Масштабируемая массивно-параллельная реализация схемы переноса примесей MPDATA на распределенных GPU/SMP системах

Левченко Олег – Петров Артем – Микушин Дмитрий

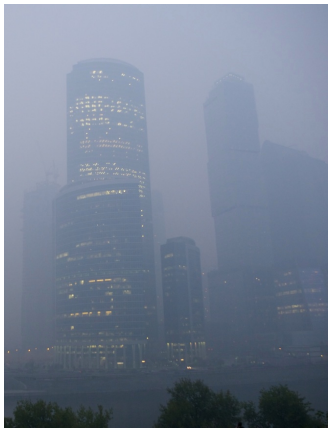
Геофизический Центр РАН – СибНИГМИ РАН – ИВМ РАН

октябрь, 2010

План

- Физическая задача
- Выбор численного метода
- Численная схема MPDATA
- Проект параллельной реализации MPDATA для гибридных суперкомпьютеров
  - Общая схема вычислений
  - Архитектура GPU GT200
  - Анализ реализации для GPU
  - Метод декомпозиции прямоугольной сетки
- Заключение

Перенос примеси как физическая задача



- Тип источника (точечный, распределённый)
- Тип аэрозоля (пепел, песок, соль, ...)
- Распределение размеров частиц (мониторинг концентрации опасной мелкодисперсной пыли)
- Динамика: эмиссия (+ сальтация), перенос (+ химические процессы), осаждение

Модели и численные схемы

- Физические уравнения модели прогноза погоды WRF v.3 [1]
- Численные схемы адвекции
  - Ориентированы на пассивные примеси
  - Сохранение массы
  - Эйлеровы модели
    - Ограничения на временной шаг
  - Полу-Лагранжевые модели:
    - Большие временные шаги без потери стабильности
    - Порядок точности
    - Сохранение массы/положительно-определенность
    - Overshooting/undershooting

$$\partial_t U + (\nabla \cdot \mathbf{V} u) - \partial_x(p\partial_\eta \phi) + \partial_\eta(p\partial_x \phi) = F_U \tag{2.3}$$
$$\partial_t V + (\nabla \cdot \mathbf{V} v) - \partial_y(p\partial_\eta \phi) + \partial_\eta(p\partial_y \phi) = F_V \tag{2.4}$$
$$\partial_t W + (\nabla \cdot \mathbf{V} w) - g(\partial_\eta p - \mu) = F_W \tag{2.5}$$
$$\partial_t \Theta + (\nabla \cdot \mathbf{V} \theta) = F_\Theta \tag{2.6}$$
$$\partial_t \mu + (\nabla \cdot \mathbf{V}) = 0 \tag{2.7}$$
$$\partial_t \phi + \mu^{-1}[(\mathbf{V} \cdot \nabla \phi) - gW] = 0 \tag{2.8}$$

Характерные особенности MPDATA

Специально разработана под метеорологические нужды:

- Положительная определенность
- Сохранение массы
- Вычислительная простота, сравнимая с донорной схемой

Расширения MPDATA

Численная модель вычислений MPDATA хорошо теоретически проработана и включает следующие расширения [6]:

- Возможность увеличить пространственную точность до третьего порядка, временную точность до пятого
- Возможность эмпирической подстройки для увеличения точности без увеличения вычислительной сложности
- Физическая диффузия в составе адвективного потока
- Траспорт скалярного поля с переменным знаком
- Моделирование дивергентных полей

Почему MPDATA?

- Численная модель вычислений MPDATA потенциально может быть оптимизирована под CUDA:
  - Соотношение доступов в память к вычислениям
  - Явная модель вычислений
- Является частью численных гидродинамических моделей погоды EULAG и NH3D

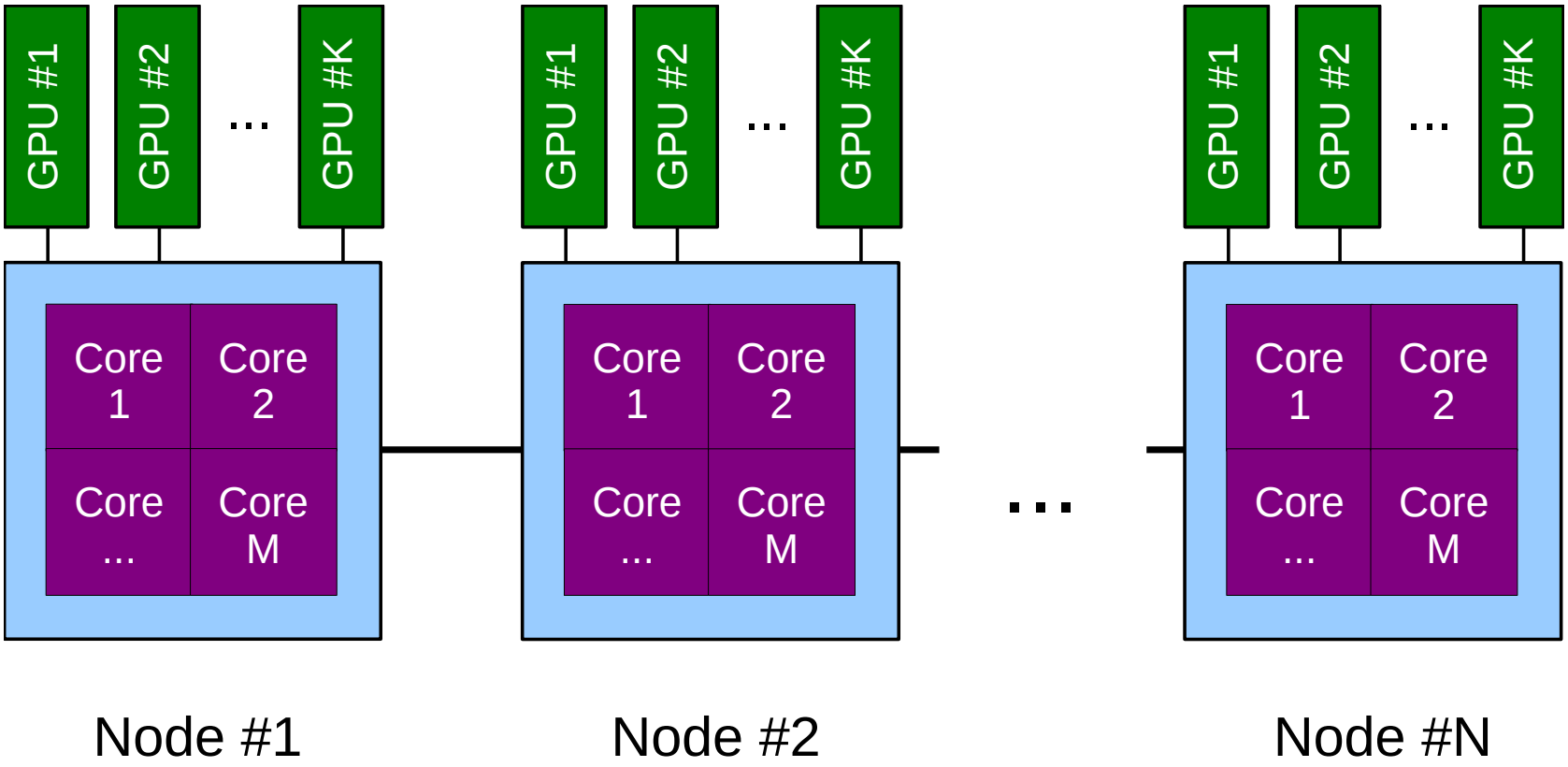
Одномерный случай - формулировка адвекции[5]

