

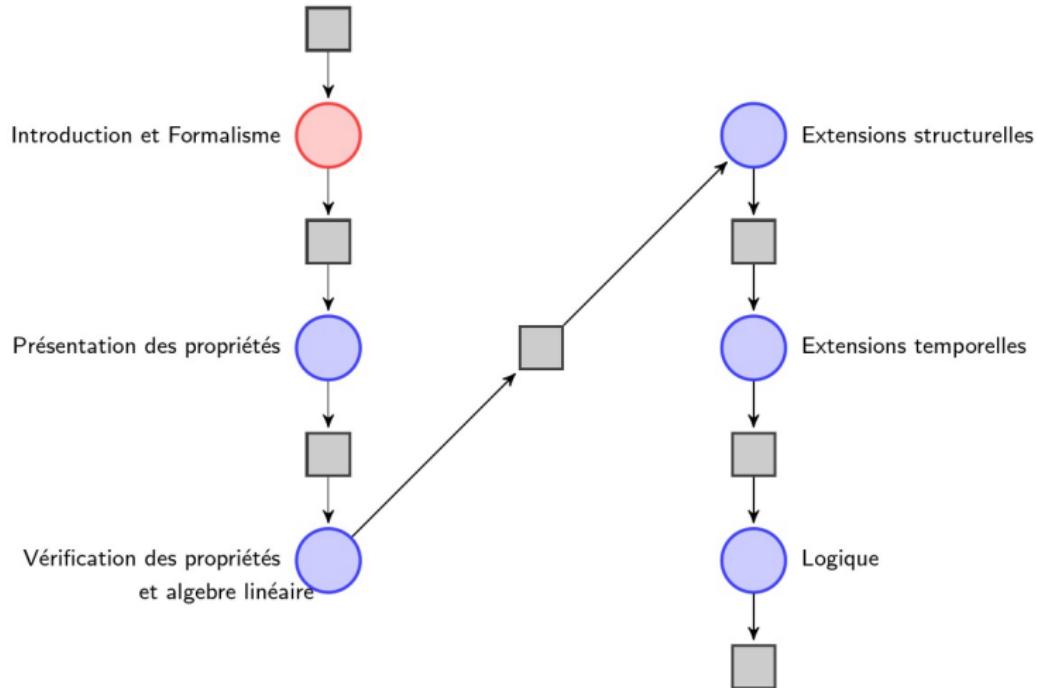
Réseaux de Petri: Formalisme

Pascal Racloz, Didier Buchs

Université de Genève

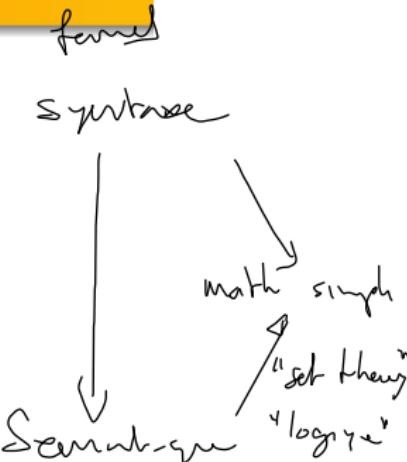
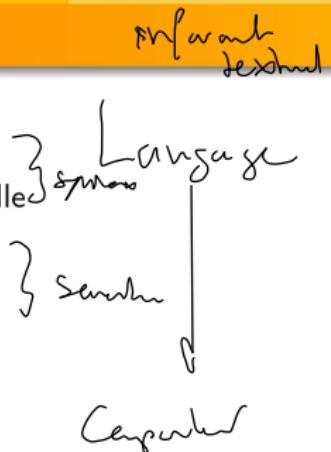
25 septembre 2017

Le formalisme



Les concepts introduits

- Définitions
- Représentation matricielle
- Fonctionnement
- Séquence de transitions
- Graphes de marquages



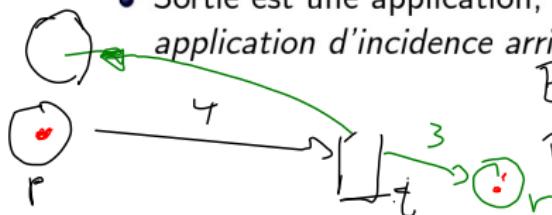
Définitions

Un réseau Place/Transition ou simplement réseau, est un quadruplet

$$R = (P, T, \text{Entrée}, \text{Sortie})$$

où

- P est un ensemble fini de places
- T est un ensemble fini de transitions
- Entrée est une application, Entrée : $P \times T \rightarrow \mathbb{N}$, appelée *application d'incidence avant*
- Sortie est une application, Sortie : $P \times T \rightarrow \mathbb{N}$, appelée *application d'incidence arrière*



$$\begin{aligned} M_0 : P &\rightarrow \mathbb{N} \\ \text{où} \\ P &= \{P_1, P_2, P_3\} \\ T &= \{t_1, t_2\} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Entrée}(q, +) &= 0 \\ \text{Entrée}(p, +) &= 4 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} P &= \{P_1, q, r\} \\ T &= \{t_1\} \\ \text{Sortie}(p, +) &= 0 \\ \text{Sortie}(q, +) &= 1 \\ \text{Sortie}(r, +) &= 2 \end{aligned}$$

Rappel sur les notations formelles :

- Ensembles : ensembles, produit cartésien, power-set, *→ ensemble des parties*
- Fonctions : domaine, co-domaine, fonctions partielles vs totales.
- Logique : prédictats, formules, quantificateurs.

$$A, B \Rightarrow A \times B = \{(a, b) \mid a \in A, b \in B\}$$

domaine
↓

$$F: A \rightarrow B = \{a \mapsto b \mid a \in A, B \in B\}$$

*for funktions
definir en urhens*

co-domain A = {a, b, c} definir en extern

$$A = \{1, 2\}$$

$$P(A) = \{\{1\}, \{2\}, \{1, 2\}, \emptyset\}$$

caract. allgemein

$$2^A$$

5/33

Fonction

$$F: A \rightarrow B \subseteq A \times B \text{ et une}$$

condition de

A peut étre un produit

déterminé !

caractère

$$F: A_1 \times A_2 \times A_3 \dots \rightarrow A_m$$

fonction à n paramètres

totale ou partielle

totale définie sur tout l'ensemble

$F: A \rightarrow B$, ~~pas~~ $\exists a \in A$ $\forall F(a) \in B$

partielle $\exists a \in A$ $\forall F(a)$ n'est pas défini !

