

Escola de Ciências

Departamento de Matemática
e Aplicações

Álgebra Linear El

MIEINF

2015/2016

Aulas teóricas

mif@math.uminho.pt 1 jsoares@math.uminho.pt

MATRIZES SISTEMAS DETERMINANTES ESPAÇOS VETORIAIS TRANSFORMAÇÕES LINEARES VALORES PRÓPRIOS

1. MATRIZES

1.1 Conceitos básicos

Definição:

- ① Uma matriz é um quadro de números dispostos em m linhas e n colunas.
- ② Os m × n elementos contidos na matriz são chamados os elementos da matriz e representam-se entre parênteses curvos ou retos.

Exemplo:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{pmatrix} \qquad \text{ou} \qquad \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{bmatrix}$$

mif@math.uminho.pt 2 jsoares@math.uminho.pt

Definição:

- ① Uma matriz com m linhas e n colunas diz-se de ordem m por n e escreve-se $m \times n$.
- ② Uma matriz diz-se real (complexa) se todos os seus elementos são números reais (complexos).
- ③ O conjunto das matrizes reais (complexas) de ordem $m \times n$ denota-se por $\mathbb{R}^{m \times n}$ ($\mathbb{C}^{m \times n}$).

Exemplo: A matriz

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 & 5 \\ 3 & 4 & 5 & 6 \\ 4 & 5 & 6 & 7 \end{pmatrix}$$

é uma matriz real de ordem 3×4 , i.e., $A \in \mathbb{R}^{3 \times 4}$.

Genericamente, uma matriz A de ordem $m \times n$ pode escrever-se como

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

ou, abreviadamente $A = (a_{ij})_{m \times n}$ ou ainda (dependendo do contexto) $A = (a_{ij})$.

O elemento a_{ij} está na posição (linha i, coluna j) da matriz A.

Exemplo:

$$A = \begin{pmatrix} 2 & \mathbf{3} & 4 & 5 \\ 3 & 4 & 5 & 6 \\ 4 & 5 & \mathbf{6} & 7 \end{pmatrix} \qquad a_{12} = \mathbf{3}$$

$$a_{12} = \mathbf{3}$$

$$a_{33} = \mathbf{6}$$

▶ Qual a matriz $A = (a_{ij})_{3\times 4}$ tal que $a_{ij} = i + j$?

mit@math.uminho.pt 4 jsoares@math.uminho.pt

Definição: Seja A uma matriz de ordem $m \times n$.

- ① Se $m \neq n$, A diz-se uma matriz retangular.
- ② Se m = n, A diz-se uma matriz quadrada (de ordem n).
- ③ Se m = 1, A diz-se uma matriz linha.
- \P Se n=1, A diz-se uma matriz coluna.

Exemplo: As matrizes

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 3 & 4 \\ 4 & 5 \end{pmatrix} \qquad B = \begin{pmatrix} \sqrt{2} & 0 & 1 \\ \pi & -1 & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & 6 \end{pmatrix} \qquad \boldsymbol{x} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \end{pmatrix}$$

A matriz A é uma matriz retangular de ordem 3×2 , a matriz B é uma matriz quadrada de ordem 3×3 (ou simplesmente de ordem 3) e a matriz x é uma matriz linha.

mif@math.uminho.pt 5 jsoares@math.uminho.pt

¹As matrizes linha ou coluna, são usualmente representadas por letras minúsculas a negrito e os seus elementos são identificados usando apenas um índice.

Definição: Seja $A = (a_{ij})$ uma matriz de ordem n.

- ① A diagonal principal de A (ou os elementos diagonais de A ou a diagonal de A) são os elementos $a_{11}, a_{22}, \ldots, a_{nn}$.
- ② A diagonal secundária de A são os elementos $a_{1n}, a_{2,n-1}, \ldots, a_{n1}$.

Exemplo:

$$\begin{pmatrix} 3 & -1 & 0 \\ -2 & 5 & 4 \\ 1 & 1 & 6 \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} 3 & -1 & 0 \\ -2 & 5 & 4 \\ 1 & 1 & 6 \end{pmatrix}$$

Diagonal principal Diagonal secundária:

mif@math.uminho.pt 6 jsoares@math.uminho.pt

Definição: Uma matriz quadrada $A = (a_{ij})$ diz-se

① diagonal se todos os elementos fora da diagonal são nulos, i.e., $i \neq j \Rightarrow a_{ij} = 0$.

$$i > j \Rightarrow a_{ij} = 0.$$

triangular inferior se todos os elementos acima da diagonal são nulos, i.e.,

$$i < j \Rightarrow a_{ij} = 0.$$

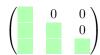
Exemplo:



Matriz diagonal



Triangular superior



Triangular inferior

Definição:

- ① Uma matriz cujos elementos são todos iguais a zero chama-se matriz nula. A matriz nula de ordem $m \times n$ é representada por $\mathbf{0}_{m \times n}$ ou simplesmente $\mathbf{0}$.
- ② Uma matriz diagonal de ordem n cujos elementos são todos iguais a 1 chama-se matriz identidade e representa-se por I_n ou simplesmente I.

$$\mathbf{0}_{2\times3} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \qquad I_4 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Definição: Sejam $A=(a_{ij})$ e $B=(b_{ij})$ matrizes da mesma ordem. Diz-se que A é igual a B, se e só se

$$a_{ij} = b_{ij}, \qquad i = 1, \dots, m, \ j = 1, \dots, n.$$

A = B

mif@math.uminho.pt 8 jsoares@math.uminho.pt

1.2 Operações com matrizes

Soma de matrizes

Se duas matrizes têm a mesma ordem, a sua soma é a matriz que se obtém adicionando os elementos homólogos das matrizes dadas.

Exemplo:

$$\begin{pmatrix} \mathbf{1} & 2 & -1 \\ 3 & 0 & 5 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \mathbf{2} & -1 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mathbf{3} & 1 & -1 \\ 3 & -2 & 6 \end{pmatrix}.$$

Definição: Sejam $A=(a_{ij})$ e $B=(b_{ij})$ duas matrizes de ordem $m\times n$. A soma de A e B é uma matriz $C=(c_{ij})$, cujos elementos são dados por

$$c_{ij} = a_{ij} + b_{ij}, \qquad i = 1, \dots, m, \ j = 1, \dots, n.$$
 $C = A + B$

mit@math.uminho.pt 9 jsoares@math.uminho.pt

Definição: Sejam $A = (a_{ij})$ e $B = (b_{ij})$ duas matrizes de ordem $m \times n$. A - B significa A + (-B) sendo $-B = (-b_{ij})$.

Teorema: Propriedades da adição de matrizes

Sejam A, B e C matrizes de ordem $m \times n$. Então:

①
$$A + B = B + A$$
.

(A+B)+C=A+(B+C). Associatividade

 $\mathbf{3} A + \mathbf{0} = A.$

Elemento neutro

Comutatividade

$$4 A + (-A) = (-A) + A = 0.$$

Elemento simétrico

Demonstração: Ao cuidado dos alunos

mif@math.uminho.pt 10 jsoares@math.uminho.pt

Multiplicação escalar

Definição: Seja $A=(a_{ij})$ uma matriz de ordem $m\times n$ e α um número (ou escalar). O produto de α por A é a matriz $C=(c_{ij})$ cujos elementos são dados por

$$c_{ij} = \alpha \, a_{ij}, \qquad i = 1, \dots, m, j = 1, \dots, n.$$

 $C = \alpha A$

Exemplo:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & -1 \end{pmatrix}, \qquad 4A = \begin{pmatrix} 4 & -8 & 0 \\ -4 & 0 & 4 \\ 0 & 12 & -4 \end{pmatrix}.$$

mif@math.uminho.pt 11 jsoares@math.uminho.pt

Teorema: Propriedades da multiplicação escalar

Sejam A e B matrizes de ordem $m \times n$ e α e β escalares.

①
$$(\alpha \beta)A = \alpha(\beta A)$$
.

 $(\alpha + \beta)A = \alpha A + \beta A$. Distributividade - adição escalares

$$(A + B) = \alpha A + \alpha B$$

 $3 \quad \alpha(A+B) = \alpha A + \alpha B.$

4
$$1 A = A$$
.

⑤
$$0 A = 0$$

Distributividade - adição matrizes

Flemento identidade

Associatividade mista

Flemento absorvente

Demonstração: Ao cuidado dos alunos

Multiplicação de duas matrizes

MATRIZES

Definição: Sejam $A=(a_{ij})$ uma matriz de ordem $m\times l$ e $B=(b_{ij})$ uma matriz de ordem $l\times n$. O produto de A por B é a matriz $C=(c_{ij})$ de ordem $m\times n$ cujos elementos são dados por

$$c_{ij} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \dots + a_{il}b_{lj}$$

$$= \sum_{k=1}^{l} a_{ik}b_{kj}, \quad i = 1, \dots, m, j = 1, \dots, n.$$

$$C = AB$$

$$\begin{pmatrix}
\vdots & \ddots & \vdots \\
\vdots & \ddots & \vdots \\
m \times l
\end{pmatrix}$$