1. $\frac{\partial \Psi}{\partial t} + \frac{\partial(\Psi \cdot \upsilon)}{\partial x} = 0$, где Ψ - концентрация, υ - скорость ветра
2. $\Psi_i^{n+1} = \Psi_i^n + [\overbrace{F(\Psi_{i-1}^n, \Psi_i^n, U_{i-1/2}^{n+1/2})}^{\text{входной поток}} - \overbrace{F(\Psi_i^n, \Psi_{i+1}^n, U_{i+1/2}^{n+1/2})}^{\text{выходной поток}}]$
3. $F(\Psi_L, \Psi_R, U) = 0.5 \cdot (U + |U|) \cdot \Psi_L + 0.5 \cdot (U - |U|) \cdot \Psi_R$, где $U = \upsilon \cdot \frac{\Delta t}{\Delta x}$
4. $\max\limits_{i,n} |\upsilon_{i \pm 1/2}| \cdot \frac{\Delta t}{\Delta x} \leqslant 1$ - условие стабильности схемы
5. $O(\Delta x)$ - недостаточно для практических применений

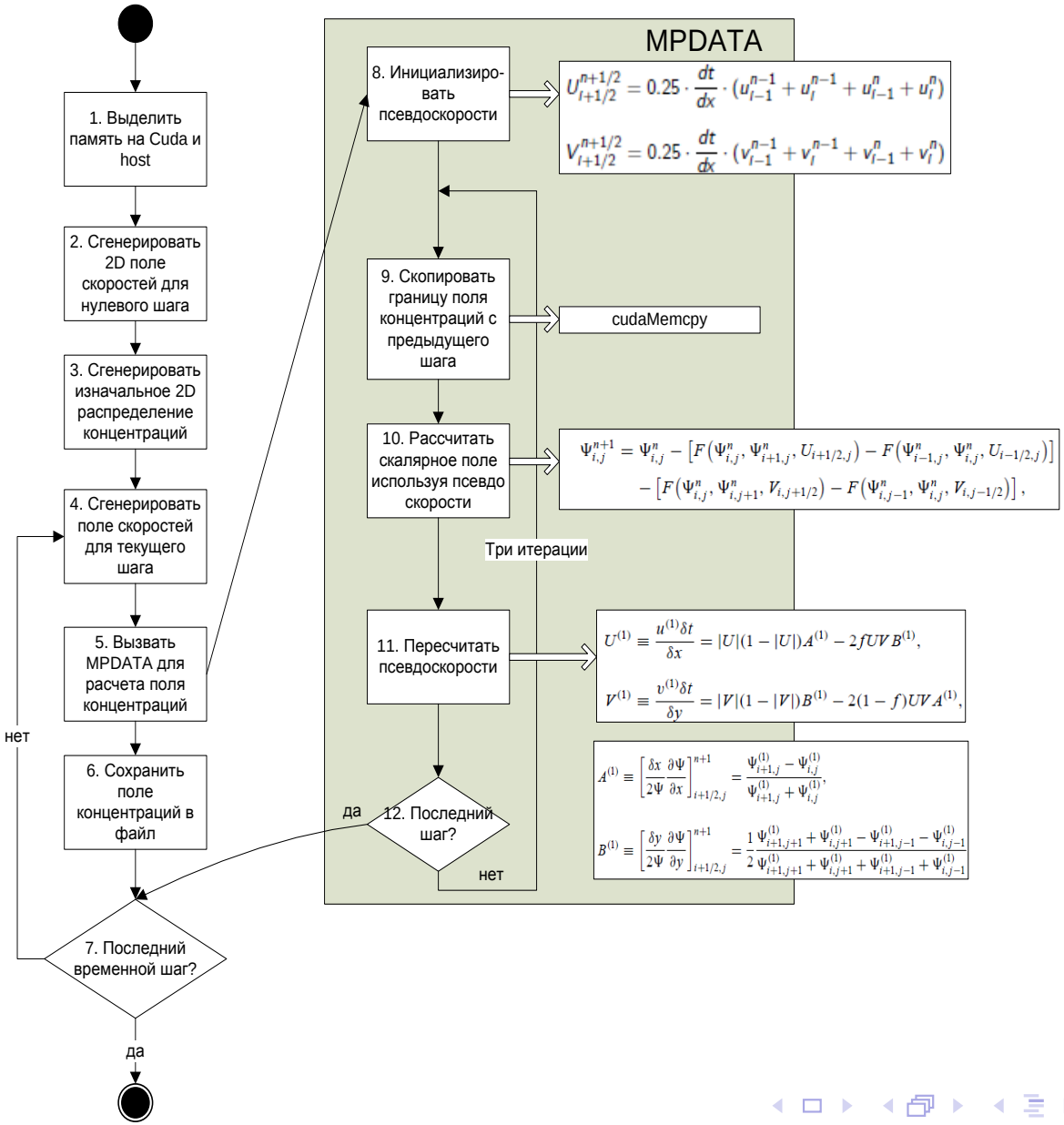
Одномерный случай - MPDATA[5]

