2015 年数据结构考研真题

1. 已知程序如下:

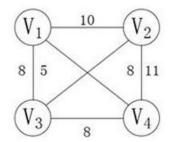
int s(int n) { return $(n \le 0)$? 0 : s(n-1) + n; }

void main() { cout << s(1); }

程序运行时使用栈来保存调用过程的信息,自栈底到栈顶保存的信息一次对应的是

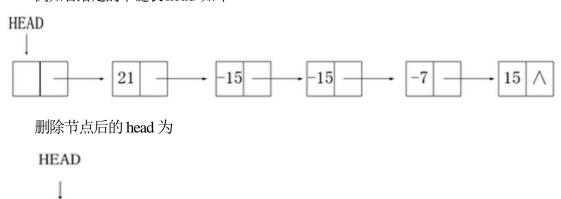
- A. main()->S(1)->S(0) B. S(0)->S(1)->main()
 - C. main()->S(0)->S(1) D. S(1)->S(0)->main()
 - 2. 先序序列为 a,b,c,d 的不同二叉树的个数是。 。
 - A. 13 B. 14 C. 15 D. 16
- 3. 下列选项给出的是从根分别到达两个叶节点路径上的权值序列,能属于同一棵哈 夫曼树的是 _____。
 - A. 24, 10, 5和 24, 10, 7B. 24, 10, 5和 24, 12, 7
 - C. 24, 10, 10和 24, 14, 11 D. 24, 10, 5和 24, 14, 6
- 4. 现在有一颗无重复关键字的平衡二叉树(AVL树),对其进行中序遍历可得到 一个降序序列。下列关于该平衡二叉树的叙述中,正确的是

 - A. 根节点的度一定为2 B. 树中最小元素一定是叶节点
 - C. 最后插入的元素一定是叶节点 D. 树中最大元素一定是无左子树
- 5. 设有向图 G=(V,E), 顶点集V={V0,V1,V2,V3}, 边集 E={<v0,v1>,<v0,v2>,<v0,v3 >, <v1,v3>},若从顶点 V0开始对图进行深度优先遍历,则可能得到的不同遍历序列个 数是
 - A. 2 B. 3 C. 4 D. 5
- 6. 求下面带权图的最小(代价)生成树时,可能是克鲁斯卡(kruskal)算法第 二次选中但不是普里姆(Prim)算法(从 V4 开始)第2次选中的边是 。
 - A. (V1,V3) B. (V1,V4) C. (V2,V3) D. (V3,V4)



- 7. 下列选项中,不能构成折半查找中关键字比较序列的是_____。
- A. 500, 200, 450, 180 B. 500, 450, 200, 180
- C. 180, 500, 200, 450 D. 180, 200, 500, 450
- 8. 已知字符串 S 为"abaabaabacacaabaabcc". 模式串 t 为"abaabc", 采用 KMP算法进行匹配,第一次出现"失配"(s[i]!=t[i])时,i=j=5,则下次开始匹配时,i 和 j 的值分别是 ______。
 - A. i=1, i=0 B. i=5, i=0 C. i=5, i=2 D. i=6, i=2
- 9. 下列排序算法中元素的移动次数和关键字的初始排列次序无关的是____。
 - A. 直接插入排序 B. 起泡排序 C. 基数排序 D. 快速排序
- 10. 已知小根堆为8, 15, 10, 21, 34, 16, 12, 删除关键字8 之后需重建堆,在此过程中,关键字之间的比较数是____。
 - A. 1 B. 2 C. 3 D. 4
 - 11. 希尔排序的组内排序采用的是____。
 - A. 直接插入排序 B. 折半插入排序 C . 快速排序 D. 归并排序
- 41. 用单链表保存 m 个整数,节点的结构为(data,link),且 |data|<n(n 为正整数)。现要求设计一个时间复杂度尽可能高效地算法,对于链表中绝对值相等的节点,仅保留第一次出现的节点而删除其余绝对值相等的节点。

例如若给定的单链表 head 如下



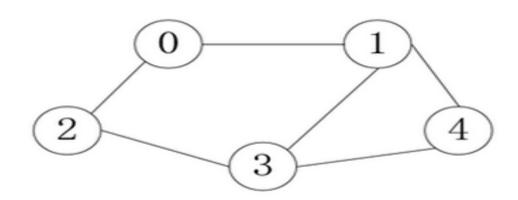
-15 -

要求: (1)给出算法的基本思想

- (2) 使用 c 或 c++语言,给出单链表节点的数据类型定义。
- (3) 根据设计思想,采用c或c++语言描述算法,关键之处给出注释。
- (4) 说明所涉及算法的时间复杂度和空间复杂度。
- 42. 已知有 5 个顶点的图 G 如下图所示

请回答下列问题(1)写出图G的邻接矩阵A(行、列下标从0开始

- (2) 求 A2, 矩阵 A2 中位于0 行 3 列元素值的含义是什么?
- (3) 若已知具有 n(n>=2)个顶点的邻接矩阵为 B 则, Bm(2<=m<=n)非零元素的含义 是什么?



2015 年参考答案

- 1-5: DCCBD 6-11: AACBBA
- 41.(1) 算法思想: 定义一个大小为 N 的数组,初始化为 0.在遍历链表的同时将数组中索引值为节点的值的绝对值的元素置 1.如果此元素已经为 1,说明此节点之前已经有与此节点的值的绝对值相等的节点,需将此节点删除。
 - (2) 节点的数据结构定义如下:

```
typedef struct Node {
 Int data;
 Struct Node * next;
}Node;
(3) int a[n]; // 全局数组标志节点的绝对值的值是否出现过
void DeleteABSEqualNode(Node * head) {
  memset(a,0,n); // 初始化为 0
  if (head == NULL) { return NULL; }
  Node * p = head;
  Node * r = head
   while (p != NULL) {
    if (a[abs(p->data)] == 1){
          //如果此绝对值已经在节点值的绝对值中出现过则 删除当前节点
       r->next = p->next; delete p; p = r->next;
    } //if
    else { //否则,将数组中对应的元素置 1,并将指针指向下一个元素
      a[abs(p->data)] = 1; r = p; p = p->next;
     }//else
 } //while
 return head; }//DeleteABSEqualNode
```

- (4) 只遍历一次链表,所以时间复杂度为O(n), 因为申请大小为n 的数组,所以空间复杂度为O(n),(n 为节点绝对值的最大值)。
 - 42.(1)邻接矩阵为:

(2) 0 行 3 列的元素的含义是顶点 0 到顶点 3 的最短距离为 2.

(3) Bm 中非零元素的含义是:假设此顶点位于 i 行 j 列,如果 i==j,则表示 i 顶点到自己的距离为 0,如果 i ,则表示顶点 i 到达不了顶点 j 。