Математический анализ

Храмов Д. А.

18.03.2020

В этой лекции

- Символьные расчеты: решение задачи в виде формулы.
 Как создавать символьные объекты.
- Решение уравнений и систем уравнений. Поиск формул для корней уравнения. Что делать, если такой формулы не существует.
- Символьное решение основных задач математического анализа: поиск пределов, вычисление производных и интегралов, разложение функции в ряд Тейлора, поиск суммы ряда.
- Арифметика заданной точности.
- Преобразование, упрощение и подстановка символьных выражений.
- Исследование функции при помощи Matlab: поиск асимптот, локальных экстремумов и точек перегиба.
- Контейнеры разнородных данных: структуры и ячейки.

Символьные расчеты

Сравним следующие варианты кода:

```
a = sqrt(2) % тип double, 8 байт

a = 1.4142

a = sqrt(sym(2)) % sym object, 138 байт (не бит!)

a = 2^(1/2)
```

Здесь $2^{(1/2)}$ – символьная запись числа, которое нельзя представить ни в виде обычной дроби, ни (за конечное время) в виде дроби десятичной.

Переменная а – символьный объект. Действия над символьными объектами – символьные расчеты.

С помощью символьных расчетов можно раскрыть скобки и преобразовать формулу, найти решение уравнения, предел функции, ее производную, разложить функцию в ряд Тейлора или Фурье, вычислять интегралы и мн. др.

Создание символьных объектов

Чтобы работать с «буквенными» выражениями, нужно определить все входящие в них «буквы» как символьные переменные.

▶ syms x y z ... — создание символьных объектов. Запятые между переменными не ставят!

По умолчанию символьные переменные принимают комплексные значения. Но это можно изменить, делая различные предположения:

- syms a1 a2 . . . real переменные определены в области действительных чисел.
- syms a1 a2 ... positive переменные действительные и положительные.

Тип переменной виден в Workspace.

Решение уравнений и систем

Уравнения представляют в виде

$$f(x) = 0.$$

Системы

$$\begin{cases} f_1(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0, \\ f_2(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0, \\ \dots \\ f_n(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0. \end{cases}$$

Запись в MATLAB

$$x = solve(f,x)$$
 [x1,x2,...xn] = solve(f1,f2,...,fn,x1,x2,...xn) fi — функции; xi — неизвестные.

ПРИМЕР. Формула корней квадратного уравнения

```
syms x
f = 3*x^2-2*x+1; % Если <math>f(x)=0, то правая часть не нужна
solve(f)
Даст 2 корня:
 (2^{(1/2)*i})/3 + 1/3
 1/3 - (2^{(1/2)*i})/3
Найдем формулу для корней квадратного уравнения
syms a b c x
f = a*x^2+b*x+c;
root = solve(f,x)
root =
 1/2/a*(-b+(b^2-4*a*c)^(1/2))
 -1/2*(b+(b^2-4*a*c)^(1/2))/a
```

ПРИМЕР. Решение системы уравнений, зависящих от параметров

$$\begin{cases} ax_1 + x_1x_2 + 1 = 0, \\ x_1^2 + bx_2 = 0, \end{cases}$$

```
syms a b x1 x2
f1 = a*x1+x1*x2+1; % syms уже не нужен
f2 = x1^2+b*x2;
[x1,x2] = solve(f1,f2,x1,x2)
```

Другой вариант записи

$$[x1,x2] = solve('a*x1+x1*x2+1','x1^2+b*x2','x1','x2')$$

Если аналитическое решение найти невозможно, возвращается численное значение корней.

Предел

 $\operatorname{limit}(\mathsf{f},\mathsf{x},\mathsf{x}\mathsf{0})$ — вычисление пределов $\lim_{x\to x_0} f(x)$.

f — символьная запись функции f(x), ${\bf x}$ — символьная переменная, ${\bf x}$ 0 — предельное значение ${\bf x}$.