1. $\frac{\partial \Psi_i^n}{\partial t} + \frac{\partial(\Psi_i^n \cdot \upsilon)}{\partial x} = \frac{\partial[\frac{1}{2} \cdot (|\upsilon| \cdot \Delta x - \upsilon^2 \cdot \Delta t) \cdot \frac{\partial \Psi_i^n}{\partial x}]}{\partial x}$ вместо $\frac{\partial \Psi_i^n}{\partial t} + \frac{\partial(\Psi_i^n \cdot \upsilon)}{\partial x} = 0$
2. $\frac{\partial \Psi}{\partial t} + \frac{\partial(\Psi \cdot \upsilon)}{\partial x} = \frac{\partial(K \cdot \frac{\partial \Psi}{\partial x})}{\partial x}$ где $K = \frac{1}{2} \cdot (|\upsilon| \cdot \Delta x - \Delta t \cdot \upsilon^2)$ - коэффициент диффузии
3. $\frac{\partial \Psi}{\partial t} - \frac{\partial(K \cdot \frac{\partial \Psi}{\partial x})}{\partial x} = 0$ - "скрытое"уравнение адвекции
4. $\frac{\partial \Psi}{\partial t} + \frac{\partial(\Psi \cdot \upsilon_{diff})}{\partial x} = 0$ где $\upsilon_{diff} = -\frac{K}{\Psi} \cdot \frac{\partial \Psi}{\partial x}$
5. $u_{antidiff} = -u_{diff}$ - "проигрыш"диффузии назад во времени
6. $\Psi_i^* = \Psi_i^n + [F(\Psi_{i-1}^n, \Psi_i^n, U_{i-1/2}^{n+1/2}) - F(\Psi_i^n, \Psi_{i+1}^n, U_{i+1/2}^{n+1/2})]$
7. $\Psi_i^{n+1} = \Psi_i^* + [F(\Psi_{i-1}^*, \Psi_i^*, \upsilon_{i-1/2}^{antidiff}) - F(\Psi_i^*, \Psi_{i+1}^*, \upsilon_{i+1/2}^{antidiff})]$ где $\upsilon_{i+1/2}^{antidiff} = \frac{(|\upsilon_{i+1/2}| \cdot \Delta x - \Delta t \cdot \upsilon_{i+1/2}^2) \cdot (\Psi_{i+1}^* - \Psi_i^*)}{(\Psi_i^* + \Psi_{i+1}^* + \epsilon) \cdot \Delta x}$
8. $O(\Delta x^2)$ - достаточно для практических применений

