# Reconocimiento de objetos Lección 11.1

## Dr. Pablo Alvarado Moya

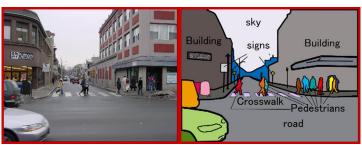
MP6127 Visión por Computadora Programa de Maestría en Electrónica Énfasis en Procesamiento Digital de Señales Escuela de Ingeniería Electrónica Tecnológico de Costa Rica

I Cuatrimestre 2013

## Contenido

## Introducción

- Reconocimiento automático de objetos mayor reto de VC
- ¿Cuándo alcanzaremos capacidades de niño de 2 años?
- Problemática en definición misma de objeto a reconocer
- Taxonomía de problemas asociados tiene diversos enfoques



Wolf. L.

### Según Szeliski:

- Detección de objetos (p. ej. caras)
- Reconocimiento de instancias (p. ej. objetos aislados)
- Reconocimiento de categorías
- Comprensión de contexto y de escena

## Según Szeliski:

• Detección de objetos (p. ej. caras)



- Reconocimiento de instancias (p. ej. objetos aislados)
- Reconocimiento de categorías
- Comprensión de contexto y de escena

### Según Szeliski:

- Detección de objetos (p. ej. caras)
- Reconocimiento de instancias (p. ej. objetos aislados)
- Reconocimiento de categorías



Comprensión de contexto y de escena

### Según Szeliski:

- Detección de objetos (p. ej. caras)
- Reconocimiento de instancias (p. ej. objetos aislados)
- Reconocimiento de categorías
- Comprensión de contexto y de escena

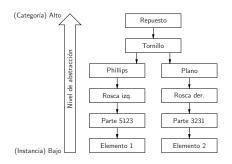


Wolf, L.

# Concepto de objeto

#### En visión por computador:

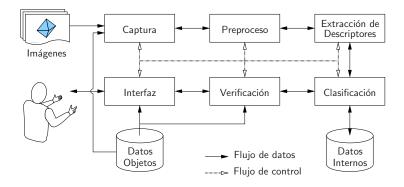
- Objeto denota entidad del mundo real con etiqueta única
- Significado de entidad depende de la aplicación
- ⇒ múltiples etiquetas dependiendo de nivel de abstracción

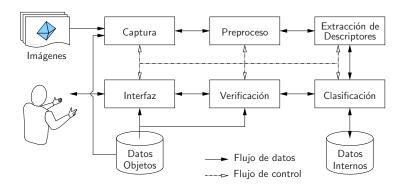


## Aspectos a considerar en sistemas de reconocimiento

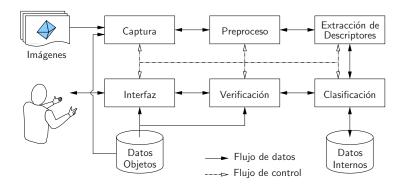
#### Cinco aspectos a considerar:

- Arquitectura del sistema de reconocimiento
- Conjunto de objetos
- Composición de la escena
- Naturaleza de las imágenes
- Tipo de conocimiento

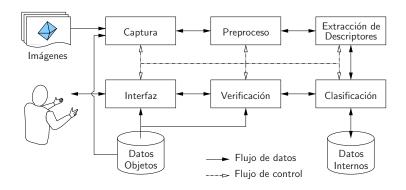




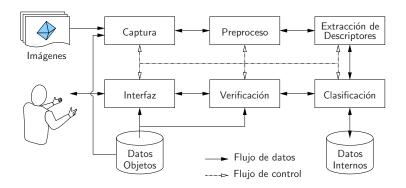
Captura: de cámara, de imágenes almacenadas, CGI, etc.



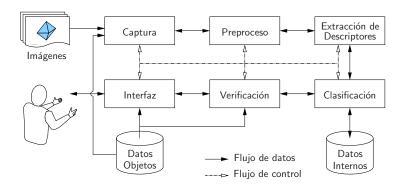
Preproceso: ruido, efectos de iluminación ¿segmentación?



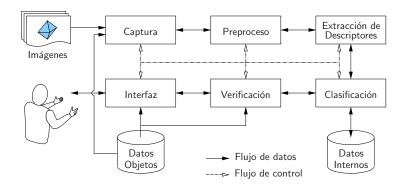
Extracción de descriptores: reducción de dimensión



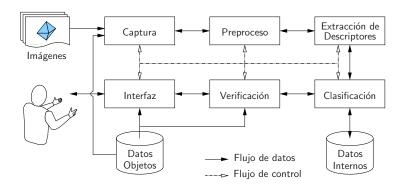
**Clasificadores**: redes neuronales, clasificadores estadísticos, bosques aleatorios, SVM, etc.



