

เมื่อพิจารณา ตามวัสดุประสงค์

จะเห็น  $y_t$  และ  $x_t$

↑ time series

EC435

บทที่ 7 โคอินทิเกรชัน (Cointegration)

$$y_t = \beta_0 + \beta_1 x_t + \varepsilon_t$$

→ OLS

เฉลิมพงษ์ คงเจริญ ©2556-2563

ต้องการ  $y_t, x_t$

คณะเศรษฐศาสตร์ มหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์

Stationary

↳  $\hat{\beta}_1$  ไม่ต่อไปในต่อไปนี้

November 13, 2020

ต. ถ.  $C_t = f(y_t)$

Consumption / GDP

$$C_t = \alpha + \beta y_t$$

Agg Consumption

ตรวจสอบ Stationary (unit root)  
⇒ ต้องเป็น stationary

ถ้า Run Regression หาตัวคงที่ไปแล้ว คือ Non stationary  $\Rightarrow$  ?  
spurious regression

กรณีที่ตัวแปรทั้งหมดเป็น  $I(1)$  และไม่ได้เป็น cointegrated ตัวทดสอบที่ได้จากแบบจำลองจะไม่เหมาะสม เราจะพบความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปรทั้งๆ ที่จริงๆ แล้วตัวแปรทั้งหลายไม่มีความสัมพันธ์กัน (spurious regression)

กรณีที่มีตัวแปรที่  
มี unit root  
 $y_t$  คือ unit root (Random walk)  
 $x_t$  คือ R.W.

$$\text{Regression} \quad y_t = \beta_0 + \beta_1 x_t + \epsilon_t$$

โดย OLS  
 $\hat{\beta}_1 \neq 0 \Rightarrow |t_{\hat{\beta}_1} = \frac{\hat{\beta}_1}{se(\hat{\beta}_1)}| > C.V.$

Spurious regression  $\Leftarrow$  กรณี  $\beta_1 \neq 0$  แต่จริงๆ มี  $\beta_1 = 0$  หมายความว่า  $y_t$  และ  $x_t$  ไม่相關

## spurious regression

กรณีที่ตัวแปรทั้งหมดเป็น  $I(1)$  และไม่ได้เป็น cointegrated ตัวทดสอบที่ได้จากแบบจำลองจะไม่เหมาะสม เราจะพบความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปรทั้งๆ ที่จริงๆ แล้วตัวแปรทั้งหลายไม่มีความสัมพันธ์กัน (spurious regression)

หากเราพิจารณาอนุกรมเวลาสองกระบวนการที่เป็น  $I(1)$  และเป็นอิสระต่อกัน เราสามารถแสดงความสัมพันธ์ของแต่ละตัวแปรได้ดังนี้

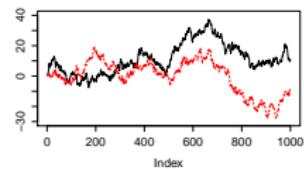
$$\text{RW} - y_{1t} = y_{1,t-1} + \varepsilon_{1t} \quad \varepsilon_{1t} \sim WN(0, 1)$$

$$\text{RW} - y_{2t} = y_{2,t-1} + \varepsilon_{2t} \quad \varepsilon_{2t} \sim WN(0, 1)$$

โดยที่  $Cov(\varepsilon_{1t}, \varepsilon_{2t}) = 0$  ซึ่งแสดงว่าทั้งสองอนุกรมเวลาเป็นอิสระต่อกัน

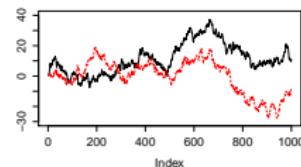
# Spurious regression

Figure: การจำลองกระบวนการ  $I(1)$  สองอนุกรมเวลา



# Spurious regression

Figure: การจำลองกระบวนการ  $I(1)$  สองอนุกรมเวลา



พิจารณาความสัมพันธ์เชิงเดดอย  $y_{1t} = \alpha + \beta y_{2t} + u_t$

```

1 > summary(lm(y1~y2))
2 Call:
3 lm(formula = y1 ~ y2)  $\hat{\beta} = 0.16$ 
4
5 Coefficients:
6             Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
7 (Intercept) 11.43603   0.31329  36.503 < 2e-16 ***
8 y2          0.16237   0.02885   5.628 2.36e-08 ***
9 ---
10 Signif. codes:  0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
11
12 Residual standard error: 9.905 on 998 degrees of freedom
13 Multiple R-squared:  0.03077, Adjusted R-squared:  0.02979
14 F-statistic: 31.68 on 1 and 998 DF, p-value: 2.363e-08
 $\Rightarrow \text{ myth } \beta \neq 0$ 
 $\Rightarrow \text{ spurious regression}$ 

```

กุมข้อต่อ  $\Rightarrow \text{ Reg} \Rightarrow \hat{\beta} \neq 0$   
 $\Rightarrow \text{ nonstationary } \Rightarrow |\hat{\beta}| > \text{U.V.} \Rightarrow \text{ ไม่สามารถอ้างถึงความถูกต้องของ } \hat{\beta} \text{ ได้ } \Rightarrow \text{ Spurious regression}$



## Spurious regression

$$\begin{aligned} y_{1t} &\sim \text{RW} \rightarrow \Delta y_{1t} \sim \text{stationary} \\ y_{2t} &\sim \text{RW} \rightarrow \Delta y_{2t} \sim \text{stationary} \end{aligned}$$

reg

หากเราพิจารณาสมการ  $\Delta y_{1t} = \beta \Delta y_{2t} + v_t$   $\rightarrow$  กรณีมีตัวแปรปลอม  
spurious reg.

```

1 > summary(lm(diff(y1) - diff(y2) - 1))
2 Call:
3 lm(formula = diff(y1) - diff(y2) - 1)
4
5 Coefficients:
6             Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)    β ≠ 0
7 diff(y2) 0.003455 0.030827  0.112  0.911    by one-sided test
8
9 Residual standard error: 0.9921 on 998 degrees of freedom
10 Multiple R-squared:  1.258e-05, Adjusted R-squared: -0.0009894
11 F-statistic: 0.01256 on 1 and 998 DF, p-value: 0.9108
12

```

$$\text{level} \hookrightarrow C_T = \alpha + \beta \frac{1}{I(C)} + \varepsilon_T \rightarrow \text{Reg} \Rightarrow \text{Spurious Reg?}$$

ମେଲାର୍ଗ ନାମଟି

$$\text{1st diff. } -\Delta C_+ = \beta_0 + \beta_1 \Delta Y_+ + \varepsilon_+ \Rightarrow \text{Two-stage spurious reg.}$$

$I(0)$    $C(0)$   $\rightarrow$  m  $\Delta Y_4$  n<sup>log C(0)</sup> + whr  $\Delta C_4$  n<sup>log C(0)</sup> + h.J. /

long-run growth  $\underline{\beta} = MPC$  (Y. will zu unter C. und P. zuwach)

## Spurious regression

หากเราพิจารณาสมการ  $\Delta y_{1t} = \beta \Delta y_{2t} + v_t$

```

1 > summary(lm(diff(y1)-diff(y2)-1))
2 Call:
3 lm(formula = diff(y1) ~ diff(y2) - 1)
4 
5 Coefficients:
6             Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
7 diff(y2)  0.003455   0.030827   0.112    0.911
8 
9 Residual standard error: 0.9921 on 998 degrees of freedom
10 Multiple R-squared:  1.258e-05, Adjusted R-squared: -0.0009894
11 F-statistic: 0.01256 on 1 and 998 DF, p-value: 0.9108
12

```

จากตัวอย่างข้างต้นเราจำเป็นต้องระมัดระวังในการพิจารณาความสัมพันธ์ระหว่างอนุกรมเวลาในกรณีที่ตัวแปรที่เราสนใจมีลักษณะเป็น  $I(1)$  ซึ่งในกรณีที่ว่าไปเราจำเป็นต้องปรับให้ตัวแปรดังกล่าวเป็น  $I(0)$

## Spurious regression

หากเราพิจารณาสมการ  $\Delta y_{1t} = \beta \Delta y_{2t} + v_t$

```

1 > summary(lm(diff(y1)-diff(y2)-1))
2 Call:
3 lm(formula = diff(y1) ~ diff(y2) - 1)
4
5 Coefficients:
6             Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
7 diff(y2)  0.003455   0.030827   0.112    0.911
8
9 Residual standard error: 0.9921 on 998 degrees of freedom
10 Multiple R-squared:  1.258e-05, Adjusted R-squared: -0.0009894
11 F-statistic: 0.01256 on 1 and 998 DF, p-value: 0.9108
12

```

จากตัวอย่างข้างต้นเราจำเป็นต้องระมัดระวังในการพิจารณาความสัมพันธ์ระหว่างอนุกรมเวลาในกรณีที่ตัวแปรที่เราสนใจมีลักษณะเป็น  $I(1)$  ซึ่งในกรณีทั่วไปเราจำเป็นต้องปรับให้ตัวแปรดังกล่าวเป็น  $I(0)$

ในบางกรณีที่เรารายงานสามารถศึกษาความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปรที่เป็น  $I(1)$  ก็ได้ซึ่งในกรณีดังกล่าวคือกรณีที่ตัวแปรเป็น cointegration

บทนำ  $\Rightarrow$  กรณีที่  $y_t$  และ  $x_t$  เป็น  $\downarrow$  Nonstationary  
 $\boxed{\text{กรณีที่ } y_t \text{ และ } x_t \text{ เป็น } \downarrow} - y_t = \beta_0 + \beta_1 x_t + u_t$

หากเราพิจารณาสมการดัดถอดของตัวแปรทั้งสอง อาจจะมีเหตุการณ์เกิดขึ้นได้ 4 เหตุการณ์

กรณีที่ 1: ทั้ง  $y$  และ  $x$  เป็น stationary เราสามารถใช้ OLS ปกติในการวิเคราะห์

$\hat{\beta}_1$  จะเป็น  $\beta_1$  -

# บทนำ

หากเราพิจารณาสมการทดแทนของตัวแปรทั้งสอง อาจจะมีเหตุการณ์เกิดขึ้นได้ 4 เหตุการณ์

กรณีที่ 1: ทั้ง  $y$  และ  $x$  เป็น stationary เราสามารถใช้ OLS ปกติในการวิเคราะห์

กรณีที่ 2:  $y$  และ  $x$  เป็น non-stationary แต่ integrated ที่อันดับต่างกัน เราไม่สามารถใช้ OLS ศึกษาความสัมพันธ์ของทั้งสอง

$$\text{ให้ } y_t \sim I(2)$$

$$x_t \sim I(1)$$

ไม่ใช่ non-stationary

$$\underline{\Delta y_t} = \alpha_0 + \alpha_1 \underline{\Delta x_t} + u_t$$

# บทนำ

หากเราพิจารณาสมการทดแทนของตัวแปรทั้งสอง อาจจะมีเหตุการณ์เกิดขึ้นได้ 4 เหตุการณ์

กรณีที่ 1: ทั้ง  $y$  และ  $x$  เป็น stationary เราสามารถใช้ OLS ปกติในการวิเคราะห์

กรณีที่ 2:  $y$  และ  $x$  เป็น non-stationary แต่ integrated ที่อันดับต่างกัน เราไม่สามารถใช้ OLS ศึกษาความสัมพันธ์ของทั้งสอง

กรณีที่ 3:  $y$  และ  $x$  เป็น non-stationary และ integrated ที่อันดับเดียวกัน แต่  $\epsilon$  เป็น random walk เราไม่สามารถใช้ OLS วิเคราะห์ แต่เราอาจจะพิจารณาสมการที่เรา difference ทั้งสองข้าง

เช่น  $x_t, y_t \sim I(1)$

$$y_t = \beta_0 + \beta_1 x_t + \epsilon_t \quad \begin{matrix} \text{I}(1) \\ \text{II}(1) \end{matrix}$$



Case 4

Case 3

$x_t, y_t$  cointegrated

$$\text{difference} \downarrow \quad \begin{matrix} y_t \\ x_t \end{matrix} \rightarrow \begin{matrix} \Delta y_t \\ \Delta x_t \end{matrix}$$

ค่าที่  $\Delta y_t = \alpha_0 + \alpha_1 \Delta x_t + \epsilon_t$   
ค่าที่  $\Delta x_t$  และ  $\Delta y_t$  เป็น spurious.

- อย่างไร  $\Delta x_t$  และ  $\Delta y_t$

หมายเหตุ

ตรวจสอบ Run Reg  
หาว่ามีส่วนที่ Apurious



# บทนำ

หากเราพิจารณาสมการทดแทนของตัวแปรทั้งสอง อาจจะมีเหตุการณ์เกิดขึ้นได้ 4 เหตุการณ์

กรณีที่ 1: ทั้ง  $y$  และ  $x$  เป็น stationary เราสามารถใช้ OLS ปกติในการวิเคราะห์

กรณีที่ 2:  $y$  และ  $x$  เป็น non-stationary แต่ integrated ที่อันดับต่างกัน เราไม่สามารถใช้ OLS ศึกษาความสัมพันธ์ของทั้งสอง

กรณีที่ 3:  $y$  และ  $x$  เป็น non-stationary และ integrated ที่อันดับเดียวกัน แต่  $\epsilon$  เป็น random walk เราไม่สามารถใช้ OLS วิเคราะห์ แต่เราอาจจะพิจารณาสมการที่เรา difference ทั้งสองข้าง

กรณีที่ 4:  $y$  และ  $x$  เป็น non-stationary โดยมีอันดับ integrated ที่เหมือนกัน และ error term เป็น stationary. เราเรียกว่า  $y$  และ  $x$  เป็น cointegrated.

