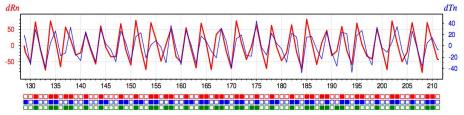
Few-Shot Learning

Мотивация

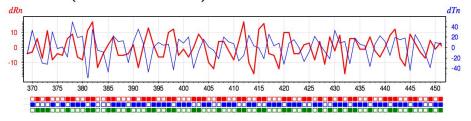
- дорогая разметка данных
- отсутствие данных
- изменение данных
- человекоподобное обучение

Приращения dR_n , dT_n , $d\alpha_n$ в последовательных кардиоциклах n

Здоровый:



Больной (язвенная болезнь):



Определение

FSL - область машинного обучения, отличительной чертой которой, является наличие небольшого числа доступных для обучения данных.

Основные сценарии использования FSL:

- уменьшение ресурсозатратности сбора данных и вычислительной сложности
- обучение для редких случаев
- выступление в качестве первопроходца для человекоподобного обучения

Постановка проблемы

$$R(h) = \int \ell(h(x), y) dp(x, y) = \mathbb{E}[\ell(h(x), y)].$$

Оценка эмпирического риска

$$R_I(h) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{I} \ell(h(x^{(i)}), y^{(i)})$$

Разложим матожидание разницы полученного эмпирического риска и точки минимума. Пусть:

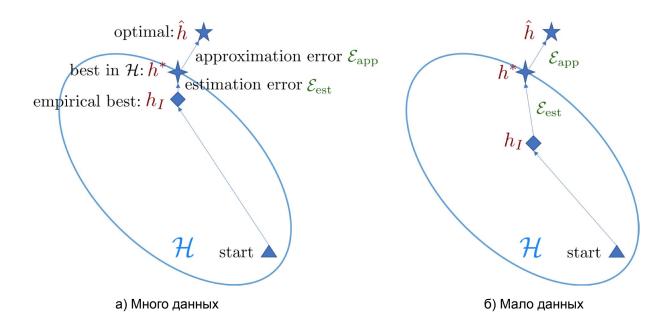
- $\hat{h} = \arg \min_f R(h)$, where R attains its minima;
- $h^* = \arg\min_{h \in \mathcal{H}} R(h)$, where R is minimized with respect to $h \in \mathcal{H}$;
- $h_I = \arg\min_{h \in \mathcal{H}} R_I(h)$, where R_I is minimized with respect to $h \in \mathcal{H}$.

$$\mathbb{E}[R(h_I) - R(\hat{h})] = \underbrace{\mathbb{E}[R(h^*) - R(\hat{h})]}_{\mathcal{E}_{app}} + \underbrace{\mathbb{E}[R(h_I) - R(h^*)]}_{\mathcal{E}_{est}(\mathcal{H}, I)}$$

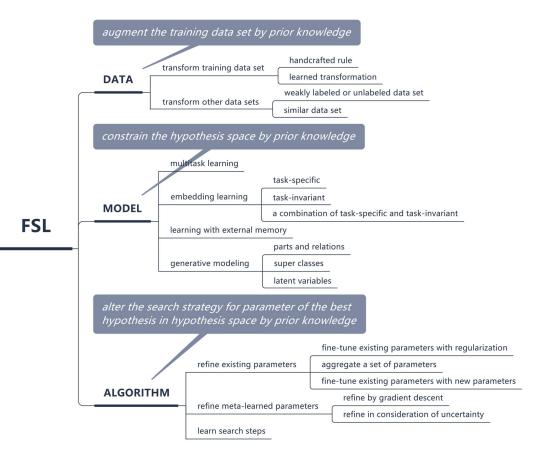
Постановка проблемы

В идеале:
$$\mathcal{E}_{\mathrm{est}}(\mathcal{H},\infty) = \lim_{I \to \infty} \mathbb{E}[R(h_I) - R(h^*)] = 0$$