Целевая гибридная вычислительная система

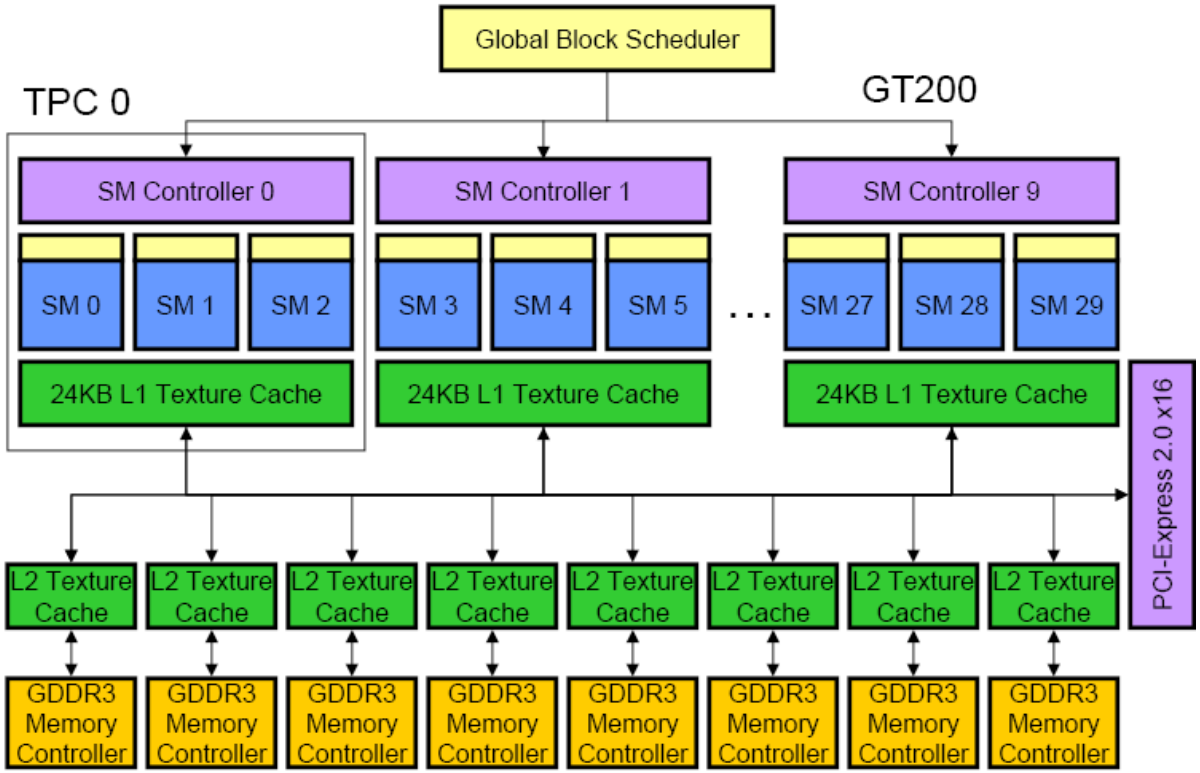


Структура GPU-CPU программного комплекса[4]



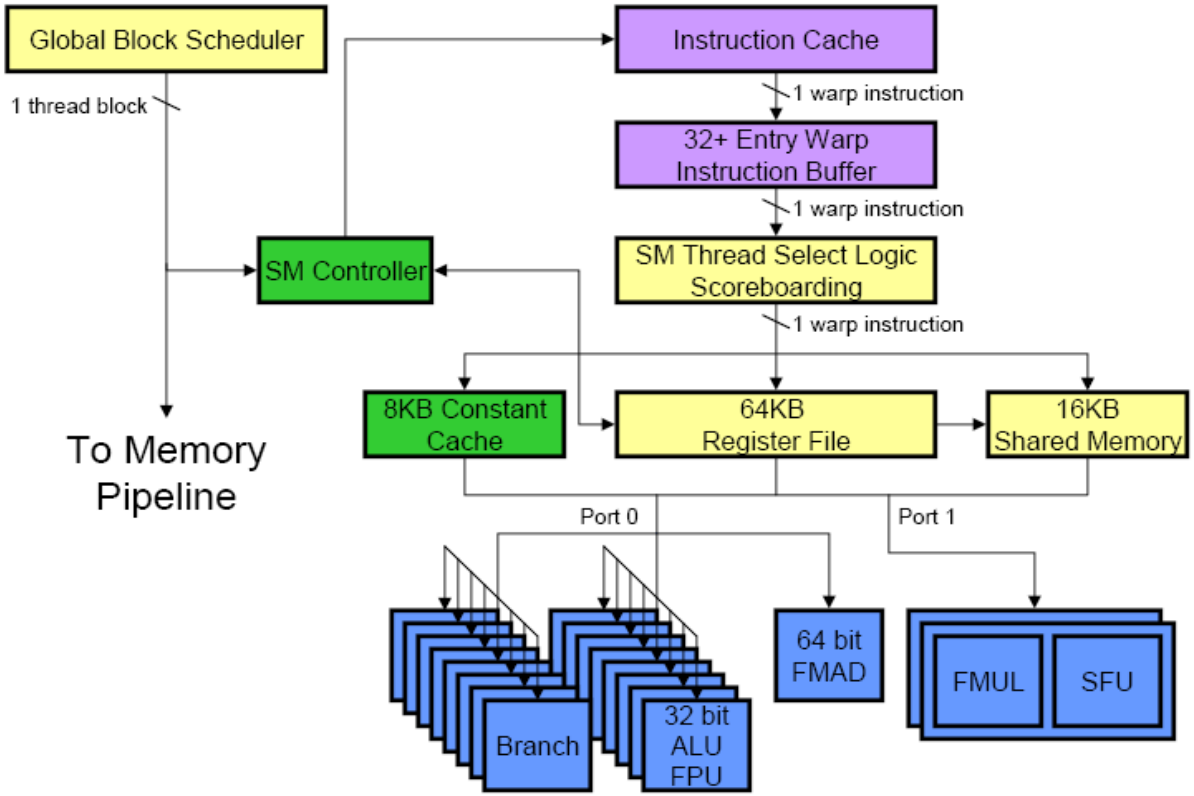
GPGPU - Кластер из мультипроцессоров[2]

- Асинхронные вычислительные мультипроцессоры
- Общая многопортовая память
- Конвейеры текстурной памяти



