 M_s 且路径节点小于 v_s 。
其中的一条, 那么找寻最大路径度量 M_t 的节点 v_t

后退并更新 M_c, M_p ;

I. e., $v_s=v_c; M_s=M_c;$
 $v_c=v_p; M_c=M_p;$
 $v_p=v_p$ 当最后的分支被移除, 如果必要重新计算 v_p 的 M_p

$M_p \geq T?$

YES

NO

$T=T-\Delta$