Значение 1-го замечательного предела

$$\lim_{z\to 0}\frac{\sin z}{z}=1$$

```
syms z
f = sin(z)/z;
limit(f,z,0)
ans =
```

Производная diff(f,x,n)

```
diff(f,x,n) — вычисление производной функции f(x).
n – порядок производной. По умолчанию n=1.
syms x
f = x*cos(x);
diff(f,x)
ans =
cos(x) - x*sin(x)
Напомним правило:
syms u(x) v(x);
d_uv = diff(u(x)*v(x))
d_uv =
u(x)*diff(v(x), x) + v(x)*diff(u(x), x)
```

Интегралы

- ightharpoonup int(f,x) неопределенный интеграл вида $\int f(x)dx$.
- ▶ int(f,x,a,b) определенный интеграл $\int_a^b f(x)dx$; a, b границы области интегрирования [a,b].

Вычислим интеграл $\int_0^{\pi} \sin x dx$

```
>> syms x
>> int(sin(x),x,0,pi)
ans =
```

2

sym() превращает строку в символьный объект

$$\int_0^\pi \sin x dx$$
 >> int(sym('sin(x)'),sym('x'),0,pi) ans =

Несобственные интегралы

int() позволяет вычислять несобственные интегралы вида

$$\int_{a}^{+\infty} f(x)dx, \quad \int_{-\infty}^{b} f(x)dx, \quad \int_{-\infty}^{+\infty} f(x)dx.$$

Для этого соответствующий предел интегрирования нужно указать равным $+\inf/-\inf$.

ПРИМЕР. Вычисление несобственного интеграла

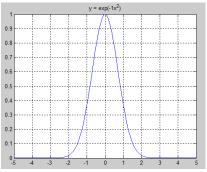
Вычислим

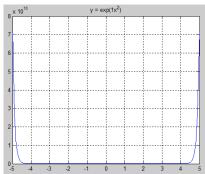
$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-ax^2} dx.$$

```
syms a x
f = exp(-a*x^2); % точка не обязательна!
int(f,x,-inf,inf)
```

Результатом выполнения будет сообщение о невозможности найти интеграл. Между тем, он существует и равен $\sqrt{\pi/a}$.

Интеграл существует только в предположении, что a>0. В этом случае подынтегральная функция будет представлять собой гауссову кривую.





Уточняем область определения а

```
syms a positive
syms x
int(exp(-a*x^2),x,-inf,inf)
ans =
pi^(1/2)/a^(1/2)
```

Кратные интегралы

Двойные интегралы вычисляются повторным применением int(). Найдем интеграл

$$\int_{c}^{d} \int_{a}^{b} y \sin x dx dy$$

Разложение функции f(x) в ряд Тейлора

```
taylor(f,x,x0)
```

f – функция; x – переменная дифференцирования; x0 – точка, в окрестности которой выполняется разложение. По умолчанию возвращает 5 первых членов ряда.

Разложим в ряд Тейлора функцию $y=\sin x$ в окрестности точки x=0

```
syms x
f = sin(x);
df = taylor(f,x)

df =
    x^5/120 - x^3/6 + x
```

Суммирование рядов $\sum_{k=1}^{\infty} f(k)$

k — индекс суммирования; a,b — начальное и конечное значения индекса соответственно.

Вычислим
$$s = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{(-1)^k}{k^2}$$
:

$$-1/12*pi^2$$

symsum удобно использовать для вычисления сумм, вместо использования циклов.

Арифметика заданной точности

vpa(x,n) вычисляет значение x с заданным числом цифр после запятой (n).

Вычислим рі с 320 знаками после запятой:

 $3.14159265358979323846264338327950288419716939937510582\\0974944592307816406286208998628034825342117067982148086\\5132823066470938446095505822317253594081284811174502841\\0270193852110555964462294895493038196442881097566593344\\6128475648233786783165271201909145648566923460348610454\\3266482133936072602491412737245870066063155882$

Преобразование/упрощение выражений: "Вкалывают роботы, счастлив человек"

Точнее: достаточно задать начальные формулы, чтобы система символьных вычислений (система компьютерной математики, computer algebra system) произвела все расчеты и представила результаты в требуемом виде.

Ho! Не всегда готовые формулы получаются такими короткими и изящными, как бы нам того хотелось. Все преимущества формулы теряются из-за ее громоздкости.

Появляется задача: как упростить получено выражение.

Отчего появляются длинные формулы?