$$m \times l$$

$$\begin{pmatrix}
\vdots & \ddots & \vdots \\
\vdots & \ddots & \vdots \\
\vdots & \ddots & \vdots
\end{pmatrix}$$

$$m \times n$$

mif@math.uminho.pt 13 jsoares@math.uminho.pt

Exemplos

MATRIZES

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \end{pmatrix}_{1\times 3} \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}_{3\times 1} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}_{1\times 1}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \end{pmatrix}_{1\times 3} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}_{3\times 1} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}_{1\times 1}$$

$$\begin{pmatrix} \mathbf{1} & \mathbf{2} & \mathbf{-1} \end{pmatrix}_{1\times 3} \begin{pmatrix} \mathbf{2} & \mathbf{1} \\ \mathbf{0} & \mathbf{2} \\ \mathbf{1} & \mathbf{3} \end{pmatrix}_{3\times 2} = \begin{pmatrix} \mathbf{1} & \mathbf{2} \end{pmatrix}_{1\times 2}$$

mif@math.uminho.pt 14 jsoares@math.uminho.pt

Exemplos (continuação)

MATRIZES

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 3 \\ -1 & 4 & 0 \\ 1 & 2 & -1 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}_{4\times3} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 3 & 3 \end{pmatrix}_{3\times5} =$$

mif@math.uminho.pt 15 jsoares@math.uminho.pt

Teorema: Propriedades da multiplicação de matrizes

Sejam A, B e C matrizes e α um número. Então:

$$(2)$$
 $A(B+C) = AB + AC$.

$$(A+B)C = AC + BC.$$

$$(4)$$
 $\alpha(AB) = (\alpha A)B = A(\alpha B)$

5
$$AI = IA = A$$

$$6 A0 = 0A = 0$$

Associatividade

Distributividade à direita

Distributividade à esquerda

Associatividade mista

Elemento identidade

Elemento absorvente

Demonstração: Ao cuidado dos alunos

mif@math.uminho.pt 16 jsoares@math.uminho.pt

Exemplo: Se

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ -2 & 3 \end{pmatrix} \qquad B = \begin{pmatrix} 9 & 6 \\ 6 & 4 \end{pmatrix} \qquad C = \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}$$

tem-se que

$$AB = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = AC$$
 \mathbf{e} $BA = \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}$

donde se conclui:

- $ightharpoonup AB \neq BA;$
- ▶ AB = 0 e $A \neq 0$ e $B \neq 0$;
- $A \neq 0$ e AB = AC, com $B \neq C$.

1.3 Inversa de uma matriz

Definição: Seja A uma matriz quadrada de ordem n. Diz-se que A é uma matriz invertível,² se existir uma matriz X, de ordem n, tal que

$$X A = A X = I_n$$
.

A matriz X diz-se inversa de A.

Teorema: Se A for invertível, a sua inversa é única.

Demonstração: Suponhamos que X e Y são inversas de A, i.e., X A = A X = I_n e Y A = A Y = I_n . Como

$$Y A X = Y(A X) = Y I_n = Y$$

$$Y A X = (Y A)X = I_n X = X$$

conclui-se que X = Y.

A inversa de uma matriz A é denotada por A^{-1} .

mif@math.uminho.pt 18 jsoares@math.uminho.pt

²ou regular ou não singular

Exemplo: As matrizes

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \qquad \mathbf{e} \qquad X = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 5 \\ 0 & 1 & -4 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

satisfazem

$$XA = AX = I_3$$
.

Assim, $X = A^{-1}$ (e $A = X^{-1}$), i.e., as matrizes A e X são invertíveis.

A matriz

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 6 \end{pmatrix}$$

não é invertível (Verifique!).

mif@math.uminho.pt 19 jsoares@math.uminho.pt

Teorema: Sejam A e B matrizes de ordem n, invertíveis. Então,

- ① A^{-1} é invertível, sendo $(A^{-1})^{-1} = A$.
- ② $AB \neq invertivel, sendo(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}.$

Demonstração:

- 1 Imediato, por definição de inversa.
- ② Pretende-se mostrar que $(AB)(B^{-1}A^{-1}) = (B^{-1}A^{-1})(AB) = I.Como$

$$(AB)(B^{-1}A^{-1}) = A(BB^{-1})A^{-1} = AIA^{-1} = AA^{-1} = I$$

e
$$(B^{-1}A^{-1})(AB)=B^{-1}(A^{-1}A)B=B^{-1}IB=B^{-1}B=I$$
 o resultado fica provado.

mif@math.uminho.pt 20 jsoares@math.uminho.pt

1.4 Transposta de uma matriz

Definição: Dada uma matriz A de ordem $m \times n$, a matriz cujas colunas são as linhas de A pela ordem correspondente, diz-se a matriz transposta de A e representa-se por A^T .