Logique : \forall, \exists

- Vocabulaire : Soit p une place ($p \in P$) et t une transition ($t \in T$),

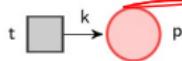
- p est une place d'entrée de t si $k = \text{Entrée}(p, t) > 0$:



$$t' = \{p \mid \text{entrée}(p, t) > 0\}$$

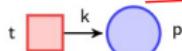
$$= \{p \mid \text{sortie}(p, t) > 0\}$$

- p est une place de sortie de t si $k = \text{Sortie}(p, t) > 0$:

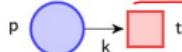


TRANSITIONS :

- t est une transition d'entrée de p si $k = \text{Sortie}(p, t) > 0$:



- t est une transition de sortie de p si $k = \text{Entrée}(p, t) > 0$:

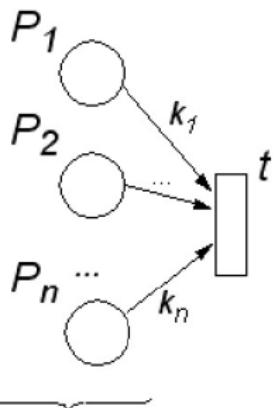


k, k', l, l' sont les valuations des arcs

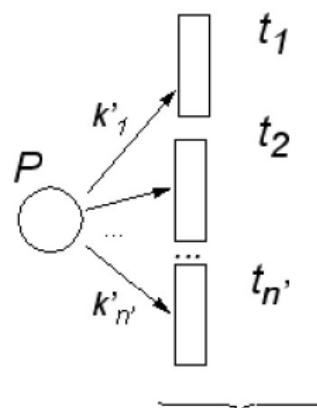
6/33

Entrée

Application d'incidence avant



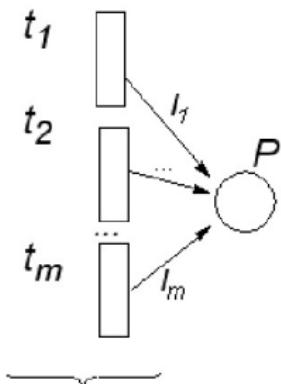
Places d'entrée de t :
 $k_i = \text{Entrée}(P_i, t) > 0$



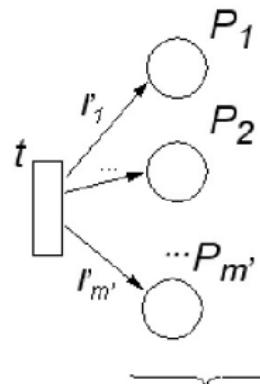
Transitions de sortie de P :
 $k'_j = \text{Entrée}(P, t_j) > 0$

Sortie

Application d'incidence arrière



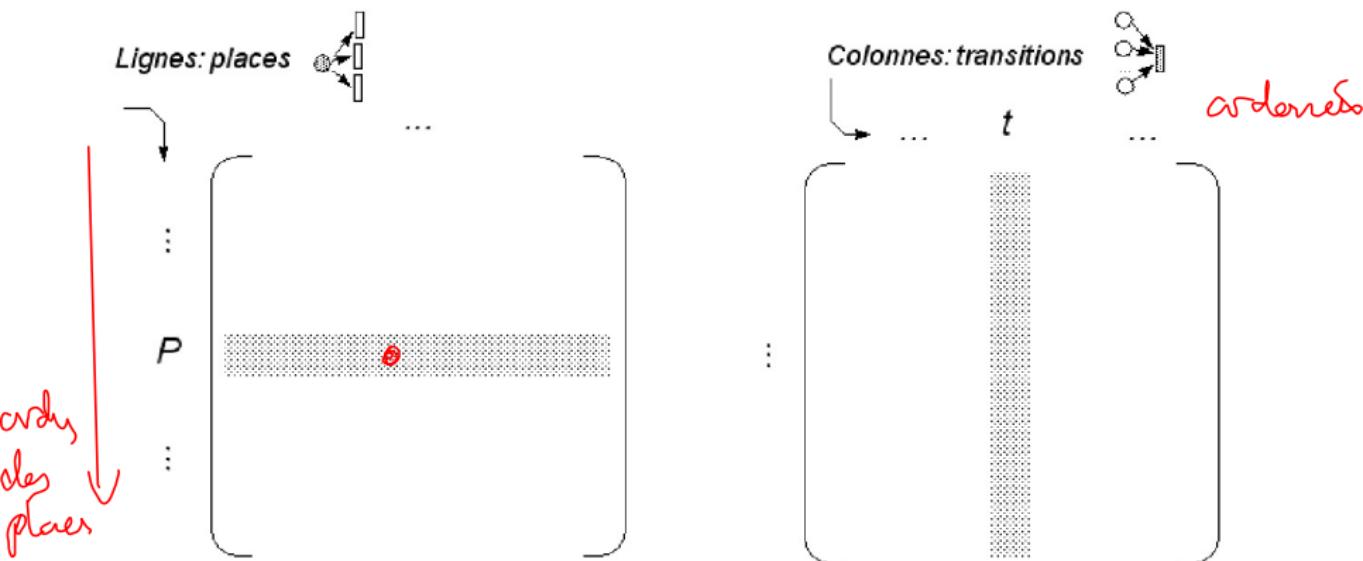
Transitions d'entrée de P :
 $l_i = \text{Sortie}(P, t_i) > 0$