Отчасти, это связано с тем, что MATLAB не «знает», что для нас важно, а что нет – и это нужно ему «объяснить».

Мы можем получать формулы, даже не зная стоящей за ними математической теории. Но чтобы воспользоваться результатами, нужно вспомнить все предположения, которые делаются при расчетах.

Даже в этом случае результат все равно может получиться громоздким. Тогда можно попробовать упростить его.

Функции преобразования/упрощения выражений

Функциям преобразований и упрощения выражений в системах для символьных расчетов уделяется большое внимание. В MATLABe существует около дюжины таких функций, в частности:

- simplify
- collect
- factor
- simple
- subs

Упрощение символьных выражений: simplify(f)

```
>> f = sin(x)^2+cos(x)^2;
>> simplify(f)
ans =
1
```

simplify способен упрощать выражения, содержащие алгебраические и тригонометрические функции, логарифмы и экспоненты, а также некоторые спецфункции.

collect u factor

 ${\tt collect(f,x)}$ — разложение полинома по степеням независимой переменной.

х – переменная, при степенях которой следует находить коэффициенты.

factor(f,x) представляет полином f в виде произведения полиномов низших степеней с рациональными коэффициентами. То есть выполняет операцию, обратную collect:

Упрощение методом грубой силы: simple()

simple(f) — упрощает символьные выражения, применяя для этого simplify, collect, factor и другие подобные функции, а затем возвращает самый короткий результат. Работает медленнее всех остальных функций упрощения.

Подстановка одного выражения в другое: subs

```
subs(f,old,new)
f – выражение, в котором мы собираемся произвести замену;
old – фрагмент, подлежащий замене; new – символьное
выражение, которым нужно заменить old.
f = sym('a^2+b^2');
f1 = subs(f, 'a', 'cos(x)');
f2 = subs(f1, 'b', 'sin(x)');
f2
simplify(f2)
f2 =
      cos(x)^2 + sin(x)^2
ans =
```

Куда идти дальше?

Символьные расчеты в MATLAB выполняются с помощью Symbolic Math Toolbox. Чтобы воспользоваться символьными расчетами нужно, чтобы Symbolic Math Toolbox был установлен на вашей машине.

Toolbox (набор инструментов) в MATLABe — набор функций, направленных на решение определенной группы задач.

Для более продвинутых символьных расчетов понадобится самостоятельные системы символьной математики.

Проприетарные:

- ► Maple
- Mathematica

Свободные:

► Maxima. GUI: wxMaxima, поддерживается Jupyter.

Исследование функции. Первая производная

Вычисление первой производной функции f(x) дает возможность найти локальные максимумы и минимумы.

Найдем первую производную следующей функции

$$f(x) = \frac{3x^3 + 17x^2 + 6x + 1}{2x^3 - x + 3}$$

Запишем символьное выражение

syms x
f =
$$(3 * x^3 + 17 * x^2 + 6 * x + 1)/(2 * x^3 - x + 3)$$

Построим график этой функции

ezplot(f) % В новых версиях: fplot(f)

Асимптоты

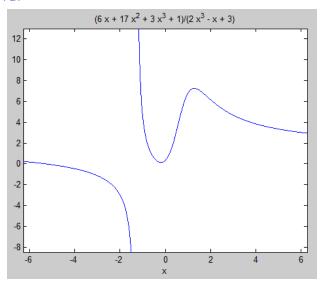


График функции имеет горизонтальную и вертикальную асимптоты. Локальный минимум находится на промежутке [-1,0], локальный максимум – в [1,2]

По умолчанию символьные величины создаются комплексными, но нам достаточно вещественных значений. Предположим (assume), что x является вещественным (real):

```
assume(x, 'real')
```

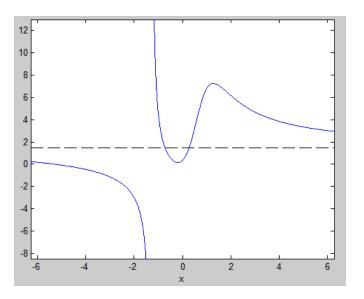
Чтобы найти горизонтальную асимптоту, вычислим предел функции f при x стремящемся к $+\infty$ и к $-\infty$:

hasy =

[3/2, 3/2]