A matriz $B=A^T$ é de ordem $n\times m$ e os seus elementos são dados por

$$b_{ij} = a_{ji}, \qquad i = 1, \dots, n, j = 1, \dots, m.$$

$$B = A^T$$

Exemplo:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 & 8 \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 2 & 6 \\ 3 & 7 \\ 4 & 8 \end{pmatrix}.$$

mif@math.uminho.pt 21 jsoares@math.uminho.pt

Teorema: Sejam, A e B matrizes e α um número. Se as operações indicadas estiverem definidas então,

- $(A^T)^T = A$,
- $(A + B)^T = A^T + B^T$.
- $(\alpha A)^T = \alpha A^T$,
- $(AB)^T = B^T A^T$,
- ⑤ Se A é invertível, então A^T é invertível e $(A^T)^{-1} = (A^{-1})^T$.

Demonstração:

- 1+2+3 Ao cuidado dos alunos.
 - ④ Se $A = (a_{ij})_{m \times l}$ e $B = (b_{ij})_{l \times n}$ então $(AB)^T = (c_{ij})_{n \times m}$ e $B^T A^T = (d_{ij})_{n \times m}$. Além disso,

$$d_{ij} = \sum_{k=1}^{n} b_{ki} a_{jk} = \sum_{k=1}^{n} a_{jk} b_{ki} = c_{ij}.$$

⑤ $(A^{-1})^T A^T = (AA^{-1})^T = I^T = I$. Analogamente, $A^T (A^{-1})^T = I$.

mif@math.uminho.pt 22 jsoares@math.uminho.pt

Definição: Seja A uma matriz quadrada.

- A diz-se simétrica se e só se $A^T = A$, i.e., $a_{ij} = a_{ji}$.
- A diz-se antissimétrica se e só se $A^T = -A$, i.e., $a_{ij} = -a_{ji}$.

Exemplo:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 6 & 4 \\ 3 & 4 & 8 \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 6 & 4 \\ 3 & 5 & 8 \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -2 & 6 & 4 \\ -3 & -4 & 8 \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} 0 & 2 & 3 \\ -2 & 0 & 4 \\ -3 & -4 & 0 \end{pmatrix}$$

simétrica não simétrica não antissimétrica antissimétrica

mif@math.uminho.pt 23 jsoares@math.uminho.pt

Definição: Seja A uma matriz de ordem $m \times n$. A matriz obtida de A substituindo cada elemento pelo seu conjugado diz-se a matriz conjugada de A e representa-se por \overline{A} .

A matriz $B=\overline{A}$ é de ordem $m\times n$ e os seus elementos são dados por

$$b_{ij} = \overline{a_{ij}}, \qquad i = 1, \dots, m, j = 1, \dots, n.$$
 $B = \overline{A}$

Exemplo:

Se
$$A=\begin{pmatrix}1+2i&i&3\\-i&1-i&4\end{pmatrix}$$
 então $\overline{A}=\begin{pmatrix}1-2i&-i&3\\i&1+i&4\end{pmatrix}$

mif@math.uminho.pt 24 jsoares@math.uminho.pt

Teorema: Sejam A, B e C matrizes e α um número. Se as operações indicadas estiverem definidas então,

①
$$\overline{\overline{A}} = A$$
,

$$\overline{A+B} = \overline{A} + \overline{B},$$

⑤ Se A é invertível, então \overline{A} é invertível e $(\overline{A})^{-1} = \overline{A^{-1}}$.

Demonstração: Ao cuidado dos alunos.

MATRIZES

Definição: Seja A uma matriz de ordem $m \times n$. A transposta da matriz conjugada de A diz-se a matriz transconjugada de A e representa-se por A^* .

A matriz $B=A^{st}$ é de ordem $n\times m$ e os seus elementos são dados por

$$b_{ij} = \overline{a_{ji}}, \qquad i = 1, \dots, n, j = 1, \dots, m.$$

$$B = A^*$$

Exemplo:

Se
$$A = \begin{pmatrix} 1+2i & i & 3 \\ -i & 1-i & 4 \end{pmatrix}$$
 então $A^* = \begin{pmatrix} 1-2i & i \\ -i & 1+i \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$

mif@math.uminho.pt 26 jsoares@math.uminho.pt

Definição: Seja A uma matriz quadrada.