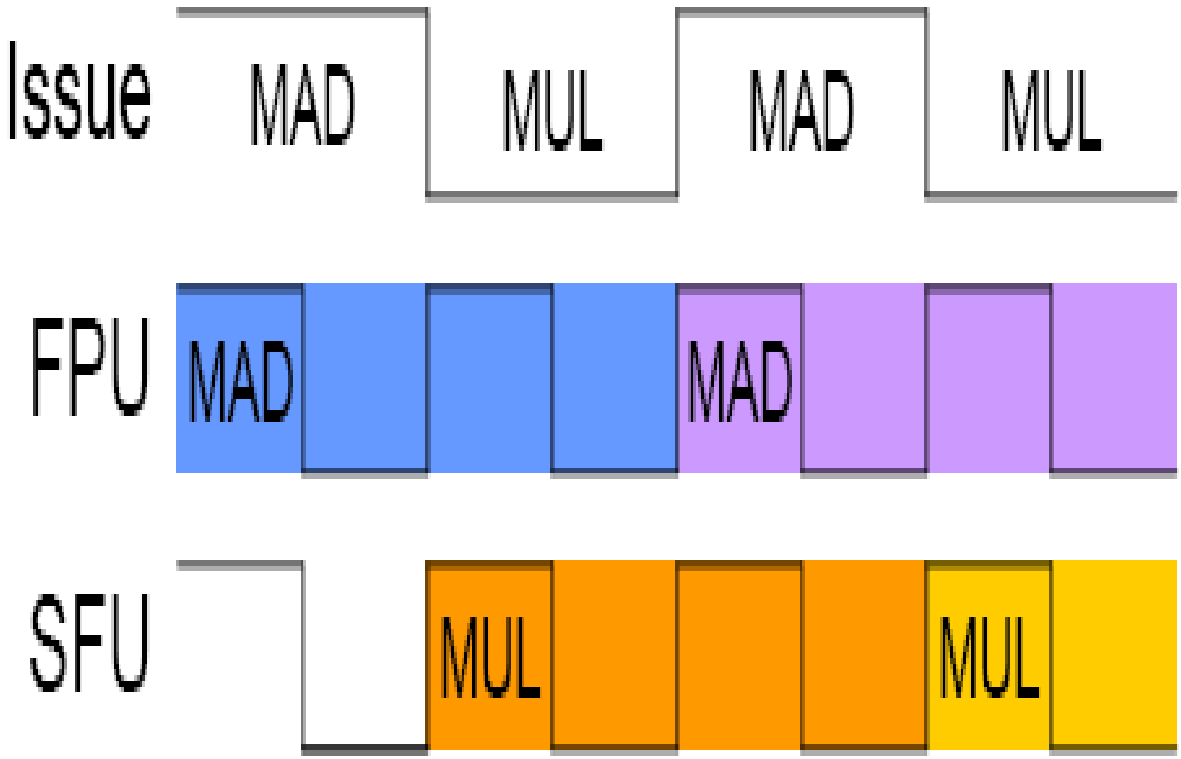
Мультипроцессор GT 200[2]

- WARP и __syncthreads()
- Треугольник "регистры - разделяемая память - потоки"
- Специфичные оптимизации по паттернам доступа к памяти

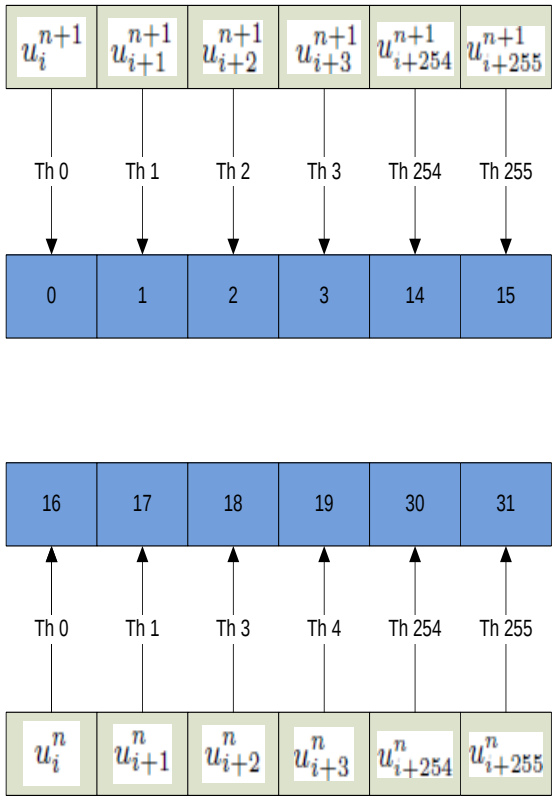


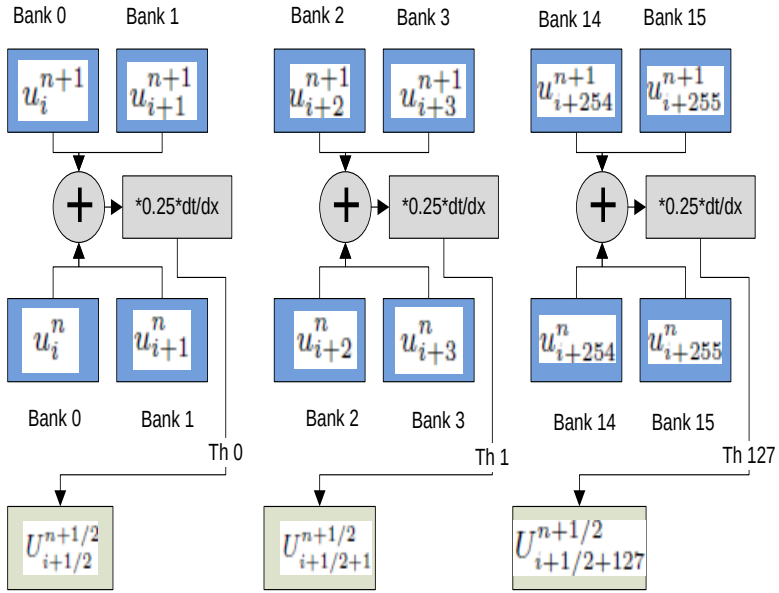
Dual Issue[2]