Places de sortie de t :
 $r_j = \text{Sortie}(P_j, t) > 0$

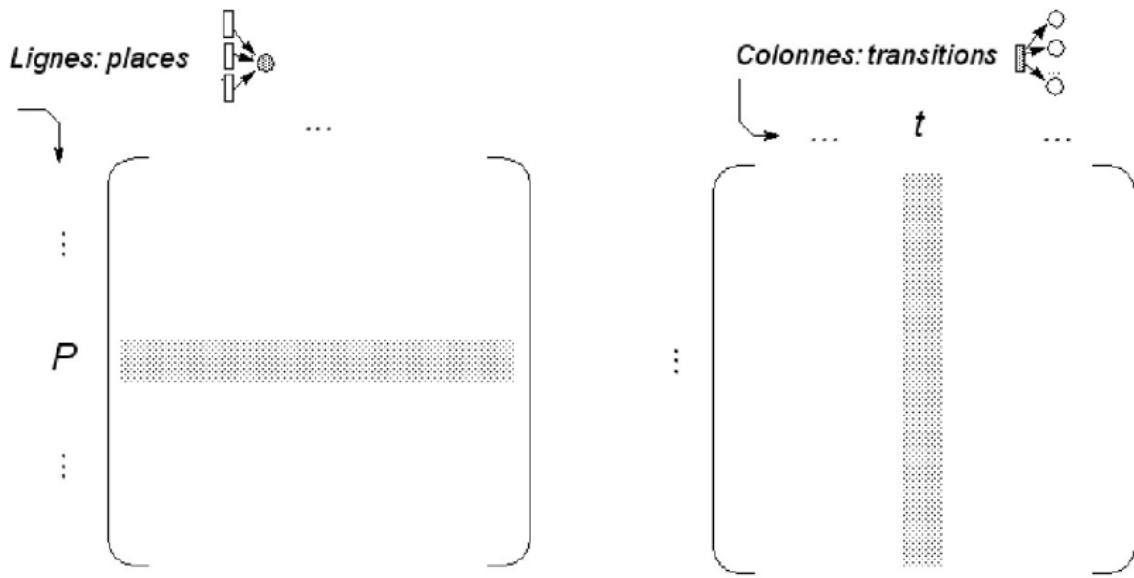
- Vers une représentation matricielle

Entrée

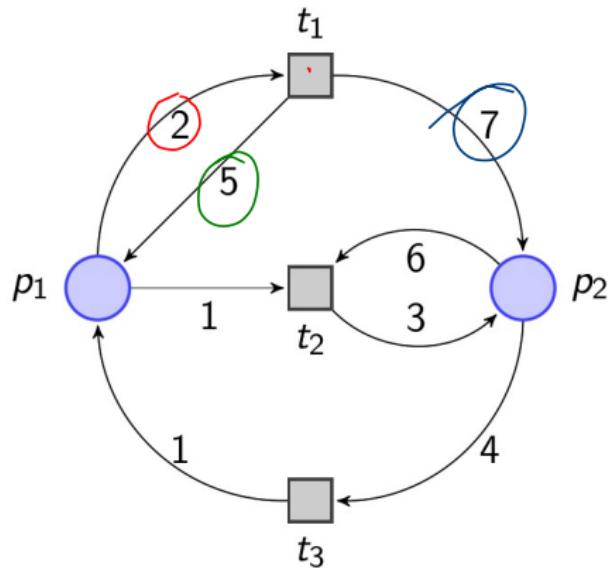


- Vers une représentation matricielle

Sortie

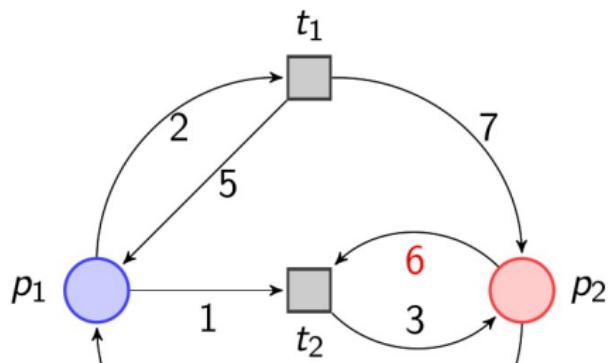


Représentation matricielle



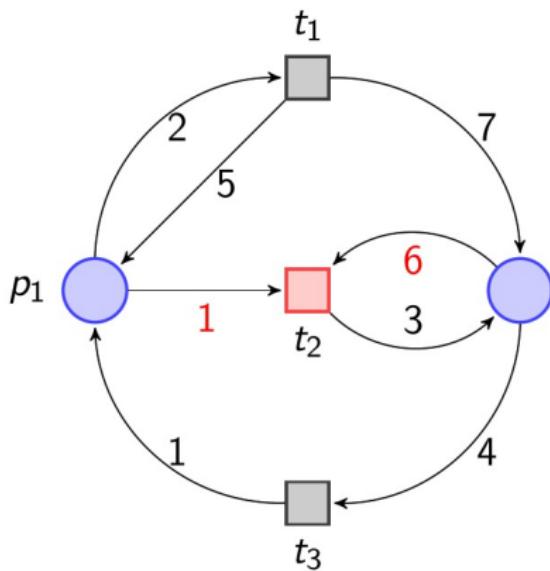
$\begin{array}{c} \text{+1} \\ \text{Entrée} \\ t_1 \\ \hline p_1 & \left[\begin{matrix} 2 & 1 & 0 \end{matrix} \right] \\ p_2 & \left[\begin{matrix} 0 & 6 & 4 \end{matrix} \right] \end{array}$ $\begin{array}{c} \text{+1} \\ \text{Sortie} \\ t_2 \\ \hline p_1 & \left[\begin{matrix} 5 & 0 & 1 \end{matrix} \right] \\ p_2 & \left[\begin{matrix} 7 & 3 & 0 \end{matrix} \right] \end{array}$