- ▶ A diz-se hermiteana ou hermítica se e só se $A^* = A$, i.e., $a_{ij} = \overline{a_{ji}}$.
- ► A diz-se anti-hermiteana ou anti-hermítica se e só se $A^* = -A$, i.e., $a_{ij} = -\overline{a_{ji}}$.

Exemplo:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2-i & 3+i \\ 2+i & 6 & 4 \\ 3-i & 4 & 8 \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} 0 & 2-i & 3+i \\ -2-i & 0 & 4 \\ -3+i & -4 & 0 \end{pmatrix}$$

hermítica

anti-hermítica

mif@math.uminho.pt 27 jsoares@math.uminho.pt

1.5 Produto de matrizes fracionadas em blocos

Suponhamos que duas matrizes A e B estão "fracionadas" em blocos:

$$A = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & \cdots & A_{1r} \\ A_{21} & A_{22} & \cdots & A_{2r} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{s1} & A_{s2} & \cdots & A_{sr} \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} B_{11} & B_{12} & \cdots & B_{1t} \\ B_{21} & B_{22} & \cdots & B_{2t} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ B_{r1} & B_{r2} & \cdots & B_{rt} \end{pmatrix},$$

e que:

- o número de "colunas de blocos" de A é igual ao número de "linhas de blocos" de B
- os blocos que formam cada linha de blocos têm todos o mesmo número de linhas
- os blocos que formam cada coluna de blocos têm todos o mesmo número de colunas
- ightharpoonup o número de colunas de cada bloco A_{ik} é igual ao número de linhas de cada bloco B_{ki} .

mif@math.uminho.pt 28 isoares@math.uminho.pt

$$A = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & \cdots & A_{1r} \\ \hline A_{21} & A_{22} & \cdots & A_{2r} \\ \hline \vdots & \vdots & & \vdots \\ \hline A_{i1} & A_{i2} & \cdots & A_{ir} \\ \hline \vdots & \vdots & & \vdots \\ \hline A_{s1} & A_{s2} & \cdots & A_{sr} \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} B_{11} & B_{12} & \cdots & B_{1j} & \cdots & B_{1t} \\ \hline B_{21} & B_{22} & \cdots & B_{2j} & \cdots & B_{2t} \\ \hline \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ \hline B_{r1} & B_{r2} & \cdots & B_{rj} & \cdots & B_{rt} \end{pmatrix}$$

O produto AB pode formar-se combinando os blocos exatamente da mesma forma como combinamos os escalares no produto usual. Isto é, o bloco na posição (i, j) de AB é obtido usando a fórmula

$$A_{i1} B_{1j} + A_{i2} B_{2j} + \cdots + A_{ir} B_{rj}$$

mit@math.uminho.pt 29 jsoares@math.uminho.pt

Exemplo: Se A e B são as matrizes

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 1 \\ \hline 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} C & I & \\ \hline I & 0 & \\ \end{bmatrix},$$

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ \hline 1 & 3 & 1 & 3 \\ 2 & 1 & 2 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I & 0 \\ \hline C & C \end{pmatrix},$$

então:

$$AB = \begin{pmatrix} \begin{array}{c|c} C & I \\ \hline I & 0 \\ \hline \end{array} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \begin{array}{c|c} I & 0 \\ \hline C & C \\ \hline \end{array} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \begin{array}{c|c} 2C & C \\ \hline I & 0 \\ \hline \end{array} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \begin{array}{c|c} 2 & 6 & 1 & 3 \\ 4 & 2 & 2 & 1 \\ \hline 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ \hline \end{array} \right).$$

mif@math.uminho.pt 30 jsoares@math.uminho.pt

Consideremos o produto de duas matrizes $A_{m \times p}$ e $B_{p \times n}$.

Fracionemos A nos m blocos que são as suas linhas $\mathbf{l}_1(A),\mathbf{l}_2(A),\dots,\mathbf{l}_m(A)$ e consideremos B como um só bloco. Tem-se, então:

$$AB = \begin{pmatrix} \frac{\mathbf{l}_1(A)}{\mathbf{l}_2(A)} \\ \vdots \\ \mathbf{l}_m(A) \end{pmatrix} B = \begin{pmatrix} \frac{\mathbf{l}_1(A)B}{\mathbf{l}_2(A)B} \\ \vdots \\ \mathbf{l}_m(A)B \end{pmatrix}.$$

Se designarmos por $\mathbf{l}_1(AB),\ldots,\mathbf{l}_m(AB)$ as m linhas de AB, vemos que

$$\mathbf{l}_i(AB) = \mathbf{l}_i(A) B,$$

ou seja, temos:

Para obtermos uma determinada linha i do produto AB, teremos apenas de multiplicar a linha i da matriz A pela matriz B, não sendo necessário calcular toda a matriz AB.

mif@math.uminho.pt 31 jsoares@math.uminho.pt

Se designarmos por $c_1(B), \ldots, c_n(B)$ as colunas da matriz B, tem-se

$$AB = A(\mathbf{c}_1(B) \mid \mathbf{c}_2(B)) \mid \cdots \mid \mathbf{c}_n(B)) = (A\mathbf{c}_1(B) \mid A\mathbf{c}_2(B) \mid \cdots \mid A\mathbf{c}_n(B))$$

ou seja, tem-se:

$$\mathbf{c}_j(AB) = A\,\mathbf{c}_j(B).$$

Assim:

Para obtermos uma dada coluna j da matriz produto AB, bastará multiplicar A pela coluna j de B.

Notação: Sendo A uma determinada matriz $m \times n$, usaremos a notação a_j (a letra minúscula correspondente à letra usada para a matriz, em negrito, indexada por j) para designar a sua j-ésima coluna. Assim,

$$A = (\boldsymbol{a}_1 \quad \boldsymbol{a}_2 \quad \cdots \quad \boldsymbol{a}_n)$$

será o fracionamento de A nas suas colunas (por simplicidade, dispensaremos o uso dos traços indicadores da partição)

mif@math.uminho.pt 32 jsoares@math.uminho.pt

Uma exceção à regra referida é o caso da matriz identidade de ordem n cujas colunas são, geralmente, designadas por e_1, \ldots, e_n , isto é,

$$I_n = (\boldsymbol{e}_1 \; \boldsymbol{e}_2 \; \cdots \; \boldsymbol{e}_n)$$

Sejam $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ e $\mathbf{c} \in \mathbb{R}^{n \times 1}$. Então o produto $A\mathbf{c}$ pode ser obtido do seguinte modo, usando o fracionamento de A nas suas n colunas e o fracionamento de \mathbf{b} nas suas linhas (cada uma apenas com um elemento)

$$A \mathbf{c} = (\mathbf{a}_1 \ \mathbf{a}_2 \ \cdots \ \mathbf{a}_n) \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix} = c_1 \mathbf{a}_1 + c_2 \mathbf{a}_2 + \cdots + c_n \mathbf{a}_n.$$

mif@math.uminho.pt 33 jsoares@math.uminho.pt

1.6 Operações elementares sobre as linhas/colunas de uma matriz

Definição: Uma operação elementar sobre uma linha (coluna) de uma matriz A é uma operação de um dos seguintes tipos:

OL₁ **(OC**₁):Troca de duas linhas (colunas).

$$L_i \leftrightarrow L_i \quad (C_i \leftrightarrow C_i)$$

OL₂ (OC₂): Multiplicação de uma linha (coluna) por um número diferente de zero.

$$L_i \leftarrow \alpha L_i \quad (C_i \leftarrow \alpha C_i), \ \alpha \neq 0.$$

OL₃ (**OC**₃): Substituição de uma linha (coluna) pela sua soma com um múltiplo de outra linha (coluna).

$$L_i \leftarrow L_i + \alpha L_j$$

 $(C_i \leftarrow C_i + \alpha C_j)$

mif@math.uminho.pt 34 jsoares@math.uminho.pt

Exemplos

MATRIZES

$$\mathfrak{O} A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 3 & -1 & 3 \\ -1 & 2 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\mathbf{OL}_1} \begin{pmatrix} -1 & 2 & -1 \\ 3 & -1 & 3 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{\mathbf{OL}_3} \begin{pmatrix} -1 & 2 & -1 \\ 0 & 5 & 0 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix} \rightarrow \frac{\mathbf{OL}_3}{\mathbf{L}_2 \leftarrow \mathbf{L}_2 + 3\mathbf{L}_1} \begin{pmatrix} -1 & 2 & -1 \\ 0 & 5 & 0 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix} \rightarrow \frac{\mathbf{OL}_3}{\mathbf{L}_3 \leftarrow \mathbf{L}_3 + 2\mathbf{L}_1} \begin{pmatrix} -1 & 2 & -1 \\ 0 & 5 & 0 \\ 0 & 5 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\mathbf{DL}_3} \begin{pmatrix} -1 & 2 & -1 \\ 0 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = B$$

$$\rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 5 & 6 \\ 2 & 5 & 7 \end{pmatrix} \xrightarrow[C_2 \leftarrow -\frac{1}{5}C_2]{} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 6 \\ 2 & 1 & 7 \end{pmatrix} \xrightarrow[C_3 \leftarrow C_3 + 6C_2]{} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 0 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix} = C$$

