Bueno, como podéis comprobar, no he perdido el tiempo, me he construido una base para el servo de la quinta rueda



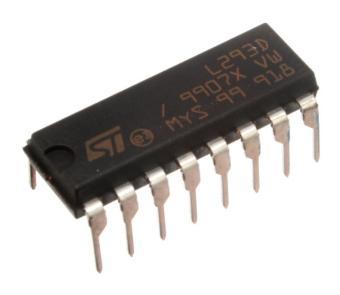
De momento con la mano gira perfectamente y abre y cierra la uña a la perfección, ya veremos cuando lo conecte, si funciona igual.

He utilizado un trozo de tablero de contrachapado de 3 mm., lo he medido para que me tape el hueco de la plancha para pisar de la parte de atrás de la cabina y todo el espacio que había, unos 10 cm., he medido el espacio que hay entre los largueros del chasis, palieres, y el servo cabe justito, he marcado el hueco del servo, y con un cúter, he ido repasando la medida, la tabla al ser tan fina se ha cortado bien, luego he marcado los agujeros de sujeción del servo, lo he sujetado con 4 tornillos del 3 x 10, con sus 2 arandelas y sus tuercas, y luego la tabla la he sujetado a los agujeros que ya estaban hechos en el chasis, con 2 tornillos del 3 x 12, no ha quedado mal, luego la pintare de color gris metalizado, como la plancha original, y ya tengo el mecanismo de la quinta rueda, (fácil, ¿no?), cuando me toque la lotería me comprare la Multi de Tamiya, con todos sus accesorios.

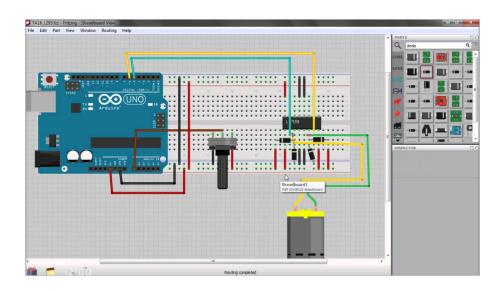
Ya me han explicado cómo controlar todo con un Arduino, ahora hace falta que me haya quedado con la copla, y que sea capaz de hacerlo.

Por ejemplo, para que el motor gire progresivamente en las dos direcciones hay que hacer lo que se llama un puente H, que no es otra cosa que poner una cucaracha, (circuito integrado negro de muchas patas) de 8 patas, en una placa, de ella salen los cables que van al Arduino, y al motor, y con un potenciómetro pasas del 0, al 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9 y 10, en la escala de potencia del motor, en un sentido, o en otro, según se

gire el potenciómetro, accionado mediante un servo, y unos diodos, esa es la teoría, ahora hace falta, que yo sea capaz de hacerlo.



Circuito integrado



Montaje completo

Ventajas, que mientras tengas puertos del Arduino libres puedes seguir haciendo ampliaciones, según tus necesidades, le puedes acoplar un altavoz, para reproducir sonidos, que pite la marcha atrás, el ruido del encendido, aceleración del motor, escape

del sobrante de los calderines, etc., y que los servos en vez de girar 45 °, giren los 90°, para los que están preparados.