- Двойное опережение
- Зависимости между 64-bit fpu и 32-bit fpu



Инициализация псевдоскоростей на CUDA





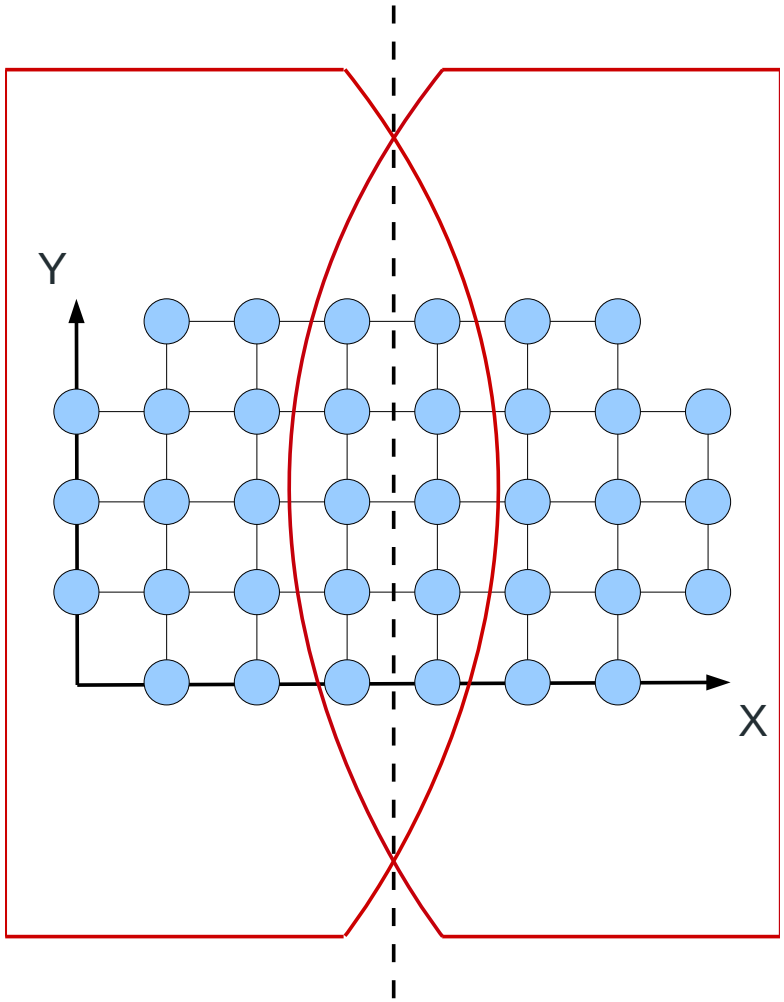
$$U_{i+1/2}^{n+1/2} = 0.25 \cdot \frac{dt}{dx} \cdot (u_{i-1}^{n-1} + u_i^{n-1} + u_{i-1}^{n} + u_i^{n})$$

- Склейка по доступу в глобальную память (Coalescing)
- Эффективная блокировка варпов (Warps Stall)
- Возможен двухкратный конфликт по банкам разд. памяти

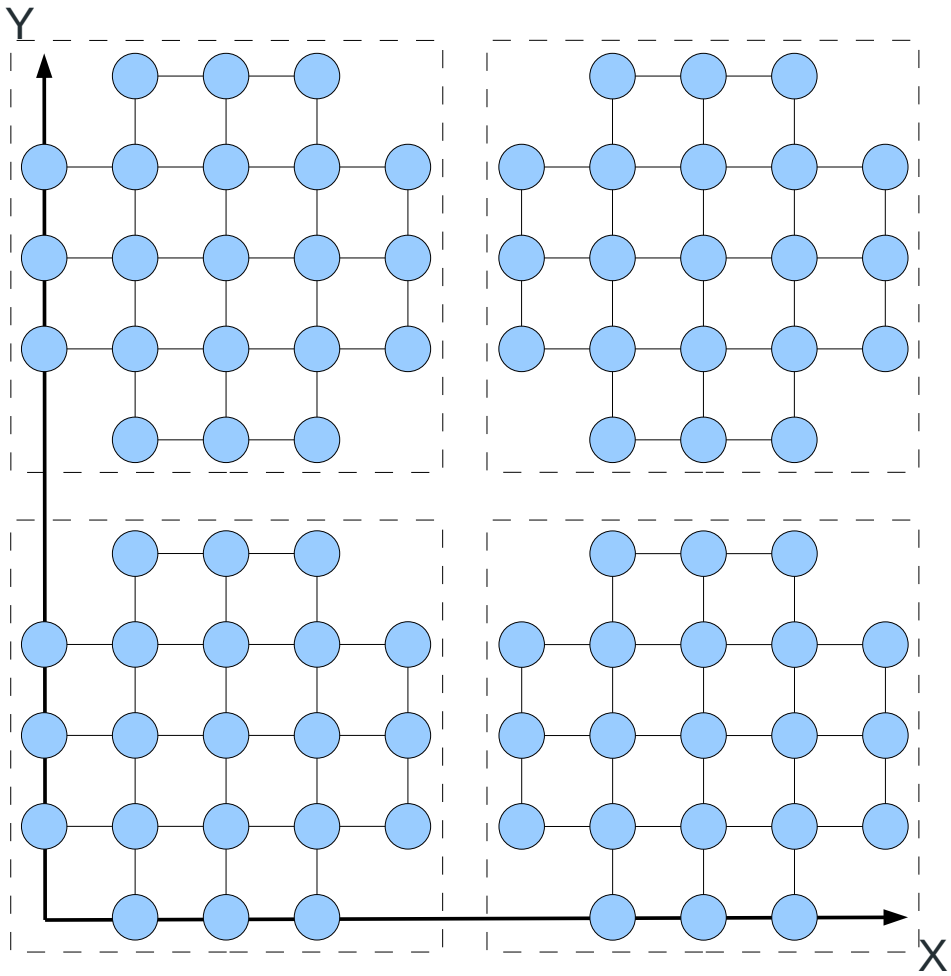
Анализ производительности мультипроцессора[3]