Добавим асимптоту к графику

hold on line([-10, 10], hasy, 'Color', 'k', 'LineStyle', '--');



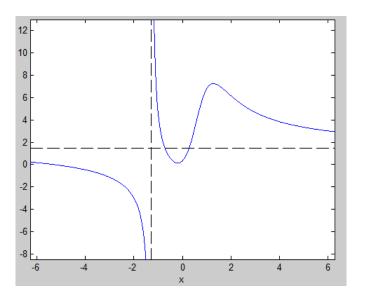
Чтобы построить вертикальную асимптоту f, найдем корни полинома, являющегося знаменателем f:

vasy = solve(2 *
$$x^3 + x * -1 + 3 == sym(0), x$$
)
vasy =
$$- \frac{1}{(6*(3/4 - (241^{(1/2)*432^{(1/2)})/432)^{(1/3)}) - (3/4 - (241^{(1/2)*432^{(1/2)})/432)^{(1/3)}}$$

Найдем приближенное значение этого числа при помощи функции vpa

ans =

-1.28962



Поиск локальных экстремумов

Если точка является локальным экстремумом функции f(x) (минимумом или максимумом), то первая производная g=f'(x) в этой точке равна нулю:

```
g = diff(f, x)
g = (9*x^2 + 34*x + 6)/(2*x^3 - x + 3) - ((6*x^2 - 1)*(3*x^3 + 17*x^2 + 6*x + 1))/(2*x^3 - x + 3)^2
```

Решим уравнение g(x) = 0:

```
solve(g == 0, x);
extrema = vpa(ans, 6)
extrema =
    1.28598
    -0.189245
```

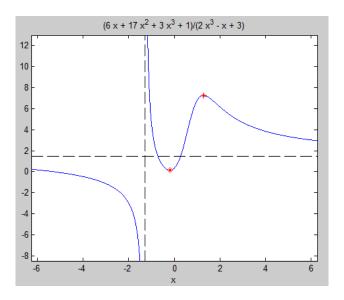
Теперь у нас есть координаты экстремумов. Тип экстремума (максимум или минимум) определим, пользуясь 2-ой производной $h=f^{\prime\prime}(x)$.

- $f''(x_0) > 0$, x_0 минимум;
- ► $f''(x_0) < 0$, x_0 максимум;
- $f''(x_0) = 0, x_0 ?$

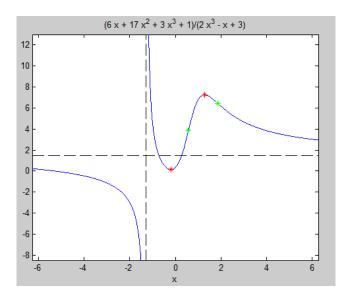
Таким образом:

- $x_1 = 1.28598 \text{максимум},$
- $x_2 = -0.189245 \text{минимум}.$

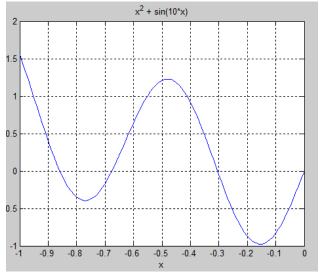
-9.148586299108628836484272395515 9.7356976182397201186055335918601



Точки перегиба



fminbnd(f,a,b) – поиск экстремумов f(x) на интервале [a;b]



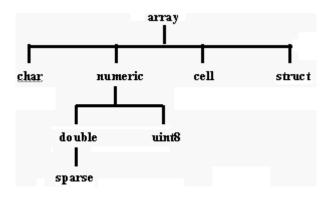
```
f = 0(x) x.^2 + \sin(10*x);
x = -1:.01:0;
y = f(x);
plot(x,y), grid on
fminbnd(f,-1,-0.6)
ans =
     -0.76994
```

```
[x ymin] = fminbnd(f,-0.6,-0.4)
 x =
       -0.5999
 ymin =
        0.6399
[x ymin] = fminbnd(f, -0.4, 0)
 x =
       -0.15400
 ymin =
        -0.97581
```

Больше методов оптимизации

- Optimization Toolbox (fminsearch)
- ► Global Optimization Toolbox
 - Прямые методы поиска
 - Генетические алгоритмы
 - Метод имитации отжига
 - Многоцелевая оптимизация

Таблица типов данных в MATLAB



Структуры

представляет собой элемент данных, содержащий разнотипные поля.

```
S.name = 'Juan Петров';
S.date = '5-05-2010';
S.grade = 4;
```

создает структуру S с тремя полями: name (строка), date (строка), grade (число). Поля отделяются от имени структуры точкой.