Représentation matricielle



Entrée

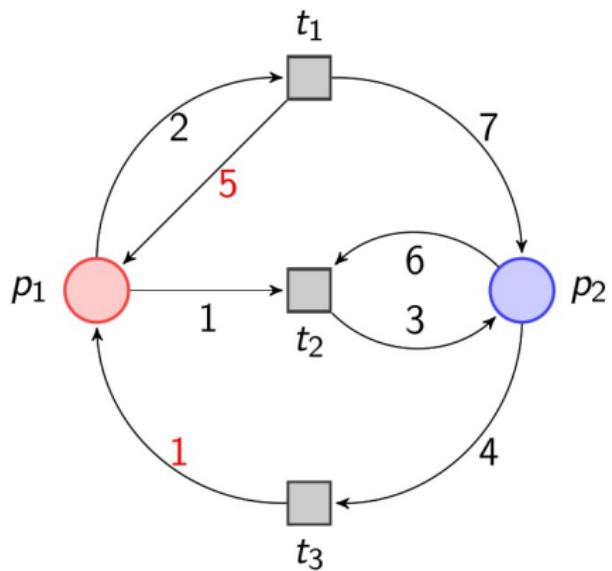
	t_1	t_2	t_3
p_1	2	1	0
p_2	0	6	4



Entrée

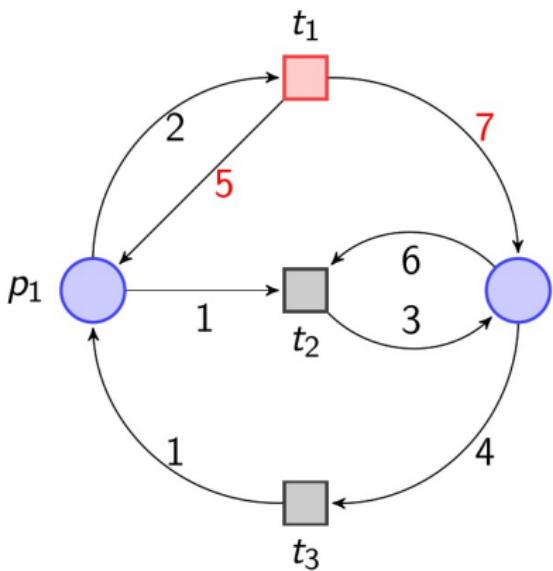
	t_1	t_2	t_3
p_1	2	1	0
p_2	0	6	4

Représentation matricielle



Sortie

$$\begin{array}{c} \begin{matrix} & t_1 & t_2 & t_3 \\ p_1 & 5 & 0 & 1 \\ p_2 & 7 & 3 & 0 \end{matrix} \end{array}$$



Sortie

$$\begin{array}{c} \begin{matrix} & t_1 & t_2 & t_3 \\ p_1 & 5 & 0 & 1 \\ p_2 & 7 & 3 & 0 \end{matrix} \end{array}$$

Exercice

- Représentation graphique d'un réseau

Construire le graphe du réseau décrit par les fonctions d'Entrée et de Sortie suivantes :

$$P = \{ p_1, p_2, p_3 \}$$

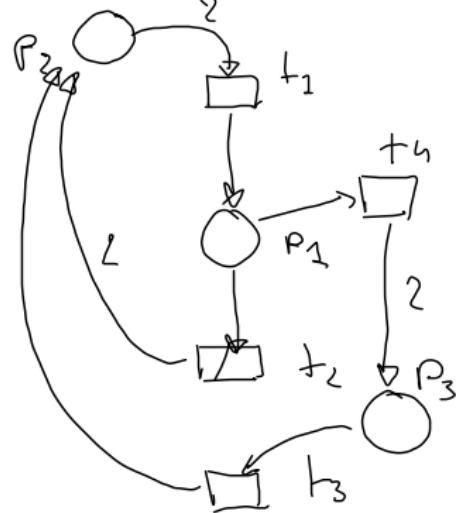
$$T = \{ t_1, t_2, t_3, t_4 \}$$

Entrée

$$\begin{array}{c} p_1 \\ p_2 \\ p_3 \end{array} \quad \begin{array}{c} t_1 \quad t_2 \quad t_3 \quad t_4 \\ \left[\begin{array}{cccc} 0 & 1 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right] \end{array}$$

Sortie

$$\begin{array}{c} p_1 \\ p_2 \\ p_3 \end{array} \quad \begin{array}{c} t_1 \quad t_2 \quad t_3 \quad t_4 \\ \left[\begin{array}{cccc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{array} \right] \end{array}$$

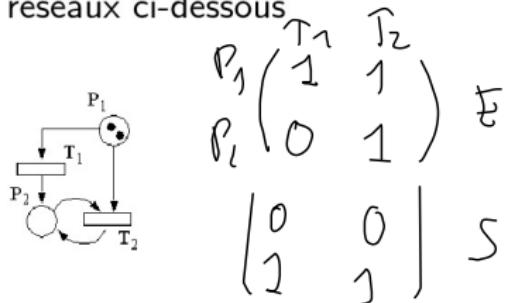
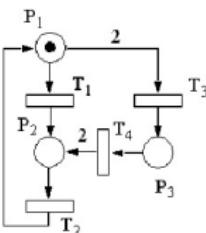