1. Загрузка $\upsilon^{n+1}_{i+0+..255}$
   - $N_{threads} = 256 \Rightarrow N_{warps} = \frac{256}{32} = 8$
   - $ShMemSize_1 = N_{threads} \cdot 2 \cdot 4 = 2048$ Bytes
2. Загрузка $\upsilon^{n}_{i+0+..255}$
   - $N_{threads} = 256 \Rightarrow N_{warps} = \frac{256}{32} = 8$
   - $ShMemSize_2 = N_{threads} \cdot 2 \cdot 4 = 2048$ Bytes
3. Вычисление $U^{n+1/2}_{i+1/2+..127}$
   - $N_{threads} = \frac{256}{2} = 128 \Rightarrow N_{warps} = \frac{128}{32} = 4$
4. Анализ загрузки мультипроцессора
   - Максимальное количество блоков на мультипроцессоре по потокам $MaxBlocks_{threads} = \frac{1024}{256} = 4$
   - Максимальное количество блоков на мультипроцессоре по разделяемой памяти $MaxBlocks_{shmem} = \frac{MaxShmem}{ShMemSize_1 + ShMemSize_2} = \frac{32768}{2048+2048} = 8$
5. Вывод - так как алгоритм memory-bound, то фактором, сдерживающим производительность мультипроцессора, может стать нехватка регистров, если $N_{regs} \gtrdot \frac{16384}{1024} = 16$