Основная проблема: плохо оцениваем эмпирический риск

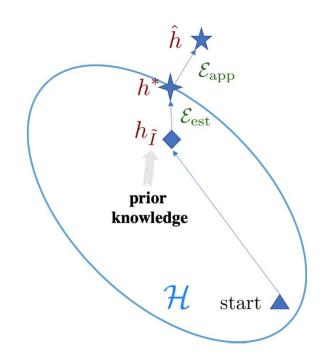


Пути решения



Data

Используя априорные знания мы преобразуем Dtrain

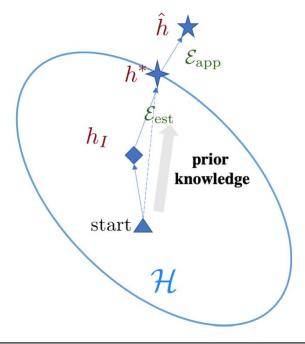


prior	transformation			
knowledge	input	transformer	output	
handcrafted rule	original (x, y)	handcrafted rule on x	(transformed x, y)	
learned transformation	original (x, y)	learned transformation on x	(transformed x, y)	
weakly labeled or	weakly labeled or	predictor h trained by D^{train}	(x, output predicted	
unlabeled data set	unlabeled x	predictor <i>n</i> trained by <i>D</i>	by <i>h</i>)	
similar data set	sample from similar	aggregate new x and y by weighted	aggragated sample	
	data set	average of samples of similar data set	aggregated sample	

Algorithm

Предварительное знание изменяет стратегию поиска предоставляя:

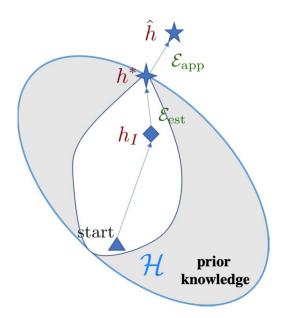
- хорошую начальную точку
- непосредственно шаги поиска.



strategy	prior knowledge	how to search $ heta$ of the h^* in ${\cal H}$
refine existing parameters $ heta^0$	learned $ heta^0$	refine $ heta^0$ by $D^{ ext{train}}$
refine meta-learned $ heta$	meta-learner	refine $ heta$ by $D^{ ext{train}}$
learn search steps	meta-learner	use search steps provided by the meta-learner

Model

Сужая область гипотез мы повышаем качество оценки эмпирического риска



strategy	prior knowledge	how to constrain ${\cal H}$
multitask learning	other T 's with their data sets D 's	share parameter
embedding learning	embedding learned from/together with other <i>T</i> 's	project samples to a smaller embedding space where similar and dissimilar samples can be easily discriminated
learning with external memory	embedding learned from other <i>T</i> 's to interact with memory	refine samples by $D^{ m train}$ stored in memory
generative modeling	prior model learned from other T 's	restrict the form of distribution

Multi-task learning

Определение.

Multi-task learning - область машинного обучения, в которой несколько задач решаются одновременно. Использование сходств и различий помогает улучшить качество предсказаний подмножества моделей.

Применимость к FSL.

- target task
- source tasks

Мотивация.

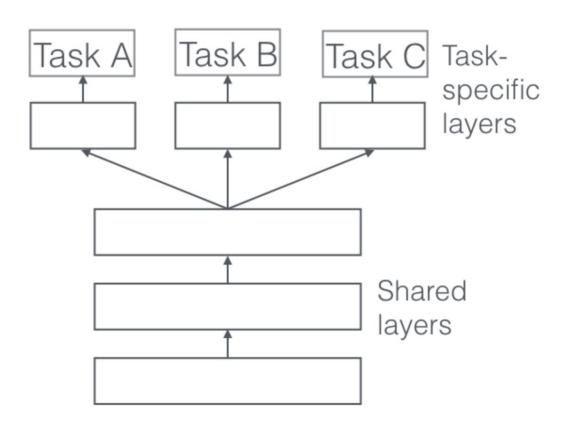
- человекоподобное обучение
- сходство с transfer learning



Hard parameter sharing

Структура

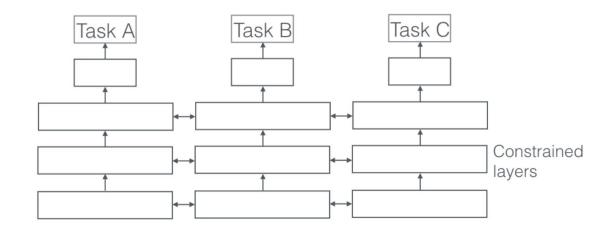
- несколько общих слоёв
- несколько личных слоёв для каждой задачи
- применительно к FSL считаем что target task может обновлять только свои слои, тогда как остальные задачи могут обновлять все слои