Exercice

- Représentation graphique d'un réseau

Donner les matrices d'incidence pour les réseaux ci-dessous

$$\begin{array}{c}
 P_1 \left(\begin{array}{cccc} T_1 & T_2 & T_3 & T_4 \\ 1 & 0 & 2 & 0 \end{array} \right) \\
 P_2 \left(\begin{array}{cccc} 0 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right) \\
 P_3 \left(\begin{array}{cccc} 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \\
 P_4 \left(\begin{array}{cccc} 0 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right) \\
 P_5 \left(\begin{array}{cccc} 1 & 0 & 0 & 2 \end{array} \right) \\
 P_6 \left(\begin{array}{cccc} 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right)
 \end{array}$$



Posent-ils des problèmes ?

$M_1: P \rightarrow \mathbb{N}$

$$\begin{array}{c}
 P_1 \left(\begin{array}{c} 1 \\ 0 \\ 0 \end{array} \right) \\
 P_2 \left(\begin{array}{c} 0 \\ 0 \\ 0 \end{array} \right) \\
 P_3 \left(\begin{array}{c} 0 \\ 0 \\ 0 \end{array} \right)
 \end{array}$$

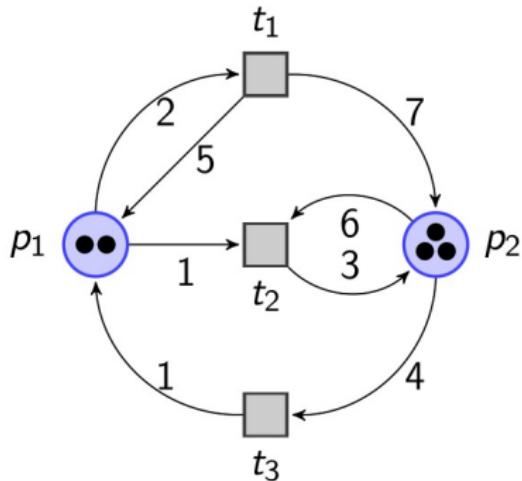
$$\begin{array}{c}
 P_1 \left(\begin{array}{c} 2 \\ 0 \end{array} \right) \\
 P_2 \left(\begin{array}{c} 0 \end{array} \right)
 \end{array}$$

Marquage

Le marquage d'un réseau est son état. Formellement, un marquage est une application

$$M : P \rightarrow \mathbb{N}$$

donnant pour chaque place le nombre de jetons qu'elle contient. Le marquage initial est généralement noté M_0 .



$$\begin{matrix} p_1 \\ p_2 \end{matrix} \quad \left[\begin{matrix} 2 \\ 3 \end{matrix} \right]$$

Fonctionnement d'un réseau (sémantique)

1 > 0 2>0

- Une transition t est tirable pour un marquage M si et seulement si

produit sur BN

$$\forall p \in P, M(p) \geq \underline{\text{Entrée}}(p,t)$$



Il s'agit de la condition de franchissement de t depuis M .

- Si t est franchissable depuis M , le tir (ou le franchissement) de t produit un nouveau marquage M' donné par

$$\forall p \in P, M'(p) = M(p) - \underline{\text{Entrée}}(p,t) + \underline{\text{Sortie}}(p,t)$$

- Notations

- t tirable depuis M :

$$M \xrightarrow{t}$$

- tir de t depuis M donnant M' :

$$M \xrightarrow{t} M'$$

- $M' = M - \text{Entree}(.,t) + \text{Sortie}(.,t)$

- Définition La matrice d'incidence d'un réseau, notée C, est définie par

$$\forall p \in P, \forall t \in T \quad C(p, t) = \text{Sortie}(p, t) - \text{Entree}(p, t) \in \mathbb{Z}$$

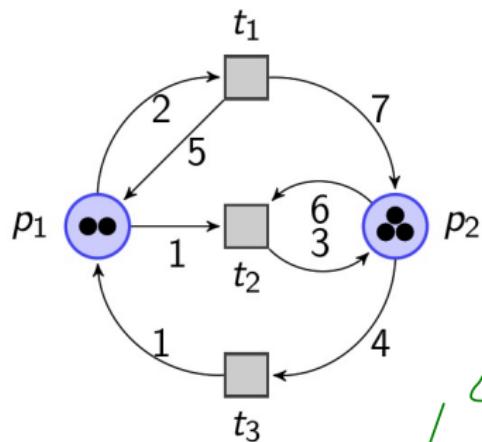
Si $M \xrightarrow{t} M'$ alors $M' = M + C(.,t)$

Entree $(.,t) =$
colone + de
la matrice Entrée

$$E = \begin{pmatrix} | \\ | \\ | \\ | \\ | \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \circ & \overset{\#}{\underset{t}{\downarrow}} \\ \circ & \vdots \\ \circ & \vdots \\ \circ & \vdots \\ \circ & \vdots \end{pmatrix} \vdash t = \begin{pmatrix} | \\ | \\ | \\ | \\ | \end{pmatrix}$$

$$C : P \times T \rightarrow \mathbb{Z}$$

Exemple



corporation sur les vecteur

$$\text{Entrée}(., t_1) = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} \leq M_0 = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$M_0 \xrightarrow{t_1} M$$