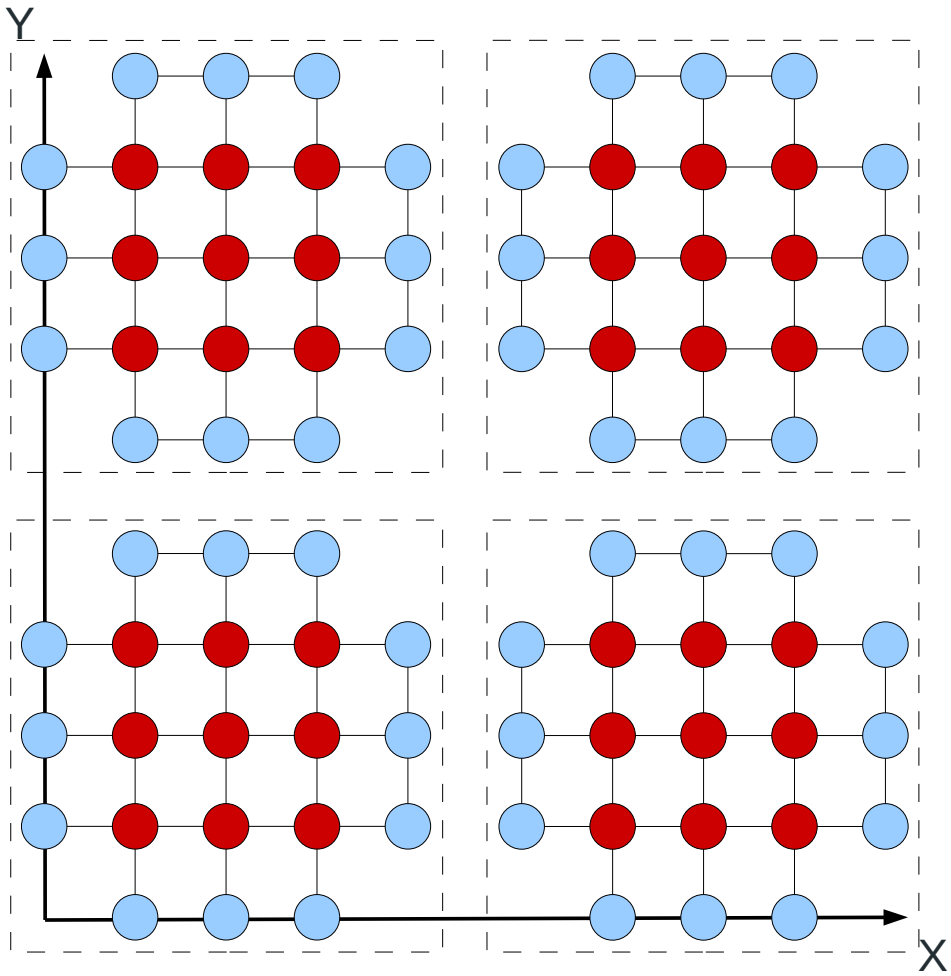
Дублирование границ при декомпозиции



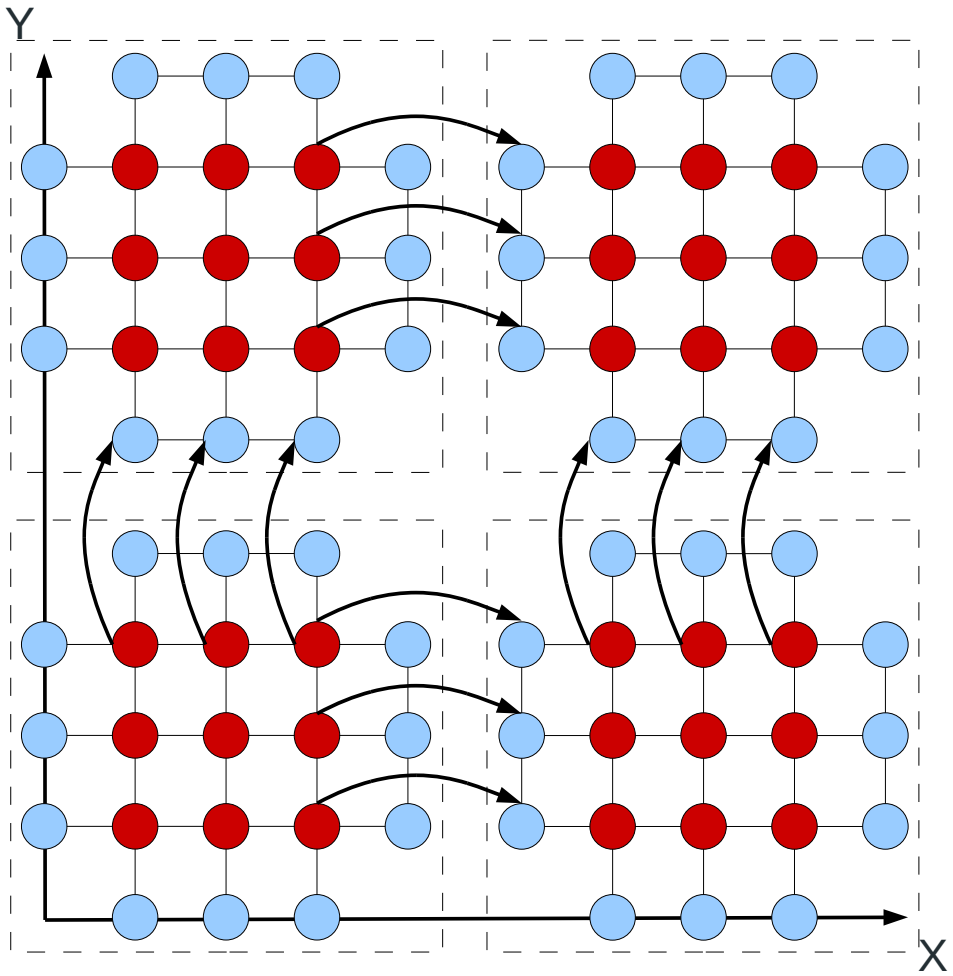
Данные в распределённой памяти



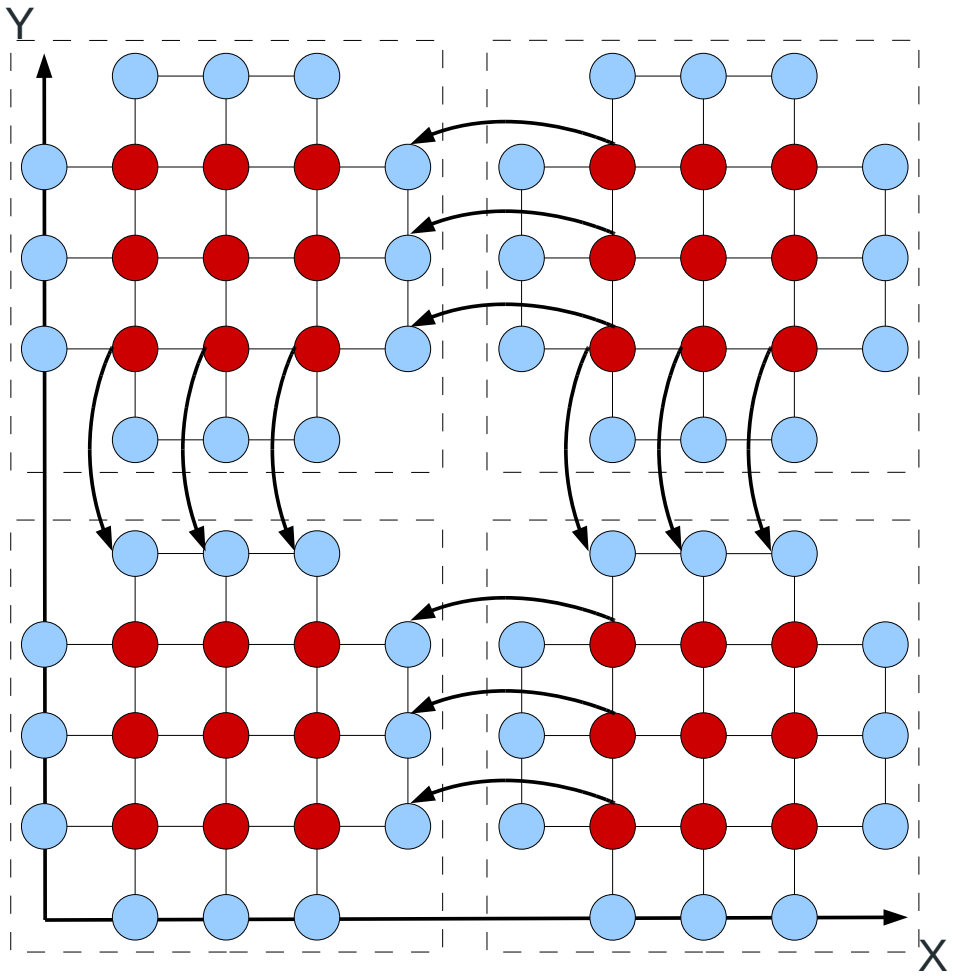
Параллельный расчёт внутренних узлов



Синхронизация граничных узлов



Синхронизация граничных узлов



Заключение

- Изучена предметная область численных решений уравнения адвекции
- Протестирована последовательная версия алгоритма MPDATA
- Начата разработка CUDA реализации алгоритма MPDATA
- Реализована проблемно-независимая распределенная среда обмена границами


A Description of the Advanced Research WRF Version 3.
http://www.mmm.ucar.edu/wrf/users/docs/arw_v3.pdf.


D. Kanter.
Nvidia's gt200: Inside a parallel processor.
http://www.realworldtech.com/page.cfm?ArticleID=RWT090808195242&p=8.


D. B. Kirk and W. mei W. Hwu.
Programming Massively Parallel Processors.
Morgan Kaufmann, 2010.


D. N. Mikushin.
Численное моделирование мезомасштабного переноса примеси над гидрологически неоднородной поверхностью.


P. K. Smolarkiewicz.
A simple positive definite advection scheme with small implicit diffusion.


P. K. Smolarkiewicz and L. G. Margolin.
Mpdata: A finite-difference solver for geophysical flows.