			Row			L298N/Motor		
	+3.3V	1	1 :	2 +5V		Out1	wheel 1	
	GPIO_2 / I2C_SDA1	3	2 4	+5V	US VCC	Out2	wheel 1	
	GPIO_3 / I2C_SCL1	5	3 (GND	L298N GND	Out3	wheel 2	
L298N ENA-2	GPIO_4 / GPIO_GCLK	7	4	GPIO_14 / TXD0		Out4	wheel 2	
US Echo 1	GND	9	5 1	GPIO_15 / RXD0		Vcc (+12V)	usb power + Servo 1 Red + Se	ervo 2 Red
L298N ENA-1	GPIO_17 / GPIO_GEN0	11	6 1	GPIO_18 / GPIO_GEN1	L298N ENB-2	Gnd	usb gnd + RPi 6 (GND)	
L298N In-1	GPIO_27 / GPIO_GEN2	13	7 1	GND	US Gnd	+5V	-	
L298N In-2	GPIO_22 / GPIO_GEN3	15	8 1	GPIO_23 / GPIO_GEN4	L298N ENB-1	In-1	RPi 13 (GPIO_27)	
LM393 VCC	+3.3V	17	9 1	GPIO_24 / GPIO_GEN5	L298N In-3	In-2	RPi 15 (GPIO_22)	
US Echo 2	GPIO_10 / SPI_MOSI	19	10 2	GND	Servo 2 Black	In-3	RPi 18 (GPIO_24)	
US Trig	GPIO_9 / SPI_MISO	21	11 2	GPIO_25 / GPIO_GEN6	L298N In-4	In-4	RPi 22 (GPIO_25)	
	GPIO_11 / SPI_CLK	23	12 2	GPIO_8 / SPI_CE0_N	Servo 2 White	ENA-1	RPi 11 (GPIO_17)	
Servo 1 Black	GND	25	13 2	GPIO_7 / SPI_CE1_N	Servo 1 White	ENA-2	RPi 7 (GPIO_4)	
	ID_SD / I2C_ID_EEPROM	27	14 2	ID_SC / I2C_ID_EEPROM		ENB-1	RPi 16 (GPIO_23)	
	GPIO_5	29	15 30	GND		ENB-2	RPi 12 (GPIO_18)	
	GPIO_6	31	16 33	GPIO_12				
	GPIO_13	33	17 3	GND		LM393/Speed s	sensor	
LM393 Out-1	GPIO_19	35	18 3	GPIO_16		Vcc	RPi 17	
LM393 Out-2	GPIO_26	37	19 3	GPIO_20		Gnd	Rpi 39	
LM393 Gnd	GND	39	20 4	GPIO_21		Out-1	Rpi 35 (GPIO_19)	
						Out-2	Rpi 37 (GPIO 26)	