

# Prog système

---

## 1) But système d'exploitation

---

- Faire tourner des applications
  - Exploiter les ressources d'une machine
    - ressources vues sous forme d'abstraction : fichier, processus, connexion réseau
- 

## 2) write & read

---

### a) Descripteurs I/O (Input/Output) :

- Descripteur = unique id pour un fichier

Correspondent aux fichiers ouverts pour une action (Tout est fichier sur linux)

STDOUT\_FILENO : sortie standard

STDIN\_FILENO : entrée standard

STDERR\_FILENO : sortie d'erreur

```
#include <unistd.h>
```

### b) La fonction `write(...)` permet d'écrire sur une sortie.

```
<unistd.h>
```

```
char tampon[] = "Hello";  
write(stdout, tampon, 6);
```

param1 : sortie sur laquelle écrire

param 2 : chaîne à écrire

param 3 : nombre d'octet à écrire = nb char (Ne pas oublier \0)

### c) La fonction `read(...)` permet de lire une entrée

<unistd.h>

```
write(STDOUT_FILENO, "Ecrire : ", 10);
char tampon[100];
int nb = read(STDIN_FILENO, tampon, 100);
write(STDOUT_FILENO, "J'ai lu : ", 10);
write(STDOUT_FILENO, tampon, nb);
```

param 1 : entrée sur laquelle lire

param 2 : chaîne sur laquelle écrire (Buffer)

param 3 : nombre d'octets max à lire sur l'entrée

valeur de retour : nombre d'octets lus

#### d) Différence `stdout` et `STDOUT_FILENO`

Descripteur	Librairie	Fonctions qui l'utilisent
<code>STDOUT_FILENO</code>	<unistd.h>	read / write / system / ...
<code>stdout</code>	<stdio.h>	fprint / fputs / ....

[source](#)

### 3) `system` & `chdir`

#### a) La fonction `system(...)` permet d'exécuter une commande shell

<stdlib.h>

```
system("ls"); // Exécuter un ls
```

```
system(getenv("SHELL"));
```

Récupère la variable d'environnement qui donne la path vers le programme d'exécution du Shell ( `/bin/bash` ) et exécute ce programme.

Ici on ouvre donc un "sous-shell" depuis notre code

b) La fonction `chdir(...)` est équivalent à la commande `cd`, elle change le répertoire courant du processus.

```
<stdlib.h>
```

```
chdir("/bin");  
system("ls");
```

## 4) Pointeurs de fonction

```
typedef void (*une_fct)();  
  
void manger() {  
    printf("Je mange\n");  
}  
  
void dormir(int heures) {  
    printf("Je dors %d heures\n", heures);  
}  
  
int main() {  
    une_fct a = manger;  
    a(); // Appel à manger()  
    une_fct b = dormir;  
    b(8); // Appel à dormir avec un paramètre  
}
```

## 5) `fork` & `waitpid` & `getpid`

a) La fonction `fork()` demande au système de dupliquer le processus.

```
pid_t p = fork(); // On duplique le processus ici  
if (p == 0) { // p vaut 0 pour le fils  
    printf("je suis le processus fils\n");  
    exit(EXIT_SUCCESS);  
}  
printf("je suis le processus père\n");  
printf("le processus fils a le numéro %d\n", p);
```

## b) La fonction `waitpid` permet de bloquer l'exécution du processus courant tant qu'un autre processus ne s'est pas terminé

`<sys/wait.h>`

```
pid_t p = fork();
if (p == 0)
    exit(EXIT_FAILURE);
int status;
waitpid(p, &status, 0);
printf("le s'est terminé avec le status %d\n", status);
```

param1 : pid à attendre (-1 pour n'importe quel pid)

param2 : adresse vers variable qui stock le status de sortie du PID attendu (Si il s'est terminé avec succès ou avec erreur)

param3 : mettre 0, [waitpid\(3\) - Linux man page](#)

retour : pid du processus intercepté (Utilise si on met -1 sur param1)

## c) La fonction `getpid()` permet de récupérer le pid du processus courant

## 6) `exec`

Les fonctions de la famille `exec` ont pour but de remplacer le processus courant par un autre processus. Exec est bloquante => le processus courant attend la fin de l'exécution du sous-processus pour continuer.