Как и всё в MATLAB, структуры являются массивами. Каждый элемент такого массива структур является структурой с несколькими полями.

Поля структуры могут добавляться

▶ по одному

```
S(2).name = 'Маша Антипенко';
S(2).date = '6-05-2010';
S(2).grade = 5;
```

Индекс конкретной структуры в массиве указывается после имени массива.

▶ вместе, с помощью функции struct

```
S(3) = struct('name','Света Захарова','date', ... '7-05-2010','grade',4)
```

Когда использовать

Обычные массивы удобны при работе с однородными данными — только числами или только строками.

Массив структур удобно использовать, когда информация может быть представлена в виде таблицы.

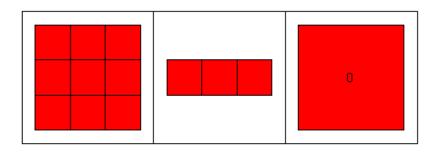
Структуры используются функциями MATLAB

- для настройки параметров,
- для сообщения дополнительных подробностей о результате.

Например, структуры используются функциями, реализующими вычислительные методы. Кроме результата такие функции могут сообщать об используемом методе, о количестве сделанных приближений и т.п., т.е. информацию которую нельзя представить в виде только чисел или только строк.

Массивы ячеек

Ячейку можно представить себе как контейнер для хранения любых данных, а массив ячеек — как набор таких контейнеров — «камеру хранения»:



Элементами массива ячеек (cell array) могут быть любые типы данных, в том числе и другие массивы ячеек.

Мы уже не раз использовали массивы ячеек: в виде массивов ячеек организовано хранение входных и выходных параметров функций.

Массив ячеек создается путем заключения группы объектов в фигурные скобки:

```
A = eye(3,3);
C = {A sum(A) prod(prod(A))}
```

дает массив ячеек C размерности 1x3. Эти три клетки содержат: 1) матрицу A, 2) вектор-строку с суммами столбцов этой матрицы и 3) произведение ее элементов:

```
C = [3x3 double] [1x3 double] [0]
```

Для просмотра содержимого ячеек, помимо Array Editor, используются функции celldisp и cellplot.

cell(m,n) — создает массив ячеек размера $m \times n$, элементами которого являются пустые матрицы. Эту функцию удобно использовать для предварительного выделения памяти под массив ячеек.

Для получения доступа к содержимому ячеек используются индексы элементов, заключенные в фигурные скобки. Например, $C\{1\}$ возвращает матрицу A, а $C\{3\}$ — число 0.

Если нужно извлечь из хранящихся в ячейке данных отдельный элемент, например элемент первой строки и второго столбца — (1,2) — матрицы, хранящейся в ячейке $C\{1\}$, нужно набрать $C\{1\}(1,2)$.

Важно!

Массивы ячеек содержат *копии* других массивов, а не ссылки на них.

Поэтому, если вы впоследствии измените матрицу A, с массивом ячеек C ничего не произойдет.

Резюме

для хранения разнотиповых и "разноразмерных" данных в одной переменной используются:

- 1. массивы структур: structArray(structIndex).Field
- массивы ячеек: cellArray{cellIndex}

Выбор типа составных данных зависит от конкретной задачи. Спросите себя, что вы предпочтете: обращаться к элементам переменной по именам или по номерам. В первом случае вам понадобится массив структур, во втором — массив ячеек.

Эти типы данных можно представлять себе как таблицы — с заголовками (структуры) и без заголовков (ячейки).

Переход между структурами и ячейками выполняется с помощью функций cell2struct и struct2cell.

Ссылки

- Maxima, Minima, and Inflection Points
- ► Extreme Values of Functions