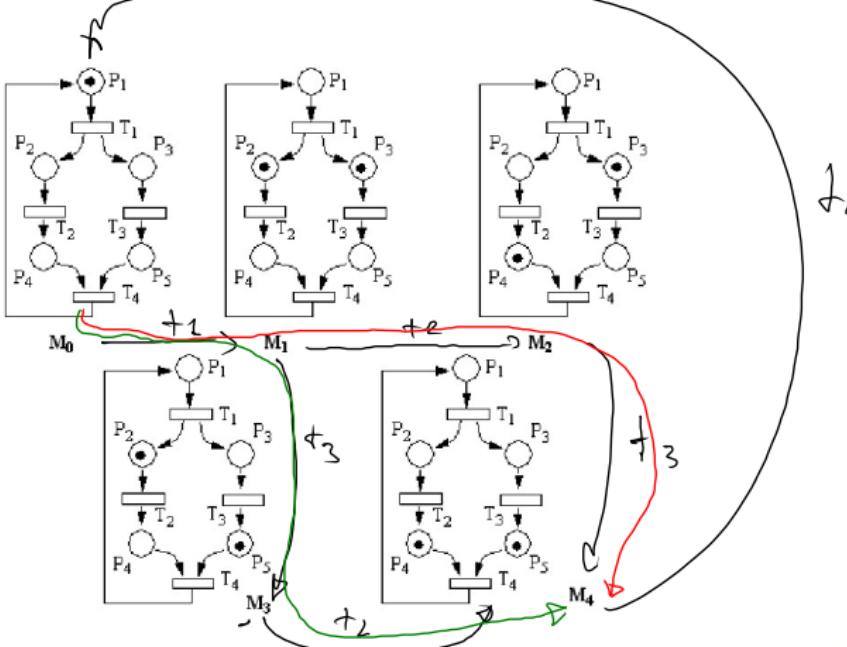
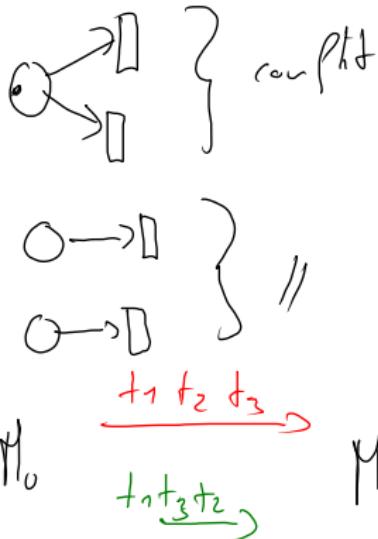
Exemple(cont'd)

redon chavardish

$$\begin{aligned} M &= M_0 - \text{Entrée}(., t_1) + \text{Sortie}(., t_1) \\ &= \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} - \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 6 & 4 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{bmatrix} 5 & 0 & 1 \\ 7 & 3 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 5 \\ 7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 10 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} M &= M_0 + C(., t_1) \\ &= \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \underbrace{\begin{bmatrix} 3 & -1 & 1 \\ 7 & -3 & -4 \end{bmatrix}}_{\text{incidence}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 10 \end{pmatrix} \begin{array}{l} P_1 \\ P_2 \end{array} \end{aligned}$$

Séquence de transitions : un exemple



La séquence $T_1 T_2$ est une séquence de franchissements. On peut écrire

$$s = T_1 T_2$$

$$\text{et } \underline{M_0} \xrightarrow{s} \underline{M_2}$$

- La séquence est définie à partir d'un marquage donné.
- C'est une suite de transitions franchissables successivement.

La séquence $T_1 T_2$ n'est pas une séquence de franchissement à partir de $M_0 \xrightarrow{s} M_3$

$$M_0 \xrightarrow{T_1} M_1 \xrightarrow{T_2} M_2$$

Vecteur caractéristique :

où \bar{s} est le vecteur caractéristique de la séquence de transitions

$$\underline{s = t_1 t_2 \dots t_n}$$

$$t_i \in T$$

$$- : T^* \rightarrow \mathbb{N}^{171}$$

tel que $\bar{s}(t)$ donne le nombre d'occurrences de la transition t dans s

$$\boxed{\bar{s} : T \rightarrow \mathbb{N}}$$

$$\begin{aligned} & e^{T^*} \quad e^{T^*} \\ & (aba). (dd) \\ & = aba dd \in T^* \end{aligned}$$

Etant donné la séquence $t_1 t_2 t_2 t_3 t_1$
 le vecteur caractéristique est : $\begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$

- Propriétés : $\bar{s} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{t} s = s_1.s_2$ concaténat

$$\begin{aligned} \sum^* &= \{a, b, c\} \\ \sum^* &= \{\varepsilon, a, b, c, aa, ab, bb, cc, abc, \text{summa...}\} \end{aligned}$$

Pascal Racloz, Didier Buchs

Réseaux de Petri: Formalisme

$$\begin{aligned} & \circ : T^* \times T^* \xrightarrow{*} T^* \\ & + : \mathbb{N}^{171} \times \mathbb{N}^{171} \xrightarrow{23/33} \mathbb{N}^{171} \end{aligned}$$

