

树莓派第一课 HelloWorld

大家好,现在开始我们科易互动机器人树莓派基础套件的第一课。首先将我们的程序资料通过sftp方式(看附件)放到用户文件夹Pi下面,启动shell命令终端。如下图输入ls指令,再点击enter可以查看文件夹下的所有文件,蓝色表示文件夹,绿色表示可执行文件,白色为普通文件,包括C文件、python文件、文本文件等等。

接着输入cd指令进入我们的资料文件夹,单击tab可以补全文件夹名和命令名而双击tab则可以列出该目录下的所有文件夹。继续输入cd指令进入第一课HelloWorld文件夹如下图,然后输入gcc指令编译HelloWorld.c文件生成可执行文件。之后输入ls指令查看文件夹内容,可以看到出现了一个绿色的HelloWorld可执行文件。最后就可以输入sudo指令执行编译之后生成的可执行文件了,我们可以看到程序执行的结果如下图所示,ctrl+c终止程序执行。

```
_ 🗆 🗆 X
P pi@raspberrypi: ~/鏍戣城娲惧熀纭€濂椾欢绋嬻簭鑒勬枡/绗 導璇? Hello World
pi@raspberrypi - 💲 ls
1234.txt
                                                         README.md
                                                                         zz11602.py
                                                                                             zzlvim.txt
                                      hellozzlc.c
1602
                blink
                                                                         zzlcblink.c
                                      hellozzlc.c.save
                                                                                             zzlzwlblink
                                                         sftp.txt
                                                                                             树莓派基础套件程序资料
1602.c
                blink.py
                                      hellozzl.py
                                                                         zzlceshi
1602python.txt
                button.py
                                                                         zzlceshi.c
                                      1cd8 bb.png
                                                         test.txt
a1602.py
                button.py.save
                                      ocr pi.png
                                                                         zzlceshi.c.save
                c1602.py
                                      pi-screen-master
                                                         zz1602.c
a.out
                                                                         zzlceshi.c.save.1
b1602.py
                                                         zzl
                clock.py
                                      python gam
                                                         zzl1602pi2.py
pi@raspberrypi - $ cd 树莓派基础套件程序资料/
pi@raspberrypi -/树莓派基础套件程序资料 $ ls
                                                                              74hc595IO输出扩展 串行输入并行输出
红外遥控 红外接收解码
  三课 PMM 打控制
九课 光控声音
二十一课 1602液晶屏c语言版本
二十二课 1602液晶屏python版本
                                           交通灯
                                                                             図点BxB
                                         课 pcf8591模拟信号读取
                                                                    第十四课
                                                                             四位数码管
                                             7219驱动8x8点阵
一位数码管
                                                                           softpum灯控制
    课 舵机python控制
                                             舵机c语言简单控制
IM35温度传感器
       LED闪烁
pi@raspberrypi -/树莓派基础套件程序资料 $ cd 第一课\ \ Hello\ World/
pi@raspberrypi -/树莓派基础套件程序资料/第一课 Hello World $ ls
HelloWorld.c
pi@raspberrypi -/树莓派基础套件程序资料/第一课
pi@raspberrypi -/树莓派基础套件程序资料/第一课
                                                 Hello World $ gcc -Wall -o HelloWorld HelloWorld.c -lwiringPi
                                                 Hello World $ 1s
HelloWorld HelloWorld.c
pi@raspberrypi -/树莓派基础套件程序资料/第一课 Hello World $ sudo ./HelloWorld
Hello World!
 'Cpi@raspberrypi -/树莓派基础套件程序资料/第一课 Hello World $
```