Cointegration

$$\text{ถ้า } Y_t = \begin{pmatrix} y_{1t} \\ y_{2t} \\ \vdots \\ y_{nt} \end{pmatrix} \sim I(1) \text{ ที่ } Y_t \text{ ไม่ต่อเนื่อง }$$

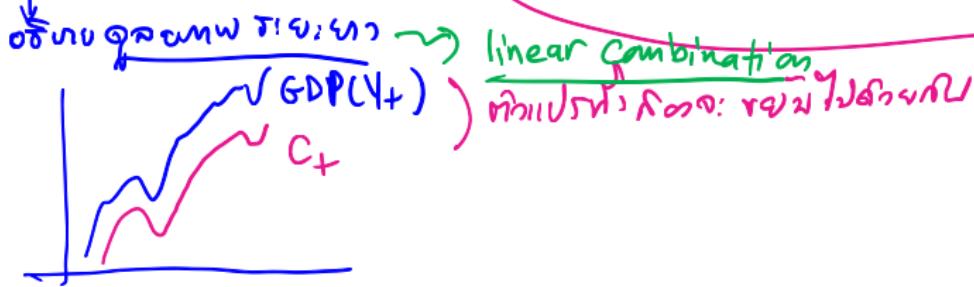
กำหนดให้  $Y_t = (y_{1t}, y_{2t}, \dots, y_{nt})'$  แทนเวกเตอร์  $(n \times 1)$  ของอนุกรมเวลาที่เป็น  $I(1)$  และ  $Y_t$  จะเป็น cointegrated ถ้ามีเวกเตอร์  $\beta = (\beta_1, \dots, \beta_n)'$  ที่ทำให้

linear combination  $\rightarrow \beta' Y_t = \beta_1 y_{1t} + \dots + \beta_n y_{nt} \sim I(0)$  (7.1)   
 [กราฟถ้า  $\beta$  คือค่าคงที่ (coeff)  $n \times n \times 1$ ] stationary  $\Rightarrow Y_t \sim I(0)$    
 คือ cointegrated

ซึ่งหมายความว่า ผลรวมเชิงเส้น (linear combination) ของตัวแปรที่เป็น  $I(1)$  มีลักษณะเป็น  $I(0)$

ผลรวมเชิงเส้นมักจะได้มาจากการถ่ายทอดทางเศรษฐศาสตร์ และเรียกสมการดังกล่าวว่าเป็นความสัมพันธ์ในด柳ภาพระยะยาว (long-run equilibrium)

ทฤษฎี  $C_t = \beta_0 + \beta_1 Y_t + u_t$  - เทพนท์  $C_t$  ถ้า  $Y_t$  cointegrate ห้วย   
 เศรษฐกิจ ต้องเป็น ลักษณะ ที่อยู่ใน long-run level



## Cointegration

co-integrating vector និង  $\beta y_t \sim I(0)$   
ជាលើសតុលាករ

កែវគេតែវគ្គ  $\beta$  មិនត្រូវបានរួមបញ្ជីឡើងទេ (unique) ដើម្បីកែវគេតែវគ្គទាំងអស់នៃកែវគេតែវគ្គទាំងអស់។

$$\text{of } c\beta' \quad Y_t = \begin{pmatrix} Y_{1t} \\ \vdots \\ Y_{nt} \end{pmatrix}$$

នៅ  $\boxed{\beta} Y_t \sim I(0) \rightarrow Y_t$  នឹង cointegration.

series នេះ នឹង នឹង stationary នៅក្នុង.

$$\boxed{c\beta} Y_t \sim I(0)$$

$$\underline{\beta'}$$

# Cointegration

เวกเตอร์  $\beta'$  ไม่ได้มีลักษณะเป็นรูปแบบอื่นเดียว (unique) เนื่องจากเวกเตอร์ที่เป็นจำนวนเท่าของ  $c\beta'$

เรามักจะสนใจในรูปแบบที่ normalized ซึ่งเขียนเป็นความสัมพันธ์ cointegration ได้เป็น

$$\beta' Y_t = y_{1t} - \beta_2 y_{2t} - \dots - \beta_n y_{nt} \sim I(0)$$

$$\star \beta' = [1 \ -\beta_2 \ -\beta_3 \ -\dots \ -\beta_n]$$

หรือเป็นสมการ

$$\text{Reg. } y_{1t} = \beta_2 y_{2t} + \dots + \beta_n y_{nt} + u_t \quad (7.2)$$

โดยที่  $u_t \sim I(0)$  และเราเรียกพจน์  $u_t$  ว่า disequilibrium error หรือ cointegrating residuals

$$\text{ถ้าสมมติ } \text{Reg. } y_{1t} - \beta_2 y_{2t} - \dots - \beta_n y_{nt} = u_t$$

linear comb. ของ  $y_t$

$u_t$  หมายความว่า ตัวแปรไม่ linear combination  $\sim I(0)$   
 $(I(0))$  ?

หมายความว่า Cointegration  $\rightarrow$   $\sim I(0)$



## Cointegration

เวกเตอร์  $\beta$  ไม่ได้มีลักษณะเป็นรูปแบบอื่นเดียว (unique) เนื่องจากเวกเตอร์ที่เป็นจำนวนเท่าของ  $c\beta'$

เรามักจะสนใจในรูปแบบที่ normalized ซึ่งเป็นความสัมพันธ์ cointegration ได้เป็น

$$\beta' Y_t = y_{1t} - \beta_2 y_{2t} - \dots - \beta_n y_{nt} \sim I(0)$$

หรือเป็นสมการ

$$y_{1t} = \beta_2 y_{2t} + \dots + \beta_n y_{nt} + u_t \quad (7.2) \rightarrow \text{อธิบัณฑุณภาพ}\text{ } \underline{\text{ residuals}}$$

โดยที่  $u_t \sim I(0)$  และเรารายกพจน์  $u_t$  ว่า disequilibrium error หรือ cointegrating residuals

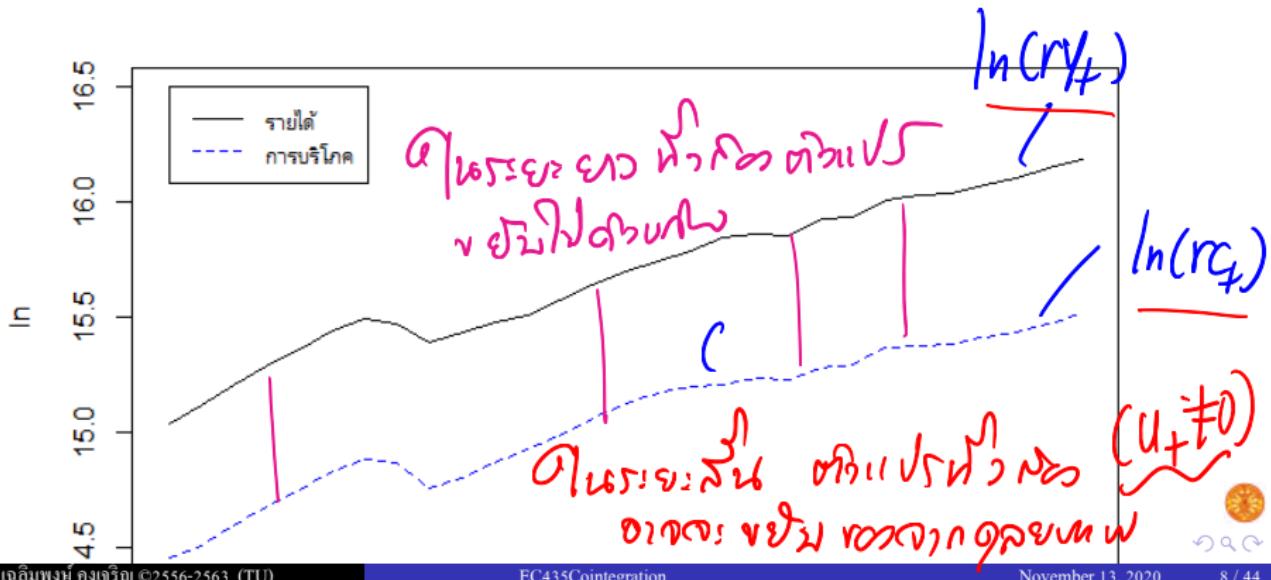
ในดูถูกภาพระยะยาวว่า disequilibrium error จะเท่ากับศูนย์ และความสัมพันธ์ระยะยาวจะเท่ากับ  $y_{1t} = \beta_2 y_{2t} + \dots + \beta_n y_{nt}$   $\rightarrow y_{2t} \rightarrow 1 \rightarrow u \rightarrow y_{1t} \rightarrow \beta_2 u$

$$U_t = 0 \quad [\text{long LR equilibrium}]$$

ทฤษฎีการบริโภครายได้ถาวรสเนนอ่วความสัมพันธ์ระยะยาวระหว่างการบริโภคในรูปลอกการทึ่มกับรายได้ในรูปลอกการทึ่มสามารถเขียนเป็นสมการ

$$\ln(r_{c_t}) = \beta_0 + \beta_1 \ln(r_{y_t}) + u_t$$

โดยที่  $\varepsilon_t$  กือพจน์ตัวบวกวน จากรูป 2 จะเห็นได้ว่าแม้ว่าการบริโภคและรายได้ประชาชาติจะเป็นตัวแปรไม่นิ่งแต่ตัวแปรทั้งสองขับไปด้วยกันในระยะยาว แม้ว่าจะมีบางช่วงที่ตัวแปรทั้งสองจะขับออกจากกันเนื่องจากการเปลี่ยนแปลงในวัสดุธุรกิจ

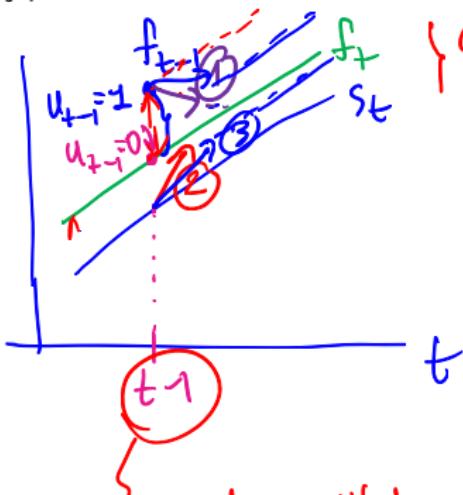


## Error Correction Models

~~$U_t \neq 0$~~

$f_t$  future price ,  $s_t$  spot price  
 $f_t = s_t + \underline{\text{cost}}$  [cost of carrying]

หากเกิดภาวะที่ในระยะสั้นตัวแปรขึ้นออกจากดุลยภาพในระยะยาว จะมีกลไกในการปรับตัวเข้าสู่ดุลยภาพระยะยาวอย่างไร ซึ่งสามารถอธิบายผ่านแบบจำลอง Error Correction Model (ECM)



กรณีที่  $U_t \neq 0$  ตามตัวไปหันคลื่นจะยังคงอยู่

$$f_t = s_t + \underline{\text{cost}} + U_t$$

กรณี LR  $U_t = 0$

กรณีที่  $U_{t-1} > 0$  ทำให้  $U_t = 1$

$$\underline{f_{t-1} = s_{t-1} + \underline{\text{cost}} + U_{t-1}}$$

กรณีที่

1.  $f_t \downarrow$  ลดลงทางสูญเสียและปรับตัว ( $\alpha_1 < 0, \alpha_2 = 0$ )

2.  $s_t \uparrow$  ฟองสูญเสียและปรับตัว ( $\alpha_1 = 0, \alpha_2 > 0$ )

3.  $f_t \downarrow$  และ  $s_t \uparrow$  ปรับตัวและปรับตัว ( $\alpha_1 < 0, \alpha_2 > 0$ )

$$\frac{\Delta f_t}{\Delta s_t} = \frac{f_t - f_{t-1}}{s_t - s_{t-1}} = \frac{\alpha_1 U_{t-1}}{\alpha_2 U_{t-1}}$$

กรณีที่  $U_t \neq 0$  กรณี LR ที่  $\alpha_1 < 0$   
 ก็จะมีผลทำให้  $\underline{\text{cost}}$

## Error Correction Models

→ օճյա առելութեան diseq իշխագթաւուն

หากเกิดภาวะที่ในระยะสั้นตัวแปรขัยบวกออกจากคุณภาพในระยะยาว จะมีกลไกในการปรับตัวเข้าสู่คุณภาพระยะยาวอย่างไร ซึ่งสามารถอธิบายผ่านแบบจำลอง Error Correction Model (ECM)

หากเราพิจารณา cointegration ที่มีตัวแปรสองตัวแปรที่มีลักษณะ  $I(1)$  คือ  $y_{1t}$  และ  $y_{2t}$  โดยมีความสัมพันธ์ cointegration (เช่น ได้เป็น  $y_{1t} - \beta_2 y_{2t} \sim I(0)$ ) Engle and Granger (1987) แสดงให้เห็นว่ามีแบบจำลอง error correction model (ECM) ที่สามารถแสดงได้ในรูป

error correction model (ECM)

$$\Delta y_{1,t} = c_1 + \alpha_1(y_{1,t-1} - \beta_2 y_{2,t-1}) + \sum_{j=1}^p \psi_{11}^j \Delta y_{1,t-j} + \sum_{j=1}^p \psi_{12}^j \Delta y_{2,t-j} + \varepsilon_{1t}$$

$$\Delta y_{2,t} = c_2 + \alpha_2(y_{1,t-1} - \beta_2 y_{2,t-1}) + \sum_{j=1}^p \psi_{21}^j \Delta y_{1,t-j} + \sum_{j=1}^p \psi_{22}^j \Delta y_{2,t-j} + \varepsilon_{2t}$$