Vektor

$$- : T^* \rightarrow \mathbb{N}^{|\tau|}$$

$$\bar{f} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \end{pmatrix} \leftarrow^{\text{punkt } f}$$

$$(\overline{t}, \overline{s}) = \bar{f} + \bar{s}$$

Punkts

$$\bar{f} : T \rightarrow \mathbb{N}_{x=}$$

$$\bar{f} \quad \begin{cases} \bar{f}(x) = 0 & \text{if } x \neq t \\ \bar{f}(x) = 1 & \text{if } x = t \end{cases}$$

$$\begin{array}{c} ? \quad + : (\overline{T \rightarrow \mathbb{N}}) \times (\overline{T \rightarrow \mathbb{N}}) \\ \hline \overline{\overline{f \rightarrow \mathbb{N}}} \end{array}$$

$$f + g = h$$

$$\forall x \in T, h(x) = f(x) + g(x)$$

Séquence de transitions

- Etant donnée la situation où

$$M \xrightarrow{t_1} M_1, M_1 \xrightarrow{t_2} M_2 \dots M_n \xrightarrow{t_n} M'$$

alors

$$\boxed{M' = M + C \cdot \bar{s}} \quad M' = M + C \cdot \sum_{i=1}^n t_i + \dots + C \cdot \sum_{i=1}^n t_i + \dots + C \cdot \sum_{i=1}^n t_i$$

où \bar{s} est le vecteur caractéristique de la séquence de transitions

$$s = t_1 t_2 \dots t_n$$

tel que $\bar{s}(t)$ donne le nombre d'occurrences de la transition t dans s

$$\bar{s} : T \rightarrow \mathbb{N}$$

On note

$$\overline{| M \xrightarrow{s} M' |}$$

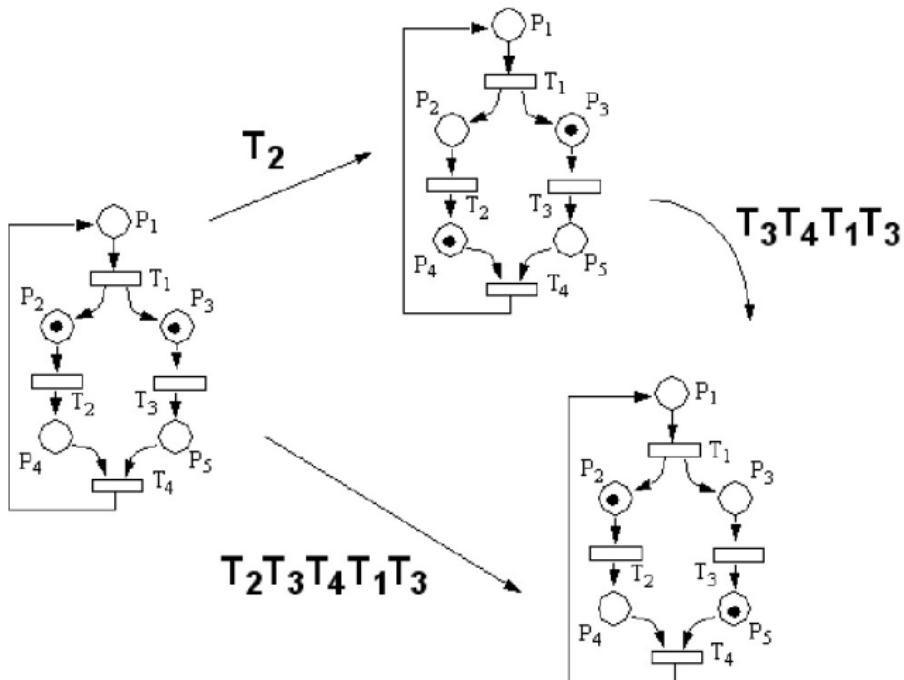
24/33

Equation Fondamentale

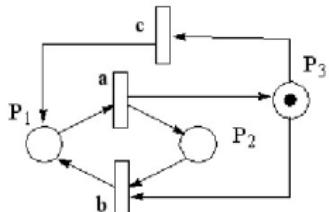
$$M' = M + C \cdot \bar{s}$$

- $Rqs : s = s_1.s_2 \Rightarrow \bar{s} = \bar{s_1} + \bar{s_2}$
 $\bar{s_1} = \bar{s_2} \Rightarrow M + C.\bar{s_1} = M + C.\bar{s_2}$

Exemple

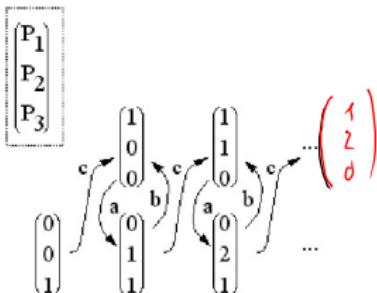


Exercice : Séquence de transitions



Matrice d'incidence:

$$\begin{array}{c} \alpha \quad \beta \quad \gamma \\ \hline P_1 & [-1 \quad 1 \quad 1] \\ P_2 & [1 \quad -1 \quad 0] \\ P_3 & [1 \quad -1 \quad -1] \end{array}$$



- Vérifier que la séquence de transitions 'cabacacab' est franchissable
- Donner le marquage résultat en utilisant son vecteur caractéristique

$$\left(\begin{matrix} 0 \\ \vdots \\ \xi \end{matrix} \right) + \left(\begin{matrix} -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 1 & -1 & -1 \end{matrix} \right) \cdot \left(\begin{matrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{matrix} \right) = \left(\begin{matrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{matrix} \right) + \left(\begin{matrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{matrix} \right) = \left(\begin{matrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{matrix} \right)$$

$$\left(\begin{matrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{matrix} \right)$$

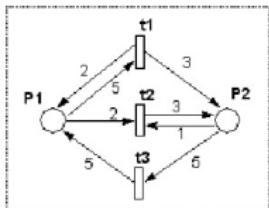
Exercice (...)

$$T_1 \quad T_2 \quad T_3$$

$$P_1 \quad (-3 \quad -2 \quad 5)$$

$$C = \begin{pmatrix} 3 & 2 & -5 \end{pmatrix}$$

$$P_2$$



$$M_0 \xrightarrow{t_2 t_3} M'$$

$$M_0 \xrightarrow{t_3 t_2} M''$$

$$M' = M_0 + C \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = M_0 + \begin{pmatrix} 3 \\ -3 \end{pmatrix}$$

$$M'' = M_0 + C \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = M_0 + \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$M''' = M_0 + C \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = M_0 + \begin{pmatrix} 5 \\ -5 \end{pmatrix}$$

- Quels sont les marquages minimums de ce réseau tels que respectivement les séquences suivantes soient franchissables ?

