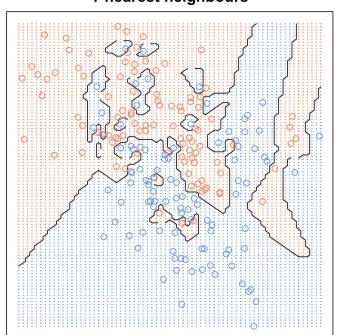
kNN и приближённая задача поиска ближайшего соседа

Метод k ближайших соседей

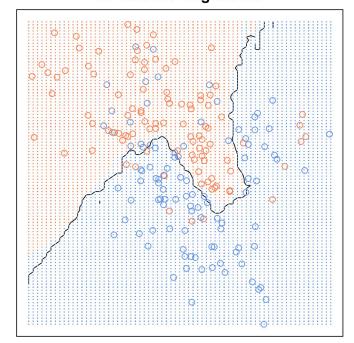
- Объекты представляются в виде многомерных векторов
- Опирается на "гипотезу компактности"
- Нормализация значений
- Метод используется для решения задач классификации и регрессии:
 - о Классификация наиболее распространённый среди соседей
 - Регрессия среднее из соседей
- Взвешенный метод:
 - \circ Простейшее решение: $Q_j = \sum_{i=1}^n rac{1}{d(x,a_i)^2}$

Метод k ближайших соседей

1-nearest neighbours



20-nearest neighbours

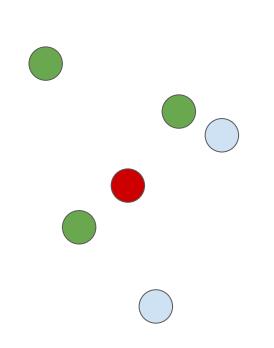


$$k=[\sqrt{N}]$$

Приближенный метод поиска k ближайших соседей

- "Проклятие размерности"
- k-Approximate NN
- Его точность

k = 4 из найденных точек действительно ближайшие соседи r = 2 точность = r / k = 0.5

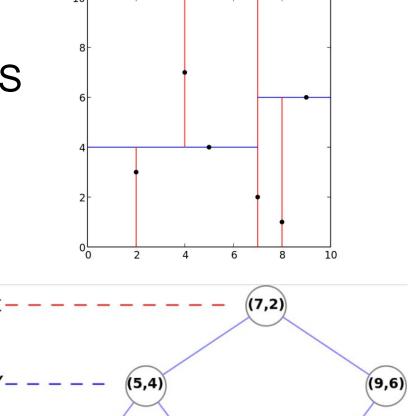


Линейный поиск.

Дерево поиска k-d.

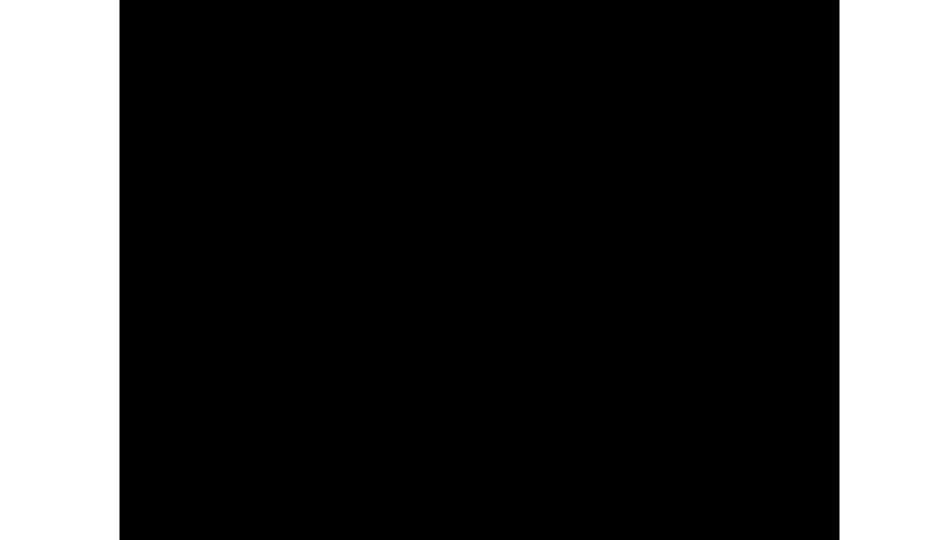
- k-d деревья $O(n \log n)$
- Применение к k-NNs
- Асимптотика

$$O(h) + O(h \cdot log(h))$$



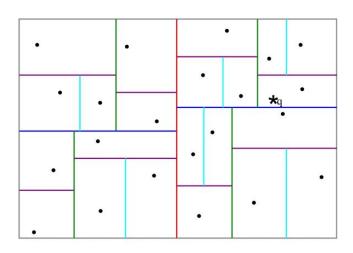
(4,7)