- 1) գլուխություն մշակում է աշխատավորությունը

2)  $\lim_{n \rightarrow \infty} u_n$  នៃ  $u_{t-1}$

(Speed  $\rightarrow$   $\text{m/s}$ )  $\text{Distance} \rightarrow$   $\text{m}$  (disegni)  $\text{Time} \rightarrow$   $\text{s}$  (secondi)

ພລນດຕຣນມີຈິງຈາກ  
ມໂມ ມຽນເປັນທີ່ t

## Error Correction Models

หากเกิดภาวะที่ในระยะสั้นตัวแปรขึ้นออกจากคุณภาพในระยะยาว จะมีกลไกในการปรับตัวเข้าสู่คุณภาพระยะยาวอย่างไร ซึ่งสามารถอธิบายผ่านแบบจำลอง Error Correction Model (ECM)

หากเราพิจารณา cointegration ที่มีตัวแปรสองตัวแปรที่มีลักษณะ  $I(1)$  คือ  $y_{1t}$  และ  $y_{2t}$  โดยมีความสัมพันธ์ cointegration เก็บไว้เป็น  $y_{1t} - \beta_2 y_{2t} \sim I(0)$  Engle and Granger (1987) แสดงให้เห็นว่ามีแบบจำลอง error correction model (ECM) ที่สามารถแสดงได้ในรูป

$$\Delta y_{1t} = c_1 + \alpha_1(y_{1,t-1} - \beta_2 y_{2,t-1}) + \sum_{j=1}^p \psi_{11}^j \Delta y_{1,t-j} + \sum_{j=1}^p \psi_{12}^j \Delta y_{2,t-j} + \varepsilon_{1t}$$

$$\Delta y_{2t} = c_2 + \alpha_2(y_{1,t-1} - \beta_2 y_{2,t-1}) + \sum_{j=1}^p \psi_{21}^j \Delta y_{1,t-j} + \sum_{j=1}^p \psi_{22}^j \Delta y_{2,t-j} + \varepsilon_{2t}$$

สมการข้างต้นแสดงพฤติกรรมเชิงพลวัตรของ  $y_{1t}$  และ  $y_{2t}$  โดยแสดงการปรับตัวระยะสั้นเมื่อตัวแปรตัวใดตัวหนึ่งเคลื่อนตัวออกไปจากคุณภาพ ซึ่งแบบจำลอง ECM ส่งผลให้เกิดประโยชน์ในการวิเคราะห์ข้อมูลการเงิน

ตัวอย่างที่ 7.4

$S_t$   $I(1)$   $D_t$   $I(1)$   $\rightarrow$  Cointegration  
ทฤษฎีในรูปของ  $D_t$  และ  $S_t$

$$\ln(D_t/S_t) \sim I(0)$$

ตัวอย่าง ECM สำหรับราคาหุ้นและเงินปันผล

กำหนดให้ล็อกของราคาหุ้น ( $s_t$ ) และล็อกของเงินปันผล ( $d_t$ ) เป็น  $I(1)$  ถ้าล็อกของสัดส่วนเงินปันผลต่อราคา ( $\ln(D_t/S_t)$ ) เป็น  $I(0)$  ดังนั้น  $d_t - s_t \sim I(0)$  หรือเขียนเป็นสมการความสัมพันธ์ระยะยาวได้เป็น

$$\ln(D_t) - \ln(S_t) \sim I(0)$$

$$\Leftrightarrow d_t = s_t + \mu + u_t \quad (7.5)$$

โดยที่  $u_t \sim I(0)$

สมมติ  $u_t = 0$  ตรวจสอบ

สมมติ  $u_t \neq 0$

$$d_t = S_t + \mu \rightarrow$$

เมืองใหญ่  $\uparrow 1\%$

เมืองเล็ก  $\uparrow 1\%$

เมื่อ  $d_{t-1} > S_{t-1} + \mu \Rightarrow$  disequilibrium ( $u_{t-1} > 0$ )  $\rightarrow$  修正方程  $d_t, S_t$

ECM

$$\begin{cases} \Delta S_t = c_s + \alpha_s u_{t-1} + \psi_u \Delta S_{t-1} + \epsilon_{st} \\ \Delta D_t = c_d + \alpha_d u_{t-1} + \epsilon_{dt} \end{cases}$$

~~เพื่อความง่าย~~

## ตัวอย่างที่ 7.2

ตัวอย่าง ECM สำหรับราคาหุ้นและเงินปันผล

กำหนดให้ล็อกของราคาหุ้น ( $s_t$ ) และล็อกของเงินปันผล ( $d_t$ ) เป็น  $I(1)$  ถ้าล็อกของสัดส่วนเงินปันผลต่อราคา ( $\log(D_t/S_t)$ ) เป็น  $I(0)$  ดังนั้น  $d_t - s_t \sim I(0)$  หรือเขียนเป็นสมการความสัมพันธ์ระหว่างๆ ได้เป็น

$$d_t = s_t + \mu + u_t \quad (7.5)$$

โดยที่  $u_t \sim I(0)$  และสามารถเขียน ECM ได้ดังนี้

**ECM**

$$\Delta s_t = c_s + \alpha_s(d_{t-1} - s_{t-1} - \mu) + \varepsilon_{st} \quad (7.6)$$

$$\Delta d_t = c_d + \alpha_d(d_{t-1} - s_{t-1} - \mu) + \varepsilon_{dt} \quad (7.7)$$

$\alpha_s, \alpha_d$  คือคงที่ขนาดใหญ่  $\varepsilon$  คือส่วนตัว  $s_t$   $d_t$

## ตัวอย่างที่ 6.2

สมมุติให้  $\alpha_s = 0.5$  และ  $\alpha_d = 0$  จะได้  $\alpha_s$

$$\text{ECM} \quad \Delta s_t = c_s + 0.5(d_{t-1} - s_{t-1} - \mu) + \varepsilon_{st}$$

$$(\alpha_s=0.5, \alpha_d=0) \quad \Delta d_t = c_d + \varepsilon_{dt}$$

ดังนั้นมีเพียงราคากุ้นที่ตอบสนองต่อ disequilibrium error โดยที่ค่าเฉลี่ยของการเปลี่ยนแปลงของตัวแปรหักลบลงจะขึ้นอยู่กับข้อมูลในอดีต

ตรวจสอบ  $\alpha$   
ตรวจสอบ  $\alpha$   
ตรวจสอบ  $\alpha$  ตรวจสอบ  $\alpha$   
ตรวจสอบ  $\alpha$  ตรวจสอบ  $\alpha$

$$E(\Delta s_t | F_{t-1}) = c_s + 0.5(d_{t-1} - s_{t-1} - \mu)$$

$$E(\Delta d_t | F_{t-1}) = c_d$$

$$1 = u_{t-1} > 0$$

$$\text{ECM ของ } s_t \quad \alpha_s = 0.5 \Rightarrow \Delta s_t = 0.5 \cdot u_{t-1} + c_s$$

$$\text{ECM ของ } d_t \quad \alpha_d = 0 \Rightarrow \Delta d_t = c_d$$

- ผลลัพธ์
- 1)  $\alpha_s=0, \alpha_d=-0.5$
  - 2)  $\alpha_s=0.5, \alpha_d=-0.5$
  - 3)  $\alpha_s=0.5, \alpha_d=0.5$

$$s_{t+j} = d_{t+j} + \mu$$



## multiple cointegrating relationship

$$\begin{pmatrix} Y_{1t} \\ Y_{2t} \\ Y_{3t} \end{pmatrix} \rightsquigarrow \text{linear combination} \sim I(0)$$

เวกเตอร์ของอนุกรมเวลา  $Y_t = (y_{1t}, \dots, y_{nt})'$  ซึ่งเป็นอนุกรมเวลาที่ cointegrated กัน อาจจะมีความสัมพันธ์ระยะยาวได้  $r$  รูปแบบ ซึ่ง  $0 < r < n$  เช่นกรณีที่  $Y_t = (y_{1t}, y_{2t}, y_{3t})'$  อาจจะมีความสัมพันธ์ในรูป  $\beta_{11}y_{1t} + \beta_{12}y_{2t} + \beta_{13}y_{3t} \sim I(0)$  และ  $\beta_{21}y_{1t} + \beta_{22}y_{2t} + \beta_{23}y_{3t} \sim I(0)$  และเราระบุว่า  $(\beta_{11} \ \beta_{12} \ \beta_{13})'$  และ  $(\beta_{21} \ \beta_{22} \ \beta_{23})'$  ว่า cointegrating vector

ตัวอย่าง linear combination ที่เป็นอัตราทดตามที่  $\beta_1, \dots, \beta_n$

$$\begin{matrix} (\beta_1) \\ \approx 1 \\ \approx 2 \end{matrix} \leftarrow n=3 \leftarrow \beta_1 \frac{y_{1t}}{2} + \beta_2 \frac{y_{2t}}{2} + \beta_3 \frac{y_{3t}}{2} \sim I(0)$$

$$\begin{bmatrix} \beta_1 \\ \beta_2 \\ \beta_3 \end{bmatrix} \perp \begin{bmatrix} \beta_1 \\ \beta_2 \\ \beta_3 \end{bmatrix}$$

$$\text{กรณี } 1 (r=1) \quad \beta_1 Y_{1t} + \beta_2 Y_{2t} + \beta_3 Y_{3t} \sim I(0)$$

$$\text{กรณี } 2 (r=2) \quad \beta_{11} Y_{1t} + \beta_{12} Y_{2t} + \beta_{13} Y_{3t} \sim I(0)$$

$$\begin{matrix} \beta_{11} Y_{1t} + \beta_{12} Y_{2t} + \beta_{13} Y_{3t} \\ \beta_{21} Y_{1t} + \beta_{22} Y_{2t} + \beta_{23} Y_{3t} \end{matrix} = \begin{matrix} \beta_{11} Y_{1t} \\ -\beta_{12} Y_{2t} \\ -\beta_{13} Y_{3t} \end{matrix} + \begin{matrix} \beta_{21} Y_{1t} \\ -\beta_{22} Y_{2t} \\ -\beta_{23} Y_{3t} \end{matrix} \sim I(0)$$

$$\begin{matrix} M_t \\ \beta_1 M_t \\ \beta_2 M_t \\ \beta_3 M_t \\ r10_t \end{matrix} = \begin{matrix} M_t \\ \beta_1 M_t \\ \beta_2 M_t \\ \beta_3 M_t \\ r10_t \end{matrix}$$

## การทดสอบ cointegration

$$\begin{pmatrix} Y_{1t} \\ Y_{2t} \\ \vdots \\ Y_{nt} \end{pmatrix} \Leftrightarrow r = 1, 2, \dots, n-1 \Rightarrow$$

หากเรากำหนดให้  $Y_t$  เป็นเวกเตอร์  $n \times 1$  ของอนุกรมเวลา  $I(1)$  ซึ่งมี  $r$  ( $0 < r < n$ ) cointegrating vectors ซึ่งแสดงเป็นสัญลักษณ์ได้ดังนี้

$$\begin{pmatrix} \beta_1' Y_t \\ \vdots \\ \beta_r' Y_t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_{1t} \\ \vdots \\ u_{rt} \end{pmatrix} \sim I(0) \quad (6.7)$$



## การทดสอบ cointegration

หากเรา假定ให้  $Y_t$  เป็นเวกเตอร์  $n \times 1$  ของอนุกรมเวลา  $I(1)$  ซึ่งมี  $r$  ( $0 < r < n$ ) cointegrating vectors ซึ่งแสดงเป็นสัญลักษณ์ได้ดังนี้

$$\begin{pmatrix} \beta'_1 Y_t \\ \vdots \\ \beta'_r Y_t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_{1t} \\ \vdots \\ u_{rt} \end{pmatrix} \sim I(0) \quad (6.7)$$

$r=0$

การทดสอบ cointegration อาจจะแบ่งได้เป็นสองกรณีคือ

- ① การทดสอบว่ามีความสัมพันธ์ cointegrating อย่างน้อยหนึ่งรูปแบบหรือไม่ (Engle and Granger(1986))
- ② การทดสอบว่ามี cointegrating vector  $0 \leq r < n$  หรือไม่ (Johansen (1988))

$$y_{1t} \dots y_{nt} = \\ r = 1, \dots, n-1 \Rightarrow ?$$

$r > 0$



$$y_{1t}, \dots, y_{nt} \sim I(1)$$

การทดสอบ cointegration

ปี 1986 แนวคิดของ Engle และ Granger

$$\text{พัฒนาต่อไป Cointegration} \Rightarrow \text{linear comb of } I(1) \sim I(0)$$

$$y_{1t}, \dots, y_{nt} \sim I(1) \text{ cointegrate}$$

การทดสอบในประเด็นแรกได้ถูกนำเสนอโดย Engle and Granger (1986) ซึ่งสนับสนุนการทดสอบ

สองขั้นตอน (two-step cointegration test) ซึ่งประกอบด้วย

- สร้าง cointegrating residuals โดยที่  $u_t = y_{1t} - \beta_2 y_{2t} - \dots - \beta_n y_{nt} \sim I(0)$

$$y_{1t} = \beta_2 y_{2t} + \dots + \beta_n y_{nt} + u_t \sim I(0)$$

linear comb

- ทดสอบ unit root ของ  $u_t$  เพื่อแสดงว่า  $u_t$  เป็น  $I(0)$  หรือไม่ โดยสมมุติฐานหลักของการทดสอบนี้คือไม่มี cointegration ซึ่งสมมุติฐานดังกล่าวสอดคล้องกับ  $u_t$  เป็น  $I(1)$

$$H_0: u_t \sim I(1) \text{ vs } H_1: u_t \sim I(0)$$

(ไม่มี cointegration)

(มี cointegration).