`<unistd.h>`

fonction	Particularité	exemple
<code>execl</code>	path + liste args	<code>execl ("/bin/ls", "ls", "-l", NULL)</code>
<code>execlp</code>	cmd + liste args	<code>execlp( "ls", "ls", "-l", NULL)</code>
<code>execv</code>	path + array[] args	<code>execv ("/bin/ls", arg)</code>
<code>execvp</code>	cmd + array[] args	<code>execvp( "ls", arg)</code>

avec `arg = char * arg[] = { "ls", "-l", NULL};`

```
execl ("/bin/ls", "ls", "-la", NULL);
```

param1 : path vers le programme à exécuter

param x : arguments données au programme

La liste d'arguments doit toujours se terminer par `NULL`

return : code de retour du processus qui vient d'être exécuté

---

## 7) `system()` et `exec()` en détails

---

La fonction `system` (Voir #3)

- Fait un `fork` au moment de son exécution
- Le processus enfant fait un `exec` avec la commande donnée dans `system()`
- Il y a en plus un `waitpid` pour attendre la fin de l'exécution de l'enfant.

Du côté de l' `exec` qui est fait dans l'enfant, ce dernier :

- cherche le fichier exécutable
- le copie dans son espace mémoire
- lance son exécution

---

## 8) Signaux

---

Un signal est un message émit à destination d'un processus (ou d'un groupe de processus) pour l'informer que quelque chose vient de survenir ou pour lui demander de réaliser une tâche particulière.

La fonction `signal` permet de définir quelle fonctionne appeler a la reception d'un signal.

Nom	Signal	Description
SIGABRT	Signal Abort	Terminaison anormale, normalement initiée par la fonction <code>abort</code>
SIGFPE	Signal Floating-Point Exception	Opération arithmétique erronée, telle que division du zéro ou opération entraînant un dépassement de capacité. Attention, ce signal peut aussi déclencher suite à des manipulation de valeur numérique sans virgule flottante.
SIGILL	Signal Illegal Instruction	Exécution d'une instruction non conforme. Cela est généralement dû à une corruption du code ou à une tentative d'exécution de données.
SIGINT	Signal Interrupt	Un signal d'interruption généralement généré par l'utilisateur de l'application.
SIGSEGV	Signal Segmentation Violation	Accès à un segment de mémoire virtuelle non mappé en mémoire physique ou tentative de modification d'un segment de mémoire configuré en lecture seule.
SIGTERM	Signal Terminate	Signal de demande de terminaison du programme.
SIGUSR1	User 1	Lié a rien, on peut l'utiliser pour ce que l'on veut

## b) La fonction `signal`

Permet d'inscrire une fonction (void) qui sera appelée à la réception d'un signal :

```
void sig_handler(int sig) {
    printf("recue SIGINT\n");
    exit(0);
}

int main(void) {
    signal(SIGINT, sig_handler); // On enregistre la sig_handler
    while (1) sleep(1); // Attente infinie
}
```

Au moment ou le programme recevra le signal `SIGINT` (quand le programme est coupé) il appellera la fonction `sig_handler`

## c) Envoyer un signal avec `kill`

```
kill(pid, SIGUSR1);
```

param 1 : pid du processus qui doit recevoir le signal

param 2 : signal a envoyer

---

## 9) Redirections

<fcntl.h> pour `open`

<unistd.h> pour `dup2`

```
// On ouvre le fichier d'entrée
int fdInput = open(argv[1], O_RDONLY);
// On duplique le fichier d'entrée sur l'entrée standard du programme
// (rappel : qui est aussi un fichier)
dup2(fdInput, STDIN_FILENO);
// On ferme le fichier d'entrée
close(fdInput);

// On ouvre le fichier de sortie
int fdOut = open(
    argv[2],           // path
    O_CREAT | O_WRONLY, // flags
    0644              // perms (octal)
);
// On duplique le fichier de sortie vers la sortie standards
dup2(fdOut, STDOUT_FILENO);
// On ferme le fichier
close(fdOut);

// On execute la commande tr pour passer de min à maj (Voir exec)
execlp("tr", "tr", "[a-z]", "[A-Z]", NULL);
```

---

## 10) Tuyaux

---

## 11)

---