(8,1)



k-d дерево поиска. Алгоритм:

- Начинаем в корне;
- Доходим до нужного листа, его добавляем в приоритетную очередь;
- Двигаемся вверх, каждую вершину:
 - кладем в нужное место в очереди;
 - если нужно, идем в другого ребенка.



Инвертированные индексы.

1. Это - кот

2. Это - то, что это есть

3. Что есть кот?

это:{1, 2}

кот:{1, 3}

есть, что:{2, 3}

TO:{2}

обрабатываем "есть кот":

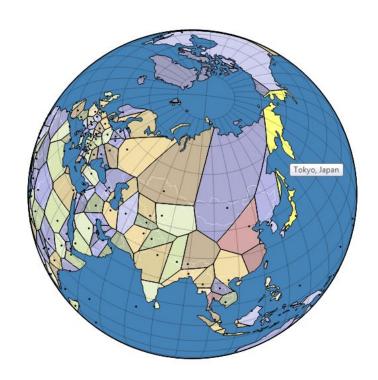
 $\{1, 3\} \& \{2, 3\} = \{3\}$

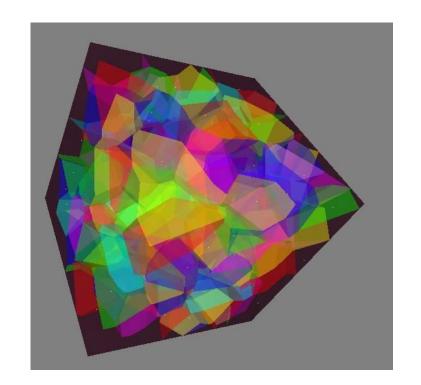
 $\{1, 3\} \mid \{2, 3\} = \{1, 2, 3\}$

Сложность: $O(\sqrt{n})$ (средняя длина списка)

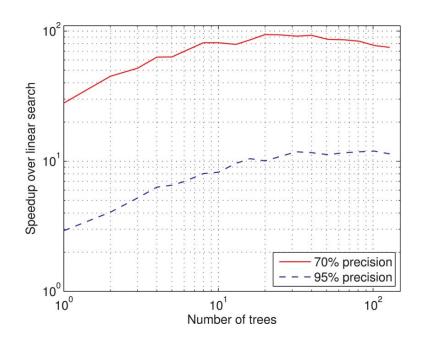
Диаграмма Вороного.

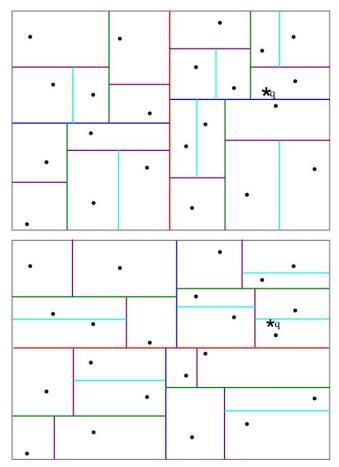
Разбиение плоскости. $O(n^{-}\log n)$



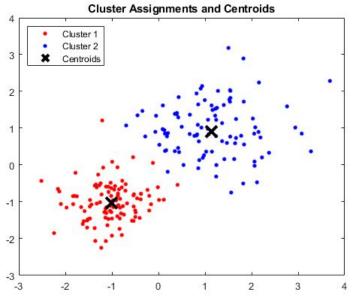


Случайные k-d деревья поиска.

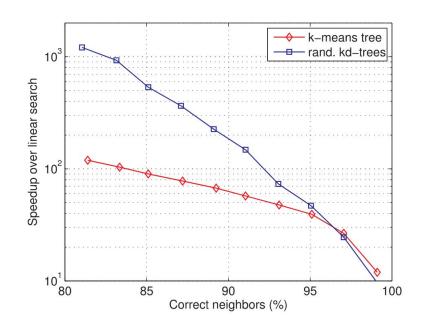




Дерево k-средних с приоритетами.