$$u_t = \dots - \beta_2 y_{2t} \rightarrow \text{ทดสอบ} \\ \text{ทดสอบ}$$

## การทดสอบ cointegration

การทดสอบในประเด็นแรกได้ถูกนำเสนอโดย Engle and Granger (1986) ซึ่งเสนอการทดสอบสองขั้นตอน (two-step cointegration test) ซึ่งประกอบด้วย

- ❶ สร้าง cointegrating residuals โดยที่  $u_t = y_{1t} - \beta_2 y_{2t} - \dots - \beta_n y_{nt}$
- ❷ ทดสอบ unit root ของ  $u_t$  เพื่อแสดงว่า  $u_t$  เป็น  $I(0)$  หรือไม่ โดยสมมุติฐานหลักของการทดสอบนี้คือไม่มี cointegration ซึ่งสมมุติฐานดังกล่าวสอดคล้องกับ  $u_t$  เป็น  $I(1)$

การทดสอบ cointegration ตามวิธีการของ Engle and Granger สามารถแบ่งออกได้เป็นสองกรณีคือ กรณีที่หนึ่ง เราทราบความสัมพันธ์ของอนุกรมเวลาที่เราสนใจ **ทฤษฎี β (ทฤษฎี)**

กรณีที่สอง เราจำเป็นต้องประมาณค่าสำหรับ cointegrating vector และสร้าง cointegrating vector จาก  $\hat{u}_t = \hat{\beta}' Y_t$

$$\text{ทฤษฎี } f_t = s_t + cost$$

$$y_{1t} = \beta_2 y_{2t} + \dots + \beta_n y_{nt} + u_t$$

$$\text{สมมติ } f_t = c + \beta s_t + u_t$$

$$u_t = f_t - c - \beta \cdot s_t$$

$$\hat{u}_t \sim I(0) ?$$



กรณี 1ทฤษฎี  $\beta$ การทดสอบกรณี cointegration vector

กำหนดให้  $Y_t$  เป็นเวกเตอร์  $n \times 1$  ของ  $I(1)$  และ cointegrated กันโดยที่มีความสัมพันธ์  
สามารถแสดงได้ด้วย cointegrating vector  $\beta$  ซึ่ง  $u_t = \beta' Y_t$  เราต้องการทดสอบสมมุติฐานหลัก  
 $H_0 : u_t = \beta' Y_t \sim I(1)$  (หรือไม่มี cointegration) กับสมมุติฐานรอง  $H_1 : u_t = \beta' Y_t \sim I(0)$   
(หรือมี cointegration)  $\Rightarrow$  vs

เราสามารถทดสอบสมมุติฐานข้างต้นได้ด้วยการ ทดสอบยูนิทรูท เช่น ADF หรือ PP กับตัวแปร  
 $u_t$  ซึ่งเราจะสรุปว่า  $Y_t$  เป็น cointegrated ถ้าเราปฏิเสธสมมุติฐานหลัก

ตัวอย่าง ท. 1 :  $u_t \sim I(1) \Rightarrow$  ลงทุนใน  $u_{1t}, \dots, u_{nt}$  ไม่ cointegrated.

ตัวอย่างที่ 7.5 (กรณีทราบค่า  $\beta$ )

ต้องหา spot, future vs SET 50  
ของไทย

ความสัมพันธ์ระหว่างราคากลางปัจจุบัน (spot price:  $S_t$ ) และราคายังคงไว้ (future price:  $F_t$ ) ของอัตราแลกเปลี่ยน โดยที่ตัวแปรทั้งสองมีความสัมพันธ์ตามแบบจำลอง cost of carry model ซึ่งลือกของราคากลางปัจจุบัน ( $s_t$ ) จะเท่ากับลือกของราคายังคงไว้ ( $f_t$ ) มากกับค่าคงที่ (ซึ่งสะท้อนดัชนีในการถือสินทรัพย์)

$$\text{ทฤษฎี} \Rightarrow f_t = s_t + c \quad \text{สมมติ Regression}$$

$$f_t = C + \beta s_t + u_t \quad \text{"1 อย่างเดียว"}$$

ดังนั้นในการพิสูจน์เราสามารถเขียน  $u_t = f_t - s_t$  หรือ  $\beta = (1 - 1)'$   
เรารีบเริ่มจากทดสอบ unit root และหาอันดับของอินทิเกรต head (SET50)  $\rightarrow$  spot, futures

```

1 > set50 <- read_csv("G:/My Drive/teaching/ec435/data/set50_m0619.csv")
2 +> lspot<-log(set50$spot)
3 +> lfutures<-log(set50$futures)
4 +> library(urca)
5 +> summary(ur.df(lspot, type="drift", selectlags = "BIC"))
6 Value of test-statistic is: -1.3894 1.3627
7 +> summary(ur.df(diff(lspot), type="drift", selectlags = "BIC"))
8 Value of test-statistic is: -8.9508 40.0633
9 +> summary(ur.df(lfutures, type="drift", selectlags = "BIC"))
10 Value of test-statistic is: -1.4079 1.3667
11 +> summary(ur.df(diff(lfutures), type="drift", selectlags = "BIC"))
12 Value of test-statistic is: -9.1078 41.4813

```

$t = -1.389 > cv$   $\rightarrow$  ไม่รวมใน  $I(1)$   $H_0: f_t \sim I(1)$

$t = -8.9 < cv$   $\rightarrow$  รวมใน  $I(0)$   $H_0: f_t \sim I(0) \Rightarrow f_t \sim I(1)$

$t = -9.1078 < cv$   $\rightarrow$  ไม่รวมใน  $I(0)$   $H_0: f_t \sim I(0) \Rightarrow f_t \sim I(1)$

ตัวอย่างที่ 7.5 (กรณีทราบค่า  $\beta$ )

$$\text{ให้ } f_t - s_t \sim I(1)$$

มีเงื่อนไข

$$\text{ทดสอบ } H_0: u_t \sim I(1) \text{ vs } H_1: u_t \sim I(0)$$

```

1 > u<-lfutures-lspot
2 > summary(ur.df(u, type="drift", selectlags = "BIC"))
3
4 Value of test-statistic is: -6.0538 18.3258
5
6 Critical values for test statistics:
7 1pct 5pct 10pct
8 tau2 -3.46 -2.88 -2.57
9 phi1 6.52 4.63 3.81

```

$$t = -6.0538 < CV(-2.88)$$



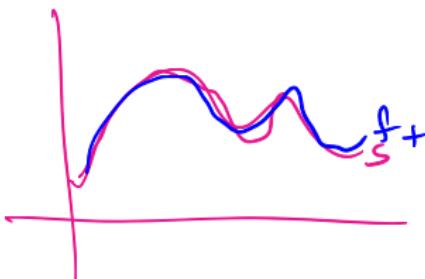
-2.88  
-6.05

$t < CV$ . ปฏิเสธ  $H_0: u_t \sim I(1)$  !!

สรุป  $u_t$  อยู่  $I(0)$

หมายความว่า  $f_t$  และ  $s_t$  cointegrated

( $f_t$  และ  $s_t$  มีร่องรอยเชิงเส้น)



กรณี 2 ไม่ทราบค่า  $\beta$  (หลังจากนี้จะเรียกว่า residual  $\beta$ )  $\Rightarrow$  فرض:  $\beta = \beta_0$

$\beta$

ในการนี้เรามาดูว่า  $\beta$  เป็นตัวค่า cointegrating vector ขึ้นมา

ขั้นตอนแรกของการทดสอบเรามาดูว่า  $\beta$  เป็นตัวค่า cointegrating vector หรือไม่ โดยที่เราอาจจะเขียนในรูป  
บรรทัดฐาน (normalized) ซึ่งเขียนเป็นสมการได้

ให้ว่า  $y_{1t} - \beta y_{2t}$  ต่อไปนี้

$$y_{1t} = c + \beta_2 y_{2t} + \dots + \beta_n y_{nt} + u_t \quad (7.8)$$

$\hat{u}_t$  หมาย喻 OLS  
 $\hat{\beta}_2, \dots, \hat{\beta}_n$

ทดสอบ  $u_t$

การทดสอบ cointegration จะเป็นการทดสอบ unit root ของ

$\hat{u}_t = y_{1t} - \hat{c} - \hat{\beta}_2 y_{2t} - \dots - \hat{\beta}_n y_{nt}$  โดยที่  $\hat{c}, \hat{\beta}_2, \dots, \hat{\beta}_n$  เป็นตัวค่า OLS ของสัมประสิทธิ์

ทดสอบ  $u_t$

ขั้นตอน 2 ทดสอบ  $H_0: \hat{u}_t \sim N(0)$  vs.  $H_1: \hat{u}_t \sim N(1)$

(unit root)

$\hookrightarrow$  ADF  $\Rightarrow$  t stat

$\hat{u}_t$  เป็นค่า residual ของ  $y_{1t} - \beta y_{2t}$  ( $\hat{\beta}$ )

t stat ตาม ADF หรือ  $\hat{u}_t$  ( $\hat{u}_{\text{residual}}$ ) นำไปทดสอบ DF t dist  
 (โดยนัย  $R^2 = 2.88$ )

## การทดสอบกรณีที่เราไม่ทราบค่า cointegrating vector

ในกรณีนี้เราจำเป็นต้องประมาณค่า cointegrating vector ขึ้นมา

ขั้นตอนแรกของการทดสอบเราจำเป็นต้องประมาณค่า  $\beta$  โดยที่เราวาจะเขียนในรูป  
บรรทัดฐาน (normalized) ซึ่งเขียนเป็นสมการได้

$$y_{1t} = c + \beta_2 y_{2t} + \dots + \beta_n y_{nt} + u_t \quad (7.8)$$

การทดสอบ cointegration จะเป็นการทดสอบ unit root ของ

$\hat{u}_t = y_{1t} - \hat{c} - \hat{\beta}_2 y_{2t} - \dots - \hat{\beta}_n y_{nt}$  โดยที่  $\hat{c}, \hat{\beta}_2, \dots, \hat{\beta}_n$  เป็นตัวประมาณค่า OLS ของ  
สัมประสิทธิ์

Phillips and Ouliaris (1990) ได้แสดงให้เห็นว่าทดสอบ ADF และ PP ของ cointegrating residual ในกรณีที่เราต้องประมาณค่าสัมประสิทธิ์ของ cointegrating vector ไม่ได้มีการแจกแจงแบบ ADF distribution แบบปกติ  $\Rightarrow$  ทดสอบ dist. ใหม่ Pro dist.

c.v. จันอุปถัม 1) Specification ตรวจสอบความถูกต้อง - ไม่ต้องห่วง ( $y_{1t} = \beta_2 y_{2t} \dots$ )  
 2) ด้านความแปร ( $y_{1t} = C + \beta_2 y_{2t} \dots$ )

ตัวอย่างที่ 7.6 (กรณีไม่ทราบค่า  $\beta$ )

$$f_t = C + \beta s_t + u_t$$

ไม่ทราบ  $\beta = ?$

ต่อเนื่องจากตัวอย่างที่ผ่านมา ในกรณีนี้สมมุติว่าเราไม่ทราบค่าของ cointegrating vector ดังนั้น สมมุติให้  $\beta = (1 - \beta_2)'$  ดังนั้นเราราสามารถพิจารณาสมการลดตอน  $f_t = C + \beta s_t + u_t$  ซึ่ง หลังจากที่เราประมาณค่าด้วย OLS เราสามารถที่จะหาค่า  $\hat{u}_t = s_t - \hat{c} - \hat{\beta}_2 f_t$  ตามขั้นตอนในคำสั่ง ข้างล่าง

ขั้นตอน 1 [ประมาณ  $\beta$ ,  $\Rightarrow \hat{u}_t$ ] 95 library (dynlm)

```

1 > lspot<-ts(lspot, start=c(2006,4), frequency = 12)
2 > lfutures<-ts(lfutures, start=c(2006,4), frequency = 12)
3 > library(dynlm)
4 > m1<-dynlm(lfutures~lspot)
5 > summary(m1)
6 Coefficients:
7             Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
8 (Intercept) -0.06423   0.01090 -5.895 2.1e-08 ***
9 lspot        1.00909   0.00164 615.341 < 2e-16 ***
10 ---
11 Signif. codes:  0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' '
12
13 Residual standard error: 0.00747 on 163 degrees of freedom
14 Multiple R-squared:  0.9996, Adjusted R-squared:  0.9996
15 F-statistic: 3.786e+05 on 1 and 163 DF, p-value: < 2.2e-16
  
```

] เป็น vector 9x1021  
ts

↑ ปีต่อๆ กันๆ 2006

$f_t = -0.06 + 1.009 s_t$

Specification vs Lhs  
——————  
——————

ตรวจสอบ  $\hat{u}_t$

## ตัวอย่างที่ 7.6 (กรณีไม่ทราบค่า $\beta$ )

 $\hat{u}_t$ 

```

1 > uhat<-ts(m1$residuals, start=c(2006,4), frequency = 12)
2 > library(urca)
3 > summary(ur.df(uhat, type="drift", selectlags = "BIC"))
4 Value of test-statistic is: -6.71 22.5
      CV. -2.88
  
```

พิมพ์ ทดสอบ  $H_0: \hat{u}_t \sim I(1)$  vs  $H_1: \hat{u}_t \sim I(0)$

ADF t-stat =  $-6.71$  ไม่สามารถหัก  $-2.88$ .