**Verificación**: evaluación de plausibilidad, fuentes adicionales de información



Interfaz: interacción con el usuario

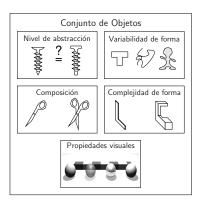


Tipos: monolítico, secuencial, recursivo

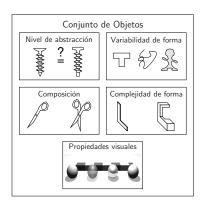
## Aspectos a considerar en sistemas de reconocimiento

#### Cinco aspectos a considerar:

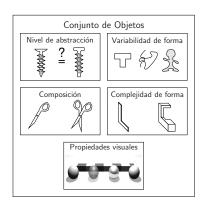
- Arquitectura del sistema de reconocimiento
- Conjunto de objetos
- Composición de la escena
- Naturaleza de las imágenes
- Tipo de conocimiento



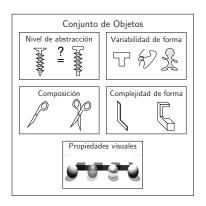
**Nivel de abstracción**: Conjunto de *objetos* usualmente tiene elementos en mismo nivel de abstracción (repuestos, herramientas, juguetes, ciudad, animales, plantas)



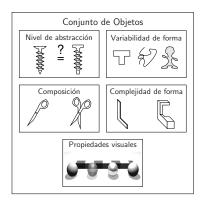
**Composición**: atómicos, o ensamblajes (rígidos o con grados de libertad)



Variabilidad de forma: rígidos, flexibles o deformables



Complejidad de forma: 2D, 3D, número de vistas requeridas, ...



Características visuales: color, material, transparencia, reflectancia, emisión, etc. (determinan sistema de captura)

## Aspectos a considerar en sistemas de reconocimiento

#### Cinco aspectos a considerar:

- Arquitectura del sistema de reconocimiento
- Conjunto de objetos
- Composición de la escena
- Naturaleza de las imágenes
- Tipo de conocimiento

# Composición de la escena Organización de la escena

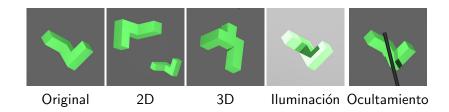


Simple



Atiborrada

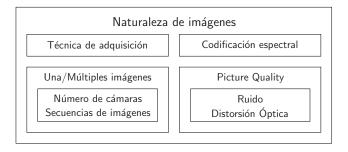
# Transformaciones de apariencia



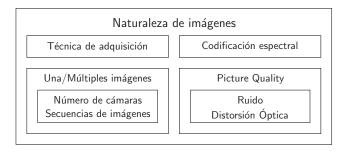
## Aspectos a considerar en sistemas de reconocimiento

#### Cinco aspectos a considerar:

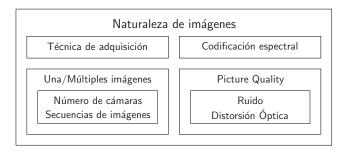
- Arquitectura del sistema de reconocimiento
- Conjunto de objetos
- Composición de la escena
- Naturaleza de las imágenes
- Tipo de conocimiento



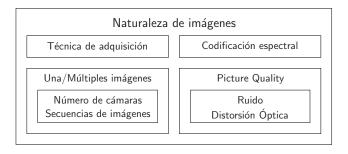
**Adquisición**: CMOS/CCD, rango, tomografía, MRI, ultrasonido, microscopía, astronomía



Información espectral: monocromática, RGB, multiespectral, IR



Número de imágenes: una o varias (sucesivas o inmediatas)

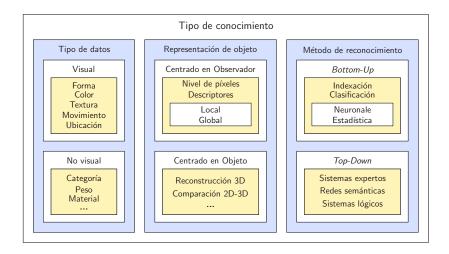


Calidad: ruido, distorsiones ópticas, cuantificación

## Aspectos a considerar en sistemas de reconocimiento

#### Cinco aspectos a considerar:

- Arquitectura del sistema de reconocimiento
- Conjunto de objetos
- Composición de la escena
- Naturaleza de las imágenes
- Tipo de conocimiento



## Resumen

Este documento ha sido elaborado con software libre incluyendo LATEX, Beamer, GNUPlot, GNU/Octave, XFig, Inkscape, LTI-Lib-2, GNU-Make, Kazam, Xournal y Subversion en GNU/Linux



Este trabajo se encuentra bajo una Licencia Creative Commons Atribución-NoComercial-Licenciarlgual 3.0 Unported. Para ver una copia de esta Licencia, visite http://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/3.0/ o envíe una carta a Creative Commons, 444 Castro Street, Suite 900, Mountain View, California, 94041, USA.

© 2013 Pablo Alvarado-Moya Escuela de Ingeniería Electrónica Instituto Tecnológico de Costa Rica