mif@math.uminho.pt isoares@math.uminho.pt Definição: Diz-se que A é uma matriz equivalente por linhas (por colunas) a uma matriz B, se esta matriz se pode obter a partir de A, através de um número finito de operações elementares sobre as linhas (colunas) de A. Neste caso, usa-se a notação

$$A \xrightarrow{linhas} B \qquad (A \xrightarrow{columnas} B)$$

Exemplo: Relativamente às matrizes $A, B \in C$ do exemplo anterior, tem-se

$$A \xrightarrow{linhas} B$$
 e $A \xrightarrow{columns} C$

Facilmente se prova que (resultados análogos para colunas):

$$\textcircled{1} A \xrightarrow{linhas} A$$

② Se
$$A \xrightarrow{linhas} B$$
 então $B \xrightarrow{linhas} A$

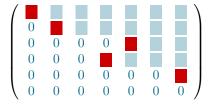
$$\textcircled{3}$$
 Se $A \xrightarrow{linhas} B$ e $B \xrightarrow{linhas} C$ então $A \xrightarrow{linhas} C$

Definição: O elemento a_{ik} de uma matriz $A=(a_{ij})$ diz-se um pivô se é o primeiro elemento não nulo da sua linha, i.e.,

$$a_{ik} \neq 0$$
 e $a_{ij} = 0, j = 1..., k-1.$

Uma linha nula não tem pivôs.

Exemplo:



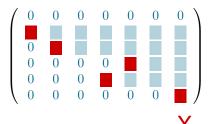
- elementos não nulos pivôs
- podem ser ou

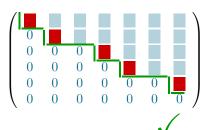
mif@math.uminho.pt 37 jsoares@math.uminho.pt

Definição: Diz-se que uma matriz $m \times n$ é uma matriz em escada ou tem a forma em escada, se:

- ① Não há linhas totalmente nulas seguidas de linhas não nulas.
- ② Se o pivô da linha i estiver na coluna k, então todos os elementos abaixo da posição i, nas colunas $1, \ldots, k$ são nulos.

Exemplo:





Teorema: Toda a matriz A de ordem $m \times n$ é equivalente, por linhas, a uma matriz em escada.

Processo de redução de uma matriz A à forma em escada

Passo 1: Se A é a matriz nula ou uma matriz linha, então A está na forma em escada e o processo termina.

Passo 2: Por troca de linhas, se necessário, construímos uma matriz B cuja primeira linha tem um pivô b_{1k} ³ com índice de coluna mínimo.

$$A \xrightarrow{\mathbf{OL_1}} B = \begin{pmatrix} 0 & \cdots & 0 & & & & & \cdots \\ 0 & \cdots & 0 & & & & \cdots \\ 0 & \cdots & 0 & & & & \cdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & & & & \cdots \end{pmatrix}$$

mif@math.uminho.pt 39 jsoares@math.uminho.pt

³Note-se que tal pivô existe, dado que estamos a supor $A \neq 0$.

Passo 3: Adicionando múltiplos convenientes da linha 1 às linhas $2, \ldots, m$, anulamos todos os elementos da coluna k, situados abaixo da posição 1.

$$B \xrightarrow[L_i \leftarrow L_i - \frac{b_{ik}}{b_{1k}} L_1]{} C = \begin{pmatrix} 0 & \cdots & 0 & \blacksquare & \cdots & \blacksquare \\ 0 & \cdots & 0 & 0 & \blacksquare & \cdots & \blacksquare \\ 0 & \cdots & 0 & 0 & \blacksquare & \cdots & \blacksquare \\ \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & 0 & \blacksquare & \cdots & \blacksquare \end{pmatrix}$$

Passo 4: "Repetir" o processo, considerando as linhas $2, \ldots, m$.

mif@math.uminho.pt 40 jsoares@math.uminho.pt

Exemplo: Reduzir a matriz A à forma em escada.

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & -2 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Passo 1: A não é uma matriz nula nem uma matriz linha.

Passo 2:

$$A \xrightarrow[L_1 \leftrightarrow L_2]{\text{OL}_1} B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & -2 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

mif@math.uminho.pt 41 jsoares@math.uminho.pt

Passo 3:

$$B \xrightarrow[L_5 \leftrightarrow L_5 - 2L_1]{\begin{array}{ccccc} \mathbf{O} & \mathbf{1} & \mathbf{-1} & \mathbf{0} & \mathbf{1} \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array}}$$

Passo 4: Vamos repetir o processo, considerando as linhas 2 a 5 da matriz C.