ตรวจสอบ  $f_t$  ใน  $s_t$   
Cointegrated

Table: ค่าวิกฤติสำหรับการทดสอบโคอินทิเกรชันกรณีที่ต้องประมาณค่าสัมประสิทธิ์ โคอินทิเกรชัน

PO. table

$t\text{ stat} = -6.71 < \text{CV} (-3.36)$  ผ่านทดสอบ:  $\hat{u}_t \sim I(0)$

	ไม่มีค่าคงที่			มีค่าคงที่			มีค่าคงที่และแนวโน้ม		
	ระดับนัยสำคัญ			ระดับนัยสำคัญ			ระดับนัยสำคัญ		
n-1	0.1	0.05	0.01	$\alpha=0.1$	$\alpha=0.05$	$\alpha=0.01$	0.1	0.05	0.01
1	-2.4505	-2.7619	-3.3865	-3.0657	<u>-3.3654</u>	-3.9618	-3.5184	-3.8	-4.3628
2	-2.9873	-3.2667	-3.8395	-3.4494	-3.7675	-4.3078	-3.8429	-4.1567	-4.6451
3	-3.4446	-3.7371	-4.3038	-3.8329	-4.1121	-4.7325	-4.195	-4.4895	-5.0433
4	-3.8068	-4.1261	-4.672	-4.1565	-4.4542	-5.0728	-4.4625	-4.7423	-5.3576
5	-4.1416	-4.3999	-4.9897	-4.4309	-4.7101	-5.2812	-4.7311	-5.0282	-5.5849

$$\text{ให้ } f_{t+1} > s_{t+1} + c \quad [v_{t+1} > 0] \Rightarrow \frac{\Delta f_{t+1}}{\Delta s_{t+1}}$$

## การประมาณค่า ECM ด้วย OLS

$$\begin{aligned} y_{1t} &\sim I(1) \\ y_{2t} &\sim I(1) \end{aligned}$$

สมมุติว่าเราสนใจตัวแปร  $(y_{1t} \quad y_{2t})'$  ซึ่งมีความสัมพันธ์ cointegration แสดงได้ด้วยสมการ  $y_{1t} = \beta_2 y_{2t} + u_t$  (หรือ  $y_{1t} - \beta_2 y_{2t} = u_t \sim I(0)$ ) และเรามีตัวประมาณค่า  $\hat{\beta}_2$  ที่มีคุณลักษณะเป็น consistent และเราต้องประมาณค่า ECM ในรูปแบบ

$$\Delta y_{1t} = c_1 + \alpha_1 (y_{1,t-1} - \beta_2 y_{2,t-1}) + \sum_{i=1}^p \psi_{11}^i \Delta y_{1,t-i} + \sum_{i=1}^p \psi_{12}^i \Delta y_{2,t-i} + \varepsilon_{1t} \quad (7.9)$$

$I(0)$        $-c$        $I(0)$        $I(0)$        $I(0)$        $I(0)$

$$\Delta y_{2t} = c_2 + \alpha_2 (y_{1,t-1} - \beta_2 y_{2,t-1}) + \sum_{i=1}^p \psi_{21}^i \Delta y_{1,t-i} + \sum_{i=1}^p \psi_{22}^i \Delta y_{2,t-i} + \varepsilon_{2t} \quad (7.10)$$

$I(0)$        $-c$        $I(0)$        $I(0)$        $I(0)$        $I(0)$

เราสามารถแทนค่า  $\hat{\beta}_2$  ลงในสมการเพื่อให้เป็นพารามิเตอร์ที่เราทราบค่า

เราสามารถพิจารณา disequilibrium error  $(y_{1,t-1} - \beta_2 y_{2,t-1})$  เมื่อเป็นตัวแปรที่ทราบค่าเนื่องจากตัวแปรทุกตัวในสมการ (6.9) และ (6.10) เป็น  $I(0)$  เราสามารถประมาณค่าสมการดังกล่าวด้วย OLS

## ตัวอย่างที่ 7.7

7.6

$$f_t \geq -0.06 + 1.009 S_t$$

$$U_t = f_t + 0.06 - 1.09 S_t > 0$$

เราต้องการประมาณค่าสมการ ECM สำหรับล็อกของราคากลางปัจจุบันและล็อกของราคาวิวเจอร์ซึ่งเราจำเป็นต้องหาอันดับของค่าล่าของผลต่างที่เหมาะสมซึ่งอาจจะใช้ AIC, BIC ในการเลือกแต่ในที่นี่เรามุ่งให้แบบจำลองของเป็นดังนี้

$$\overbrace{P=1}^{\text{P=?}}$$

$$\Delta s_t = c_1 + \alpha_1 \hat{u}_{t-1} + \psi_{11} \underline{\Delta s_{t-1}} + \psi_{12} \underline{\Delta f_{t-1}} + \varepsilon_{st} \quad (7.11)$$

$$\Delta f_t = c_2 + \alpha_2 \hat{u}_{t-1} + \psi_{21} \underline{\Delta s_{t-1}} + \psi_{22} \underline{\Delta f_{t-1}} + \varepsilon_{ft} \quad (7.12)$$

## ตัวอย่างที่ 7.7

$\Delta f_t$        $u_{t-1}$        $\Delta s_{t-1}$        $\Delta f_{t-1}$

```

1 > ecm1<-dynlm(diff(lfutures) ~ L(uhat)+L(diff(lspot))+L(diff(lfutures)))
2 > summary(ecm1)
3
4   Estimate Std. Error t value Pr(>|t|) 
5 (Intercept) 0.00384  0.00483  0.80  0.4277 
6 L(uhat)     -2.15315  0.77455 -2.78  0.0061 ** 
7 L(diff(lspot)) -0.50830  0.76794 -0.66  0.5090 
8 L(diff(lfutures)) 0.68421  0.73417  0.93  0.3528 
9 Signif. codes:  0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
10
11 > ecm2<-dynlm(diff(lspot) ~ L(uhat)+L(diff(lspot))+L(diff(lfutures)))
12 > summary(ecm2)
13
14   Estimate Std. Error t value Pr(>|t|) 
15 (Intercept) 0.00390  0.00457  0.85  0.395 
16 L(uhat)     -1.56235  0.73337 -2.13  0.035 *  
17 L(diff(lspot)) -0.55125  0.72711 -0.76  0.449 
18 L(diff(lfutures)) 0.71785  0.69514  1.03  0.303

```

$$\Delta f_t = 0.0038 - 2.15 u_{t-1} + \dots$$

$$\Delta s_t = 0.0039 - 1.56 u_{t-1} + \dots$$

$b-1$   $u_{t-1} > 0$  [  $f_{t-1} > 1.009s_{t-1} - 0.06$  ]

จด  
ณ  
ณ  
ณ  
 $f_{t+j} = 1.009s_{t+j} - 0.06$

## VAR models และ cointegration

$$\underline{Y}_t = \begin{pmatrix} Y_{1t} \\ \vdots \\ Y_{nt} \end{pmatrix} \stackrel{\text{ตัวแปร}}{\sim} \begin{pmatrix} I(1) \\ \vdots \\ I(1) \end{pmatrix} \rightarrow \text{ตัวแปร VAR } \stackrel{\text{มีตัวแปร}}{\sim} I(1)$$

Johansen(1991) ได้พนักความสัมพันธ์ที่ง่ายข่าวและการปรับตัวระยะสั้นในรูปแบบของสมการของเวกเตอร์ตัวแปร โดยมีพื้นฐานจากแบบจำลองเวกเตอร์อโตรีเกรสชัน ซึ่งหากพิจารณาตัวแปร  $y_{1t}, \dots, y_{nt}$  ในรูปเวกเตอร์ ( $n \times 1$ ) เกี่ยวนเป็นสัญลักษณ์  $Y_t$  ในรูปสมการเวกเตอร์อโตรีเกรสซีฟอันดับพี ( $\underline{Y}_t = \Phi \underline{Y}_{t-1} + \dots + \Phi_p \underline{Y}_{t-p} + \epsilon_t, t = 1, \dots, T$ )

$$\underline{Y}_t = \Phi \underline{Y}_{t-1} + \dots + \Phi_p \underline{Y}_{t-p} + \epsilon_t, t = 1, \dots, T$$

$$(Y_{1t}, \dots, Y_{nt})$$

ถ้าตัวแปรบางตัวหรือทุกตัวในแบบจำลองเวกเตอร์อโตรีเกรสซีฟมีลักษณะเป็นมิคณสมบัติไม่นิ่งแบบจำลองดังกล่าวอาจจะเพชญกับปัญหาความสัมพันธ์เทียม เช่นเดียวกับกรณีสมการเดียว ซึ่งเราต้องพิจารณาต่อไปว่าตัวแปรเหล่านี้นโคงินทิเกรตกันหรือไม่

VAR  $\rightarrow$  ถ้า  $\Phi$  ไม่ Cointegrated  $\Rightarrow$  ตัวแปร  $Y_{1t}, \dots, Y_{nt}$  Cointegrated?

↓  
ทดสอบ

## Cointegrated VAR

$$\text{Info from JG} \quad Y_t \rightarrow \text{VAR}(1) \quad Y_t = \begin{pmatrix} Y_{1t} \\ \vdots \\ Y_{nt} \end{pmatrix} \sim I(1)$$

$$\frac{\Delta Y_t}{\Delta Y_{t-1}} = \frac{Y_{1t} - Y_{1t-1}}{Y_{1t-1}} \quad \text{ECM}$$

SR LR

SR

RMN

MN

MN

MN

MN

Johansen(1991) ได้เสนอแบบจำลองเวกเตอร์อิเรอคโคเรகชัน (Vector Error Correction Model) หรือเวคเอ็ม (VECM) โดยมีพื้นฐานจากแบบจำลองเวกเตอร์อิเรอคโคเรกชัน (Vector Error Correction Model)

$Y_t = (Y_{1t}, \dots, Y_{nt})'$  ซึ่งตัวแปรทั้งหมดคือนิเกրที่อันดับหนึ่ง เพื่อความง่ายเราจะพิจารณากรณี  $Y_t = (Y_{1t}, \dots, Y_{nt})'$

VAR(1)

VAR(1)

$$Y_t = \mu + \Phi_1 Y_{t-1} + \varepsilon_t \quad (7.13)$$

หากลบทั้งสองข้างของสมการด้วย  $Y_{t-1}$  จะได้

$$\underline{\Phi_1 Y_{t-1}} - \underline{Y_{t-1}}$$

$$Y_t - Y_{t-1} = \mu - (I - \Phi_1) Y_{t-1} + \varepsilon_t$$

$$\text{VECM}(0) \quad \underline{\Delta Y_t} = \mu - \boxed{\Phi(1)} Y_{t-1} + \varepsilon_t \quad (7.14)$$

 $\Delta Y_{t-i} \approx$ 

จัดอัน LR equation

IMP:  $\alpha$  อยู่ในรูปของ  $\Phi(1)$  vs  $Y_t$ .

## Cointegrated VAR

Johansen(1991) ได้เสนอแบบจำลองเวกเตอร์อิเรอคเօร์ชัน (Vector Error Correction Model) หรือเวคเอ็ม (VECM) โดยมีพื้นฐานจากแบบจำลองเวกเตอร์อิเรอคเօร์ของ  $\mathbf{Y}_t = (Y_{1t}, \dots, Y_{nt})'$  ซึ่งตัวแปรทั้งหมดคointinทิเกรตที่อันดับหนึ่ง เพื่อความง่ายเราจะพิจารณากรณี VAR(1)

$$\mathbf{Y}_t = \mu + \Phi_1 \mathbf{Y}_{t-1} + \varepsilon_t \quad (7.13)$$

หากลบทั้งสองข้างของสมการด้วย  $\mathbf{Y}_{t-1}$  จะได้

$$\begin{aligned} \mathbf{Y}_t - \mathbf{Y}_{t-1} &= \mu - (I - \Phi_1) \mathbf{Y}_{t-1} + \varepsilon_t \\ \Delta \mathbf{Y}_t &= \mu - \Phi(1) \mathbf{Y}_{t-1} + \varepsilon_t \end{aligned} \quad (7.14)$$

เราสามารถแปลง  $VAR(p)$  เป็น  $VECM(p-1)$

$\Delta \mathbf{Y}_t = \mu - \boxed{\Phi(1) \mathbf{Y}_{t-1}} + \Gamma_1 \Delta \mathbf{Y}_{t-1} + \dots + \Gamma_{p-1} \Delta \mathbf{Y}_{t-(p-1)} + \varepsilon_t$  +  $\Gamma_p \mathbf{Y}_{t-p} \sim I(1)$  (7.16)

โดยที่  $\Phi(1) = I_n - \Phi_1 - \dots - \Phi_p$

## Cointegrated VAR

ມາຮອດຂອງ Cointegration ດັ່ງ VECM. ອີ່ ທີ່ນອຸ່ນ  
ກົມທຳກົງ  $\Phi(1) Y_{t-1} \sim I(0)$

ຖ້າຍເຈື້ບການນຳເສນອອງເກຣນເຈວີ (Granger representation theorem) ຜຶ່ງອະນິບາຍຄວາມ  
ສັນພັນທີ່ຮ່ວ່າງສາມາດ ໂຄອນທີ່ເກຣຫັນ ແລະ ບັນຈຳລອງເວກເຕອຮີເອເຣຄອເຮັກຫັນໄວ້ດັ່ງນີ້

- ຄໍາ  $\Phi(1)$  ມີຄ່າອັນດັບຫຸ້ນເຕີມ (full rank) ສື່ອ  $r = n$  ແລ້ວ  $Y_t$  ມີຄຸນລັກນະນິ້ງ Stationary  

$$\left[ \begin{array}{cccc} \phi_{11} & \phi_{12} & \dots & \phi_{1n} \\ \vdots & & & \\ \phi_{n1} & \phi_{n2} & \dots & \phi_{nn} \end{array} \right]_{n \times n}$$

ກີ col ຈູນ ກົມທຳກົງ ເພື່ອກະຫົວດັບ  
ມີຄວາມ full rank.  
 $r = n$

## Cointegrated VAR

ทฤษฎีบทการนำเสนอของเกรนเจอร์ (Granger representation theorem) ชี้ว่าถ้าความสัมพันธ์ระหว่างสมการ โคงินทิเกรชัน และแบบจำลองเวลาเตอร์ เอเรอคօเรคชัน ไว้ดังนี้

