# 푸리의 변화의 수학적 원리

esctabcapslock

#### 2021년 6월 19일

이 상태로 보고서를 마무리하기에는, 푸리에 변환 자체를 수학적으로 접근하지 않은 것과, 내가 사용한 알고리즘에 대해 잘 모른다는 사실이 마음에 걸렸음. 따라서, 위의 탐구를 다 마친 뒤, 푸리에 변환에 관한 수학 이론적인 조사를 추가로 진행함.

\* https://blog.myungwoo.kr/54의 자료를 나름대로 이해, 본인 수준의 언어로 정리한 것임.

# 1 변환이 성립하는 직관적 이유

### 1.1 적당한 삼각함수 만들기

푸리에 변환의 입출력 데이터를 각각 N차원 복소벡터공간  $\mathbb{C}^N$ 의 원소로 생각하자. 각 백터 a의 k번째 성분을 a[k]라고 표기하겠다. 그리고 두 복소 백터의 내적을 다음과 같이 정의하자

$$\langle a|b 
angle = \sum_{n=0}^{N-1} a[n] \overline{b[n]} \quad (ar{b} 는 b$$
의 컬례 복소수)

그리고  $\phi_k$ 를 다음과 같이 정의하자.

$$\phi_k\left[n
ight] = \exp\left(rac{2\pi k}{N}ni
ight) = w_N^{kn} \quad \left(w_N$$
은 1의  $N$ 제곱그)

그려면, 임의의 정수 k, l (단, $k \neq l$ )에 대해서, $\langle \phi_k | \phi_l \rangle = 0$  성립.

### 1.2 직교성 증명

 $k \neq l$  일때

$$\langle \phi_k | \phi_l \rangle = \sum_{n=0}^{N-1} \exp\left(\frac{2\pi k}{N} ni\right) \exp\left(-\frac{2\pi l}{N} ni\right)$$
$$= \sum_{n=0}^{N-1} \exp\left(\frac{2\pi (k-l)}{N} ni\right)$$
$$= \frac{\exp(2\pi (k-l)i) - 1}{\exp\left(\frac{2\pi}{N} (k-l)i\right) - 1} = 0$$

k = l일때,

$$\langle \phi_k \phi_k \rangle = \sum_{n=0}^{N-1} \exp(0) = N$$

즉,  $\phi_0, \phi_1, \cdots, \phi_{N-1}$ 은 서로 직교하니까,  $\mathbb{C}^N$ 의 직교기저가 된다.

# 1.3 이산 푸리에 변환의 정의

푸리에 변환의 입력 데이터가 a, 출력 결과가 A라면, 푸리에 변환은 다음과 같이 표현할 수 있다.

$$A[n] = \sum_{k=0}^{N-1} a[k]\phi_n[k] = \left\langle a|\overline{\phi_n}\right\rangle$$

즉, 푸리에 변환이란 기존의 백터 a를, 새로운 기저  $\phi_0, \phi_1, \cdots, \phi_{N-1}$ 들을 활용 해 새롭게 표현한 것이라고 이해할 수 있다.

## 2 푸리에 역변환 증명

#### 2.1 공식

푸리에 변환의 역변환은 다음과 같이 구할 수 있다.

$$a[n] = \frac{1}{N} \left\langle A[k] | \phi_k \right\rangle$$

#### 2.2 증명

$$\langle A|\phi_l\rangle = \sum_{n=0}^{N-1} A[n]\overline{\phi_l[n]}$$

$$\begin{split} &=\sum_{n=0}^{N-1}\left\langle a|\overline{\phi_n}\right\rangle\overline{\phi_l[n]}\quad(\because 1.3절에서 정의함)\\ &=\sum_{n=0}^{N-1}\sum_{k=0}^{N-1}a[k]\phi_n[k]\overline{\phi_l[n]}\\ &=\sum_{k=0}^{N-1}\sum_{n=0}^{N-1}a[k]\phi_k[n]\overline{\phi_l[n]}\\ &=\sum_{k=0}^{N-1}a[k]\left(\sum_{n=0}^{N-1}\phi_k[n]\overline{\phi_l[n]}\right)\\ &=\sum_{k=0}^{N-1}a[k]\left\langle \phi_k|\phi_l\right\rangle=N\vec{a}[l]\quad(\because 1.2절에서 증명함) \end{split}$$

즉, 내적을 이용하면 쉽게 역변환을 구할 수 있다.

# 3 고속 푸리에 변환

## 3.1 점화 관계식

 $n < \frac{N}{2}$ 일 때,

$$A[n] = A_{even}[n] + w_N^n A_{odd}[n]$$
 
$$A[n+N/2] = A_{even}[n] - w_N^n A_{odd}[n]$$

### 3.2 증명

N이 2의 거듭제골 꼴일 때 생각하자. 그리고, 푸리에 변환을 간단하게 F로 나타내자. F(a) = A이렇게.

n < N/2인 경우를 생각하자.  $a_{\mathrm{even}}[n] = a[2n], \ a_{odd}(n) = a_{odd}[2n+1]$ 로 정의하자.

$$F(a)[n]$$

$$= \langle a|\overline{\phi_n}\rangle = \sum_{k=0}^{N-1} a[k]w_N^{kn}$$

$$= \sum_{k=0}^{N/2-1} a[2k] w_N^{2kn} + \sum_{k=0}^{N/2-1} a[2k+1] w_N^{(2k+1)n}$$

$$= \sum_{k=0}^{N/2-1} a[2k] w_N^{2kn} + w_N^n \sum_{k=0}^{N/2-1} a[2k+1] w_N^{2kn}$$

$$= F(a_{even})[n] + w_N^n F(a_{odd})[n]$$

 $n \geq \frac{N}{2}$ 인 경우,  $A_{even}$ 과,  $A_{odd}$ 의 주기가  $\frac{N}{2}$ 니까 거의 비슷한 꼴로 적을 수 있다. "거의 비슷한"의 이유는,  $w_N^n$ 의 부호가 바뀌는 것을 고려해야 하기 때문이다.  $(w_N^{N/2}$ 는 복소평면상에서  $\pi$  회전이므로 부호가 바뀜.)

이 경우에는 다음과 같이 적힌다. (통일성을 위해 다시  $n < \frac{N}{2}$ 로 표현함)

$$F(a)[n + N/2] = F(a_{even})[n] - w_N^n F(a_{odd})[n]$$

따라서, 기존의, 길이가 N이였던 것을  $\frac{N}{2}$ 짜리 2개로 이루어진 점화식으로 표현할 수 있다. 이것이 바로 고속 푸리에 변환(FFT)의 원리이다.

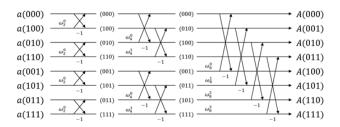


그림 1: 콜리-튜키 알고리즘의 원리, https://casterian.net/archives/297 참조

다시 이 점화식을 컴퓨터가 계산하기 쉽도록 반복문 형태로 적절히 변형한 것이, 콜리-튜키 알고리즘, 혹은 버터플라이 알고리즘으로, 앞에서 필자가 뭣도 모르고 인터넷에서 긁어와 사용한 코드이다.