Soft parameter sharing

Структура

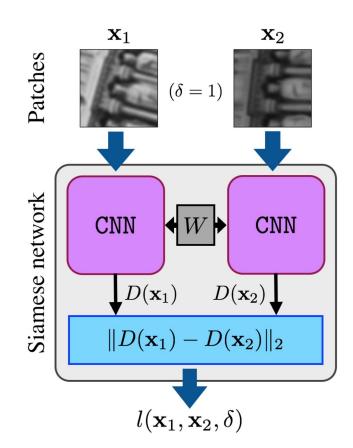
- у каждой задачи своя модель
- используем регуляцию для схожести весов



Сиамские сети

Структура

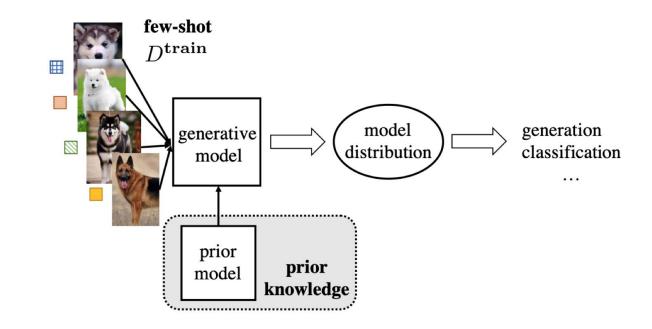
- две CNN
- веса одинаковы
- связываются в конце функцией энергии
- логистическая функция потерь



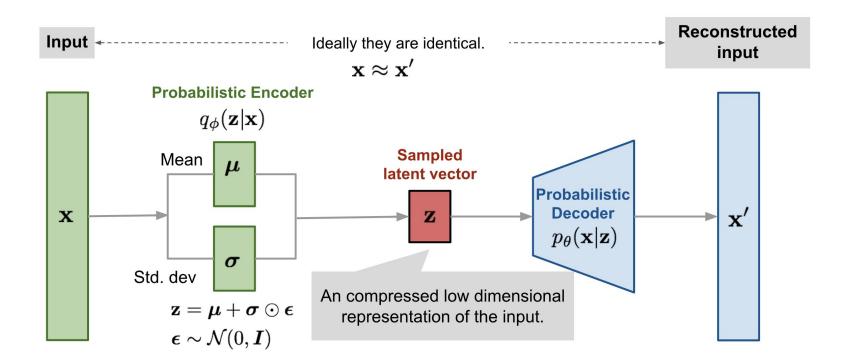
Генеративные модели

Стратегия

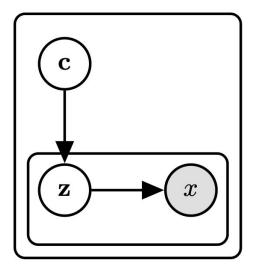
- используя априорные знания и наш дата сет хотим предсказывать распределение
- будем использовать априорные модели натренированные на других дата-сетах
- генеративные методы обновляют распределение для нашего дата сета

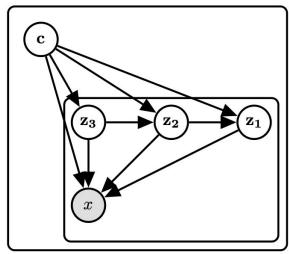


Variation autoencoder



Neural statistician





а) базовая модель

б) neural statistician

Algorithm 4 K-way few-shot classification

```
D_0, \ldots, D_K \leftarrow sets of labelled examples for each class x \leftarrow datapoint to be classified N_x \leftarrow q(c|x;\phi) {approximate posterior over c given query point} for i=1 to K do N_i \leftarrow q(c|D_i;\phi) end for \hat{y} \leftarrow argmin_i D_{KL} (N_i||N_x)
```

Источники

https://arxiv.org/pdf/1904.05046.pdf FSL и связь всех перечисленных методов с ним https://arxiv.org/pdf/1707.08114.pdf MTL

https://www.cs.cmu.edu/~rsalakhu/papers/oneshot1.pdf Сиамские сети

https://arxiv.org/pdf/1606.02185.pdf Neural statistician

Вопросы

- 1) Опишите основные сценарии использования FSL
- 2) Опишите структуру MTL для случаев hard и soft paramether sharing
- 3) Опишите стратегию генеративных методов в FSL