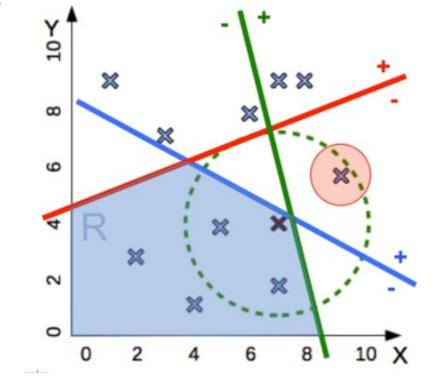
Разбиение на кластеры методом kсредних



Локально-чувствительное хеширование.

Случайное разбиение пространства в 2^H областей.

Довольно низкая точность.



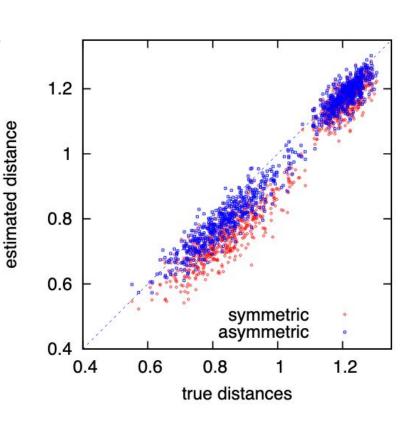
Сложность поиска: $O\left(Hd + \frac{dn}{2^H}\right)$

Разложение пространства в прямую сумму.

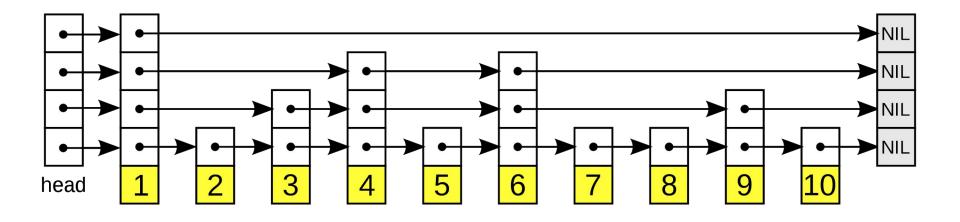
Упрощающая функция Q отображает точки в конечное множество точек S.

Условия оптимальности для Q:

- 1) каждая точка переводится в ближайшую к ней точку из S
- 2) каждая точка из S равна матожиданию ее прообразов



Список с пропусками.

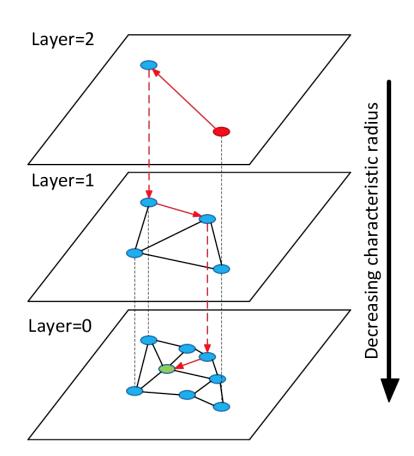


Построение за $O(n \log n)$

Поиск за $O(\log n)$

Иерархический граф типа "мир тесен".

Обобщение списка с пропусками.



Итог

- K-NNS
 - Линейный поиск
 - Инвертированные индексы
 - Диаграмма Вороного

K-ANNS

- Лес случайных k-d деревьев
- Деревья поиска k-средних с приоритетами
- Локально-чувствительное хеширование
- Разложение в прямое произведение
- о Иерархические графы типа "мир тесен"

Ссылки

- Marius Muja. Scalable Nearest Neighbor Algorithmsfor High Dimensional Data
- Kevin Zakka. A Complete Guide to K-Nearest-Neighbors with Applications in Python and R
- University of Colorado. K-D Trees and KNN Searches
- Диаграммы Вороного для аэропортов и столиц
- Exploring data visualisation. Voronoi Diagrams
- Victor Lavrenko. Locality sensitive hashing
- <u>Jia Pan, Dinesh Manocha. Fast GPU-based Locality Sensitive Hashing for K-NearestNeighbor Computation</u>
- Hervé Jégou, Matthijs Douze, Cordelia Schmid. Product Quantization for Nearest Neighbor Search
- Yu. A. Malkov, D. A. Yashunin. Efficient and robust approximate nearest neighbor search using Hierarchical Navigable Small World graphs