- ① ถ้า  $\Phi(1)$  มีค่าอันดับชั้นเต็ม (full rank) คือ  $r = n$  แล้ว  $X_t$  มีคุณลักษณะนึง ตรงไปตามที่คาดหวังได้
- ② ถ้า  $\Phi(1)$  มีค่าอันดับชั้นลด (reduced rank) เท่ากับ r โดยที่  $0 < r < n$  และ  $\Phi(1) = -\alpha\beta'$  ซึ่งที่  $\alpha$  และ  $\beta'$  เป็นเมตริกซ์ขนาด  $n \times r$  ที่มีค่าลำดับชั้นคอลัมน์เต็ม แล้ว  $Y_t$  เป็น  $I(1)$  และตัวแปร โคงินทิเกรตกัน โดยที่มี  $r$  จำนวนความสัมพันธ์ และ เวลาเตอร์ โคงินทิเกรชัน คือคอลัมน์ของ  $\beta$

$$\begin{bmatrix} \phi_{11} & \phi_{12} & \dots & \phi_{1n} \\ \vdots & & & \\ \phi_{n1} & \phi_{n2} & \dots & \phi_{nn} \end{bmatrix} \rightarrow \underline{\underline{C_n = 2C_{n-1}}}$$

ต้องยก column สองตัวที่  $(\alpha\beta')$   
ลงมาที่ เปลี่ยนไป  $\Rightarrow$  Rank vs matrix  $X = \underline{\underline{r}}$

ความ vs cointegration

$r = 3$

$$\begin{bmatrix} C_1 & C_2 & C_n \\ C_1 & C_2 & C_3 & [0/0/0] \end{bmatrix}$$

## Cointegrated VAR

ทฤษฎีบทการนำเสนอของเกรนเจอร์ (Granger representation theorem) ชี้ว่าถ้าความสัมพันธ์ระหว่างสมการ โคงินทิเกรชัน และแบบจำลองเวกเตอร์อเรอคօเรคชัน ไว้ดังนี้

- ➊ ถ้า  $\Phi(1)$  มีค่าอันดับชั้นเต็ม (full rank) คือ  $r = n$  แล้ว  $Y_t$  มีคุณลักษณะนึง
- ➋ ถ้า  $\Phi(1)$  มีค่าอันดับชั้นลด (reduced rank) เท่ากับ  $r$  โดยที่  $0 < r < n$  และ  $\Phi(1) = -\alpha\beta'$  ซึ่งที่  $\alpha$  และ  $\beta$  เป็นเมตริกซ์ขนาด  $n \times r$  ที่มีค่าลำดับชั้นคอลัมน์เต็ม แล้ว  $Y_t$  เป็น  $I(1)$  และตัวแปร โคงินทิเกรตกัน โดยที่มี  $r$  จำนวนความสัมพันธ์ และเวกเตอร์ โคงินทิเกรชันคือคอลัมน์ของ  $\beta$
- ➌ ถ้า  $\Phi(1)$  มีค่าอันดับชั้นเท่ากับศูนย์ แล้ว  $\Phi(1) = 0$  และ  $Y_t$  เป็น  $I(1)$  ซึ่งตัวแปรมิได้โคงินทิเกรตกัน และแบบจำลอง VECM( $p-1$ ) จะลดลงเหลือแค่ VAR( $p-1$ ) ของตัวแปรในรูปผลค่าต่างหนึ่งอันดับ

$$\text{สมมติ VAR}(p-1) \quad \Delta Y_t = \mu + \Gamma_1 \Delta Y_{t-1} + \dots + \Gamma_{p-1} \Delta Y_{t-(p-1)} + \xi_t$$

โดย  $\Delta Y_t$

$$\Rightarrow \boxed{\Phi(1)} - \text{จะต้อง Rank=?}$$

$\begin{cases} n \Rightarrow Y_t \sim I(0) \\ n=0 \Rightarrow Y_t \sim I(1) \end{cases}$

$\begin{cases} r < n \Rightarrow Y_t \text{ คือ cointegration} \\ r=n \Rightarrow Y_t \sim I(1) \end{cases}$

## Cointegrated VAR

ในกรณีที่เราทดสอบแล้วพบว่ามีจำนวนความสัมพันธ์เท่ากับ  $r$  เราสามารถพิจารณาเวกเตอร์  $\Phi(1)$  ซึ่งสามารถแยกออกได้เป็นเมตริกซ์  $\alpha$  และ  $\beta'$  ซึ่งมีมิติเท่ากับ  $n \times r$  และ  $r \times n$  ตามลำดับ

$$r = 1, \dots, n-1$$

$$n=4$$

$$r=1$$

$$\Phi(1) = \alpha \beta' \quad \begin{matrix} Y_{t-1} \\ n \times 1 \end{matrix} \quad \begin{matrix} \beta \\ n \times 1 \end{matrix} \quad \begin{matrix} Y_{t-1} \\ 4 \times 1 \end{matrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \alpha_{11} \\ \alpha_{12} \\ \alpha_{13} \\ \alpha_{14} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \beta_{11} & \beta_{12} & \beta_{13} & \beta_{14} \end{pmatrix} \begin{matrix} 1 \times 4 \\ Y_{1,t-1} \\ Y_{2,t-1} \\ Y_{3,t-1} \\ Y_{4,t-1} \end{matrix}$$

ที่ใช้

$$\begin{pmatrix} \Delta Y_{1,t} \\ \Delta Y_{2,t} \\ \Delta Y_{3,t} \\ \Delta Y_{4,t} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha_{11} u_{1,t-1} \\ \alpha_{12} u_{1,t-1} \\ \alpha_{13} u_{1,t-1} \\ \alpha_{14} u_{1,t-1} \end{pmatrix} + \underbrace{\beta_{11} Y_{1,t-1} + \beta_{12} Y_{2,t-1} + \beta_{13} Y_{3,t-1} + \beta_{14} Y_{4,t-1}}_{\tilde{u}_{1,t-1}, LR, C_{1 \times 1}}$$

## Cointegrated VAR

ในกรณีที่เราทดสอบแล้วพบว่ามีจำนวนความสัมพันธ์เท่ากับ  $r$  เราสามารถพิจารณาเวกเตอร์  $\Phi(1)$  ซึ่งสามารถแยกออกได้เป็นเมตริกซ์  $\alpha$  และ  $\beta'$  ซึ่งมีมิติเท่ากับ  $n \times r$  และ  $r \times n$  ตามลำดับ

$$\Phi(1) = \alpha \beta' \quad \begin{matrix} \text{สมมติ LR} \\ \text{eqm.} \end{matrix}$$

สมมติฐานนี้

ตัวอย่างเช่น หากเราพิจารณาระบบที่ตัวแปรเท่ากับ 4 หากทราบความสัมพันธ์เท่ากับหนึ่ง ( $r = 1$ )

$$\Phi(1) = \alpha \beta' = \begin{bmatrix} \alpha_{11} \\ \alpha_{12} \\ \alpha_{13} \\ \alpha_{14} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \beta_{11} & \beta_{12} & \beta_{13} & \beta_{14} \end{bmatrix} \quad \begin{matrix} \text{สมมติ LR 1} \\ (\beta_{11} Y_{1t-1} + \dots + \beta_{14} Y_{4t-1}) \end{matrix} = \underline{\underline{U_{1t-1}}}$$

$$r=2$$

$$\Phi(1) = \alpha \beta' = \begin{bmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{21} \\ \alpha_{12} & \alpha_{22} \\ \alpha_{13} & \alpha_{23} \\ \alpha_{14} & \alpha_{24} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \beta_{11} & \beta_{12} & \beta_{13} & \beta_{14} \\ \beta_{21} & \beta_{22} & \beta_{23} & \beta_{24} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} Y_{1t-1} \\ Y_{2t-1} \\ Y_{3t-1} \\ Y_{4t-1} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \Delta Y_{1t} \\ \vdots \\ \Delta Y_{4t} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha_{11} U_{1t-1} & \alpha_{21} U_{2t-1} \\ \alpha_{12} U_{1t-1} & \alpha_{22} U_{2t-1} \\ \alpha_{13} U_{1t-1} & \alpha_{23} U_{2t-1} \\ \alpha_{14} U_{1t-1} & \alpha_{24} U_{2t-1} \end{bmatrix}$$



✓ Model ๑ (I) - ข้อสุดท้ายของ Johansen (1995) นำเสนอรูปแบบพจน์เชิงกำหนดแบบจำลองออกเป็น ๕ กรณี โดยระบุพจน์ดัง

กล่าวในส่วนของสมการ โโคอินทิเกรชัน หรือในส่วนของสมการเวลาเตอร์ เอเรอกอเร็กชัน ซึ่งแต่ละรูปแบบจะแสดงลักษณะของตัวแปร  $Y_t$  ที่แตกต่างกัน กรณี ไม่มีค่าคงที่ทั้งสองสมการ (no constant)

$$\begin{aligned}\Delta Y_{1t} &= \alpha_1(Y_{1,t-1} - \beta_2 Y_{2,t-1}) + v_{1t} \\ \Delta Y_{2t} &= \alpha_2(Y_{1,t-1} - \beta_2 Y_{2,t-1}) + v_{2t}\end{aligned}$$

ตัวแปรทั้งสองจะอินทิเกรตที่อันดับหนึ่งและไม่มีคริฟท์และสมการ โโคอินทิเกรชันจะมีค่าเฉลี่ยคงที่ กับกันและกัน ที่ต่างกัน และไม่ต่อเนื่อง.

เท่ากับศูนย์

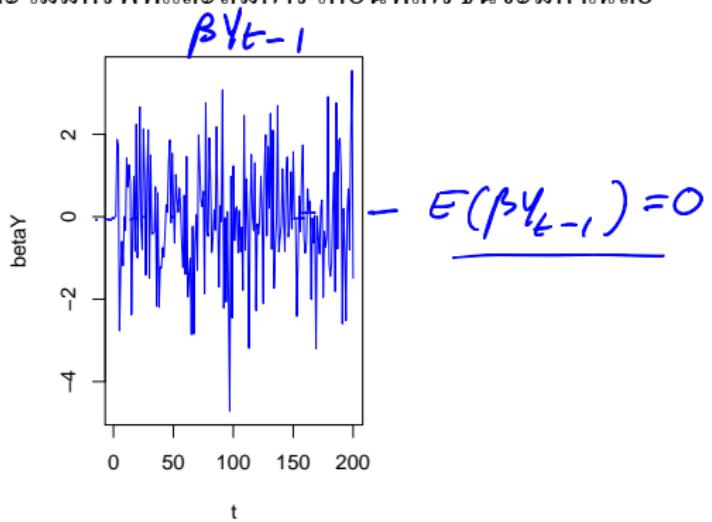
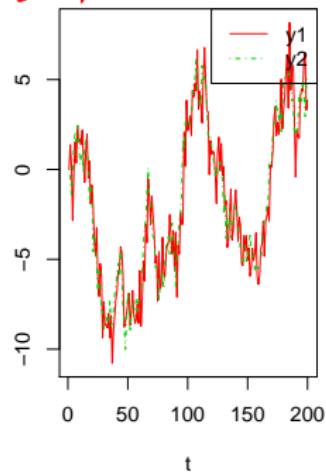
Johansen (1995) นำเสนอรูปแบบพจน์เชิงกำหนดแบบจำลองออกเป็น 5 กรณี โดยระบุพจน์ดังกล่าวในส่วนของสมการ โโคินทิเกรชัน หรือในส่วนของสมการเวกเตอร์อเรอคօเรคชัน ซึ่งแต่ละรูปแบบจะแสดงลักษณะของตัวแปร  $Y_t$  ที่แตกต่างกัน กรณีไม่มีค่าคงที่ทั้งสองสมการ (*no constant*)

$$\Delta Y_{1t} = \alpha_1(Y_{1,t-1} - \beta_2 Y_{2,t-1}) + v_{1t}$$

$$\Delta Y_{2t} = \alpha_2(Y_{1,t-1} - \beta_2 Y_{2,t-1}) + v_{2t}$$

ตัวแปรทั้งสองจะอินทิเกรตที่อันดับหนึ่งและไม่มีคริฟท์และสมการ โโคินทิเกรชันจะมีค่าเฉลี่ย

$$Y_1, Y_2 \sim IC(1)$$



เท่ากับศูนย์

กรณีมีค่าคงที่ในสมการ โคอินทิเกรชันเพียงอย่างเดียว (*restricted constant*)

$$\begin{aligned}\Delta Y_{1t} &= \alpha_1(Y_{1,t-1} - \beta_2 Y_{2,t-1} - \mu) + v_{1t} \\ \Delta Y_{2t} &= \alpha_2(Y_{1,t-1} - \beta_2 Y_{2,t-1} - \mu) + v_{2t}\end{aligned}$$

ตัวแปรทั้งสองจะอินทิเกรตที่อันดับหนึ่งและไม่มีคริฟท์และสมการ โคอินทิเกรชันจะมีค่าเฉลี่ยไม่

เท่ากับศูนย์

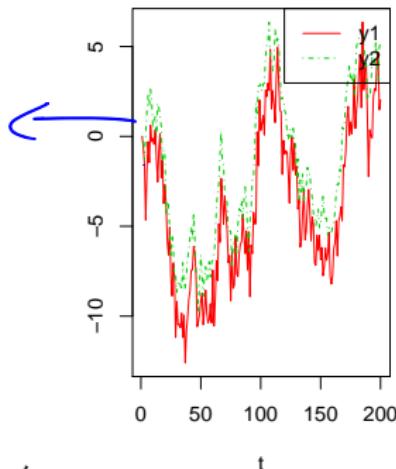
② กรณีมีค่าคงที่ในสมการ โคงินทิเกรชันเพียงอย่างเดียว (*restricted constant*)  
 & constant  $\alpha_1, \alpha_2$  LR  $\rightarrow$

$$\Delta Y_{1t} = \alpha_1(Y_{1,t-1} - \beta_2 Y_{2,t-1} - \underline{\mu}) + v_{1t}$$

