					time origin				current value	
Time		t	……	$-2T$	$-T$	0	T	$2T$	……	kT	……
continuous signal v	general	$v(t)$	……	$v(-2T)$	$v(-T)$	$v(0)$	$v(T)$	$v(2T)$	……	$v(kT)$	……
	restricted	$v(t)$	……	0	0	$v(0)$	$v(T)$	$v(2T)$	……	$v(kT)$	……
Index		k	……	-2	-1	0	1	2	……	k	……
digital signal v	general	$\{v_k\}$	……	v_{-2}	v_{-1}	v_0	v_1	v_2	……	v_k	……
	restricted	$\{v_k\}$	……	0	0	v_0	v_1	v_2	……	v_k	……
forward shift Δv	general	$\{\Delta v_k\}$	……	Δv_{-2}	Δv_{-1}	Δv_0	Δv_1	Δv_2	……	Δv_k	……
	general	$\{v_{k+1}\}$	……	v_{-1}	v_0	v_1	v_2	v_3		v_{k+1}	……
	restricted	$\{v_{k+1}\}$	……	0	0	v_1	v_2	v_3		v_{k+1}	……
backward shift ∇v	general	$\{\nabla v_k\}$	……	∇v_{-2}	∇v_{-1}	∇v_0	∇v_1	∇v_2	……	∇v_k	……
	general	$\{v_{k-1}\}$	……	v_{-3}	v_{-2}	v_{-1}	v_0	v_2		v_{k-1}	……
	restricted	$\{v_{k-1}\}$	……	0	0	0	v_0	v_2		v_{k-1}	……