\int_{0}^{∞}	1	-1	0	1
$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$	0	1	2	3
0	0	0	0	0
0	0	2	1	$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$
$\sqrt{0}$	0	0	0	0 /
		A'		

mif@math.uminho.pt 42 jsoares@math.uminho.pt

Passo 1': A' não é uma matriz nula nem uma matriz linha.

Passo 2':

$$A \xrightarrow{linhas} B' = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Passo 3':

$$B' \xrightarrow[L_4 \leftarrow L_4 - 2L_2]{\text{OL}_3} C' = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -3 & -6 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

mif@math.uminho.pt 43 jsoares@math.uminho.pt

Passo 4': Vamos repetir o processo, considerando as linhas 3 a 5 da matriz C'.

$$\begin{pmatrix} 0 & \mathbf{1} & -\mathbf{1} & \mathbf{0} & \mathbf{1} \\ 0 & 0 & \mathbf{1} & \mathbf{2} & \mathbf{3} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -\mathbf{3} & -6 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Passo 1": A" não é uma matriz nula nem uma matriz linha.

Passo 2":

$$A \xrightarrow{linhas} C' \xrightarrow{\mathbf{OL}_1} B'' = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & -3 & -6 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

mif@math.uminho.pt 44 jsoares@math.uminho.pt

Passo 3":

Passo 4': Vamos repetir o processo, considerando a linhas 4 e 5 da matriz C''.

Passo 1''': A''' é uma matriz nula, logo C'' é uma matriz em escada, equivalente por linhas à matriz A.

mit@math.uminho.pt 45 jsoares@math.uminho.pt

Definição: Seja A uma matriz de ordem $m \times n$ e seja E uma matriz em escada, equivalente por linhas a A. Chama-se característica de A ao número de linhas não nulas (número de pivôs) de E e denota-se por $\operatorname{car}(A)$.

Exemplo:

Observação: Pode provar-se que se duas matrizes em escada E_1 e E_2 são equivalente por linhas a uma dada matriz A, então E_1 e E_2 têm necessariamente o mesmo numero de linhas nulas (não nulas).

mit@math.uminho.pt 46 jsoares@math.uminho.pt

Exercício: Qual é a característica das seguintes matrizes 3×3 ?

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\left(\begin{array}{ccc}
1 & 1 & 0 \\
0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 0
\end{array}\right) \qquad
\left(\begin{array}{ccc}
1 & 0 & 0 \\
0 & 0 & 0 \\
0 & 0 & 1
\end{array}\right) \qquad
\left(\begin{array}{ccc}
0 & 0 & 0 \\
0 & 0 & 0 \\
0 & 0 & 0
\end{array}\right)$$

Definição: Diz-se que uma matriz $m \times n$ é uma matriz em escada reduzida ou que tem a forma em escada reduzida, se:

- 1 A matriz é uma matriz em escada.
- 2 Os pivôs são todos 1.
- 3 Os pivôs são os únicos elementos não nulos das suas colunas.

Exemplos

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Teorema: Toda a matriz A de ordem $m \times n$ é equivalente, por linhas, a uma única matriz em escada reduzida.

Processo de redução de uma matriz em escada, não nula, à forma em escada reduzida

MATRIZES

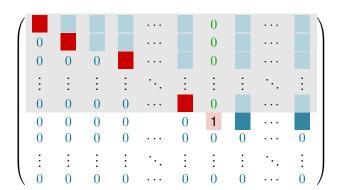
$$A \xrightarrow{\mathbf{OL_2}} B = \begin{pmatrix} \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} \\ 0 & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & \mathbf{0} & 0 & \cdots & \mathbf{0} \end{pmatrix}$$

mif@math.uminho.pt 50 jsoares@math.uminho.pt

Passo 2: Adicionando múltiplos convenientes da linha I às linhas $1, \ldots, l-1$, anulamos todos os elementos da coluna k, situados acima da posição l.

mif@math.uminho.pt 51 jsoares@math.uminho.pt

Passo 3: "Repetir" o processo, considerando as linhas $1, \ldots, l-1$.



mif@math.uminho.pt 52 jsoares@math.uminho.pt

MATRIZES

Exemplo: Reduzir a matriz (em escada) à forma em escada reduzida

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 4 & 6 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$A \xrightarrow[L_3 \leftarrow \frac{1}{3}L_3]{\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 4 & 6 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}} \xrightarrow[L_1 \leftarrow L_1 - L_3]{\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}} \rightarrow$$

mif@math.uminho.pt 53 jsoares@math.uminho.pt