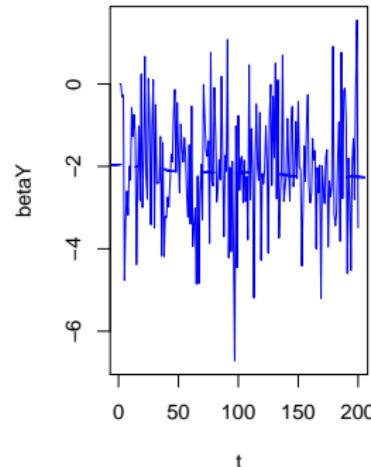
$$\Delta Y_{2t} = \alpha_2(Y_{1,t-1} - \beta_2 Y_{2,t-1} - \underline{\mu}) + v_{2t}$$

ตัวแปรทั้งสองจะอินทิเกรตที่อันดับหนึ่งและไม่มีคริฟท์และสมการ โคงินทิเกรชันจะมีค่าเฉลี่ยไม่

คงที่



เท่ากับศูนย์



betaY

$E(\underline{\beta Y_{t-1}}) \neq 0$   
 ดังนั้น LR



3) กรณีมีค่าคงที่ในสมการ โคงินทิเกรชันและสมการเวกเตอร์เอเรอคองเรคชัน (unrestricted constant)

$$\Delta Y_{1t} = \underline{\delta_1} + \alpha_1(Y_{1,t-1} - \beta_2 Y_{2,t-1} - \underline{\mu}) + v_{1t}$$

$$\Delta Y_{2t} = \underline{\delta_2} + \alpha_2(Y_{1,t-1} - \beta_2 Y_{2,t-1} - \underline{\mu}) + v_{2t}$$

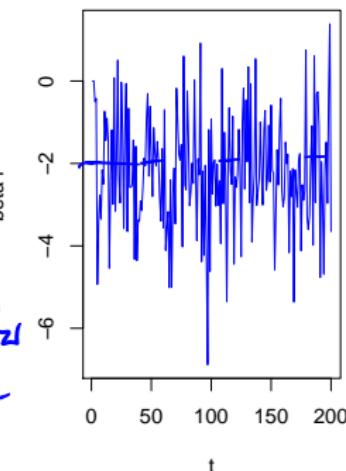
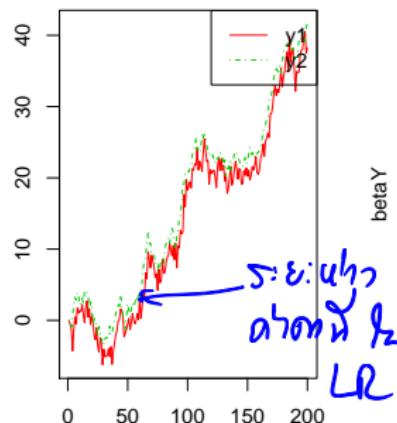
กรณีมีค่าคงที่ในสมการ โคงิ้นทิเกรชันและสมการเวกเตอร์เรอคอร์เรกชัน (*unrestricted constant*)

*constant)*



$$\Delta Y_{1t} = \underline{\delta_1} + \alpha_1(Y_{1,t-1} - \beta_2 Y_{2,t-1} - \mu) + v_{1t}$$

$$\Delta Y_{2t} = \underline{\delta_2} + \alpha_2(Y_{1,t-1} - \beta_2 Y_{2,t-1} - \mu) + v_{2t}$$



④

trend ให้ LR

⑤

trend ให้ LR, VECM



# Johansen test vs Rank vs Matrix $\Phi(1)$ ? $r=0, \dots, n$

## Likelihood Ratio Tests for the Number of Cointegrating Vectors $\overset{?}{cointegrated}$

หากเราใช้  $H(r)$  เป็นสัญลักษณ์แทน unrestricted cointegrated VECM และ แบบจำลอง  $I(1)$  ของ  $H(r)$  สามารถเขียนเป็นเงื่อนไขของ rank ของ  $\Phi(1)$  มีค่าน้อยกว่าหรือเท่ากับ  $r$  เราสามารถสร้าง nested set ของแบบจำลอง

$$r=0, r=1, \dots, r=n$$

$$H(0) \subset \dots \subset H(r) \subset \dots \subset H(n)$$

โดยที่  $H(0)$  แสดงถึง non-cointegrated VAR model โดยที่  $\Phi(1) = \mathbf{0}$  และ  $H(n)$  แสดงถึง unrestricted stationary VAR(p).

เนื่องจาก rank ของ  $\Phi(1)$  เป็นตัวระบุจำนวน cointegrating relationships ในตัวแปร  $Y_t$  ดังนั้น Johansen ได้เสนอตัวทดสอบ LR statistics สำหรับจำนวน cointegrating relationships ซึ่งเป็น LR statistics สำหรับการระบุ rank ของ  $\Phi(1)$ .

จำนวน Rank ( $r$ )  $\Rightarrow$  จำนวน cointegrating relation  
LR eqn ก็จะตามไปด้วย  
จำนวน vs Eigenvalue ที่จะหาทั้งหมด

## Johansen's Trace Statistics

การทดสอบของ Johansen มีพื้นฐานจากการตัวประมวลค่า eigenvalues  $\hat{\lambda}_1 > \hat{\lambda}_2 > \dots > \hat{\lambda}_n$  ของเมตริกซ์  $\Phi$  (rank ของเมตริกซ์ มีค่าเท่ากับจำนวนของ eigenvalue ที่มีค่าไม่เท่ากับศูนย์)  $\Phi(1)$

### Johansen's Trace Statistic

๑ Johansen's LR statistic ทดสอบสมมติฐานในลักษณะเป็น nested hypotheses

$$\rightarrow H_0(\underline{r_0}) : r = \underline{\underline{r_0}} \quad \text{vs} \quad H_1(r_0) : \underline{r > r_0}$$

โดยที่ LR statistic ถูกเรียกว่า trace statistic และคำนวณได้ดังนี้

Likelihood ratio

MLE  $\hat{\mu} = \bar{x}$

## VECM 分析

ถ้า  $\text{rank}(\Pi) = r_0$  แล้ว  $\hat{\lambda}_{r_0+1}, \dots, \hat{\lambda}_n$  จะมีค่าเท่ากับศูนย์ และ  $LR_{\text{trace}}(r_0)$  ควรจะมีค่าน้อย

การแจกแจง(เมื่อตัวอย่างใหญ่ asymptotic) ของ  $LR_{trace}(r_0)$  เมื่อ  $H_0$  เป็นจริงจะเป็น

multivariate distribution ॥०॥ Dickey-Fuller unit-root distribution

$$\underline{LR_{trace}(r_0)} = -T \sum_{i=r_0+1}^n \ln(1 - \hat{\lambda}_i)$$

$$\text{Ansatz: } \tilde{u} = u_0 + \tilde{u}_1$$

< C.V.

## Sequential Procedure

$$\boxed{\lambda_1 > \lambda_2 > \lambda_3 > \dots > \lambda_n}$$

$r_0=0$     $r_0=1$     $r_0=2$

Johansen เสนอการทดสอบในลักษณะที่เป็นอันดับ (sequential testing procedure) โดยที่กระบวนการคั่งกล่าวจะระบุจำนวนของ cointegrating vectors ได้อย่าง consistently

- ขั้นตอนแรกเราทดสอบ  $H_0(r = 0)$  กับ  $H_1(r > 0)$  ถ้าเราไม่สามารถปฏิเสธสมมุติฐานหลัก แสดงว่า ไม่มี cointegrating vectors  $\rightarrow$  ไม่เป็น co-integration (95% ของจุดทดสอบ) ถ้าเราปฏิเสธ  $H_0(r = 0)$  เราสามารถสรุปได้ว่า มี cointegrating vector อย่างน้อยหนึ่งค่า และทดสอบในขั้นต่อไป  $\rightarrow r > 0$
- ทดสอบ  $H_0(r = 1)$  กับ  $H_1(r > 1)$  ถ้าเราไม่สามารถปฏิเสธสมมุติฐานหลัก เราสรุปว่ามี cointegrating vector เท่ากับหนึ่ง  $\rightarrow r > 1$   
แต่ถ้าเราปฏิเสธสมมุติฐานหลัก แสดงว่า มี cointegrating vectors อย่างน้อยสองค่า
- กระบวนการที่เป็นอันดับคั่งกล่าวจะดำเนินไปเรื่อยๆจนกระทั่งสมมุติฐานหลักไม่สามารถปฏิเสธ สรุปว่ามีความสัมพันธ์เท่ากับ  $r_0$

$H_0(r=2) \text{ vs } H_1(r>2) \rightarrow$  ไม่สามารถปฏิเสธ  $H_0 \Rightarrow r=2$   
ปฏิเสธ  $H_0$

$H_0(r=3) \text{ vs } H_1(r>3) \rightarrow$  ไม่สามารถปฏิเสธ  $H_0 \Rightarrow r=r_0$



## Johansen's Maximum Eigenvalue Statistic

Mnemosyne Sequential  
 $r=0$

Johansen ยังได้เสนอการทดสอบ LR statistic สำหรับสมมุติฐานต่อไปนี้

$$H_0(r_0) : r = r_0 \quad \text{vs} \quad H_1(r_0) : r = r_0 + 1$$

1

โดยเราเรียก LR statistic ว่า *maximum eigenvalue statistic* และคำนวณได้ดังนี้

$$\underline{LR_{max}(r_0)} = -T \ln(1 - \hat{\lambda}_{r_0+1}) > 0 \text{ v. } \text{NjFSD Ho}$$

Խոնացությունը կամ լինելու հաճախականությունը կամ  $r = r_0$  պահպանական

## Microeconomics Cointegration and the Johansen

- 1) ស្ថានធម៌ VAR( $P$ )  $\Rightarrow P=?$  AIC, BIC នៃលក្ខណៈ
  - 2) ស្ថានធម៌ VECM ( $P=1$ )  $\Rightarrow$  លក្ខណៈ  $\overline{\Phi}(1)$
  - 3) នាយកសាស្ត្រ co-integration  $\overline{\Phi}(1) \Rightarrow$  Rank=? (sequential)
  - 4)  $r=?$  ស្ថានធម៌ VECM នឹង  $r$  នៅទី?

## ตัวอย่างที่ 7.8

ทดสอบวงแหวนของเงินตราต่างประเทศกับราคากลางบ้านและราคายาสูบใน SET50

เราจะพิจารณาข้อมูลในตัวอย่างที่ (7.6) ด้วยแบบจำลองวงแหวนเตอร์เอรอกอเรคชันซึ่งประมาณค่าสมการระยะยาวและสมการวงแหวนเตอร์เอรอกอเรคชันไปพร้อม ๆ กัน รวมถึงการทดสอบโโคินทิกะชัน

①

ขั้นตอนแรก คือการหาอันดับที่เหมาะสมสำหรับแบบจำลองวงแหวนเตอร์เอรอกอเรคชัน (VECM(p-1)) โดยจะเป็นอันดับที่น้อยกว่าของวงแหวนเตอร์อ โทรีเกรสซีฟหนึ่งอันดับ ( VAR(p) ) ซึ่งในที่นี่เราจะใช้ชุดคำสั่ง vars และคำสั่ง VAR ในการประมาณค่าข้อมูล fspot ซึ่งคือเมทริกซ์ที่ประกอบด้วยข้อมูล lfutures กับ lspot และเลือกใช้ BIC ในการหาอันดับที่เหมาะสม โดยใช้คำสั่งต่อไปนี้

VARCP(2)

## Johansen's Methodology for Modeling Cointegration

ขั้นตอนในการสร้างแบบจำลอง Cointegration ของ Johansen คือ

- ระบุ Order และประมาณค่า VAR( $p$ ) สำหรับ  $Y_t$
- สร้าง likelihood ratio tests สำหรับการทดสอบ rank of  $\Pi$  เพื่อระบุจำนวน cointegrating vectors
- หากจำเป็นเราอาจจะสมมุติ normalization และระบุเงื่อนไขของ cointegrating vectors
- จาก normalized cointegrating vectors ที่ได้ระบุไว้ เราสามารถประมาณค่า cointegrated VECM ด้วย MLE

## ทั่วไป 2

# Johansen's Methodology for Modeling Cointegration

การทดสอบโโคอินทิเกรชันตามแนวทางของโจแชนเซนด้วยโปรแกรม R จะใช้ชุดคำสั่ง urca  
ทดสอบทางเทคนิค Johansen และคำสั่ง ca.jo โดยที่ในคำสั่งดังกล่าวมีตัวเลือกที่เราต้องระบุดังนี้

- `spec=c("transitory")` หากถึงการตอบสนองของตัวแปรเกิดจากการอ่อนออก  
คุณภาพในภาพที่แล้ว ( $u_{t-1}$ )
- สถิติที่ใช้ในการทดสอบระหว่าง `type=c("trace")` หรือ `type=c("eigen")`
- ระบุอันดับของค่าล่าในสมการเวกเตอร์รีเกรสซีฟ ( $p$ ) ซึ่งในคำสั่งนี้คือ  $K$  อย่างไรก็ตามอันดับ  
ขั้นต่ำของ  $p$  คือ 2 (VECM(1))  $\stackrel{\text{VAR}(p)}{=} \stackrel{R}{=} ?$  Schmidt
- รูปแบบของพจน์เชิงกำหนดคุณภาพในสมการระบะย่างซึ่งมีทางเลือกคือ `"none"`, `"const"`,  
`"trend"`