- $s_1 = t_2 t_3$
- $s_2 = t_3 t_2$

$\exists M_0$? t.g. ses sont franchissables

- Pouvez-vous 'généraliser' ?

Vérifier avec la séquence $s = t_2 t_2 t_3 t_1$. Que dire de

$$M_0 = \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \end{pmatrix} ?$$

$$M' + \begin{pmatrix} 3 \\ -3 \end{pmatrix} = M_0$$

28/33

$$M' + M'', M''' \geq 0$$

$$M'' + \begin{pmatrix} +2 \\ -2 \end{pmatrix} = M_0$$

$$M''' + \begin{pmatrix} -5 \\ 3 \end{pmatrix} = M_0$$

Corrections :

$$s_{i+1} = s_i t_i$$

Supposons M_i solution du problème pour S_i

$$M_i + C \cdot \bar{s}_i + C \cdot \bar{t}_i = M_i + C \cdot \bar{s}_{i+1}$$

M_i est une solution ssi

$$\text{Entree}(., t_i) \leq M_i + C \cdot \bar{s}_i$$

$\Rightarrow \exists$ un moyen tel
que S est branchable
fixe S^*

Encore quelques définitions...

- Marquages accessibles (ou successeurs)

Un marquage M' est un *marquage accessible* (successeur de M) s'il existe une suite de transitions $s \in T^*$ tel que

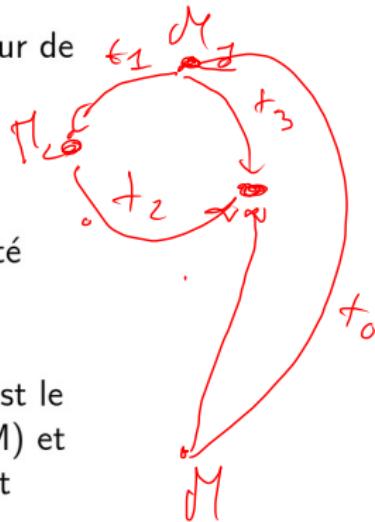
$$M \xrightarrow{s} M'$$

L'ensemble des marquages accessibles depuis M est noté $A(R, M)$

- Graphe des marquages accessibles

Le *graphe des marquages accessibles*, noté $GA(R, M)$, est le graphe ayant comme sommets les marquages de $A(R, M)$ et tel qu'il existe un arc entre deux sommets M_1 et M_2 si et seulement si

$$M_1 \xrightarrow{t} M_2 \text{ ou } t \in T$$

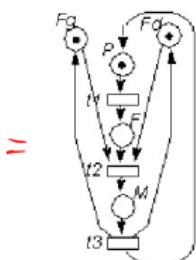


Graphe des marquages accessibles et fonctionnement

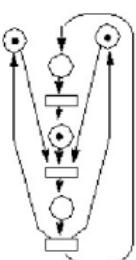
R

GA(R; M₀)

M₀



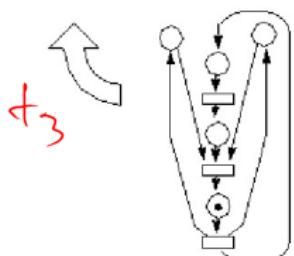
t₁



(P)
F _G
F _d
F
M

M₀

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{t_1} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$



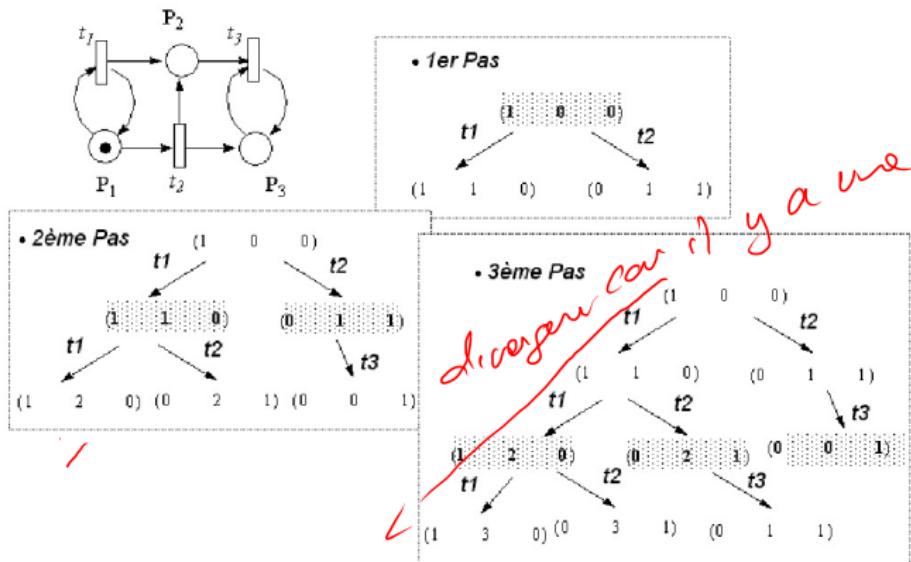
t₂

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{t_2} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

t₃

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{t_3} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Marquages accessibles : exemple



- Définition des fonctions Entrée, Sortie et Marquage
- Représentation sous forme de matrices et vecteurs
- Tirabilité et tir d'une transition
- Séquence de transitions et son utilisation dans l'équation fondamentale
- Marquages accessibles et graphe de ces marquages