↓ พจน์  $\Delta Y_t + 1$  พหุนาม (ต่อ)  $BIC - VECM(0)$   
↓ กรณี  $K=1$

# ตัวอย่างที่ 7.8

## ขั้นตอน 1

```

1 > fsprice<-cbind(lfutures,lspot)
2 > library(vars)
3 > var.mod<-VAR(fsprice, lag.max = 4, ic = c("SC"))
4 > var.mod
5 VAR Estimation Results:
6 =====
7 Estimated coefficients for equation lfutures:
8 =====
9 Call:
10 lfutures = lfutures.l1 + lspot.l1 + const
11
12 lfutures.l1      lspot.l1      const
13     -0.47626    1.47463    0.00916
14
15 Estimated coefficients for equation lspot:
16 =====
17 Call:
18 lspot = lfutures.l1 + lspot.l1 + const
19
20 lfutures.l1      lspot.l1      const
21     -0.881       1.875       0.042

```

BIC

$\rightarrow P=1$   
 $VAR(1)$  เป็นแบบที่ดีที่สุด BIC ต่ำ

$$\Downarrow$$

$$VECM(P-1) = VECM(1-1)$$

$$= \underline{VECM(0)}$$

## ตัวอย่างที่ 7.8

### การทดสอบค่า K=2

จากการประมวลผล เราจะเห็นได้ว่าค่าล่า  $p$  ที่เหมาะสมคือ 1 ซึ่งแสดงคุณลักษณะ .11 แสดงว่าแบบจำลองที่เหมาะสม คือ VAR(1) และ VECM(0) อย่างไรก็ตามเนื่องจากข้อจำกัดของคำสั่ง `ca.jo` เราจะระบุค่า K=2

ในการทดสอบโโคดินที่เกรชัน เราจะต้องระบุข้อมูล (`sprice`) วิธีในการทดสอบคุณลักษณะ (`type=c("trace")`) รูปแบบของสมการ (`ecdet=c("const")`) และจำนวนค่าล่า ในแบบจำลองวงแหวนหรือโตรีเกรชีฟ ซึ่งในที่นี้คือ  $K=2$  โดยเก็บผลการทดสอบไว้ในชื่อ `fsprice.rc` และเรียกดูผลคุณลักษณะ summary(fsprice.rc)

```
1 > library(urca)
2 > fsprice.rc <- ca.jo(sprice, type = c("trace"), ecdet = c("const"), K=2)
```

เก็บผล

ข้อมูล  
( $f_t, r_t$ )

ทดสอบคุณลักษณะ

constant

$P=2$  (ต่อต่อ)  
ไม่ใช่ BIC ดีกว่า  
 $F=1$

# ตัวอย่างที่ 7.8

ANSWER (วิธีวิเคราะห์)

```

1 > summary(fsprice.rc)
2 #####
3 # Johansen-Procedure #
4 #####
5 #####
6
7 Test type: trace statistic, without linear trend and constant in cointegration
8
9 Eigenvalues (lambda):
10 [1] 2.24e-01 1.72e-02 2.26e-17
11
12 Values of teststatistic and critical values of test:
13
14 ② → r <= 1 | test 10pct 5pct 1pct
15 r = 0 | 2.83 7.52 9.24 13.0
16 → 44.18 17.85 19.96 24.6
  
```

↑ sequential Test

$$\textcircled{1} \quad H_0: r=0 \quad \text{vs} \quad H_1: r>0$$

$$\text{Trace stat} = 44.18 > \text{CV}(\alpha=0.05) = 19.96$$

ทางสถิติกว่า  $H_0$  ไม่ถูกต้อง ดังนั้น  $H_1: r>0$  (มี cointegration)

$$\textcircled{2} \quad H_0: r=1 \quad \text{vs} \quad H_1: r>1$$

$$\text{Trace stat} = 2.83 < \text{CV}(\alpha=0.05) = 9.24$$

ทางสถิติกว่า  $H_0$  ไม่ถูกต้อง ดังนั้น  $H_1: r=1$  หมายความว่า  $f_t$  และ  $s_t$  cointegrated  
โดยที่  $f_t$  และ  $s_t$  เป็นพัฒนาไปในทิศทางเดียวกัน

ตัวอย่างที่ 7.8

ในตอนนี้ กล่าวถึง VECM ต้องมี  $r=1$

เราสามารถสร้างสมการเวลาเตอร์เรอค็อกเรกชัน ได้ด้วยคำสั่ง cajols โดยระบุว่าใช้รูปแบบ  
จาก fsprice.rc และจำนวนความลับพันธ์เท่ากับ 1 ( $r = 1$ )

↓ ผลลัพธ์ที่ได้ (9 ตัวแปร ที่ 1 ตัวคงที่ const ที่ LR, VECM)

```

1 > fsprice.vecm <- cajols(fsprice.rc, r = 1)
2 > fsprice.vecm
3 $rim
4 - RIMs VECM
5 Call:
6 lm(formula = substitute(form1), data = data.mat)
7 Coefficients: ① ↓ RIMs 1 ② ↓ RIMs 2
8 ect1 lfutures.d lspot.d
9 ect1 -2.219 -1.626
10 lfutures.d.l1 -1.525 -0.899
11 lspot.dir 1.726 1.087
12
13 $beta - β (Long run eq.)
14 ect1
15 lfutures.12 1.0000
16 lspot.12 -1.0078
17 .constant 0.0556
18
19

```

↑ ต้านทานที่สูงกว่า 0.05% มากกว่า

①  $\Delta I_f_t = -2.219 I_{f,t-1} - 1.525 \Delta I_f_{t-1} + 1.072 \Delta I_s_{t-1}$

②  $\Delta I_s_t = -1.626 I_{f,t-1} - 0.899 \Delta I_f_{t-1} + 1.087 \Delta I_s_{t-1}$

กรณีที่  $I_f > 1.008 I_s$  ให้  $I_f > 1.008 I_s - 0.008$

$$U_{1,t-1} = 1 \cdot I_f_{t-1} - 1.008 I_s_{t-1} + 0.056$$

หมายเหตุ  $U_{1,t-1} = 0$  [LR]

$$I_f_{t-1} = 1.008 I_s_{t-1} - 0.056$$

$P \approx 1$

$I_{f,t-1} \uparrow \Rightarrow I_{f,t-1} \uparrow 1.008\%$

$$\rightarrow I_f \downarrow (-2.219)$$

$$\rightarrow I_s \downarrow (-1.626)$$

( VECM หรือ LM ที่ LR ที่ VECM  
พิจารณา  
ค่าคงที่ ของ LM ที่ VECM ที่ห้องเรียน 2 ขั้นตอน

## ตัวอย่างที่ 7.9

การทดสอบและประมาณค่า VECM สมการอัตราผลตอบแทนพันธบัตรรัฐบาล

/ ตัวแปรคงที่ใน t-band  
 [ทดสอบ unit root นับ AIC]  
 (1 ปี)  
 อัตราผลตอบแทน = รัฐบาล  
 อัตราผลตอบแทน = วัน  
 (4 ปีไปต่อไป)

```

1 > tbond
2   <- read.csv("https://raw.githubusercontent.com/chaleampong/EC435/master/tbond.csv",
3     header = TRUE)
4 > m1<-tbond$m1
5 > m3<-tbond$m3
6 > y5<-tbond$y5
    | 3 อัตราผลฯ เช่น

```

ขั้นตอนแรกของการทดสอบคือการหาอันดับที่เหมาะสมของ VECM โดยการจัดตัวแปรทั้งสามให้อยู่ในรูปแมทริกซ์ ‘rterm’ ด้วยคำสั่ง ‘cbind’ หลังจากนั้น ประมาณค่า VAR ด้วย package ‘vars’ และคำสั่ง ‘VAR’ โดยระบุข้อมูลที่ประมาณค่าคือ ‘rterm’ จำนวนอันดับที่สูงที่สุด ‘lag.max=6’ และเลือก model selection คือ AIC ด้วย ‘ic=c("AIC")’ และเพื่อให้พิจารณาค่าสัมประสิทธิ์ได่ง่ายเราอาจจะใช้ option(digits=2)

ขั้นตอน 1

```

1 > library(vars)
2 > rterm <- cbind(m1, m3, y5)
3 > var.mod <- VAR(rterm, lag.max=6, ic= c("AIC"))
4 > options(digits = 2)
5 > var.mod
6 Estimated coefficients for equation m1:
7 =====
8   m1.11   m3.11   y5.11   m1.12   m3.12   y5.12   m1.13   m3.13   y5.13   const
9 -0.1482   1.4685   0.0179   0.3192  -0.5652   0.0358  -0.1000   0.0154  -0.0550  -0.0098
10 [omitted]

```

VAR(3)

ตัวอย่างที่ 7.9

ปัญหา จำลอง VECM(2)  $\Rightarrow k=3$

หากพิจารณาแบบจำลอง VAR ที่เหมาะสมคือ VAR(3) ดังนั้น เราจะประมาณค่าแบบจำลอง VECM(2)

เราทดสอบ Johansen's test โดยใช้คำสั่ง ‘ca.jo’ ใน package ‘urca’ โดยระบุตัวสถิติที่ใช้คือ trace statistic ด้วย ‘type=c("trace")’ และรูปแบบของ cointegration มีค่าคงที่ ‘ecdet=c("const")’ และจำนวนอันดับของ VAR ‘k=3’ โดยเก็บผลไว้ในชื่อ ‘rterm.rc’ และเรียกคุณลักษณะ ‘summary(rterm.rc)’

↑  
ปัญหา  
↓  
ผลลัพธ์  
↓  
จำนวน LR ที่ constant

```

1 > rterm.rc <- ca.jo(rterm, type=c("trace"), ecdet=c("const"), K=3)
2 > summary(rterm.rc)
3 #####
4 # Johansen-Procedure #
5 #####
6
7 Test type: trace statistic , without linear trend and constant in cointegration
8
9 Eigenvalues (lambda):
10 [1] 0.16 0.10 0.03 0.00
11
12 Values of teststatistic and critical values of test:
13
14 (1) test 10pct 5pct 1pct
15 r <= 2 | 4.3 7.5 9.2 13 ↑
16 r <= 1 | 19.7 17.9 20.0 25
17 r = 0 | 44.5 32.0 34.9 41

```

ต้องต่อ 1 ไม่มี residual คือต้อง  $r=2$   
 กรณีนี้  $r=2$

(1)  $H_0: r=0$  vs  $H_1: r>0$   
 trace stat = 4.3 < CV ( $\alpha=0.05$ )  
 ไม่สามารถปฏิเสธ  $H_0$  ให้  $r=0$

(2)  $H_0: r=1$  vs  $H_1: r>1$   
 trace stat = 19.7 < CV ( $\alpha=0.05$ )  
 [stat > CV ( $\alpha=0.01$ )]  $r>1$



ตัวอย่างที่ 7.9

→ IRF ร่องรอยการอธิบาย

สรุปว่าตัวแปรทั้ง 3 cointegrated กัน และมีความสัมพันธ์ 2 สมการ จากผลการทดสอบเราสามารถประมาณ VECM ด้วยคำสั่ง cajorls โดยระบุรูปแบบสมการเช่นเดียวกับ rterm.rc และจำนวนความสัมพันธ์ 'r=2' โดยเก็บผลการประมาณค่าไว้ในชื่อ rterm.vecm

↓ ดูหน้าที่ 200

```

1 > rterm.vecm <- cajorls(rterm.rc, r=2)
2 > rterm.vecm
3 $rlm
4
5 Call:
6 lm(formula = substitute(form1), data = data.mat)
7
8 Coefficients:
9
10  $\Delta M_1$  d11  $\Delta M_3$  d11  $\Delta Y_5$  d11
11 ect1 -0.9245 -0.7024 -0.9016
12 ect2 0.9131 0.6724 0.9210
13 m1.d11 -1.1489 -0.7751 -0.9638
14 m3.d11 1.4676 1.0658 1.0036
15 y5.d11 0.0195 0.0792 0.3112
16 m1.d12 -0.8288 -0.3682 -1.3602
17 m3.d12 0.9017 0.4301 1.0025
18 y5.d12 0.0548 0.0708 -0.1110
19
20 $beta
21 ect1 ect2
22 m1.13 1.0e+00 2.2e-16
23 m3.13 -4.4e-16 1.0e+00
24 y5.13 -7.8e-01 -7.9e-01
25 constant 2.0e-01 1.8e-01

```

ผลการทดสอบ 2 ความสัมพันธ์

$$\Delta M_1_t = -0.925 U_{1,t-1} + 0.913 U_{2,t-1} + \dots$$

$$\Delta M_3_t = -0.702 U_{1,t-1} + 0.67 U_{2,t-1} + \dots$$

$$\Delta Y_5_t = -0.9016 U_{1,t-1} + 0.92 U_{2,t-1} + \dots$$

ผิดพลาด

$$U_{2,t-1} = 2.1 \times 10^{-1} M_1_{t-1} + 1 \cdot M_3_{t-1} - 0.79 Y_5_{t-1}$$

$$Y_5_t = \frac{1}{0.79} M_3_{t-1} + \frac{0.18}{0.79}$$

(1)  $U_{1,t-1} = 1 \cdot m_1_{t-1} - 4.4 \times 10^{-1} m_3_{t-1} - 0.78 Y_5_{t-1} + \theta_2$

[ท่องเที่ยวนะ  $U_{1,t-1}=0$ ]  $\cancel{0.78} Y_5_{t-1} = \frac{1}{0.78} M_1_{t-1} + 0.2 \cancel{0.78}$

